

Инвариантные решения одного квазилинейного уравнения

Решение многих задач математической физики приводит к нелинейным дифференциальным уравнениям с частными производными, для которых не существует единого аналитического метода решения. Поэтому привлекают внимание различные специальные методы получения точных частных решений. Одним из них является метод, основанный на использовании теоретико-групповых свойств дифференциальных уравнений [1, 2].

В данной работе этот метод применяется к уравнению

$$u_{tt} = [f(u_x) u_x]_x \text{ или } u_{tt} = F(u_x) u_{xx}, \quad (1)$$

возникающему, например, при описании одномерных течений жидкости и газа ($F(u_x)$ — акустический импеданс), продольных колебаний упругих стержней ($f(u_x) = Eu_x + \lambda u_x^3$), больших колебаний струны $f(u_x) = \lambda_0/\sqrt{1+u_x^2}$, а также волн в упругой среде с плотностью ρ , зависящей от градиента смещения $f(u_x) = \rho(u_x)$. В работе [3] получена алгебра Ли преобразований, допускаемых уравнением (1), базис инфинитезимальных операторов которой состоит из операторов:

$$X_1 = \frac{\partial}{\partial x}, \quad X_2 = \frac{\partial}{\partial t}, \quad X_3 = \frac{\partial}{\partial u}, \quad X_4 = t \frac{\partial}{\partial u}, \quad X_7 = x \frac{\partial}{\partial x} + t \frac{\partial}{\partial t} + u \frac{\partial}{\partial u}. \quad (2)$$

Там же получено условие существования более широких групп преобразований, допускаемых уравнением (1), а именно:

$$zf''(z) + 2f'(z) = \varphi(z)[zf'(z) + f(z)], \quad (3)$$

где $\varphi(z)$ — некоторая функция.

Отыскание некоторых точных частных решений уравнения (1), так называемых, инвариантных H -решений ранга $\rho = 1$, приводит к интегрированию нелинейных обыкновенных дифференциальных уравнений (S/H -уравнений). Ниже ограничимся отысканием таких решений в случае $f(z) = e^z/z$. При этом условие (3) выполняется для $\varphi(z) \equiv 1$, а уравнение (1) принимает вид:

$$u_{tt} = \exp(u_x) u_{xx}. \quad (4)$$

Это уравнение допускает более широкую группу преобразований, алгебра Ли которой состоит из операторов (2) и операторов

$$X_5 = x \frac{\partial}{\partial x} + (u + 2x) \frac{\partial}{\partial u}; \quad X_6 = t \frac{\partial}{\partial t} - 2x \frac{\partial}{\partial u}. \quad (5)$$

Задача отыскания всех существенно различных решений ранга $\rho = 1$ уравнения (4) сводится к построению оптимальной системы однопараметрических подгрупп группы $G_7^3(2)$, (5). Для этого составим таблицу коммутаторов

	X_1	X_2	X_3	X_4	X_5	X_6
X_1	0	0	0	0	$X_1 + 2X_3$	$-2X_3$
X_2	0	0	0	X_3	0	X_2
X_3	0	0	0	0	X_3	0
X_4	0	$-X_3$	0	0	X_4	$-X_4$
X_5	$-X_1 - 2X_3$	0	$-X_3$	$-X_4$	0	0
X_6	$2X_3$	$-X_2$		X_4	0	0

с помощью которой выписываются базисные операторы присоединенной группы алгебры Ли [1]:

$$\begin{aligned}
 E_1 &: (X_1 + 2X_3) \frac{\partial}{\partial X_5} - 2X_3 \frac{\partial}{\partial X_6} + X_1 \frac{\partial}{\partial X_7}, \\
 E_2 &: X_3 \frac{\partial}{\partial X_4} + X_2 \frac{\partial}{\partial X_6} + X_2 \frac{\partial}{\partial X_7}, \quad E_3: X_3 \frac{\partial}{\partial X_5} + X_3 \frac{\partial}{\partial X_7}, \\
 E_4 &: -X_3 \frac{\partial}{\partial X_2} + X_4 \frac{\partial}{\partial X_5} - X_4 \frac{\partial}{\partial X_6} + X_4 \frac{\partial}{\partial X_7}, \\
 E_5 &: -(X_1 + 2X_3) \frac{\partial}{\partial X_1} - X_3 \frac{\partial}{\partial X_3} - X_4 \frac{\partial}{\partial X_4}, \\
 E_6 &: 2X_3 \frac{\partial}{\partial X_1} - X_2 \frac{\partial}{\partial X_2} - X_4 \frac{\partial}{\partial X_4}, \quad E_7: -X_1 \frac{\partial}{\partial X_1} - X_2 \frac{\partial}{\partial X_2} - X_3 \frac{\partial}{\partial X_3} - X_4 \frac{\partial}{\partial X_4}.
 \end{aligned}$$

Каждому из этих операторов соответствует преобразование присоединенной группы, являющееся внутренним автоморфизмом алгебры Ли L_6 группы G_7 . Если A_1, \dots, A_7 — матрицы этих внутренних автоморфизмов, то матрица общего автоморфизма A представляет собой произведение этих матриц

$$A = \begin{pmatrix} a_5 & 0 & 2a_5a_6 - 2a_5 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & a_6 & -a_4a_5 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & a_5 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & a_2a_5 & \frac{a_5}{a_3} & 0 & 0 \\ a_4a_5 & 0 & a_5(a_3 + 2a_1a_6) & \frac{a_4a_5}{a_6} & \frac{1}{a_7} & 0 \\ 0 & a_2a_6 & -a_5(2a_1 + a_2a_4) & -\frac{a_4a_5}{a_6} & 0 & \frac{1}{a_7} \end{pmatrix} a_7. \quad (6)$$

Подвергнув этому общему преобразованию операторы алгебры Ли L_7 , получим общий вид алгебры Ли всех подобных подгрупп. Так как всякий оператор однопараметрической подгруппы группы G_6^3 может быть представлен в виде

$$X = \sum_{i=1}^7 e^i X_i, \quad (7)$$

где e^i — координаты вектора \bar{e} , то подвергнуть X общему автоморфизму с матрицей A означает то же самое, что подвергнуть вектор $\bar{e} \{e^1, e^2, \dots, e^7\}$ преобразованию с транспонированной матрицей A^* . В результате, выбирая подходящие конкретные преобразования, по аналогии с методикой [1], получаем систему векторов

$$\begin{aligned}
 &\{0, 0, 1, 0, 0, 0\}, \{0, 0, 0, 1, 0, 0\}, \{1, 0, 0, 0, 0, 0\}, \{0, 1, 0, 0, 0, 0\}, \\
 &\{1, 0, 0, 0, 1, 0\}, \{0, 0, 0, 0, 0, 1\}, \{1, 0, 0, 0, 0, 1\}, \{1, 0, 0, 1, 0, 0\}, \\
 &\{0, 1, 1, 1, 0, 0\}, \{0, 1, 0, 0, 1, 0\}, \{0, 0, 1, 0, 1, \alpha\},
 \end{aligned}$$

где α — некоторая постоянная.

Этой системе векторов соответствуют группы преобразований $H\langle X \rangle$, являющиеся подгруппами группы G_7^3 уравнения (4), а инфинитезимальные операторы X определяются равенством (7):

$$H_1\langle X_3 \rangle, H_2\langle X_4 \rangle, H_3\langle X_1 \rangle, H_4\langle X_2 \rangle, H_5\langle X_1 + X_5 \rangle, H_6\langle X_6 \rangle, H_7\langle X_1 + X_4 \rangle, H_8\langle X_2 + X_3 + X_4 \rangle, H_9\langle X_1 + X_6 \rangle, H_{10}\langle X_2 + X_5 \rangle, H_{11}\langle X_3 + X_5 + \alpha X_6 \rangle, H_{12}\langle X_6 + \alpha X_7 \rangle.$$

