

## К методу малого параметра

*В. Н. Лаптинский*

В работе рассматриваются линейные и квазилинейные уравнения второго порядка, содержащие малый параметр. Предлагается способ построения формальных решений указанных уравнений. Он опирается на экспоненциальную интерпретацию колебаний как в линейных, так и нелинейных системах, что вполне согласуется с известными результатами [1—3]. Следует отметить, что экспоненциальные преобразования линейных систем с медленно изменяющимися коэффициентами широко использовались многими авторами (см., например, [4]).

**1. Л и н е й н ы е к о л е б а н и я.** Вначале рассмотрим линейный случай, для чего будем исследовать уравнение вида

$$x'' + p_1(t)x' + p_2(t)x = 0. \quad (1.1)$$

Решение уравнения (1.1) ищем в виде

$$x = \exp \int_0^t \lambda_1(\tau) d\tau,$$

где  $\lambda_1(t)$  — новая неизвестная функция. Тогда получим

$$\lambda_1' + \lambda_1^2 + p_1(t)\lambda_1 + p_2(t) = 0. \quad (1.2)$$

От уравнения (1.2) переходим к системе вида

$$\begin{aligned}\lambda_1 + \lambda_2 &= -p_1(t), \\ \lambda_1\lambda_2 - \lambda_1' &= p_2(t),\end{aligned}\tag{1.3}$$

где  $\lambda_2(t)$  — вспомогательная неизвестная функция.

Отметим, что система (1.3) является в некотором смысле естественной для линейного уравнения (1.1). Предполагаем, что все решения (1.3) бесконечно продолжимы вправо, т. е. при  $t \geq 0$ .

Тогда общее решение уравнения (1.1) примет вид

$$x = c_1 \exp \int_0^t \lambda_1 d\tau + c_2 \left( \exp \int_0^t \lambda_1 d\tau \right) \int_0^t \exp \left[ \int_0^\tau (\lambda_2 - \lambda_1) d\sigma \right] d\tau.\tag{1.4}$$

Чтобы получить общее решение неоднородного уравнения

$$x'' + p_1(t)x' + p_2(t)x = f(t),\tag{1.5}$$

нужно к (1.4) добавить частное решение (1.5)

$$x_1 = \left( \exp \int_0^t \lambda_1 d\tau \right) \int_0^t \left[ \exp \int_0^\tau (\lambda_2 - \lambda_1) d\sigma \right] \left[ \int_0^\tau f(\sigma) \exp \left( - \int_0^\sigma \lambda_2 du \right) d\sigma \right] d\tau.$$

В случае уравнений высших порядков соответствующая система (1.3) расширяется, причем в ней будут функции  $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$  и т. д. Следует отметить, что при исследовании разрешимости в замкнутом виде уравнения (1.1) аналогичные рассуждения проводили многие авторы (см., например, [5]).

Пусть уравнение (1.1) имеет вид

$$x'' + [\delta^2 + \varepsilon p(t)]x = 0,\tag{1.6}$$

где  $p(t)$  — периодическая функция периода  $T \neq \frac{\pi}{\delta}$ ,  $\varepsilon$  — малый параметр. Система (1.3) в этом случае примет вид

$$\lambda_1 + \lambda_2 = 0,\tag{1.7}$$

$$\lambda_1\lambda_2 - \lambda_1' = \delta^2 + \varepsilon p(t).$$

Функции  $\lambda_1, \lambda_2$  ищем соответственно в виде

$$\lambda_1(t, \varepsilon) = \sum_{k=0}^{\infty} \alpha_k(t) \varepsilon^k, \quad \lambda_2(t, \varepsilon) = \sum_{k=0}^{\infty} \beta_k(t) \varepsilon^k,\tag{1.8}$$

где  $\alpha_k, \beta_k$  — комплексные функции действительного переменного  $t$ , причем  $\alpha_0, \beta_0$  будем искать постоянными.

Подставляя функции (1.8) в (1.7), получим

$$\alpha_0 + \beta_0 = 0, \quad \alpha_1 + \beta_1 = 0, \quad \alpha_0\beta_0 = \delta^2, \quad \alpha_1' + 2\alpha_0\alpha_1 = -p(t),\tag{1.9}$$

$$\alpha_n + \beta_n = 0, \quad \alpha_n' + 2\alpha_0\alpha_n = f_{n-1}, \quad n = 2, 3, \dots,\tag{1.10}$$

