

Б. Н. Пшеничный, В. Н. Гуров

О необходимых условиях экстремума на выпуклых дифференциальных включениях с фазовыми ограничениями

Метод нахождения необходимых условий для рассматриваемой ниже задачи основывается на идеях работы [1], но не является ее формальным следствием. Обозначения соответствуют работе [2].

Рассмотрим следующую задачу:

$$\varphi(x(1)) + \int_0^1 f(t, x(t)) dt \rightarrow \min, \quad (1)$$

$$\dot{x}(t) \in a(t, x(t)) \text{ п. в. } *, \quad x(0) = x^0, \quad (2)$$

$$x(t) \in G(t), \quad (3)$$

где f — нормальный выпуклый интегрант (в соответствии с [3], [4]), $a(t, x)$ измеримо по t , выпуклое по x , суммируемо ограниченное (в окрестности решения x_0) многозначное отображение, $G(t)$ — выпуклозначное вполне непрерывное снизу (см. [1, 5]) многозначное отображение, $\text{int } G(t) \neq \emptyset$, φ — выпуклая ограниченная функция.

Теорема 1. Если $x_0(\cdot)$ — решение задачи (1), (2), и $x_0(t) \in \text{int dom } f(t, \cdot)$ при всех t , то найдется абсолютно непрерывная функция $x^*(\cdot)$, для которой выполняются следующие условия:

$$x^*(1) \in \partial\varphi(x_0(1)), \quad -\dot{x}^*(t) \in \partial_x W_{a(t, \cdot)}(x_0(t), x^*(t)) + \partial f(t, x_0(t)) \text{ п. в.},$$

$$\langle \dot{x}_0(t), x^*(t) \rangle = W_{a(t, \cdot)}(x_0(t), x^*(t)) \text{ п. в.}, \quad (4)$$

где $W_{a(t, \cdot)}(x, y^*) = \min_{y \in a(t, x)} \langle y, y^* \rangle$.

Теорема 1 следует, например, из [6, 7] и в автономном виде доказана в [2]. Необходимые условия теоремы 1 можно переписать и в другой форме:

$$x^*(1) \in \partial\varphi(x_0(1)), \quad (-\dot{x}^*(t), -x^*(t)) \in N_{a(t, \cdot)}(x_0(t), \dot{x}_0(t)) + (\partial f(t, x_0(t)), 0), \quad (5)$$

где $N_{a(t, \cdot)}(x_0(t), \dot{x}_0(t))$ — нормальный конус к $\text{gf } a(t, \cdot)$ в точке $(x_0(t), \dot{x}_0(t))$, т. е. $N_{a(t, \cdot)}(x_0(t), \dot{x}_0(t)) = -K_{a(t, \cdot)}^*(x_0(t), \dot{x}_0(t))$, где $K_{a(t, \cdot)}(x_0(t), \dot{x}_0(t))$ — конус допустимых направлений к тому же множеству в той же точке.

Рассмотрим следующую задачу:

$$\varphi(x(1)) + \int_0^1 f(t, x(t), x(t)) dt \rightarrow \min; \quad \dot{x}(t) \in a(t, x(t)) \text{ п. в.}, \quad x(0) = x^0, \quad (6)$$

где f — нормальный выпуклый интегрант, предположения относительно многозначного отображения a остаются прежними.

Предположение А. Существует такое решение z_t дифференциального включения (2), что для некоторого $\delta > 0$ $(z_t(t), z_t(t)) + \delta S_1 \times S_1 \subseteq \text{dom } f(t, \cdot, \cdot)$ (S_1 — единичная сфера в R^n).

* Здесь и далее п. в. означает сокращение записи «для почти всех $t \in [0, 1]$ ».

Теорема 2. Если $z(\cdot)$ — решение задачи (6), $(z(t), \dot{z}(t)) \in \text{int dom } f(t, \cdot, \cdot)$ при всех t , и выполнено предположение А, то найдется такая абсолютно непрерывная функция $x^*(\cdot)$, для которой выполняется:

$$x^*(1) \in \partial\varphi(z(1)), (\dot{x}^*(t), x^*(t)) \in K_{a_1(t, \cdot)}^*(z(t), \dot{z}(t)) - \partial_{(x, y)} f(t, z(t), \dot{z}(t)) \text{ п. в.}$$

Доказательство. Рассмотрим следующую задачу:

$$\begin{aligned} \varphi(x(1)) + x_0(1) \rightarrow \min, (x, x_0, \dot{x}, \dot{x}_0) \in \text{gf } a_1(t, \cdot, \cdot), (x(0), x_0(0)) = (x^0, 0), \\ (x, x_0, \dot{x}, \dot{x}_0) \in \Gamma(t), \end{aligned} \quad (7)$$

где $a_1(t, x, x_0) = a(t, x) \times R^1 \Gamma(t) = \{(x, x_0, y, y_0) : y_0 \in R^1, (x, y, y_0) \in \text{epi } f(t, \cdot, \cdot)\}$.

