

Э. Ф. Файзибаев, Т. Кадырбеков

## Нелинейные колебания вязкоупругого цилиндра с упругой оболочкой

Рассмотрим радиальные нелинейные колебания вязкоупругого цилиндра, заключенного в упругую оболочку толщиной  $h$ , в предположении объемной несжимаемости материала. Очевидно, что в этом случае радиальное перемещение  $u$  точек кольца не будет зависеть от координаты  $\varphi$ , т. е.  $u = u(r, t)$ .

Граничные условия и связь между напряжением и деформацией зададим соответственно в виде [1—4].

$$\sigma_r(r, t)|_{r=a} = P(t), \quad \sigma_r(r, t)|_{r=b} = -Q(t), \quad (1)$$

$$\sigma = E(\varepsilon + \gamma\varepsilon^3) - \int_0^t R(t - \tau)[\varepsilon(\tau) + \gamma\varepsilon^3(\tau)] d\tau, \quad (2)$$

где  $a$  и  $b$  — внутренний и внешний радиусы цилиндра;  $E$  — «мгновенный модуль» упругости;  $R(t)$  — ядро релаксации — положительная, монотонно убывающая, интегрируемая в интервале  $(0, +\infty)$  функция;  $\gamma = \text{const}$ .

После несложных преобразований получим уравнение линейных колебаний рассматриваемого цилиндра

$$\ddot{x}(t) + \lambda^2 x(t) = F(t) + \varepsilon \alpha x^3(t) + \varepsilon \int_0^t R(t - \tau)[\lambda^2 x(\tau) + \beta x^3(\tau)] d\tau, \quad (3)$$

где  $x(t)$  — функция, характеризующая амплитуду колебаний;  $\varepsilon > 0$  — малый параметр;  $\lambda, \alpha, \beta$  — константы;  $F(t)$  — внешняя возмущающая сила.

Отметим, что к интегро-дифференциальному уравнению типа (3) могут быть сведены многие задачи о вынужденных колебаниях вязкоупругих систем, поведение которых во времени характеризуется одной степенью свободы относительно перемещений.

В данной статье исследуется уравнение (3) в случае нерезонансных и резонансных колебаний, когда внешняя сила имеет вид  $F(t) = a_1 \sin \omega_1 t + a_2 \sin \omega_2 t$ ,  $\omega_1 \neq \omega_2$ .

1. Колебания вдали от резонансов. Пусть  $\lambda \neq \omega_1, \omega_2, \omega_1/3, \omega_2/3, 3\omega_1, 3\omega_2, \omega_1 \pm 2\omega_2, \omega_2 \pm 2\omega_1$ . Тогда, производя замену переменных в уравнении (3) по известным формулам

$$x = c_1 \cos \lambda t + c_2 \sin \lambda t + \frac{a_1}{\lambda^2 - \omega_1^2} \sin \omega_1 t + \frac{a_2}{\lambda^2 - \omega_2^2} \sin \omega_2 t, \quad (4)$$

$$\dot{x} = \lambda(-c_1 \sin \lambda t + c_2 \cos \lambda t) + \frac{a_1 \omega_1}{\lambda^2 - \omega_1^2} \cos \omega_1 t + \frac{a_2 \omega_2}{\lambda^2 - \omega_2^2} \cos \omega_2 t,$$

приведем его к системе стандартного вида. Усредняя ее согласно второй схеме усреднения, находим

$$\begin{aligned} \dot{\xi}_1 = \frac{\varepsilon}{2\lambda} \left\{ \left[ \lambda^2 + \frac{3}{2} \beta (\bar{a}_1^2 + \bar{a}_2^2) \right] B_0 \xi_1 + \left[ \lambda^2 A_0 + \frac{3}{2} (\alpha + \beta A_0) (\bar{a}_1^2 + \bar{a}_2^2) \right] \xi_2 + \right. \\ \left. + \frac{3}{4} \beta B_0 (\xi_1^2 + \xi_2^2) \xi_1 + \frac{3}{4} (\alpha + \beta A_0) (\xi_1^2 + \xi_2^2) \xi_2 \right\}, \end{aligned} \quad (5)$$

$$\begin{aligned} \dot{\xi}_2 = \frac{\varepsilon}{2\lambda} \left\{ \left[ \lambda^2 A_0 + \frac{3}{2} (\bar{a}_1^2 + \bar{a}_2^2) (\alpha + \beta A_0) \right] \xi_1 - \left[ \lambda^2 + \frac{3}{2} \beta (\bar{a}_1^2 + \bar{a}_2^2) \right] B_0 \xi_2 + \right. \\ \left. + \frac{3}{4} (\alpha + \beta A_0) (\xi_1^2 + \xi_2^2) \xi_1 - \frac{3}{4} \beta B_0 (\xi_1^2 + \xi_2^2) \xi_2 \right\}, \end{aligned}$$