где  $f_{n-1}(t)$  является комбинацией функций  $\alpha_k, \beta_k, k = 1, 2, \dots, n-1$ , а именно

$$f_{n-1}(t) = \sum_{k=1}^{n-1} \alpha_k \beta_{n-k}.$$

Теперь из (1.9) имеем  $\alpha_0 = i\delta$ ,  $\beta_0 = -i\delta$ . А поэтому (1.10) примет вид

$$\alpha_n + \beta_n = 0, \quad (1.11)$$

$$\alpha'_n + 2i\delta\alpha_n = f_{n-1}.$$

Далее полагаем  $f_{n-1} = g_{n-1} + ih_{n-1}$ ,  $\alpha_n = u_n + iv_n$ , [тогда  $\beta_n = -u_n - iv_n$ .  
Теперь из (1.11) получим окончательно

$$u'_n = 2\delta v_n + g_{n-1}, \quad (1.12)$$

$$v'_n = -2\delta u_n + h_{n-1}.$$

Решая последовательно системы (1.12), найдем функции  $u_n(t)$ ,  $v_n(t)$ , а вместе с тем и функции  $[\lambda_1(t, \varepsilon)$ ,  $[\lambda_2(t, \varepsilon)$ . Обозначая  $\int_0^t u_n d\tau$ ,  $\int_0^t v_n d\tau$  соответственно через  $\psi_n(t)$ ,  $\varphi_n(t)$ , получим комплексное решение уравнения (1.6)

$$\bar{x}(t, \varepsilon) = (\exp \psi) [\cos(\delta t + \varphi) + i \sin(\delta t + \varphi)],$$

$$\psi = \sum_{k=1}^{\infty} \psi_k(t) \varepsilon^k, \quad \varphi = \sum_{k=1}^{\infty} \varphi_k(t) \varepsilon^k.$$

Далее выпишем пару действительных решений

$$x_1 = \exp \psi(t, \varepsilon) \cos[\delta t + \varphi(t, \varepsilon)],$$

$$x_2 = \exp \psi(t, \varepsilon) \sin[\delta t + \varphi(t, \varepsilon)].$$

Общее решение примет вид

$$x = (\exp \psi)[c_1 \cos(\delta t + \varphi) + c_2 \sin(\delta t + \varphi)]. \quad (1.13)$$

Этим методом можно исследовать и резонансный случай.  
Теперь в качестве примера рассмотрим уравнение Матье

$$x'' + (\delta^2 + \varepsilon \cos 2t) x = 0, \quad \delta \neq k, \quad k = 0, 1, 2, \dots$$

и найдем несколько приближений.

Имеем

$$u'_1 = 2\delta v_1 - \cos 2t, \quad v'_1 = -2\delta u_1.$$

Отсюда

$$u_1 = \frac{1}{2(\delta^2 - 1)} \sin 2t, \quad v_1 = \frac{\delta}{2(\delta^2 - 1)} \cos 2t,$$

$$\psi_1 = \frac{1}{4(\delta^2 - 1)} (1 - \cos 2t), \quad \varphi_1 = \frac{\delta}{4(\delta^2 - 1)} \sin 2t.$$

Далее

$$u'_2 = 2\delta v_2 + \frac{1}{8(\delta^2 - 1)} + \frac{\delta^2 + 1}{8(\delta^2 - 1)^2} \cos 4t,$$

$$v'_2 = -2\delta u_2 - \frac{\delta}{4(\delta^2 - 1)^2} \sin 4t,$$

$$u_2 = -\frac{2\delta^2 + 1}{8(\delta^2 - 1)^2(\delta^2 - 4)} \sin 4t,$$

$$v_2 = -\frac{\delta(\delta^2 + 5)}{16(\delta^2 - 1)^2(\delta^2 - 4)} \cos 4t - \frac{1}{16\delta(\delta^2 - 1)}.$$

Причем

$$\psi_2 = \frac{2\delta^2 + 1}{32(\delta^2 - 1)^2(\delta^2 - 4)} (\cos 4t - 1),$$

$$\varphi_2 = -\frac{\delta(\delta^2 + 5)}{64(\delta^2 - 1)^2(\delta^2 - 4)} \sin 4t - \frac{t}{16\delta(\delta^2 - 1)}.$$

