

Об одном методе решения системы нелинейных интегро-дифференциальных уравнений Вольтерра

М. И. Розовский, Ф. Б. Бадалов

В работе [1] предложен метод решения нелинейных обыкновенных дифференциальных уравнений, основанный на использовании степенных рядов.

В данной работе этот метод распространяется на случай решения системы нелинейных интегро-дифференциальных уравнений Вольтерра с сингулярным ядром релаксации.

Как известно, динамические задачи теории вязко-упругости сводятся к решению системы нелинейных интегро-дифференциальных уравнений вида

$$\ddot{y} + \varphi_1[\theta_1(t), y, z] = \int_0^t R(t-\tau) \varphi_1[\theta_1(\tau), y(\tau), z(\tau)] d\tau + g_1(t), \quad (1)$$

$$\ddot{z} + \varphi_2[\theta_2(t), y, z] = \int_0^t R(t-\tau) \varphi_2[\theta_2(\tau), y(\tau), z(\tau)] d\tau + g_2(t)$$

при начальных условиях

$$y(0) = y_0, \dot{y}(0) = \dot{y}_0, z(0) = z_0, \dot{z}(0) = \dot{z}_0, \quad (2)$$

где $R(t) = Ae^{-\beta t} t^{\alpha-1}$ ($0 < \alpha < 1$) — ядро релаксации; $g_1(t)$, $g_2(t)$, $\theta_1(t)$, $\theta_2(t)$ — известные функции времени [2].

Полагая

$$y = e^{-\beta t} u, \quad z = e^{-\beta t} v, \quad g_i(t) = e^{-\beta t} f_i(t), \quad (3)$$

$$\varphi_i[\theta_i(t), y, z] = e^{-\beta t} \bar{\varphi}_i[\bar{\theta}_i(t), u, v], \quad i = 1, 2,$$

систему (1) приведем к виду

$$\begin{aligned} & \ddot{u} - 2\beta\dot{u} + \beta^2 u + \bar{\varphi}_1[\bar{\theta}_1(t), u, v] = \\ & = A \int_0^t (t-\tau)^{\alpha-1} \bar{\varphi}_1[\bar{\theta}_1(\tau), u(\tau), v(\tau)] d\tau + f_1(t), \end{aligned} \quad (4)$$

$$\begin{aligned} & \ddot{v} - 2\beta\dot{v} + \beta^2 v + \bar{\varphi}_2[\bar{\theta}_2(t), u, v] = \\ & = A \int_0^t (t-\tau)^{\alpha-1} \bar{\varphi}_2[\bar{\theta}_2(\tau), u(\tau), v(\tau)] d\tau + f_2(t). \end{aligned}$$

Решение системы (4) ищем в виде

$$u = \sum_{n=0}^{\infty} a_n^{(1)} t^n, \quad v = \sum_{n=0}^{\infty} b_n^{(1)} t^n. \quad (5)$$

Тогда любую целую степень от u и v можно представить степенным рядом

$$u^k = \sum_{n=0}^{\infty} a_n^{(k)} t^n, \quad v^k = \sum_{n=0}^{\infty} b_n^{(k)} t^n, \quad (6)$$

где $a_n^{(k)}, b_n^{(k)}$ вычисляются по формуле Коши [1]:

$$a_n^{(2)} = \sum_{j=0}^n a_j^{(1)} a_{n-j}^{(1)}, \dots, a_n^{(k)} = \sum_{j=0}^n a_j^{(k-1)} a_{n-j}^{(1)},$$

$$b_n^{(2)} = \sum_{j=0}^n b_j^{(1)} b_{n-j}^{(1)}, \dots, b_n^{(k)} = \sum_{j=0}^n b_j^{(k-1)} b_{n-j}^{(1)}. \quad (7)$$

Представляя $\bar{\theta}_i(t), f_i(t)$ также в виде ряда

$$\bar{\theta}_i(t) = \sum_{n=0}^{\infty} r_{i,n} t^n, \quad f_i(t) = \sum_{n=0}^{\infty} c_{i,n} t^n, \quad i = 1, 2, \quad (8)$$

получаем

$$\begin{aligned} \bar{\varphi}_i[\theta_i(t), u, v] &= \sum_{n=0}^{\infty} F_i(r_{i,n}, a_n^{(1)}, \dots, a_n^{(k)}, b_n^{(1)}, \dots, b_n^{(k)}) t^n, \quad (9) \\ &= \sum_{n=0}^{\infty} F_i(r_{i,n}, a_n^{(1)}, \dots, a_n^{(k)}, b_n^{(1)}, \dots, b_n^{(k)}) B(\alpha, n+1) t^n t^\alpha = \\ &= \sum_{n=0}^{\infty} F_i(r_{i,n}, a_n^{(1)}, \dots, a_n^{(k)}, b_n^{(1)}, \dots, b_n^{(k)}) B(\alpha, n+1) t^n \sum_{n=0}^{\infty} \kappa_n(\alpha) t^n = \\ &= \sum_{n=0}^{\infty} \bar{F}_i(r_{i,n}, \kappa_n(\alpha), a_n^{(1)}, \dots, a_n^{(k)}, b_n^{(1)}, \dots, b_n^{(k)}) t^n, \quad (10) \end{aligned}$$