где

$$\bar{a}_1 = \frac{a_1}{\lambda^2 - \omega_1^2}, \quad \bar{a}_2 = \frac{a_2}{\lambda^2 - \omega_2^2}, \quad A_0 = \int_0^{+\infty} R(s) \cos \lambda s ds > 0,$$

$$B_0 = \int_0^{+\infty} R(s) \sin \lambda s ds > 0.$$

Для интегрирования системы (5) положим

$$\xi_1 = A \cos \varphi, \quad \xi_2 = A \sin \varphi. \quad (6)$$

Тогда

$$\dot{A} = -\frac{\varepsilon}{2\lambda} B_0 \left\{ \left[ \lambda^2 + \frac{3}{2} \beta (\bar{a}_1^2 + \bar{a}_2^2) \right] A + \frac{3}{4} \beta A^3 \right\},$$

$$\dot{\varphi} = \frac{\varepsilon}{2\lambda} \left\{ \left[ \lambda^2 A_0 + \frac{3}{2} (\alpha + \beta A_0) (\bar{a}_1^2 + \bar{a}_2^2) \right] + \frac{3}{4} (\alpha + \beta A_0) A^2 \right\}. \quad (7)$$

Решение системы (7) имеет вид

$$A = \left[ \frac{v c_1'^2 \exp\left(-\frac{\xi}{\lambda} B_0 v\right) t}{1 - l c_1'^2 \exp\left(-\frac{\varepsilon}{\lambda} B_0 v\right) t} \right]^{1/2},$$

$$\varphi = \bar{v} t + \bar{l} \ln \left[ 1 - l c_1'^2 \exp\left(-\frac{\varepsilon}{\lambda} B_0 v\right) t \right] + c_2', \quad (8)$$

где  $v = \lambda^2 + \frac{3}{2} \beta (\bar{a}_1^2 + \bar{a}_2^2)$ ;  $l = \frac{3}{4} \beta$ ;  $\bar{v} = \frac{\varepsilon}{2\lambda} \left[ \lambda^2 A_0 + \frac{3}{2} (\alpha + \beta A_0) (\bar{a}_1^2 + \bar{a}_2^2) \right]$ ;  
 $\bar{l} = \frac{3}{8} \frac{\alpha + \beta A_0}{\beta B_0}$ ;  $c_1'$ ,  $c_2'$  — произвольные постоянные, определяемые из начальных условий.

С учетом (8) и (6), получаем

$$\xi_1 = \left[ \frac{v c_1'^2 \exp\left(-\frac{\varepsilon}{\lambda} B_0 v\right) t}{1 - l c_1'^2 \exp\left(-\frac{\varepsilon}{\lambda} B_0 v\right) t} \right]^{1/2} \times$$

$$\times \left\{ c_1' \cos \left[ \bar{v} t + \bar{l} \ln \left( 1 - l c_1'^2 \exp\left(-\frac{\varepsilon}{\lambda} B_0 v\right) t \right) \right] - \right.$$

$$\left. - c_2' \sin \left[ \bar{v} t + \bar{l} \ln \left( 1 - l c_1'^2 \exp\left(-\frac{\varepsilon}{\lambda} B_0 v\right) t \right) \right] \right\},$$

$$\xi_2 = \left[ \frac{v c_1'^2 \exp\left(-\frac{\varepsilon}{\lambda} B_0 v\right) t}{1 - l c_1'^2 \exp\left(-\frac{\varepsilon}{\lambda} B_0 v\right) t} \right]^{1/2} \left\{ c_1' \sin \left[ \bar{v} t + \bar{l} \ln \left( 1 - l c_1'^2 \right. \right. \right.$$

$$\left. \left. \times \exp\left(-\frac{\varepsilon}{\lambda} B_0 v\right) t \right) \right] + c_2' \cos \left[ \bar{v} t + \bar{l} \ln \left( 1 - l c_1'^2 \exp\left(-\frac{\varepsilon}{\lambda} B_0 v\right) t \right) \right] \right\}.$$

