

## О влиянии запаздывания на одночастотные колебания

В настоящей работе рассматриваются нелинейные колебательные системы с запаздыванием, параметры и запаздывания которых медленно изменяются во времени. С помощью метода Крылова — Боголюбова — Митропольского [1, 2] построены асимптотические разложения для решений уравнений.

Пусть колебательные системы с запаздыванием описываются системами уравнений вида

$$\begin{aligned} & \frac{d}{dt} \left\{ \sum_{i=1}^N a_{ij}(\tau - \varepsilon\gamma_1(\tau)) \dot{q}_i(t) \right\} + \sum_{i=1}^N b_{ij}(\tau - \varepsilon\gamma_1(\tau)) q_i(t) + \\ & + \sum_{i=1}^N c_{ij}(\tau - \varepsilon\gamma_1(\tau)) q_i(t - \gamma_2(\tau)) = \varepsilon Q(\tau, \theta, q_1, \dots, q_N, q_1(t - \gamma_3(\tau)), \dots \\ & \dots, q_N(t - \gamma_3(\tau)), \dot{q}_1, \dots, \dot{q}_N, \dot{q}_1(t - \gamma_3(\tau)), \dots, \dot{q}_N(t - \gamma_3(\tau))) \quad (j=1, 2, \dots, N), \end{aligned} \quad (1)$$

где  $\tau = \varepsilon t$  — «медленное» время; функции  $Q_j$ ,  $a_{ij}$ ,  $b_{ij}$ ,  $c_{ij}$ ,  $\gamma_1$ ,  $\gamma_2$ ,  $\gamma_3$  достаточно число раз непрерывно дифференцируемы по  $\tau$  на интервале  $0 \leq \tau \leq L$ , на котором рассматривается колебательный процесс, причем  $\gamma_1(\tau)$ ,  $\gamma_2(\tau)$ ,  $\gamma_3(\tau)$  неотрицательные при  $0 \leq \tau \leq L$ . Предположим, кроме того, что  $\frac{d\theta}{d\tau} = \nu(\tau)$ , то

есть мгновенная частота внешней периодической силы тоже медленно изменяется со временем, а функция  $Q_j$  — периодическая по  $\theta$  с периодом  $2\pi$  и может быть представлена в виде  $Q_j(\tau, \theta, q_1, \dots, q_N, q_1(t - \gamma_3), \dots, q_N(t - \gamma_3),$

$$\dot{q}_1, \dots, \dot{q}_N, \dot{q}_1(t - \gamma_3), \dots, \dot{q}_N(t - \gamma_3)) = \sum_{n=-N}^N e^{iN\theta} Q_{jn}(\tau, q_1, \dots, q_N, q_1(t - \gamma_3), \dots,$$

$\dots, q_N(t - \gamma_3), \dot{q}_1, \dots, \dot{q}_N, \dot{q}_1(t - \gamma_3), \dots, \dot{q}_N(t - \gamma_3))$ , при этом коэффициенты конечной суммы — некоторые полиномы по отношению к своим переменным.

Подобные системы (1) без запаздывания исследованы в [2].

Предположим, что порождающее уравнение

$$\sum_{i=1}^N \{a_{ij} \ddot{q}_i + b_{ij} \dot{q}_i + c_{ij} q_i(t - \gamma_2(\tau))\} = 0, \quad (2)$$

в котором  $\tau$  — постоянная величина, допускает семейство периодических решений

$$q_i^{(k)}(t) = \varphi_i^{(k)}(\tau) a \cos(\omega_k t + \varphi), \quad (3)$$

где  $\omega_k$  ( $k = 1, 2, \dots, N$ ) — собственные частоты, определяемые уравнением

$$D \parallel -a_{ij} \omega^2 + b_{ij} + c_{ij} e^{-i\omega\gamma_2} \parallel = 0, \quad (4)$$

причем уравнения (4) не имеют корней, кратных  $\omega(\tau)$  и вида  $n\omega(\tau)$  ( $n = 0, 2, 3, \dots$ ), а  $\varphi_i^{(k)}(\tau)$  — нормальные функции, являющиеся нетривиальными

решениями системы однородных алгебраических уравнений

$$\sum_{i=1}^N \{-a_{ij}\omega_k^2 + b_{ij} + c_{ij}e^{-i\omega\gamma_2}\} \varphi_i^{(k)}(\tau) = 0 \quad (5)$$

и обладающие свойствами ортогональности.