Задачу (7) можно записать в виде

$$\varphi(x(1)) + x_0(1) \rightarrow \min, (\dot{x}, \dot{x}_0) \in b(t, x, x_0), (x(0), x_0(0)) = (x^0, 0), \quad (8)$$

где $b(t, x, x_0)$ — выпуклое по совокупности аргументов x, x_0 многозначное отображение такое, что $\text{gf } b(t, \cdot, \cdot) = \text{gf } a_1(t, \cdot, \cdot) \cap \Gamma(t)$. Для $x(\cdot)$ обозначим

$$x_0(t) = \int_0^t f(t, x(t), \dot{x}(t)) dt.$$

Утверждение 1. Если $z(\cdot)$ — решение задачи (8), то $\left(z(t), \int_0^t f(t, z(t), \dot{z}(t)) dt \right)$ — решение задачи (8).

В самом деле. Пусть существует решение (z', z'_0) задачи (6) такое, что $\varphi(z'(1)) + z'_0(1) < \varphi(z(1)) + \int_0^1 f(t, z, \dot{z}) dt$. Из условий задачи (8) получаем, что $\dot{z}' \in a(t, z')$, $z'(0) = x^0$, $\dot{z}'_0(t) \geq f(t, z', \dot{z}')$, $z'_0(0) = 0$, и, следовательно, $z'_0(1) \geq \int_0^1 f(t, z', \dot{z}') dt$, что противоречит оптимальности z в задаче (6).

Имеет место и обратное утверждение. Таким образом, задачи (6) и (8) эквивалентны.

Без ограничения общности, в силу того, что множество решений дифференциального включения (2) компактно, а значение функционала (1) в окрестности решения ограничено, многозначное отображение b также можно считать ограниченным. Тогда задача (8) находится в условиях теоремы 1.

Поэтому если (z, z_0) — оптимальное решение задачи (8), то найдется абсолютно непрерывная функция (x^*, x_0^*) , для которой выполняется: $(x^*, \dot{x}_0^*$

$x^*, x_0^*) \in K_{\text{gib}(t, \cdot, \cdot)}^*(z, z_0, \dot{z}, \dot{z}_0)$ п. в. Из определения многозначного отображения b имеем $K_{\text{gib}(t, \cdot, \cdot)}^*(\cdot) = (K_{\text{gia}_1(t, \cdot, \cdot)}(\cdot) \cap K_{\Gamma(t)}(\cdot))^* = K_{\text{gia}_1(t, \cdot, \cdot)}^*(\cdot) + K_{\Gamma(t)}^*(\cdot)$ (справедливость последнего равенства вытекает из предположения А, обеспечивающего то, что $K_{\text{gia}_1(t, \cdot, \cdot)} \cap \text{int } K_{\Gamma(t)}(\cdot) \neq \emptyset$). Очевидно, что $K_{\text{gia}_1(t, \cdot, \cdot)}(x, x_0, y, y_0) = \{(\bar{x}, \bar{x}_0, \bar{y}, \bar{y}_0) : (x, y) \in K_{a_1(t, \cdot)}(x, y), \bar{x}_0, \bar{y}_0 \in R^1\}$. Поэтому $K_{\text{gia}_1(t, \cdot, \cdot)}^*(x, x_0, y, y_0) = \{(x^*, 0, y^*, 0), \text{ где } (x^*, y^*) \in K_{a_1(t, \cdot)}^*(x, y)\}$. Несложно показать, что $K_{\Gamma(t)}(x, x_0, y, y_0) = \{(\bar{x}, \bar{x}_0, \bar{y}, \bar{y}_0) : \bar{x}_0 \in R^1, \bar{y}_0 \geq h(t, x, y, \bar{x}, \bar{y})\}$, где $h(t, x, y, \bar{x}, \bar{y}) = \lim_{\lambda \downarrow 0} [f(t, x + \lambda \bar{x}, y + \lambda \bar{y}) - f(t, x, y)]/\lambda$.

