

Колебания пластинки с сосредоточенными массами,
лежащей на нелинейном упругом основании

П. А. Бондарев

При проектировании летательных аппаратов и других конструкций для космоса часто возникают задачи о колебаниях стержней, пластин, оболочек и других упругих систем, на которых укреплены объекты, представляемые в виде сосредоточенных масс.

В данной заметке дается приближенное решение задачи о вынужденных колебаниях прямоугольной пластинки с сосредоточенными массами M_i в точках $x = x_i$; $y = y_i$ ($i = 1, 2, \dots, N$), лежащей на нелинейном упругом основании. К этим массам приложены малые возмущающие силы вида $\varepsilon \sum_{i=1}^N P_i \sin(\theta - \gamma_i) \delta(x - x_i) \delta(y - y_i)$. Влияние сосредоточенных масс на пластинку носит инерционный характер. Эффект их действия вводим в уравнение колебания пластинки с помощью дельта-функции [1].

Тогда дифференциальное уравнение вынужденных колебаний пластинки с сосредоточенными массами, лежащей на нелинейном упругом основании, запишется так:

$$D \nabla^4 w + \left[\mu + \sum_{i=1}^N M_i \delta(x - x_i) \delta(y - y_i) \right] \frac{\partial^2 W}{\partial t^2} + K W + \varepsilon K W^3 = \varepsilon \sum_{i=1}^N P_i \sin(\theta - \gamma_i) \delta(x - x_i) \delta(y - y_i), \quad (1)$$

где $\nabla^4 = \frac{\partial^4}{\partial x^4} + 2 \frac{\partial^4}{\partial x^2 \partial y^2} + \frac{\partial^4}{\partial y^4}$; D — цилиндрическая жесткость пластинки; μ — масса, приходящаяся на единицу площади; $\delta(x, y)$ — дельта-функция $\frac{d\theta}{dt} = \nu(\tau)$; $\tau = \varepsilon t$; ε — малый параметр; $\gamma_i = \frac{\pi l_i}{l}$, l_i — расстояние между силами P_i ; K — коэффициент постели.

Пусть заданы начальные и граничные условия

$$W|_{t=0} = f_1(x, y), \quad \frac{\partial W}{\partial t} \Big|_{t=0} = f_2(x, y),$$

$$W|_{x=0} = 0, \quad W''_{xx}|_{x=0} = 0, \quad W|_{y=0} = 0, \quad W''_{yy}|_{y=0} = 0, \quad (2)$$

Аналогичная задача для балки решалась в работе [2].

Сначала рассмотрим свободные колебания пластинки с сосредоточенными массами при $\varepsilon = 0$

$$\nabla^4 W + \frac{1}{D} \left[\mu + \sum_{i=1}^N M_i \delta(x - x_i) \delta(y - y_i) \right] \frac{\partial^2 W}{\partial t^2} + \frac{K}{D} W = 0; \quad (3)$$

решение (3), удовлетворяющее начальным и граничным условиям (2), будем искать в виде

$$W = \sum_{m,n=1}^{\infty} T_{mn}(t) X_{mn}(x, y). \quad (4)$$

После подстановки (4) в (3) и разделения переменных получим два уравнения

$$\ddot{T}_{mn}(t) + \omega_{mn}^2 T_{mn}(t) = 0, \quad (5)$$

$$X_{(x)mn}^{IV} + 2X_{(xy)mn}^{IV} + X_{(y)mn}^{IV} - \left\{ \frac{\omega_{mn}^2}{D} \left[\mu + \sum_{i=1}^N M_i \delta(x - x_i) \delta(y - y_i) \right] - \frac{K}{D} \right\} X_{m,n} = 0. \quad (6)$$

Из уравнения (6) необходимо определить собственные функции $X_{mn}(x, y)$ и соответствующие им частоты ω_{mn} . Граничные условия для уравнения (6) будут следующими:

$$X(0, 0) = X(a, b) = X''(0, 0) = X''(a, b) = 0. \quad (7)$$

Решение задачи (6), (7) выполняем с помощью конечного двойного интегрального синус-преобразования Фурье [3]. Положим

$$\bar{X}_{m,n}(s, p) = \int_0^a \int_0^b X_{mn}(x, y) \sin \frac{s\pi x}{a} \sin \frac{p\pi y}{b} dx dy. \quad (8)$$