Приближенные решения системы уравнений (1) ищем в виде асимптотических рядов

$$q_i(t) = \varphi_i^{(1)} a \cos(\rho\varphi + \psi) + \varepsilon u_i^{(1)}(\tau, \theta, a, \rho\varphi + \psi) + \varepsilon^2 u_i^{(2)}(\tau, \theta, a, \rho\varphi + \psi) + \dots, \quad (6)$$

в которых функции  $u_i^{(l)}(\tau, \theta, a, \rho\varphi + \psi)$  ( $l = 1, 2, \dots, i = 1, 2, \dots, N$ ) периодические по  $\theta$  и  $\rho\varphi + \psi$  с периодом  $2\pi$ , а величины  $a$  и  $\psi$  как функции времени определяются из системы

$$\frac{da}{dt} = \varepsilon A_1(\tau, a, \psi) + \varepsilon^2 A_2(\tau, a, \psi) + \dots, \quad (7)$$

$$\frac{d\psi}{dt} = \omega_1(\tau) - \frac{p}{q} v(\tau) + \varepsilon B_1(\tau, a, \psi) + \varepsilon^2 B_2(\tau, a, \psi) + \dots$$

Для определения функций  $A_1, B_1, u_1, A_2, B_2, u_2, \dots$  продифференцируем правую часть выражения (6) с учетом (7) и подставим результат в уравнение (1), правую часть которого разложим в ряд Тейлора. Сравнивая коэффициенты при одинаковых степенях  $\varepsilon$  получаем следующую систему уравнений:

$$\begin{aligned} & \sum_{i=1}^N \left\{ a_{ij}(\tau) \left[ \frac{\partial^2 u_i^{(1)}}{\partial \theta^2} v^2(\tau) + 2 \frac{\partial^2 u_i^{(1)}}{\partial \theta \partial (\rho\varphi + \psi)} v(\tau) \omega_1(\tau) + \frac{\partial^2 u_i^{(1)}}{\partial (\rho\varphi + \psi)^2} \omega_1^2(\tau) \right] + \right. \\ & \left. + b_{ij}(\tau) u_i^{(1)} + c_{ij}(\tau) u_i^{(1)}(\tau, \theta - \gamma_2(\tau), a, \rho\varphi + \psi - \gamma_2(\tau) \omega_1(\tau)) \right\} = \\ & = Q_{j0}^{(1)}(\tau, \theta, a, \rho\varphi + \psi) - \sum_{i=1}^N a_{ij}(\tau) \varphi_i^{(1)}(\tau) \left[ \frac{\partial A_1}{\partial \psi} \left( \omega_1(\tau) - \frac{p}{q} v(\tau) \right) - \right. \\ & \left. - 2a\omega_1(\tau) B_1 \right] + c_{ij}(\tau) \varphi_i^{(1)}(\tau) \gamma_2(\tau) \left[ \left[ -A_1 + \frac{\gamma_2(\tau)}{2} \frac{\partial A_1}{\partial \psi} \left( \omega_1(\tau) - \right. \right. \right. \\ & \left. \left. - \frac{p}{q} v(\tau) \right) \right] \cos \gamma_2 \omega_1 + a \left[ -B_1 + \frac{\gamma_2(\tau)}{2} \left( \omega_1(\tau) - \frac{p}{q} v(\tau) \right) \frac{\partial B_1}{\partial \psi} \right] \sin \gamma_2 \omega_1 \right] \times \\ & \times \cos(\rho\varphi + \psi) + \left[ a_{ij}(\tau) \varphi_i^{(1)}(\tau) \left[ -2\omega_1(\tau) A_1 - a \frac{\partial B_1}{\partial \psi} \left( \omega_1(\tau) - \frac{p}{q} v(\tau) \right) \right] + \right. \\ & \left. + c_{ij}(\tau) \varphi_i^{(1)}(\tau) \gamma_2(\tau) \left[ \left[ -A_1 + \frac{\gamma_2(\tau)}{2} \left( \omega_1(\tau) - \frac{p}{q} v(\tau) \right) \frac{\partial A_1}{\partial \psi} \right] \sin \gamma_2 \omega_1 - \right. \right. \\ & \left. \left. - a \left[ -B_1 + \frac{\gamma_2(\tau)}{2} \left( \omega_1(\tau) - \frac{p}{q} v(\tau) \right) \frac{\partial B_1}{\partial \psi} \right] \cos \gamma_2 \omega_1 \right] \right] \sin(\rho\varphi + \psi) + \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& + \left[ -2a\omega_1(\tau) \frac{d\varphi_i^{(1)}(\tau)}{d\tau} a_{ij}(\tau) - \varphi_i^{(1)}(\tau) a \frac{d\omega_1(\tau)}{d\tau} a_{ij}(\tau) - \varphi_i^{(1)}(\tau) a\omega_1 \times \right. \\
& \times \left. \frac{da_{ij}(\tau)}{d\tau} + a(M_1\gamma_1(\tau) + M_2\gamma_2(\tau)) \right] \sin(\rho\varphi + \psi) + a(M_3\gamma_1(\tau) + M_4\gamma_2(\tau)) \times \\
& \times \cos(\rho\varphi + \psi) = G_{j0}(\tau, \theta, a, \rho\varphi + \psi), \quad (8)
\end{aligned}$$