Общее решение уравнения Матье с точностью до  $\varepsilon^2$  примет вид (1.13), причем

$$\psi(t, \varepsilon) = a(\delta, \varepsilon) - \frac{\varepsilon}{4(\delta^2 - 1)} \cos 2t + \frac{(2\delta^2 + 1)\varepsilon^2}{32(\delta^2 - 1)^2(\delta^2 - 4)} \cos 4t,$$

$$a(\delta, \varepsilon) = \frac{1}{4(\delta^2 - 1)} \varepsilon - \frac{2\delta^2 + 1}{32(\delta^2 - 1)^2(\delta^2 - 4)} \varepsilon^2,$$

$$\varphi(t, \varepsilon) = b(\delta, \varepsilon) t + \frac{\delta\varepsilon}{4(\delta^2 - 1)} \sin 2t - \frac{\delta(\delta^2 + 5)\varepsilon^2}{64(\delta^2 - 1)^2(\delta^2 - 4)} \sin 4t,$$

$$b(\delta, \varepsilon) = -\frac{\varepsilon^2}{16\delta(\delta^2 - 1)}.$$

Частота  $\omega(\delta, \varepsilon)$  с точностью до  $\varepsilon^2$  имеет вид

$$\omega(\delta, \varepsilon) = \delta - \frac{\varepsilon^2}{16\delta(\delta^2 - 1)}.$$

Вообще  $\omega(\delta, \varepsilon)$  разлагается в ряд по степеням  $\varepsilon$

$$\omega(\delta, \varepsilon) = \delta + \sum_{k=2}^{\infty} \omega_k(\delta) \varepsilon^k.$$

Отметим, что решения  $(\exp\psi) \cos(\delta t + \varphi)$  и  $(\exp\psi) \sin(\delta t + \varphi)$  являются соответственно четной и нечетной функциями Матье. Отсюда можно получить разложения решений в ряд Фурье, выделив предварительно гармоники  $\cos \delta t$ ,  $\sin \delta t$ .

**2. Нелинейные колебания.** Теперь рассмотрим обобщенное уравнение нелинейных колебаний

$$x'' + \varepsilon f(x, x') x' + x = 0, \quad (2.1)$$

где  $f(x, y)$  — целая аналитическая функция, т. е.

$$f(x, y) = \sum_{i, j \geq 0} a_{ij} x^i y^j, \quad a_{ij} = \text{const.}$$

Как и прежде, комплексное решение уравнения [(2.1)] ищем в виде  $x = \exp \int_0^t \lambda_1(\tau) d\tau$ . Тогда система (1.3) в нашем случае будет такой

$$\lambda_1 + \lambda_2 = -\varepsilon f \left( \exp \int_0^t \lambda_1 d\tau, \lambda_1 \exp \int_0^t \lambda_1 d\tau \right), \quad \lambda_1 \lambda_2 - \lambda_1' = 1. \quad (2.2)$$

Далее полагаем

$$\lambda_1 = \sum_{k=0}^{\infty} \alpha_k(t) \varepsilon^k, \quad \lambda_2 = \sum_{k=0}^{\infty} \beta_k(t) \varepsilon^k, \quad (2.3)$$

причем  $\alpha_0, \beta_0$  ищем постоянными.

Подставляя (2.3) в (2.2) и сравнивая коэффициенты при степенях  $\varepsilon$ , получим

$$\alpha_0 + \beta_0 = 0, \quad \alpha_0 \beta_0 = 1, \quad \alpha_0 = i, \quad \beta_0 = -i,$$

$$\alpha_n + \beta_n = q_{n-1}, \quad i(\alpha_n - \beta_n) - \sum_{k=1}^{n-1} \alpha_k \beta_{n-k} + \alpha'_n = 0$$

или

$$\alpha'_n + 2i\alpha_n = f_{n-1}, \quad (2.4)$$

где  $f_{n-1}$  определяется функциями  $\alpha_k, q_k, k = 1, 2, \dots, n-1$ .

Пусть  $\alpha_n = u_n(t) + iv_n(t), f_{n-1} = g_{n-1}(t) + ih_{n-1}(t)$ . Тогда из (2.4) получим

$$u'_n = 2v_n + g_{n-1}, \quad (2.5)$$

$$v'_n = -2u_n + h_{n-1}.$$

Решая последовательно системы (2.5), найдем  $u_n(t), v_n(t), n = 1, 2, \dots$

Комплексное решение уравнения (2.1) примет вид

$$\bar{x} = \exp[\psi + i(t + \varphi)],$$

где

$$\psi = \sum_{k=1}^{\infty} \psi_k(t) \varepsilon^k, \quad \varphi = \sum_{k=1}^{\infty} \varphi_k(t) \varepsilon^k, \quad \psi_k = \int_0^t u_k d\tau, \quad \varphi_k = \int_0^t v_k d\tau.$$

Отсюда имеем два действительных решения

$$x_1 = (\exp \psi) \cos(t + \varphi), \quad x_2 = (\exp \psi) \sin(t + \varphi).$$

