

## К вопросу о применении метода усреднения для исследования нелинейных колебаний прямоугольных пластинок

*П. А. Бондарев*

За последнее время все чаще возникают проблемы, связанные с необходимостью учета нелинейных свойств элементов конструкций. Некоторые задачи изгибных колебаний прямоугольной пластинки сводятся к исследованию нелинейного дифференциального уравнения следующего типа:

$$\nabla^4 w + \alpha^2 \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} = \varepsilon f(\varepsilon, x, y, w, w'_x, w'_y, \dots, vt), \quad (1)$$

где  $\nabla$  — дифференциальный оператор;

$$\nabla^4 = \frac{\partial^4}{\partial x^4} + 2 \frac{\partial^4}{\partial x^2 \partial y^2} + \frac{\partial^4}{\partial y^4};$$

$\alpha$  — некоторая постоянная;  $\varepsilon$  — малый параметр;  $v$  — частота возмущающей силы.

Правая часть уравнения (1) определяет возмущающие силы, среди которых  $f(\varepsilon, x, y, \omega, \omega'_x, \omega'_y, \dots, \nu t)$  — периодическая функция по  $\nu t$ , периода  $2\pi$ , кроме того,

$$\varepsilon f(\varepsilon, x, y, \omega, \omega'_x, \omega'_y, \dots, \nu t) = \varepsilon f_1(x, y, \omega, \omega'_x, \omega'_y, \dots, \nu t) + \varepsilon^2 f_2(x, y, \omega, \omega'_x, \omega'_y, \dots, \nu t) + \dots \quad (2)$$

Нелинейные дифференциальные уравнения вида (1) могут быть решены с помощью метода усреднения, разработанного Н. Н. Боголюбовым и Ю. А. Митропольским.

Пусть нелинейные колебания свободно опертой прямоугольной пластинки описываются дифференциальным уравнением (1), требуется найти решение (1) при начальных и граничных условиях:

$$\omega|_{t=0} = f_1(x, y); \quad \left. \frac{\partial \omega}{\partial t} \right|_{t=0} = f_2(x, y); \quad (3)$$

$$\omega|_{x=0} = 0; \quad \omega|_{x=a} = 0; \quad \omega|_{y=0} = 0; \quad \omega|_{y=b} = 0.$$

Решение задачи (1) — (3) будем искать в виде:

$$\omega = \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} T_{mn}(t) \sin \frac{\pi m x}{a} \sin \frac{\pi n y}{b}, \quad (4)$$

$T_{mn}(t)$  — функция, подлежащая определению. Подставляя (4) в (1) и умножая обе части (1) на

$$\sin \frac{\pi i x}{a} \sin \frac{\pi j y}{b} dx dy$$

затем интегрируя в промежутке  $0 \leq x \leq a$ ;  $0 \leq y \leq b$  и учитывая ортогональность систем, получаем для определения  $T_{mn}(t)$  счетную систему дифференциальных уравнений

$$\frac{d^2 T_{ij}}{dt^2} + \omega_{ij}^2 T_{ij} = \varepsilon F(\varepsilon, T_{ij}, \dot{T}_{ij}, \nu t), \quad (5)$$

где

$$F(\varepsilon, T_{ij}, \dot{T}_{ij}, \nu t) = \frac{4}{ab} \int_0^a \int_0^b f(\varepsilon, x, y, \omega, \omega'_x, \omega'_y, \dots, \nu t) \sin \frac{\pi i x}{a} \sin \frac{\pi j y}{b} dx dy,$$

$$\omega_{ij}^2 = \frac{1}{\alpha^2} \left[ \left( \frac{\pi i}{a} \right)^2 + \left( \frac{\pi j}{b} \right)^2 \right]^2 \quad (i, j = 1, 2, \dots). \quad (6)$$

Начальные условия для функций  $T_{ij}$  принимают вид:

$$T_{ij}|_{t=0} = \Phi_{ij}; \quad \left. \frac{dT_{ij}}{dt} \right|_{t=0} = \Psi_{ij},$$

где

$$\Phi_{ij} = 4 \int_0^a \int_0^b f_1(x, y) \sin \frac{\pi i x}{a} \sin \frac{\pi j y}{b} dx dy, \quad (7)$$

$$\Psi_{ij} = 4 \int_0^a \int_0^b f_2(x, y) \sin \frac{\pi i x}{a} \sin \frac{\pi j y}{b} dx dy.$$