Таким образом, построена оптимальная система однопараметрических подгрупп алгебры Ли L_7 , допускаемой уравнением (4), в смысле определения, данного в [4]. Исключая из рассмотрения подгруппы H_1 и H_2 , на которых нельзя построить инвариантные H -решения ранга $\rho = 1$ (так как они не удовлетворяют необходимому условию существования H -решений [1]), найдем существенно различные частные решения рассматриваемого уравнения на подгруппах H_i ($i = 3, 4, \dots, 11$).

Подгруппы H_3 и H_4 — однопараметрические группы сдвига по координате (H_3) и времени (H_4). Их инвариантами будут соответственно функции

$$H_3: I_1 = x, I_2 = u(x, t) = V(I_1); H_4: I_1 = t, I_2 = u(x, t) = V(I_1).$$

Подставляя полученные выражения для u и ее производных в (4), получаем следующие, так называемые, уравнения S/H_3 и S/H_4 : $V''(x) \times \exp[V'(x)] = 0$, $V''(t) = 0$, приводящие к H_3 - и H_4 -решениям уравнения (4) соответственно вида

$$u(x, t) = c_1 x + c_2, \quad u(x, t) = c_1 t + c_2. \quad (8)$$

Инвариантами подгруппы H_5 : $\{\bar{x} = a(x+1) - 1, \bar{t} = t, \bar{u} = 2(x+1)\ln a - 2 + u\}$, где a — параметр, являются функции $I_1 = t$, $I_2 = (u - 2) \times \exp[(x+1)^{-1} - 2 \ln(x+1)] = V(I_1)$, с помощью которых H_5 -решение уравнения (4) можно выразить в виде

$$u(x, t) = (x+1)V(t) + 2(x+1)\ln(x+1) - 2. \quad (9)$$

Если теперь вычислить u_x, u_{xx}, u_{tt} и подставить их в исходное уравнение, то получим уравнение S/H_5 для определения функции $V(t)$: $V'' = 2 \exp(V)$. Это нелинейное обыкновенное дифференциальное уравнение можно решить, полагая $V' = p(V)$. Тогда уравнение

$$pp' = 2 \exp(V) \quad \text{или} \quad pp'dV = 2 \exp(V) dV$$

интегрируется и его решение приводит к уравнению первого порядка для $V(t)$:

$$V'(t) = \sqrt{4 \exp[V(t)] + c_1} \quad \text{или} \quad \frac{V' dt}{\sqrt{4 \exp(V) + c_1}} = dt.$$

Интегрируя, получаем равенство

$$t + c_2 = \frac{1}{\sqrt{c_1}} \ln \left| \frac{\sqrt{4 \exp(V) + c_1} - \sqrt{c_1}}{\sqrt{4 \exp(V) + c_1} + \sqrt{c_1}} \right|,$$

откуда

$$V(t) = \sqrt{c_1}(t + c_2) - \ln |1 + \exp(\sqrt{c_1}(t + c_2))| (\exp(\sqrt{c_1}(t + c_2)) - 2) + \ln c_1. \quad (10)$$

Инвариантные H_6 -решения выражаются через инварианты группы H_6 : $\{\bar{x} = x, \bar{t} = at, \bar{u} = u - 2ax\}$: $I_1 = \bar{x}$, $I_2 = u + 2x \ln t = V(I_1)$ в виде

$$u(x, t) = V(x) - 2x \ln t, \quad (11)$$

где $V(x)$ — решение уравнения $S/H_0: V'' \exp(V') = [\exp(V')]'' = 2x$ вида

$$V(x) = x \ln |x^2 + c_1^2| - 2x - 2c_1 \arctg \frac{x}{c_1} + c_2. \quad (12)$$

Функция

$$u(x, t) = xt + c_1 t + c_2 \quad (13)$$

является H_7 -решением рассматриваемого уравнения (4), инвариантным относительно группы преобразований $H_7: \{\bar{x} = x + a, \bar{t} = t, \bar{u} = u + ta\}$ с инвариантами $I_1 = t, I_2 = u - xt$.