Учитывая, что решения систем (3) и (5) близки при достаточно малом  $\varepsilon$  и для  $t \geq 0$  [2], находим приближенное решение уравнения (3) вдали

от резонансов:

$$x(t) = \left[ \frac{vc_1'^2 \exp\left(-\frac{\varepsilon}{\lambda} B_0 v\right) t}{1 - lc_1'^2 \exp\left(-\frac{\varepsilon}{\lambda} B_0 v\right) t} \right]^{1/2} \left\{ c_1' \cos\left[(\lambda - \bar{v})t - \bar{l} \ln\left(1 - \right.\right.\right. \\ \left.\left.\left. - lc_1'^2 \exp\left(-\frac{\varepsilon}{\lambda} B_0 v\right) t\right)\right] + c_2' \sin\left[(\lambda - \bar{v})t - \bar{l} \ln\left(1 - lc_1'^2 \times \right.\right.\right. \\ \left.\left.\left. \times \exp\left(-\frac{\varepsilon}{\lambda} B_0 v\right) t\right)\right] \right\} + \frac{a_1}{\lambda^2 - \omega_1^2} \sin \omega_1 t + \frac{a_2}{\lambda^2 - \omega_2^2} \sin \omega_2 t. \quad (9)$$

Заметим, что наличие нелинейной вязкости в системе (3) приводит к более быстрому затуханию свободных колебаний, чем в случае только линейной вязкости, и к появлению сдвига частот, зависящих от синус- и косинус-преобразований функции релаксации, а также коэффициента нелинейности. Решение (9) при  $t \rightarrow \infty$  асимптотически стремится к функции

$$x_\infty(t) = \frac{a_1}{\lambda^2 - \omega_1^2} \sin \omega_1 t + \frac{a_2}{\lambda^2 - \omega_2^2} \sin \omega_2 t.$$

2. Колебания вблизи главного резонанса. Исследуем колебания вблизи главного резонанса, когда  $\omega_1$  близко к  $\lambda$ ,  $\omega_2 \neq \neq 3\lambda$ ,  $\omega_2 \neq \lambda/3$ ,  $\omega_1 \neq \omega_2$ , причем амплитуда одной из составляющих внешнего возмущения является малой величиной порядка  $\varepsilon$ .

Полагая  $a_1 = \varepsilon m$ ,  $\lambda^2 = \omega_1^2 - \varepsilon q$ ,  $m = \text{const}$ ,  $q = \text{const}$ , приводим уравнение (3) к виду

$$\ddot{x}(t) + \omega_1^2 x(t) = a_2 \sin \omega_2 t + \varepsilon \left\{ qx(t) + \alpha x^3(t) + m \sin \omega_1 t + \right. \\ \left. + \omega_1^2 \int_0^t R(t - \tau) \left[ x(\tau) + \frac{\beta}{\omega_1^2} x^3(\tau) \right] d\tau \right\}. \quad (10)$$

Вводя новые переменные  $c_1$  и  $c_2$  по формулам

$$x = c_1 \cos \omega_1 t + c_2 \sin \omega_1 t + \frac{a_2}{\omega_1^2 - \omega_2^2} \sin \omega_2 t,$$

$$\dot{x} = \omega_1 (-c_1 \sin \omega_1 t + c_2 \cos \omega_1 t) + \frac{a_2 \omega_2}{\omega_1^2 - \omega_2^2} \cos \omega_2 t,$$

