

С. В. Зубарев

О принципе максимума в одном квазигиперболическом уравнении

В работе [1] доказывался принцип максимума для квазигиперболического уравнения, в формулировке которого участвовали два множителя Лагранжа ω_1 и ω_2 . В настоящей заметке этот же результат записывается в эквивалентной форме при использовании одного гладкого множителя Лагранжа $\omega(x, t)$. Управляемый процесс описывается уравнением

$$L[u] \equiv u_{tt} + a^2 u_{x^4} - b^2 u_{x^2 t^2} + \mu u_{x^4 t} + cu = f_1^1(x, t, u, u_x, u_t, u_{xt}, u_{x^2}, u_{x^2 t}, u_{x^3}, v) + \\ + \varepsilon f_2^1(x, t, u, u_x, u_t, u_{xt}, u_{x^2}, u_{x^2 t}, u_{x^3}, u_{x^4}, v)$$

с начально-краевыми условиями

$$u|_{t=0} = \varphi(x), \quad u|_{t=0} = \Psi(x), \quad u|_{x=0}^{x=l} = u_{x^2}|_{x=0}^{x=l} = 0,$$

в области $G: 0 \leq x \leq l, 0 \leq t \leq T$. Требуется минимизировать функционал:

$$\underline{J}[v] = \int_0^l f_1^0(x, T, u, u_x, u_t, u_{xt}, u_{x^2}, u_{x^2 t}, u_{x^3}) dx +$$

$$+ \int_0^T \int_0^l f_2^0(x, t, u, u_x, u_t, u_{xt}, u_{x^2}, u_{x^2t}, u_{x^3}, u_{x^4}, v) dx dt.$$

Из прочих условий, накладываемых на параметры уравнения и функции φ , Ψ , f_1^1 , f_2^1 , f_1^0 , f_2^0 , выпишем условия на концах:

$$\frac{\partial^2 f_1^0}{\partial u_{x^2t}} \Big|_{x=0}^{x=l} = \frac{\partial^2 f_2^1}{\partial u_x \partial u_{x^4}} \Big|_{x=0}^{x=l} = \frac{\partial^2 f_2^1}{\partial u_{xt} \partial u_{x^4}} \Big|_{x=0}^{x=l} = \frac{\partial^2 f_2^1}{\partial u_{x^2} \partial u_{x^4}} \Big|_{x=0}^{x=l} = 0; \quad i = 0, 1.$$

Теорема. Для того чтобы функционал $\perp [v]$ достигал своего наименьшего значения, необходимо, чтобы выполнялся принцип максимума

$$H(x, t, u, u_x, u_t, u_{xt}, u_{x^2}, u_{x^2t}, u_{x^3}, u_{x^4}, w, v) \quad (==)$$

$$((=)) \sup_{v \in V} H(x, t, u, u_x, u_t, u_{xt}, u_{x^2}, u_{x^2t}, u_{x^3}, u_{x^4}, w, v).$$

Функция H определяется равенством $H = -f_2^0 + w(f_1^1 + \varepsilon f_2^1)$, а вспомогательная функция w удовлетворяет уравнению

$$L^*[w] = \frac{\partial H}{\partial u} - \frac{\partial}{\partial x} \left[\frac{\partial H}{\partial u_x} \right] - \frac{\partial}{\partial t} \left[\frac{\partial H}{\partial u_t} \right] + \frac{\partial^2}{\partial x \partial t} \left[\frac{\partial H}{\partial u_{xt}} \right] + \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left[\frac{\partial H}{\partial u_{x^2}} \right] - \\ - \frac{\partial^3}{\partial x^2 \partial t} \left[\frac{\partial H}{\partial u_{x^2t}} \right] - \frac{\partial^3}{\partial x^3} \left[\frac{\partial H}{\partial u_{x^3}} \right] + \frac{\partial^4}{\partial x^4} \left[\frac{\partial H}{\partial u_{x^4}} \right]$$