где $B(\alpha, n+1)$ — бэта-функция Эйлера.

$$\begin{aligned} \bar{F}_i(r_{i,n}, \kappa_n(\alpha), a_n^{(1)}, \dots, a_n^{(k)}, b_n^{(1)}, \dots, b_n^{(k)}) &= \\ = \sum_{m=0}^n F_i(r_{i,m}, a_m^{(1)}, \dots, a_m^{(k)}, b_m^{(1)}, \dots, b_m^{(k)}) B(\alpha, m+1) \kappa_{n-m}(\alpha). \quad (11) \end{aligned}$$

Для удобства выкладок производные $\dot{u}, \ddot{u}, \dot{v}, \ddot{v}$ представим в виде

$$\dot{u} = \sum_{n=0}^{\infty} \dot{a}_{n+1}^{(1)} t^n, \quad \ddot{u} = \sum_{n=0}^{\infty} \ddot{a}_{n+2}^{(1)} t^n, \quad \dot{v} = \sum_{n=0}^{\infty} \dot{b}_{n+1} t^n, \quad \ddot{v} = \sum_{n=0}^{\infty} \ddot{b}_{n+2}^{(1)} t^n, \quad (12)$$

где введены обозначения

$$\begin{aligned} \dot{a}_{n+1}^{(1)} &= (n+1) a_{n+1}^{(1)}, \quad \ddot{a}_{n+2}^{(1)} = (n+1)(n+2) a_{n+2}^{(1)}, \\ \dot{b}_{n+1}^{(1)} &= (n+1) b_{n+1}^{(1)}, \quad \ddot{b}_{n+2}^{(1)} = (n+1)(n+2) b_{n+2}^{(1)}. \quad (13) \end{aligned}$$

Подставляя (5), (6) и (8) — (12) в (4) и приравнявая коэффициенты при одинаковых степенях t^n для определения неизвестных коэффициентов получим рекуррентные формулы:

$$\begin{aligned} a_{n+2}^{(1)} &= \frac{2\beta a_{n+1}^{(1)} - \beta^2 a_n^{(1)} - F_1(r_{1,n}, a_n^{(1)}, \dots, a_n^{(k)} b_n^{(1)}, \dots, b_{i,n}^{(k)})}{(n+1)(n+2)} + \\ &+ \frac{C_{1,n} + A \bar{F}_1(r_{1,n}, \kappa_n(\alpha), a_n^{(1)}, \dots, a_n^{(k)}, \dots, a_n^{(k)} b_n^{(1)}, \dots, b_n^{(k)})}{(n+1)(n+2)}, \end{aligned}$$

$$b_{n+2}^{(1)} = \frac{2\beta \dot{b}_{n+1}^{(1)} - \beta^2 b_n^{(1)} - F_2(r_{2,n}, a_n^{(1)}, \dots, a_n^{(k)}, b_n^{(1)}, \dots, b_n^{(k)})}{(n+1)(n+2)} +$$

$$+ \frac{C_{2,n} + A\bar{F}_2(r_{2,n}, \kappa_n(a), a_n^{(1)}, \dots, a_n^{(k)}, b_n^{(1)}, \dots, b_n^{(k)})}{(n+1)(n+2)},$$

$$a_0^{(1)} = y_0, \quad a_1^{(1)} = \dot{y}_0 + \beta y_0, \quad b_0^{(1)} = z_0, \quad b_1^{(1)} = \dot{z}_0 + \beta z_0.$$

Сходимость ряда (5) исследуется аналогично как в работе [1].

В заключение отметим, что метод П. Ф. Фильчакова [1] без особого труда может быть распространен для решения более общих интегро-дифференциальных уравнений вида

$$\ddot{y}_j + \varphi_1[\theta_1(t), y_1, \dots, y_N, z_1, \dots, z_N] = \int_0^t R(t-\tau) \varphi_1[\theta_1(\tau), y_1, \dots, y_N,$$

$$z_1, \dots, z_N] d\tau,$$

$$\ddot{z}_j + \varphi_2[\theta_2(t), y_1, \dots, y_N, z_1, \dots, z_N] =$$

$$= \int_0^t R(t-\tau) \varphi_2[\theta_2(\tau), y_1, \dots, y_N, z_1, \dots, z_N] d\tau, \quad j = 1, 2, \dots, N$$

и его алгоритм является удобным с точки зрения алгоритмизации расчетов динамических задач вязко-упругости на ЭВМ.

ЛИТЕРАТУРА

1. П. Ф. Фильчаков, Решение нелинейных и линейных обыкновенных дифференциальных уравнений и их систем при помощи степенных рядов, УМЖ, т. 21, № 2, 1969.
2. М. А. Колтунов, К вопросу выбора ядер при решении задач с учетом ползучести и релаксации, Механика полимеров, № 4, 1968.

Поступила 7.III 1971 г.

Днепропетровский горный институт,
Институт кибернетики с ВЦ АН УзССР