приводим уравнение (10) к системе стандартного вида. Усредняя последнюю, находим усредненную систему

$$\dot{\xi}_1 = -\frac{\varepsilon}{2\omega_1} \left\{ \left( \omega_1^2 + \frac{3}{2} \beta \delta^2 \right) B_0 \xi_1 + \left[ \left( \omega_1^2 + \frac{3}{2} \beta \delta^2 \right) A_0 + q + \frac{3}{2} \alpha \delta^2 \right] \xi_2 + \right. \\ \left. + \frac{3}{4} \beta B_0 (\xi_1^2 + \xi_2^2) \xi_1 + \frac{3}{4} (\alpha + \beta A_0) (\xi_1^2 + \xi_2^2) \xi_2 + m \right\}, \\ \dot{\xi}_2 = \frac{\varepsilon}{2\omega_1} \left\{ \left[ \left( \omega_1^2 + \frac{3}{2} \beta \delta^2 \right) A_0 + q + \frac{3}{2} \alpha \delta^2 \right] \xi_1 - \right. \\ \left. - \left( \omega_1^2 + \frac{3}{2} \beta \delta^2 \right) B_0 \xi_2 + \frac{3}{4} (\alpha + \beta A_0) (\xi_1^2 + \xi_2^2) \xi_1 - \right. \\ \left. - \frac{3}{4} \beta B_0 (\xi_1^2 + \xi_2^2) \xi_2 \right\}, \quad \delta = a_2 / (\omega_1^2 - \omega_2^2). \quad (11)$$

Найдем установившееся решение  $\dot{\xi}_1 = \dot{\xi}_2 = 0$  системы (11), для чего положим  $\xi_1 = A \cos \varphi$ ,  $\xi_2 = A \sin \varphi$ .

Из системы (11) находим

$$A = -\frac{m(\alpha + \beta A_0)}{B_0(\alpha\omega_1^2 - \beta q)} \cos \varphi + \frac{m\beta}{\alpha\omega_1^2 - \beta q} \sin \varphi$$

и, полагая  $y = \operatorname{tg} \varphi$ , —

$$(D_1 + D_2 N^2) Ny^3 - [(D_1 + 3D_2 N^2) M - m] y^2 + (D_1 + 3D_2 M^2) Ny - [(D_1 + D_2 M^2) M - m] = 0, \quad (12)$$

где

$$D_1 = \left( \omega_1^2 + \frac{3}{2} \beta \delta^2 \right) B_0, \quad D_2 = \frac{3}{4} \beta B_0, \quad M = \frac{m(\alpha + \beta A_0)}{B_0(\alpha\omega_1^2 - \beta q)}, \quad N = \frac{m\beta}{\alpha\omega_1^2 - \beta q}.$$

Сложением графиков нетрудно показать, что уравнение (12) имеет единственный вещественный корень. Обозначим его через  $y^* = \operatorname{tg} \varphi^*$ . Тогда установившееся положение равновесия системы (12) определится равенствами

$$\begin{aligned} \xi_1^* &= -\frac{m(\alpha + \beta A_0)}{B_0(\alpha\omega_1^2 - \beta q)} \cos^2 \varphi^* + \frac{m\beta}{2(\alpha\omega_1^2 - \beta q)} \sin 2\varphi^*, \\ \xi_2^* &= -\frac{m(\alpha + \beta A_0)}{2B_0(\alpha\omega_1^2 - \beta q)} \sin 2\varphi^* + \frac{m\beta}{\alpha\omega_1^2 - \beta q} \sin^2 \varphi^*. \end{aligned} \quad (13)$$

Теперь исследуем решение (13) на устойчивость, составляя соответствующие уравнения в вариациях [6, 7]  $\dot{y} = -\frac{\varepsilon}{2\omega_1} \{(\omega_1^2 B_0 + a_1) y + (\omega_1^2 A_0 + q + a_2) z\}$ ,

$\dot{z} = \frac{\varepsilon}{2\omega_1} \{(\omega_1^2 A_0 + q + a_3) y - (\omega_1^2 B_0 - a_4) z\}$  и характеристическое уравнение

$$\begin{aligned} k^2 + \frac{\varepsilon}{2\omega_1} (2\omega_1^2 B_0 + a_1 - a_4) k + \frac{\varepsilon^2}{4\omega_1^2} \left[ (\omega_1^2 A_0 + q + a_2)(\omega_1^2 A_0 + q + a_3) + \right. \\ \left. + (\omega_1^2 B_0 + a_1)(\omega_1^2 B_0 - a_4) \right] = 0, \end{aligned} \quad (14)$$