Умножим (6) на $\sin \frac{s\pi x}{a} \sin \frac{p\pi y}{b} dx dy$ и проинтегрируем. После вычисления интегралов с учетом (7) и (8) получим

$$\left[\left(\frac{\pi s}{a} \right)^2 + \left(\frac{\pi p}{b} \right)^2 \right]^2 \bar{X}_{mn} - \frac{\omega_{mn}^2}{D} \bar{X}_{mn} + \frac{K}{D} \bar{X}_{mn} - \frac{\omega_{mn}^2}{D} \sum_{i=1}^N M_i X_{mn} \sin \frac{s\pi x_i}{a} \sin \frac{p\pi y_i}{b} = 0 \quad (m, n = 1, 2, \dots), \quad (9)$$

откуда

$$\bar{X}_{mn}(s, p) = \frac{\frac{\omega_{mn}^2}{D} \sum_{i=1}^N M_i X_{mn}(x_i, y_i) \sin \frac{s\pi x_i}{a} \sin \frac{p\pi y_i}{b}}{\left[\left(\frac{\pi s}{a} \right)^2 + \left(\frac{\pi p}{b} \right)^2 \right]^2 - \frac{\omega_{mn}^2 \mu - K}{D}} \quad (10)$$

с учетом

$$X_{mn} = \frac{4}{ab} \sum_{s,p=1}^{\infty} \bar{X}_{mn}(s, p) \sin \frac{s\pi x}{a} \sin \frac{p\pi y}{b}. \quad (11)$$

Находим

$$X_{m,n}(x, y) = \frac{4\omega_{mn}^2}{Dab} \sum_{i=1}^N M_i X_{mn}(x_i, y_i) \times \\ \times \sum_{s,p=1}^{\infty} \frac{\sin \frac{s\pi x}{a} \sin \frac{p\pi y}{b} \sin \frac{s\pi x_i}{a} \sin \frac{p\pi y_i}{b}}{\left[\left(\frac{s\pi}{a} \right)^2 + \left(\frac{p\pi}{b} \right)^2 \right]^2 - \frac{\omega_{mn}^2 \mu - K}{D}}. \quad (12)$$

Учитывая условия сопряжения в точках $x = x_i, y = y_i$, получим для определения $X(x_i, y_i)$ и ω_{mn} систему

$$X_{mn}(x, y) = \frac{4\omega_{mn}^2}{Dab} \sum_{i=1}^N M_i X_{mn}(x_i, y_i) \Gamma_i(x, y), \quad (13)$$

где

$$\Gamma_i(x, y) = \sum_{s,p=1}^{\infty} \frac{\sin \frac{s\pi x}{a} \sin \frac{p\pi y}{b} \sin \frac{s\pi x_i}{a} \sin \frac{p\pi y_i}{b}}{\left[\left(\frac{s\pi}{a} \right)^2 + \left(\frac{p\pi}{b} \right)^2 \right]^2 - \frac{\omega_{mn}^2 \mu - K}{D}}. \quad (14)$$

Для того чтобы система (13) имела нетривиальное решение, необходимо, чтобы определитель этой системы равнялся нулю:

$$\det \|\beta M_i \Gamma_i(x_i, y_i) - \delta_{ij}\| = 0 \quad (i, j = 1, \dots, N), \quad (15)$$

где $\beta = \frac{4\omega_{mn}^2}{Dab}$; δ_{ij} — символ Кронекера.

Собственные значения будут корнями частичного уравнения (15). Определив ω_{mn} и $X(x_i, y_i)$ из системы (13), находим затем по формуле (12) собственные функции данной задачи. Условие ортогональности собственных функций имеет вид

$$\int_0^a \int_0^b \rho(x, y) X_{mn}(x, y) X_{r,k}(x, y) dx dy = 0. \quad (16)$$

Равенство (16) доказывается известными методами, где $\rho(x, y) = \mu + \sum_{i=1}^N M_i \delta(x - x_i) \delta(y - y_i)$ ($m, n, r, k = 1, 2, \dots$).

Решая уравнение (5), получим

$$T_{m,n}(t) = A_{mn} \sin \omega_{mn} t + B_{mn} \cos \omega_{mn} t. \quad (17)$$

Тогда решение задачи (3), (2) будет следующим:

$$W = \sum_{m,n=1}^{\infty} (A_{mn} \sin \omega_{mn} t + B_{m,n} \cos \omega_{mn} t) X_{mn}(x, y), \quad (18)$$

A_{mn} и B_{mn} находятся из начальных условий,

Теперь перейдем к изучению свободных колебаний пластинки, лежащей на нелинейном упругом основании.

$$D\nabla^4 W + \left[\mu + \sum_{i=1}^N M_i \delta(x - x_i) \delta(y - y_i) \right] \frac{\partial^2 W}{\partial t^2} + KW + \varepsilon KW^3 = 0. \quad (19)$$