Таким образом, задача (1) — (3) сведена к задаче, решаемой методом усреднения [1, 2]. Приведем систему (5) к стандартной форме. Для этого введем медленно изменяющиеся комплексно-сопряженные функции  $U_{mn}$  с помощью формул:

$$T_{mn} = U_{mn}e^{i\omega_{mn}t} + U_{mn}^*e^{-i\omega_{mn}t},$$

$$\dot{T}_{mn} = i\omega_{mn}U_{mn}e^{i\omega_{mn}t} - i\omega_{mn}U_{mn}^*e^{-i\omega_{mn}t} \quad (m, n = 1, 2, \dots). \quad (8)$$

Подставив (8) в (5), получим счетную систему дифференциальных уравнений в стандартной форме:

$$\dot{U}_{mn} = \frac{\varepsilon e^{-i\omega_{mn}t}}{2i\omega_{mn}} [F_{mn}(U_{mn}, U_{mn}^*, \nu t)],$$

$$\dot{U}_{mn}^* = -\frac{\varepsilon e^{+i\omega_{mn}t}}{2i\omega_{mn}} [F_{mn}(U_{mn}, U_{mn}^*, \nu t)].$$

Начальные условия преобразуются к следующему виду:

$$U_{mn}|_{t=0} = \frac{\Phi_{mn}}{2} + \frac{\Psi_{mn}}{2i\omega_{mn}}; \quad U_{mn}^*|_{t=0} = \frac{\Phi_{mn}}{2} - \frac{\Psi_{mn}}{2i\omega_{mn}} \quad (m, n = 1, 2, \dots). \quad (10)$$

Применив к системе (9) метод усреднения, получим

$$\frac{d\bar{\xi}_{mn}}{dt} = \varepsilon M_t \left[ \frac{e^{-i\omega_{mn}t}}{2i\omega_{mn}} F(U_{mn}, U_{mn}^*, \nu t) \right],$$

$$\frac{d\bar{\xi}_{mn}^*}{dt} = -\varepsilon M_t \left[ \frac{e^{+i\omega_{mn}t}}{2i\omega_{mn}} F(U_{mn}, U_{mn}^*, \nu t) \right],$$

где  $M_t$  — оператор усреднения.

В качестве примера рассмотрим дифференциальное уравнение нелинейных колебаний прямоугольной пластинки такого вида:

$$\nabla^4 \omega + \alpha^2 \frac{\partial^2 \omega}{\partial t^2} = \varepsilon \omega^3, \quad (12)$$

где  $\alpha$  — некоторая постоянная,  $\varepsilon$  — малый параметр,  $\nabla$  — дифференциальный оператор.

Решение (12) при начальных и граничных условиях (3) будем искать в виде (4). После подстановки (4) в (11), умножения на

$$\sin \frac{\pi i x}{a} \sin \frac{\pi j y}{b} dx dy$$

и интегрирования в промежутке  $0 \leq x \leq a$ ,  $0 \leq y \leq b$ , учитывая ортогональность, получаем следующую систему:

$$\frac{d^2 T_{ij}}{dt^2} + \omega_{ij}^2 T_{ij} = 4\varepsilon \left[ \frac{9}{16} T_{ij}^3 + \frac{3}{2} T_{ij} \sum_m \sum_n T_{mn}^2 \right]; \quad (13)$$

с помощью замены переменных (8) преобразуем ее к стандартной форме

$$\dot{U}_{ij} = \frac{\varepsilon e^{-i\omega_{ij}t}}{\omega_{ij}} \left[ \frac{9}{16} (U_{ij}e^{i\omega_{ij}t} + U_{ij}^*e^{-i\omega_{ij}t})^3 + \right.$$

$$\left. + \frac{3}{2} (U_{ij}e^{i\omega_{ij}t} + U_{ij}^*e^{-i\omega_{ij}t}) \sum_m \sum_n (U_{mn}e^{i\omega_{mn}t} + U_{mn}^*e^{-i\omega_{mn}t})^2 \right], \quad (14)$$

$$\begin{aligned} \dot{U}_{ij}^* = & -\frac{\varepsilon e^{i\omega_{ij}t}}{\omega_{ij}} \left[ \frac{9}{16} (U_{ij} e^{i\omega_{ij}t} + U_{ij}^* e^{-i\omega_{ij}t})^3 + \right. \\ & \left. + \frac{3}{2} (U_{ij} e^{i\omega_{ij}t} + U_{ij}^* e^{-i\omega_{ij}t}) \sum_m \sum_n (U_{mn} e^{i\omega_{mn}t} + U_{mn}^* e^{-i\omega_{mn}t})^2 \right]. \end{aligned}$$