где

$$\begin{aligned} a_1 &= 1,5 [(\delta^2 + \xi_1^{*2} + 0,5A^{*2}) \beta B_0 + (\alpha + \beta A_0) \xi_1^* \xi_2^*], \\ a_2 &= 1,5 [(\delta^2 + \xi_2^{*2} + 0,5A^{*2}) (\alpha + \beta A_0) + \beta B_0 \xi_1^* \xi_2^*], \\ a_3 &= 1,5 [(\delta^2 + \xi_1^{*2} + 0,5A^{*2}) (\alpha + \beta A_0) - \beta B_0 \xi_1^* \xi_2^*], \\ a_4 &= -1,5 [(\delta^2 + \xi_2^{*2} + 0,5A^{*2}) \beta B_0 - (\alpha + \beta A_0) \xi_1^* \xi_2^*]. \end{aligned}$$

Свободный член уравнения (14) представляет собой квадратный трехчлен относительно  $q$  с дискриминантом

$$\begin{aligned} D = \frac{9}{4} [(\alpha + \beta A_0)^2 - 3\beta^2 B_0^2] A^{*4} - 6\beta B_0 (3\beta \delta^2 B_0 + \\ + 2\omega_1^2 A_0) A^{*2} - 4\omega_1^4 B_0^2 - 3\beta \delta^2 B_0^2 (3\beta \delta^2 + 4\omega_1^2). \end{aligned}$$

Если  $D < 0$ , то уравнение (14) имеет положительные коэффициенты, поэтому решение (13) асимптотически устойчиво при любом  $q$ . В этом случае уравнение (10) имеет решение  $x(t)$ , близкое к функции

$$x(t) = \xi_1^* \cos \omega_1 t + \xi_2^* \sin \omega_1 t + \frac{a_2}{\omega_1^2 - \omega_2^2} \sin \omega_2 t. \quad (15)$$

Если  $D = 0$ , то решение (13), а следовательно, и (15) асимптотически устойчиво при любом  $q \neq -\omega_1^2 A_0 - 1,5(\delta^2 + A^{*2})(\alpha + \beta A_0)$  и устойчиво при  $q = -\omega_1^2 A_0 - 1,5(\delta^2 + A^{*2})(\alpha + \beta A_0)$ . Если  $D > 0$ , то решение (15) неустойчиво при  $-\omega_1^2 A_0 - 1,5(\delta^2 + A^{*2})(\alpha + \beta A_0) - 0,5D^{1/2} < q < -\omega_1^2 A_0 - 1,5(\delta^2 + A^{*2})(\alpha + \beta A_0) + 0,5D^{1/2}$  и асимптотически устойчиво при  $q < -\omega_1^2 A_0 - 1,5(\delta^2 + A^{*2})(\alpha + \beta A_0) - 0,5D^{1/2}$ ,  $q > -\omega_1^2 A_0 - 1,5(\delta^2 + A^{*2})(\alpha + \beta A_0) + 0,5D^{1/2}$ . Аналогично исследуется случай, когда  $\omega_1 = \lambda$ ,  $\omega_2 = \lambda/3$ ,  $\omega_1 = \lambda/3$ .

1. *Филатов А. Н.* Методы усреднения в дифференциальных и интегро-дифференциальных уравнениях.— Ташкент: Фан, 1971.— 280 с.
2. *Филатов А. Н.* Асимптотические методы в теории дифференциальных и интегро-дифференциальных уравнений.— Ташкент: Фан, 1974.— 216 с.
3. *Филатов А. Н., Шарова Л. В.* Интегральные неравенства и теория нелинейных колебаний.— М.: Наука, 1976.— 132 с.
4. *Ильюшин А. А., Победра Б. Е.* Основы математической теории термовязкости, М.: Наука, 1970.— 280 с.
5. *Вольмир А. С.* Оболочки в потоке жидкости и газа.— М.: Наука, 1976 г.— 432 с.
6. *Колтунов М. А.* Ползучесть и релаксация.— М.: Наука, 1976.— 500 с.
7. *Розовский М. И.* Интегро-операторный метод в наследственной теории ползучести.— Докл. АН СССР, 1965, **160**, № 4, с. 792—795.

Ташкентский институт  
инженеров ирригации и механизации сельского хозяйства

Поступила в редакцию  
26.02.82