с начальными-краевыми условиями

$$b^2 \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} - w|_{t=T} = \left\{ \frac{\partial f_1^0}{\partial u_t} - \frac{\partial}{\partial x} \left[\frac{\partial f_1^0}{\partial u_{xt}} \right] + \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left[\frac{\partial f_1^0}{\partial u_{x^2t}} \right] \right\} \Big|_{t=T}, \\ b^2 \frac{\partial^3 w}{\partial x^2 \partial t} - \frac{\partial w}{\partial t} \Big|_{t=T} = \left\{ - \frac{\partial}{\partial x} \left[w \left(\frac{\partial f_1^1}{\partial u_{xt}} + \varepsilon \frac{\partial f_2^1}{\partial u_{xt}} \right) \right] + \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left[w \left(\frac{\partial f_1^1}{\partial u_{x^2t}} + \varepsilon \frac{\partial f_2^1}{\partial u_{x^2t}} \right) \right] + w \left(\frac{\partial f_1^0}{\partial u_t} + \varepsilon \frac{\partial f_2^0}{\partial u_t} \right) - \frac{\partial f_1^0}{\partial u} - \frac{\partial f_2^0}{\partial u} + \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f_1^0}{\partial u_x} \right) + \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f_2^0}{\partial u_x} \right) - \right. \\ \left. - \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left[\mu \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + \frac{\partial f_1^0}{\partial u_{x^2}} - \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f_1^0}{\partial u_{x^3}} \right) + \frac{\partial f_2^0}{\partial u_{x^2t}} \right] \right\} \Big|_{t=T}, \\ \mu \frac{\partial^3 w}{\partial x^2 \partial t} - a^2 \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \Big|_{x=0}^{x=l} = \left\{ \frac{\partial}{\partial x} \left[w \left(\frac{\partial f_1^1}{\partial u_{x^3}} + \varepsilon \frac{\partial f_2^1}{\partial u_{x^3}} \right) \right] + \varepsilon \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left(w \frac{\partial f_2^1}{\partial u_{x^4}} \right) - \right. \\ \left. - w \left(\frac{\partial f_1^1}{\partial u_{x^2}} + \varepsilon \frac{\partial f_2^1}{\partial u_{x^2}} \right) + \frac{\partial}{\partial t} \left[w \left(\frac{\partial f_1^1}{\partial u_{x^2t}} + \varepsilon \frac{\partial f_2^1}{\partial u_{x^2t}} \right) \right] + \frac{\partial f_2^0}{\partial u_{x^2}} - \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial f_2^0}{\partial u_{x^2t}} \right) - \right. \\ \left. - \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f_2^0}{\partial u_{x^3}} \right) + \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left(\frac{\partial f_2^0}{\partial u_{x^4}} \right) + b^2 \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} \right\} \Big|_{x=0}^{x=l}; \\ \mu \frac{\partial w}{\partial t} - \left(a^2 - \varepsilon \frac{\partial f_2^1}{\partial u_{x^4}} \right) w \Big|_{x=0}^{x=l} = \frac{\partial^2 f_2^0}{\partial u_x} \Big|_{x=0}^{x=l}, \quad w(x, T) \Big|_{x=0}^{x=l} = 0, \\ b^2 \frac{\partial w(x, T)}{\partial t} \Big|_{x=0}^{x=l} = - \left[\mu \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + \frac{\partial f_1^0}{\partial u_{x^2}} - \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f_1^0}{\partial u_{x^3}} \right) + \frac{\partial f_2^0}{\partial u_{x^2t}} \right] \Big|_{t=T} \Big|_{x=0}^{x=l}.$$

L^* — оператор, сопряженный оператору L .

ЛИТЕРАТУРА

1. Зубарев С. В. Применение асимптотических методов к оптимальным задачам, описываемым квазигиперболическими уравнениями: Препринт 79.20 — Киев: Ин-т математики АН УССР, 1979. — 20 с.

Институт механики
АН УССР

Поступила в редакцию
14. II 1980 г.