Подгруппа $H_8: \{\bar{x} = x, \bar{t} = t + a, \bar{u} = u + (t + 1)a\}$, инварианты которой имеют вид $I_1 = x, I_2 = u - (t + 1)^2 = V(I_1)$, приводит к обыкновенному дифференциальному уравнению вида $[\exp(V')]'' = 2$, т. е. $V' = \ln(2x + c_1)$, решение которого $V(x) = \frac{1}{2}(2x + c_1) \ln(2x + c_1) - x + c_2$ дает точное частное решение уравнения (4), являющееся инвариантным H_8 -решением

$$u(x, t) = \frac{2x + c_1}{2} \ln(2x + c_1) - x + c_2 + (t + 1)^2. \quad (14)$$

Аналогично строятся инвариантные H -решения на подгруппах $H_9 - H_{11}$:

$$H_9: \{\bar{x} = x + a, \bar{t} = at, \bar{u} = u - 2xa\},$$

$$H_{10}: \{\bar{x} = ax, \bar{t} = t + a, \bar{u} = au + (t + 1)a\},$$

$$H_{11}: \{\bar{x} = ax, \bar{t} = a^\alpha t, \bar{u} = au - 2(\alpha - 1)x(1 + \ln a) + a - 1\}.$$

Ими будут соответственно решения

$$u(x, t) = V(\eta) + 2\eta \ln t + \ln^2 t, \quad \eta = x - \ln t, \quad (15)$$

$$u(x, t) = e^t [V(\eta) + 2\eta t], \quad \eta = xe^t, \quad (16)$$

$$u(x, t) = t^\beta [V(\eta) + 2\beta(1 - \alpha)\eta \ln t], \quad \eta = xt^{-\beta}. \quad (17)$$

При этом функции $V(\eta)$ определяются решениями соответствующих уравнений S/H :

$$V'' [1 - \exp(V')] + V' - 2(\eta + 1) = 0, \quad (18)$$

$$V'' [\eta^2 - \exp(V')] - \eta V' + V = 0, \quad (19)$$

$$V'' [\beta \eta^2 + \exp(V')] - 2(1 - \alpha)\beta^2 \eta V' - (1 - \alpha)\beta^3 V - 2(1 - \alpha)\beta \eta = 0 \quad (\beta = \alpha^{-1}), \quad (20)$$

которые не удается решить в замкнутом виде.

Таким образом, получен класс существенно различных инвариантных H -решений ранга единица, являющихся частными решениями уравнения (4). Причем решения (8), (9), (11), (13), (14) являются точными частными решениями уравнения (4). Если теперь, выполняя основное свойство инвариантных решений [1], подвергнуть полученные H -решения различным преобразованиям основной группы, представленной базисом (2), (5), то класс известных решений рассматриваемого уравнения можно значительно расширить.

ЛИТЕРАТУРА

1. Овсянников Л. В. Групповые свойства дифференциальных уравнений. Новосибирск, Изд-во СО АН СССР, 1962. 238 с.
2. Эйзенхарт Л. П. Непрерывные группы преобразований. М., Изд-во иностр. лит., 1947. 358 с.
3. Березовский А. А., Негесова Т. М. О приводимости квазилинейных па-

рабочих и гиперболических уравнений.— В кн.: Аналитические, численные и аналоговые методы решений дифференциальных уравнений. К., «Наук. думка», 1977, с. 71—81.

4. Овсянников Л. В. Групповые свойства уравнения нелинейной теплопроводности.— ДАН СССР, 1959, **125**, № 3, с. 492—496.

Институт математики
АН УССР

Поступила в редакцию 20.VI. 1976 г.,
после переработки — 3.I. 1977 г.