При наших предположениях функция h является однородной, замкнутой, выпуклой по \bar{x}, \bar{y} . Имеет место равенство $h(t, x, y, \bar{x}, \bar{y}) = \sup_{(v, w) \in \partial_{x, y} b(t, x, y)} \langle (v, w), (\bar{x}, \bar{y}) \rangle$, где $\partial_{x, y} f(t, x, y)$ — выпуклое компактное множество субдифференциалов функции f по обоим аргументам. $(x^*, x_0^*, y^*, y_0^*) \in K_{\Gamma(t)}^*(x, x_0, y, y_0)$ в том и только том случае, если для всех $\bar{y}_0 \geq h(t, x, y, \bar{x}, \bar{y})$, $\bar{x}_0 \in R^1$ имеем

$$\langle \bar{x}, x^* \rangle + \langle \bar{x}_0, x_0^* \rangle + \langle \bar{y}, y^* \rangle + \langle \bar{y}_0, y_0^* \rangle \geq 0. \quad (9)$$

Отсюда следует, что $x_0^* = 0$, $y_0^* \geq 0$. Соотношение (9) выполняется тогда и только тогда, когда

$$\langle (\bar{x}, \bar{y}), (x^*, y^*) \rangle + y_0^* \sup_{(v, w) \in \partial_{x, y} f(t, x, y)} \langle (\bar{x}, \bar{y}), (v, w) \rangle \geq 0. \quad (10)$$

Поскольку неравенство (10) справедливо при всех $(\bar{x}, \bar{y}) \in R^n \times R^n$, то отсюда следует, что $(x^*, y^*) \in -y_0^* \partial_{x, y} f(t, x, y)$. Таким образом, получаем $\dot{x}^*(t)$, $x^*(t) \in K_{\text{gia}(t, \cdot)}^*(z(t), \dot{z}(t)) - \partial_{x, y} f(t, z(t), \dot{z}(t))$ п. в., $x^*(1) \in \partial \Phi_0(x_0(1))$, что и доказывает теорему 2.

Вернемся к задаче (1), (2), (3). Обозначим через I функционал (1), через \mathfrak{X} — множество решений дифференциального включения (2) (оно выпукло), через S — множество $\{x : x \in C_n[0, 1], x(t) \in G(t)\}$. Условие полной полунепрерывности снизу многозначного отображения G обеспечивает то, что $S^0 = \text{int } S = \{x : x \in C_n[0, 1], x(t) \in \text{int } G(t)\} \neq \emptyset$.

Предположение Б. Существует $x \in S^0 \cap \mathfrak{X}$, для которого $I(x) < +\infty$.

Рассмотрим два выпуклых множества: $A_1 = \{(x, \delta) : x \in \mathfrak{X}, \delta \geq I(x)\}$ и $A_2 = \{S \times [-\infty, I(x_0)]\}$. Множество A_2 имеет непустую внутренность, которая не пересекается с множеством A_1 . Поэтому существует гиперплоскость, разделяющая два выпуклых множества A_1 и A_2 . Поскольку эта гиперплоскость не вертикальна (в силу предположения Б), то она является графиком некоторого линейного функционала Λ , такого, что Λ достигает своего максимума на S в точке x_0 и функционал $I + \Lambda$ достигает минимума в точке x_0 .

По теореме Рисса линейный функционал на $C_n[0, 1]$ можно записать в виде $\int_0^1 \langle x, d\mu \rangle$, где μ — функция ограниченной вариации. Следовательно,

для абсолютно непрерывной функции x имеем: $\Lambda(x) = - \int_0^1 \langle \dot{x}, \mu \rangle dt + \langle x(1), \mu(1) \rangle - \langle x(0), \mu(0) \rangle$. Таким образом, мы пришли к минимизации функционала

$$\Phi(x(1)) + \int_0^1 f(t, x(t)) dt - \int_0^1 \langle \dot{x}(t), \mu(t) \rangle dt + \langle x(1), \mu(1) \rangle - \langle x(0), \mu(0) \rangle \quad (11)$$

на множестве решений дифференциального включения (2).

Теорема 3. Если $x_0(\cdot)$ — решение задачи (1), (2), (3), $x_0(t) \in \text{int dom } f(t, \cdot) \cap \text{int dom } a(t, \cdot)$, выполняется предположение Б и для функции f — предположение А, то существуют такие абсолютно непрерывная функция x^* и функция ограниченной вариации μ , для которых выполняется: $x^*(1) + \mu(1) \in \partial \Phi(x_0(1))$, $-\dot{x}^*(t) \in \partial_x W_{a(t, \cdot)}(x_0(t), x^*(t) + \mu(t)) + \partial f(t, x_0(t))$ п. в.,

$$\begin{aligned} \langle \dot{x}_0(t), x^*(t) + \mu(t) \rangle &= W_{a(t, \cdot)}(x_0(t), x^*(t) + \mu(t)) \text{ п. в.,} \\ \frac{d\mu}{dt}(t) &\in N_{G(t)}(x_0(t)) \text{ п. в.,} \quad \frac{d\mu_s}{d\theta}(t) \in N_{G(t)}(x_0(t)) \text{ } \theta \text{ п. в.,} \end{aligned}$$

где μ_s — сингулярная составляющая функции μ , а θ — неотрицательная мера, относительно которой μ_s абсолютно непрерывна. Эти условия являются и достаточными для оптимальности решения.