где  $Q_{j0}^{(1)}(\tau, \theta, a, \rho\varphi + \psi) = Q_j^{(1)}(\tau, \theta, q_{10}, \dots, q_{10}(t - \gamma_3(\tau)), \dots, \dot{q}_{10}, \dots, \dot{q}_{10}(t - \gamma_3(\tau)))$  — периодические функции по  $\theta$  и  $\rho\varphi + \psi$  с периодом  $2\pi$ ,

$$\begin{aligned}
& a \\
& q_{i0} = \varphi_i^{(1)}(\tau) a \cos(\rho\varphi + \psi), \quad \dot{q}_{i0}(t - \gamma_3(\tau)) = \dot{\varphi}_i^{(1)}(\tau) a \cos(\rho\varphi + \psi - \gamma_3\omega_1), \\
& \dot{q}_{i0} = -\varphi_i^{(1)}(\tau) a\omega_1 \sin(\rho\varphi + \psi), \quad \dot{q}_{i0}(t - \gamma_3(\tau)) = -\dot{\varphi}_i^{(1)}(\tau) a\omega_1 \sin(\rho\varphi + \\
& + \psi - \gamma_3\omega_1), \quad M_1 = \frac{da_{ij}(\tau)}{d\tau} \varphi_i^{(1)}(\tau) \omega_1^2 - \frac{db_{ij}(\tau)}{d\tau} \varphi_i^{(1)}(\tau) - \\
& - \frac{dc_{ij}}{d\tau} \varphi_i^{(1)}(\tau) \cos \gamma_2\omega_1, \quad M_2 = c_{ij}(\tau) \left( -\frac{d\varphi_i^{(1)}(\tau)}{d\tau} \cos \gamma_2\omega_1 + \varphi_i^{(1)}(\tau) \frac{\gamma_2(\tau)}{2} \times \right. \\
& + \left. \frac{d\omega_1(\tau)}{d\tau} \sin \gamma_2\omega_1 \right), \quad M_3 = -\frac{dc_{ij}(\tau)}{d\tau} \varphi_i^{(1)}(\tau) \sin \gamma_2\omega_1, \quad M_4 = c_{ij}(\tau) \times \\
& \times \left( -\frac{d\varphi_i^{(1)}(\tau)}{d\tau} \sin \gamma_2\omega_1 - \varphi_i^{(1)}(\tau) \frac{\gamma_2(\tau)}{2} \cdot \frac{d\omega_1}{d\tau} \cos \gamma_2\omega_1 \right). \quad (9)
\end{aligned}$$

Разложим функции  $G_{i0}^{(1)}(\tau, \theta, a, \rho\varphi + \psi)$ ,  $u_i^{(1)}(\tau, \theta, a, \rho\varphi + \psi)$  в ряды Фурье:

$$G_{i0}^{(1)}(\tau, a, \theta, \rho\varphi + \psi) = \sum_{n,m} g_{nm}^{(i1)}(\tau, a) e^{i(n\theta + m(\rho\varphi + \psi))}, \quad (10)$$