При малом ε решение будет таким же, как и для (3):

$$W(x, y, t) = \sum_{m,n=1}^{\infty} T_{mn}(t) X_{mn}(x, y). \quad (20)$$

Подставляем (20) в (19) и умножим (19) на $X_{rk}(x, y) dx dy$, затем проинтегрируем в прямоугольнике $0 \leq x \leq a$, $0 \leq y \leq b$. Получим

$$\begin{aligned} & \sum_{m,n=1}^{\infty} T_{mn}(t) \left(\int_0^a \int_0^b X_{(x)}^{IV} X_{rk} dx dy + 2 \int_0^a \int_0^b X_{(xy)}^{IV} X_{rk} dx dy + \int_0^a \int_0^b X_{(y)}^{IV} X_{rk} dx dy \right) + \\ & + \frac{1}{D} \sum_{mn=1}^{\infty} \ddot{T}_{mn}(t) \int_0^a \int_0^b \left[\mu + \sum_{i=1}^N M_i \delta(x - x_i) \delta(y - y_i) \right] X_{mn} X_{rk} dx dy + \\ & + \frac{k}{D} \sum_{mn=1}^{\infty} T_{mn}(t) \int_0^a \int_0^b X_{mn} X_{rk} dx dy = -\varepsilon K \int_0^a \int_0^b \left[\sum_{mn=1}^{\infty} T_{mn} X_{mn} \right]^3 X_{rk} dx dy. \end{aligned} \quad (21)$$

Учитывая (6), уравнение (21) запишем так:

$$\begin{aligned} & \sum_{mn=1}^{\infty} [\ddot{T}_{mn}(t) + \omega_{mn}^2 T_{mn}] \int_0^a \int_0^b \left[\mu + \sum_{i=1}^N M_i \delta(x - x_i) \delta(y - y_i) \right] X_{mn} X_{rk} dx dy = \\ & = -\varepsilon K \int_0^a \int_0^b \left[\sum_{mn=1}^{\infty} T_{mn} X_{mn} \right]^3 X_{rk} dx dy. \end{aligned} \quad (22)$$

Для определения влияния нелинейного члена εKW^3 ограничимся первым приближением. Полагаем $m, n = 1$, и учитывая условие ортогональности, уравнение (22) сведем к виду:

$$\ddot{T}_{11} + \omega_{11}^2 T_{11} = -\varepsilon K \frac{\int_0^a \int_0^b X_{11}^4 dx dy}{\int_0^a \int_0^b \mu X_{11}^2 dx dy + \sum_{i=1}^N M_i X_{11}^2} T_{11}^3 \quad (23)$$

или, обозначая

$$\alpha_1 = \frac{\int_0^a \int_0^b X_{11}^4 dx dy}{\int_0^a \int_0^b \mu X_{11}^2 dx dy + \sum_{i=1}^N M_i X_{11}^2},$$

получим уравнение с кубической нелинейностью:

$$\ddot{T}_{11} + \omega_{11}^2 T_{11} = -\varepsilon K \alpha_1 T_{11}^3. \quad (24)$$

Уравнение (24) может быть решено с помощью асимптотического метода Крылова — Боголюбова — Митропольского [4]. Ищем решение (24) в первом приближении:

$$T_{11} = a_{11} \cos \psi, \quad \text{где } \psi = \omega_{11}t + \theta; \quad (25)$$

$$\frac{da_{11}}{dt} = 0, \quad (26)$$

$$\frac{d\psi}{dt} = \omega_{11} + \varepsilon K \alpha_1 \frac{3}{8\omega_{11}} a_{11}^2.$$

Из первого уравнения системы (26) заключаем, что пластинка колеблется с постоянной амплитудой. Решая второе уравнение, находим

$$\psi = \left(\omega_{11} + \frac{3\varepsilon K \alpha_1}{8\omega_{11}} a_{11}^2 \right) t + \theta. \quad (27)$$

В первом приближении колебания пластинки будут гармоническими. Нелинейный член $\varepsilon K W^3$ вызывает зависимость частоты от амплитуды, иначе, система теряет свою изохронность. Подставляя найденные значения T_{11} и ψ в равенство (20), получим решение уравнения (19) в первом приближении

$$W(x, y, t) = a_{11} X_{11}(x, y) \cos \left[\left(\omega_{11} + \frac{3\varepsilon K \alpha_1}{8\omega_{11}} a_{11}^2 \right) t + \theta \right]. \quad (28)$$

Уравнения первого приближения для вынужденных колебаний пластинки (1) получим, исходя из резонансного случая, когда частота возмущающей силы $\nu(\tau)$ равна собственной частоте колебаний пластинки.