Усредняя правые части (14) по явно входящему времени, получим

$$\begin{aligned} \frac{d\xi_{ij}}{dt} = & \frac{\varepsilon}{\omega_{ij}} \xi_{ij} \left[ \frac{27}{16} \xi_{ij} \xi_{ij}^* + \frac{3}{2} \sum_m \sum_n \xi_{mn} \xi_{mn}^* \right], \\ \frac{d\xi_{ij}^*}{dt} = & -\frac{\varepsilon}{\omega_{ij}} \xi_{ij}^* \left[ \frac{27}{16} \xi_{ij} \xi_{ij}^* + \frac{3}{2} \sum_m \sum_n \xi_{mn} \xi_{mn}^* \right] \end{aligned} \quad (15)$$

( $i, j = 1, 2, \dots; m, n = 1, 2, \dots$ ).

Начальные условия будут иметь вид:

$$\begin{aligned} \xi_{ij} |_{t=0} = & \frac{\Phi_{ij}}{2} + \frac{\Psi_{ij}}{2i\omega_{ij}}, \\ \xi_{ij}^* |_{t=0} = & \frac{\Phi_{ij}}{2} - \frac{\Psi_{ij}}{2i\omega_{ij}}. \end{aligned} \quad (16)$$

Решая систему (15), находим

$$\xi_{ij} \xi_{ij}^* = C, \quad (17)$$

где  $C$  — произвольная постоянная. Учитывая (15) — (17), получаем:

$$\xi_{ij} = C_1 e^{\frac{\varepsilon}{\omega_{ij}} A_{ij} t}; \quad \xi_{ij}^* = C_2 e^{-\frac{\varepsilon}{\omega_{ij}} A_{ij} t}, \quad (18)$$

где

$$A_{ij} = \left[ \frac{27}{16} \left( \frac{\Phi_{ij}^2}{4} + \frac{\Psi_{ij}^2}{4\omega_{ij}^2} \right) + \frac{3}{2} \sum_m \sum_n \left( \frac{\Phi_{mn}^2}{4} + \frac{\Psi_{mn}^2}{4\omega_{mn}^2} \right) \right].$$

После определения произвольных постоянных  $C_1, C_2$  с помощью (8) найдем  $T_{ij}$

$$T_{ij} = \Phi_{ij} \cos \left( \omega_{ij} t + \frac{\varepsilon}{\omega_{ij}} A_{ij} t \right) + \frac{\Psi_{ij}}{\omega_{ij}} \sin \left( \omega_{ij} t + \frac{\varepsilon}{\omega_{ij}} A_{ij} t \right). \quad (19)$$

Тогда решение (12) будет иметь следующий вид:

$$\begin{aligned} \omega = & \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} \left[ \Phi_{mn} \cos \left( \omega_{mn} t + \frac{\varepsilon}{\omega_{mn}} A_{mn} t \right) + \right. \\ & \left. + \frac{\Psi_{mn}}{\omega_{mn}} \sin \left( \omega_{mn} t + \frac{\varepsilon}{\omega_{mn}} A_{mn} t \right) \right] \sin \frac{\pi m x}{a} \sin \frac{\pi n y}{b}. \end{aligned} \quad (20)$$

В случае  $\varepsilon = 0$  получаем из (20) решение линейной задачи.

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Н. Н. Боголюбов, Ю. А. Митропольский, Асимптотические методы нелинейных колебаний, Физматгиз, М., 1963.
2. Ю. А. Митропольский, Лекции по методу усреднения в линейной механике, «Наукова думка», К., 1966.

3. М. М. Б а б а к о в, Теория колебаний, «Наука», М., 1968.
4. С. Н. Т и м о ш е н к о, Колебания в инженерном деле, Физматгиз, М., 1967.
5. С. А. В а с и л и ш и н, Применение метода усреднения к решению смешанных задач для нелинейных гиперболических уравнений, УМЖ, т. 18, № 2, 1966.

Поступила 28.II 1970 г.

Черниговское высшее военное авиационное училище летчиков