где

$$g_{nm}^{(i1)}(\tau, a) = \frac{1}{4\pi^2} \int_0^{2\pi} \int_0^{2\pi} G_{i0}^{(1)}(\tau, a, \theta, \rho\varphi + \psi) e^{-i(n\theta + m(\rho\varphi + \psi))} d\theta d(\rho\varphi + \psi), \quad (11)$$

$$u_i^{(1)}(\tau, \theta, a, \rho\varphi + \psi) = \sum_{n,m} K_{nm}^{(i1)}(\tau, a) e^{i(n\theta + m(\rho\varphi + \psi))}. \quad (12)$$

Подставляя в уравнения (9) значения (11), (12) и приравнивая коэффициенты при одинаковых гармониках, получаем

$$\begin{aligned}
& \sum_{j=1}^N \{a_{ij}(\tau) [-(\omega_1(\tau)m + \nu(\tau)n)^2] + b_{ij}(\tau) + \\
& + c_{ij}(\tau) e^{-i\gamma_2(n\nu(\tau) + m\omega_1(\tau))}\} K_{nm}^{(j1)}(\tau, a) = g_{nm}^{(i1)}(\tau, a). \quad (13)
\end{aligned}$$

Выражение для  $K_{nm}^{(j1)}$  будем искать в виде суммы

$$K_{nm}^{(j1)}(\tau, a) = \sum_{k=1}^N c_k \varphi_i^{(k)}(\tau). \quad (14)$$

Подставляя (14) в систему (13) и учитывая (5), находим

$$\begin{aligned}
& \sum_{j=1}^N \sum_{k=1}^N \{a_{ij}(\tau) [\omega_k^2(\tau) - (\omega_1(\tau)m + \nu(\tau)n)^2] - c_{ij}(\tau) [e^{-i\omega_k\gamma_2} - \\
& - e^{-i\gamma_2(\omega_1 m + \nu n)}]\} c_k \varphi_i^{(k)}(\tau) = g_{nm}^{(i1)}(\tau, a). \quad (15)
\end{aligned}$$

Принимая во внимание (6) и обозначая

$$\sum_{i,j=1}^N a_{ij}(\tau) \varphi_i^{(k)}(\tau) \varphi_j^{(k)}(\tau) = m_k(\tau), \quad \sum_{i,j=1}^N c_{ij}(\tau) \varphi_i^{(k)}(\tau) \varphi_j^{(k)}(\tau) = n_k(\tau) \quad (16)$$

имеем

$$u_j^{(1)}(\tau, a, \theta, p\varphi + \psi) = \sum_{n,m} \sum_{k=1}^N \varphi_j^{(k)}(\tau) \frac{\sum_{i=1}^N g_{nmi}^{(1)}(\tau, a) \varphi_i^{(k)}(\tau) e^{i(n\theta + m(p\varphi + \psi))}}{m_k [\omega_k^2(\tau) - (\omega_1(\tau) m + \nu(\tau) n)^2] - n_k [e^{-i\gamma_2 \omega_k} - e^{-i\gamma_2(\omega_1 m + \nu n)}]} \quad (17)$$

При  $k=1$  и условий  $\omega_k^2 - (m_1 \omega_1 - n\nu) = 0$  или эквивалентном ему условию  $(m \pm 1)p + nq = 0$  периодические функции  $u_j^{(1)}(\tau, a, \theta, p\varphi + \psi)$  не будут конечными. Поэтому в (17) должны отсутствовать члены, знаменатели которых могут обратиться в нуль.

В результате после ряда преобразований находим:

$$u_j^{(1)}(\tau, \theta, a, p\varphi + \psi) = \frac{1}{4\pi^2} \sum_{\substack{r,m \\ [nq + (m \pm 1)p \neq 0 \text{ для } k=1]}} \sum_{k=1}^N \varphi_i^{(k)}(\tau) \times \\ \times \frac{e^{i(n\theta + m(p\varphi + \psi))} \int_0^{2\pi} \int_0^{2\pi} \sum_{j=0}^N Q_{j0}^{(1)}(\tau) e^{-i(n\theta + m(p\varphi + \psi))} \varphi_j^{(1)}(\tau) d\theta d(p\varphi + \psi)}{m_k [\omega_k^2(\tau) - (\omega_1(\tau) m + \nu(\tau) n)^2] + n_k [e^{-i\gamma_2(n\nu + m\omega_1)} - e^{-i\gamma_2 \omega_k}]} - \\ - \sum_{k=2}^N \frac{\sum_{j=1}^N \left[ -2a\omega_1(\tau) a_{ij}(\tau) \cdot \frac{d\varphi_i^{(1)}(\tau)}{d\tau} \varphi_j^{(k)}(\tau) \sin(p\varphi + \psi) - \right. \\ \left. - \gamma_2(\tau) a c_{ij}(\tau) \frac{d\varphi_i^{(1)}(\tau)}{d\tau} \varphi_j^{(k)}(\tau) \cos(p\varphi + \psi - \gamma_2 \omega_1) \right]}{m_k [(\omega_k^2(\tau) - \omega_1^2(\tau)) + n_k [e^{-i\gamma_2 \omega_1} - e^{-i\gamma_2 \omega_k}]}]} \quad (18)$$