Доказательство. Необходимость сформулированных условий вытекает из теоремы 2, примененной к задаче (11), (2) (с учетом леммы 7 [5]).

Докажем достаточность. Пусть $x(\cdot)$ — произвольное решение дифференциального включения (2), удовлетворяющее условию (3). Тогда $\int_0^1 \langle x(t) - x_0(t), \dot{x}^*(t) \rangle dt + \int_0^1 [f(t, x(t)) - f(t, x_0(t))] dt + \int_0^1 [W_{a(t, \cdot)}(x(t), x^*(t) + \mu(t)) - W_{a(t, \cdot)}(x_0(t), x^*(t) + \mu(t))] dt \geq 0$. $\int_0^1 \langle x(t) - x_0(t), d\mu(t) \rangle \geq 0$ (в силу того, что:

$$\frac{d\mu}{dt}(t) \in N_{G(t)}(x_0(t)) \text{ п. в.}, \quad \frac{d\mu_s}{d\theta}(t) \in N_{G(t)}(x_0(t)) \theta \text{ п. в.}$$

Суммируя неравенства, получим

$$\int_0^1 \langle x(t) - x_0(t), d(x^*(t) + \mu(t)) \rangle + \int_0^1 [f(t, x(t)) - f(t, x_0(t))] dt + \int_0^1 [W_{a(t, \cdot)}(x(t), x^*(t) + \mu(t)) - W_{a(t, \cdot)}(x_0(t), x^*(t) + \mu(t))] dt \geq 0.$$

Учитывая, что $W_{a(t, \cdot)}(x_0(t), x^*(t) + \mu(t)) = \langle \dot{x}_0(t), x^*(t) + \mu(t) \rangle$ п. в., $W_{a(t, \cdot)}(x(t), x^*(t) + \mu(t)) \leq \langle \dot{x}(t), x^*(t) + \mu(t) \rangle$ п. в., придем к следующему неравенству:

$$\int_0^1 \langle x(t) - x_0(t), d(x^*(t) + \mu(t)) \rangle + \int_0^1 \langle \dot{x}(t) - \dot{x}_0(t), x^*(t) + \mu(t) \rangle dt + \int_0^1 [f(t, x(t)) - f(t, x_0(t))] dt \geq 0.$$

Из формулы интегрирования по частям интеграла Стильеса два первых члена неравенства дают в сумме $\langle x(1) - x_0(1), x^*(1) - \mu(1) \rangle$. Поскольку $\langle x(1) - x_0(1), \mu(1) + x^*(1) \rangle \leq \varphi(x(1)) - \varphi(x_0(1))$, окончательно получаем $\varphi(x(1)) + \int_0^1 f(t, x(t)) dt \geq \varphi(x_0(1)) - \int_0^1 f(t, x_0(t)) dt$, что и доказывает оптимальность $x_0(\cdot)$.

ЛИТЕРАТУРА

1. Rockafellar R. T. State constraints in convex control problems of Bolza.— SIAM. J. Control, 1972, 10, N 4, p. 691—715.
2. Пшеничный Б. Н. Необходимые условия экстремума для дифференциальных включений.— Кибернетика, 1976, № 6. с. 60—73.
3. Rockafellar R. T. Measurable dependence of convex sets and functions on parameters.— J. Math. Anal. Appl., 1969, 28, p. 4—25.
4. Рокфеллар Р. Т. Выпуклые интегральные функционалы и двойственность.— В кн.: Математическая экономика. М.: Мир, 1974, с. 222—237.
5. Рокфеллар Р. Т. Интегралы, являющиеся выпуклыми функционалами. II.— В кн.: Математическая экономика, М.: Мир, 1974, с. 170—205.

6. Clark F. H. Necessary Conditions for Nonsmooth Problems in Optimal Control and the Calculus of Variations. Dissertation, University of Washington, 1973.— 120 p.
7. Halkin H. Extremal Properties of Biconvex Contingent Equations: Ordinary Differential Equations (NRL—MRC Conf.). Academic Press, 1972.

Институт кибернетики
АН УССР

Поступила в редакцию
31.VIII 1979 г.