Тогда, пользуясь асимптотическими методами нелинейной механики, приближенное решение возмущенного уравнения (1) для одночастотного колебательного режима, близкого к первому нормальному колебанию в случае главного резонанса, ищем в виде

$$W = a_{11} X_{11}(x, y) \cos(\psi + \theta), \quad (29)$$

a_{11} и ψ определяются из системы уравнений первого приближения

$$\frac{da_{11}}{dt} = - \frac{\varepsilon}{M_1 [\omega_{11} + \nu(\tau)]} \sum_{i=1}^N P_i X_{11}(x_i, y_i) \cos(\psi + \gamma_i), \quad (30)$$

$$\frac{d\psi}{dt} = \omega_{11} - \nu(\tau) + \frac{3}{8} \varepsilon K \alpha_1 a_{11}^2 +$$

$$+ \frac{\varepsilon}{m_1 a_{11} [\omega_{11} + \nu(\tau)]} \sum_{i=1}^N P_i X_{11}(x, y) \sin(\psi + \gamma_i),$$

где $m_1 = \int_0^a \int_0^b \rho(x, y) X_{11}^2(x, y) dx dy$.

В качестве примера рассмотрим вынужденные колебания пластинки с сосредоточенной массой M в центре при $x_0 = \frac{a}{2}$; $y_0 = \frac{b}{2}$. Выражение (12)

справедливо для всех значений x и y , включая и $x = x_0$, $y = y_0$. Тогда из (12) получим

$$1 = \frac{4\omega_{mn}^2 M}{Dab} \sum_{s,p=1}^{\infty} \frac{\sin^2 \frac{\pi s}{2} \sin^2 \frac{\pi p}{2}}{\left[\left(\frac{\pi s}{a} \right)^2 + \left(\frac{\pi p}{b} \right)^2 \right]^2 - \frac{\omega_{mn}^2 \mu - K}{D}} \quad (31)$$

Двойной ряд (31) очень быстро сходится, если его просуммировать, то получим значения для ω_{mn} . Если ограничиться значениями $s, p = 1$, то частота колебаний первого тока ω_{11} для прямоугольной пластинки находится по формуле

$$\omega_{11} = \sqrt{\frac{Dab \left[\left(\frac{\pi}{a} \right)^2 + \left(\frac{\pi}{b} \right)^2 \right]^2 - abK}{4M + \mu ab}}; \quad (32)$$

в частности, если $K = 0$, то получим формулу

$$\omega_{11} = \pi^2 \left(\frac{1}{a^2} + \frac{1}{b^2} \right) \sqrt{\frac{Dab}{4M + \mu ab}} \quad (33)$$

При $k = 0$ и $M = 0$ получим формулу, известную из классических работ

$$\omega_{11} = \pi^2 \left(\frac{1}{a^2} + \frac{1}{b^2} \right) \sqrt{\frac{D}{\mu}} \quad (34)$$

Сравнивая (32) и (34), можно сделать вывод о том, что сосредоточенная масса M уменьшает частоту колебаний пластинки. Прогиб W пластинки увеличивается и достигает максимума в случае, когда масса M находится в центре пластинки.

Уравнения первого приближения в этом случае имеют вид

$$\begin{aligned} \frac{da_{11}}{dt} &= - \frac{\varepsilon}{m_1 [\omega_{11} + \nu(\tau)]} P_1 X_{11} \left(\frac{a}{2}; \frac{b}{2} \right) \cos \psi, \\ \frac{d\psi}{dt} &= \omega_{11} - \nu(\tau) + \frac{3}{8} \varepsilon K \alpha_1 a_{11}^2 + \\ &+ \frac{\varepsilon}{m_1 \alpha_1 [\omega_{11} + \nu(\tau)]} P_1 X_{11} \left(\frac{a}{2}; \frac{b}{2} \right) \sin \psi. \end{aligned} \quad (35)$$

Полученные уравнения могут быть проинтегрированы на рассматриваемом интервале времени численными методами.

ЛИТЕРАТУРА

1. Амба-Рао, О колебаниях прямоугольной пластинки, несущей сосредоточенную массу, Прикладная механика, Труды американского о-ва инженеров-механиков, т. 31, № 3, 1964.
2. Б. И. Дзыра, О поперечных колебаниях балок с сосредоточенными массами, лежащих на упругом основании, сб. Краевые задачи математической физики, Изд. Ин-та математики АН УССР, К., 1973.
3. И. Снеддон, Преобразование Фурье, ИЛ, М., 1955.
4. Н. Н. Боголюбов, Ю. А. Митропольский, Асимптотические методы в теории нелинейных колебаний, Физматгиз, М., 1958.

Поступила 13.II 1973 г.
Институт математики АН УССР