После ряда выкладок для определения  $A_1$  и  $B_1$  получаем систему уравнений:

$$m_1(\tau) \left[ \left( \omega_1(\tau) - \frac{p}{q} \nu(\tau) \right) \frac{\partial A_1}{\partial \psi} - 2a\omega_1(\tau) B_1 \right] + n(\tau) \gamma_2(\tau) \left[ \left[ -A_1 - \frac{\gamma_2(\tau)}{2} \times \right. \right. \\ \times \left. \left( \omega_1(\tau) - \frac{p}{q} \nu(\tau) \right) \frac{\partial A_1}{\partial \psi} \right] \cos \gamma_2 \omega_1 + a \left[ -B_1 + \frac{\gamma_2(\tau)}{2} \left( \omega_1(\tau) - \right. \right. \\ \left. \left. - \frac{p}{q} \nu(\tau) \frac{\partial B_1}{\partial \psi} \right) \sin \gamma_2 \omega_1 \right] = -\varphi_j^{(1)}(\tau) [M_1 \gamma_1(\tau) + M_2 \gamma_2(\tau)] + \sum_{\sigma} e^{i\sigma q \psi} I_{1\sigma}, \\ m_1(\tau) \left[ 2\omega_1(\tau) A_1 + a \left( \omega_1(\tau) - \frac{p}{q} \nu(\tau) \right) \frac{\partial B_1}{\partial \psi} \right] - n_1(\tau) \gamma_2(\tau) \left[ \left[ -A_1 + \frac{\gamma_2(\tau)}{2} \times \right. \right. \\ \times \left. \left( \omega_1(\tau) - \frac{p}{q} \nu(\tau) \right) \frac{\partial A_1}{\partial \psi} \right] \sin \gamma_2 \omega_1 - a \left[ -B_1 + \frac{\gamma_2(\tau)}{2} \left( \omega_1(\tau) - \right. \right. \\ \left. \left. - \frac{p}{q} \nu(\tau) \right) \frac{\partial B_1}{\partial \psi} \right] \cos \gamma_2 \omega_1 \right] = \varphi_j^{(1)}(\tau) [M_3 \gamma_1(\tau) + M_4 \gamma_2(\tau)] + \varphi_j^{(1)}(\tau) \times$$

$$\times \left[ -2a\omega_1(\tau) \frac{d\varphi_i^{(1)}(\tau)}{d\tau} a_{ij}(\tau) - a \frac{d\omega_1(\tau)}{d\tau} \varphi_i^{(1)}(\tau) a_{ij}(\tau) - \varphi_i^{(1)}(\tau) a\omega_1(\tau) \times \right. \\ \left. \times \frac{da_{ij}(\tau)}{d\tau} \right] - \sum_{\sigma} e^{i\sigma q \psi} I_{2\sigma}, \quad (19)$$

где

$$I_{1\sigma} = \frac{1}{2\pi^2} \int_0^{2\pi} \int_0^{2\pi} \sum_{j=1}^N \varphi_j^{(1)}(\tau) Q_{j0}^{(1)}(\tau, a, \theta, p\varphi + \psi) e^{-i\sigma q \psi} \cos(p\varphi + \psi) d\theta d(p\varphi + \psi), \\ I_{2\sigma} = \frac{1}{2\pi^2} \int_0^{2\pi} \int_0^{2\pi} \sum_{j=1}^N \varphi_j^{(1)}(\tau) Q_{j0}^{(1)}(\tau, a, \theta, p\varphi + \psi) e^{-i\sigma q \psi} \sin(p\varphi + \psi) d\theta d(p\varphi + \psi).$$