В качестве примера рассмотрим уравнение Ван-дер-Поля

$$x'' + \varepsilon(1 - x^2)x' + x = 0.$$

Система (2.2) для этого уравнения имеет вид

$$\lambda_1 + \lambda_2 = \varepsilon \left( \exp 2 \int_0^t \lambda_1 d\tau - 1 \right),$$

$$\lambda_1 \lambda_2 - \lambda_1' = 1.$$

Так как  $\alpha_0 = i, \beta_0 = -i$ , то

$$\exp 2 \int_0^t \lambda_1 d\tau = \exp 2it \exp \left( 2\varepsilon \int_0^t \alpha_1 d\tau + 2\varepsilon^2 \int_0^t \alpha_2 d\tau + \dots \right).$$

Тогда

$$\alpha_1 + \beta_1 = \exp 2it - 1,$$

$$i(\alpha_1 - \beta_1) + \alpha_1' = 0.$$

Теперь получим систему (2.5) при  $n = 1$ :

$$\begin{aligned} u_1' &= 2v_1 - \sin 2t, \\ v_1' &= -2u_1 + \cos 2t - 1. \end{aligned}$$

Отсюда  $u_1 = -\frac{1}{2}$ ,  $v_1 = \frac{1}{2} \sin 2t$ . Далее

$$\psi_1 = -\frac{1}{2}t, \quad \varphi_1 = \frac{1}{4}(1 - \cos 2t).$$

Стало быть, в первом приближении имеем

$$\begin{aligned} x_1 &= \exp\left(-\frac{\varepsilon}{2}t\right) \cos\left(t + \frac{\varepsilon}{2} \sin^2 t\right), \\ x_2 &= \exp\left(-\frac{\varepsilon}{2}t\right) \sin\left(t + \frac{\varepsilon}{2} \sin^2 t\right). \end{aligned}$$

Если это уравнение решать методом Крылова — Боголюбова, то в первом приближении получим [2, стр. 70].

$$x(t, \varepsilon) = \exp\left(-\frac{\varepsilon}{2}t\right) \left[1 + \frac{1}{4}(\exp(-\varepsilon t) - 1)\right]^{-\frac{1}{2}} \cos t.$$

Предложенным способом можно решать и уравнения вида

$$x'' + [1 + \varepsilon f(x)]x = 0,$$

где  $f(x)$  — целая аналитическая функция  $x$ . Система (1.3) в этом случае имеет вид

$$\begin{aligned} \lambda_1 + \lambda_2 &= 0, \\ \lambda_1 \lambda_2 - \lambda_1' &= 1 + \varepsilon f\left(\exp\int_0^t \lambda_1 d\tau\right). \end{aligned}$$

Рассмотрим конкретное уравнение

$$x'' + \varepsilon x^3 + x = 0.$$

Его решение с точностью до  $\varepsilon^2$  выглядит так

$$x_1 = (\exp \psi) \cos(t + \varphi), \quad x_2 = (\exp \psi) \sin(t + \varphi),$$

где

$$\begin{aligned} \psi &= \varepsilon \sin^2 t + \frac{3}{8} \varepsilon^2 \sin^2 2t, \\ \varphi &= \frac{3}{4} \varepsilon \sin 2t + \frac{1}{4} \varepsilon^2 \left(-\frac{15}{4}t + \sin 2t + \frac{13}{16} \sin 4t\right). \end{aligned}$$

Как видим, секулярные члены здесь отсутствуют. В то же время решение этого уравнения, построенное методом Пуассона [2, стр. 11], уже в первом приближении содержит секулярный член.

Таким образом, изложенный выше способ может оказаться эффективным при решении ряда задач прикладного характера.

## ЛИТЕРАТУРА

1. Н. П. Еругин, Линейные системы обыкновенных дифференциальных уравнений, Изд-во АН БССР, Минск, 1963.
2. Н. Н. Боголюбов, Ю. А. Митропольский, Асимптотические методы в теории нелинейных колебаний, Физматгиз, М., 1963.
3. Дж. Хейл, Колебания в нелинейных системах, «Мир», М., 1966.
4. С. Ф. Фещенко, Н. И. Шкиль, Л. Д. Николенко, Асимптотические методы в теории линейных дифференциальных уравнений, «Наукова думка», К., 1966.
5. Ф. И. Сафронов, Об интегрировании обыкновенных дифференциальных уравнений 2-го порядка в конечном виде, Сб. Научн. тр. Владимирского веш. политехн. ин-та, Владимир, 1967.

Поступила 15.XI 1968 г.,

после переработки — 15.V 1969 г.

Могилевский машиностроительный институт