Решая систему (19) относительно  $A_1$  и  $B_1$ , находим:

$$A_1 = \frac{a \left[ h_3 \frac{d[m_1(\tau) \omega_1(\tau)]}{d\tau} - \gamma_2(\tau) h_4 [M_1 \gamma_1(\tau) + M_2 \gamma_2(\tau)] \varphi_j^{(1)}(\tau) - \right. \\ \left. - h_3 [M_3 \gamma_1(\tau) + M_4 \gamma_2(\tau)] \varphi_j^{(1)}(\tau) \right]}{[(\gamma_2(\tau) h_6)^2 + h_7^2] h_5} + \\ + \sum_{\sigma} \frac{I_{1\sigma} (ih_1 \sigma q - \gamma_2(\tau) h_4) + I_{2\sigma} (ih_2 \gamma_2(\tau) \sigma q - h_3)}{[(i\sigma q - \gamma_2 h_6)^2 + h_7^2] h_5} e^{i\sigma q \psi}, \\ B_1 = \frac{\gamma_2(\tau) h_4 \frac{d[m_1(\tau) \omega_1(\tau)]}{d\tau} + h_3 \varphi_j^{(1)}(\tau) [M_1 \gamma_1(\tau) + M_2 \gamma_2(\tau)] - \\ - h_4 \gamma_2(\tau) \varphi_j^{(1)}(\tau) [M_3 \gamma_1(\tau) + M_4 \gamma_2(\tau)]}{h_5 [(\gamma_2(\tau) h_6)^2 + h_7^2]} + \\ + \sum_{\sigma} \frac{I_{1\sigma} [\gamma_2(\tau) h_2 i \sigma q - h_3 + \gamma_2(\tau) h_4 (1 - i)] + I_{2\sigma} [-h_1 i \sigma q + \gamma_2(\tau) h_4]}{ah_5 [(i\sigma q - \gamma_2 h_6)^2 + h_7^2]} e^{i\sigma q \psi},$$

где введены обозначения:

$$h_1 = \left( \omega_1(\tau) - \frac{p}{q} \nu(\tau) \right) \left( m_1 + n_1(\tau) \frac{\gamma_2^2(\tau)}{2} \cos \gamma_2 \cdot \omega_1 \right), \quad h_2 = \left( \omega_1(\tau) - \right. \\ \left. - \frac{p}{q} \nu(\tau) \right) \frac{n_1}{2} \sin \gamma_2 \omega_1 \cdot \gamma_2(\tau), \quad h_3 = 2\omega_1(\tau) m_1(\tau) + n_1(\tau) \gamma_2(\tau) \sin \gamma_2 \omega_1, \\ h_4 = n_1(\tau) \cos \gamma_2 \omega_1, \quad h_5 = h_1^2 + \gamma_2^2(\tau) h_2^2, \quad h_6 = \frac{h_2 h_3 + h_1 h_4}{h_5}, \\ h_7 = \frac{\gamma_2^2(\tau) h_2 h_4 - h_1 h_3}{h_5}.$$

Аналогичным образом можно определить величины  $A_2$ ,  $B_2$ ,  $u_2$  и т. д.

После определения функций  $A_i$ ,  $B_i$ ,  $u_i$  задача сводится к интегрированию и исследованию двух обыкновенных дифференциальных уравнений. Эта задача намного проще исходной, поскольку уравнения (7) не содержат запаздываний аргумента. Запаздывания войдут в уравнения как параметры. Это позволяет исследовать влияние этих параметров на характер колебательного процесса.

1. Боголюбов Н. Н., Митропольский Ю. А. Асимптотические методы в теории нелинейных колебаний. М. : Наука, 1974. 501 с.
2. Митропольский Ю. А. Проблемы асимптотической теории нестационарных колебаний. М. : Наука, 1964. 431 с.
3. Митропольский Ю. А., Мартынюк Д. И. Периодические и квазипериодические колебания систем с запаздыванием. Киев : Вища школа, 1979. 247 с.
4. Фодчук В. И. О построении асимптотических решений для нестационарных дифференциальных уравнений с запаздывающим аргументом и с малым параметром.— Укр. мат. журн., 1962, № 4, с. 435—440.

Киевский  
государственный университет

Поступила в редакцию  
20.03.1980 г.