

Нелокальная задача типа Стефана для гиперболической системы первого порядка

Постановка задачи. В верхней полуплоскости G рассмотрим кривые γ_s с уравнениями $x = a_s(t)$, $a_s(0) = 0$, $s = \overline{0, m+1}$, $m \geq 0$, $a_s(t) \in C^1$ ($\mathbb{R}_+ = [0, \infty)$). Будем считать, что кривые γ_s , $s = \overline{0, m+1}$, заранее не заданы, а заданы только значения $a'_s(0)$, причем $a'_0(0) < \dots < a'_{m+1}(0)$. Обозначим через $G_\gamma \subset G$ область, ограниченную кривыми γ_0 и γ_{m+1} . Кривые $\gamma_s: x = a_s(t)$, $s = \overline{0, m+1}$, $a_{s+1}(t) > a_s(t) \quad \forall t > 0$, $a_s(0) = 0$ разбивают G_γ на $m+1$ компоненту связности G_γ^s , занумерованные слева направо. Пусть $G_{\gamma\varepsilon}^s = \{x, t: (x, t) \in G_\gamma^s, a_s(t) < x < a_{s+1}(t), 0 < t < \varepsilon\}$.

В G рассмотрим систему

$$\partial u_i / \partial t + \lambda_i(x, t) \partial u_i / \partial x = F_i(x, t, u_1, \dots, u_n), \quad i = \overline{1, n}. \quad (1)$$

Поскольку границы областей $G_{\gamma\varepsilon}^s$ заранее не заданы, то считаем, что все функции λ_i , F_i , $i = \overline{1, n}$, заданы при $t \geq 0$ в некоторой окрестности точки $(0, 0)$ и непрерывны там вместе с λ'_{ix} и λ'_{it} ; функции λ_i^s и т. п. комбинируются из λ_i после построения всех $a_s(t)$, т. е. областей $G_{\gamma\varepsilon}^s$, по правилу $\lambda_i(x, t) = \lambda_i^s(x, t)$ при $a_s(t) < x < a_{s+1}(t)$, $s = \overline{0, m}$.

Предполагается, что при каждом $s = \overline{0, m}$

$$\lambda_i^s(0, 0) - a_s(0) > 0, \quad i = \overline{1, p_s}, \quad (2)$$

$$\lambda_i^s(0, 0) - a_{s+1}(0) < 0, \quad i = \overline{p_s + 1, n},$$

где $0 \leq p_s \leq n$. Положим $N = (m+1)n$.

Рассмотрим следующую задачу: для некоторого $\varepsilon > 0$ найти функции $a_i(t)$, $i = \overline{0, m+1}$, и в соответствующей области $G_{\gamma\varepsilon}$ — решение $u(x, t)$ системы (1) так, чтобы удовлетворялись условия

$$\sum_{i=1}^n \sum_{s=0}^m \left[\sum_{k=s}^{s+1} \alpha_{is}^{kp}(a(t), t) u_i^s(a_k(t), t) + \int_{a_s^s(t)}^{a_{s+1}^s(t)} \beta_{is}^p(y, t) u_i^s(y, t) dy \right] = h^p(a(t), t), \quad p = \overline{1, N}, \quad t \in [0, \varepsilon], \quad (3)$$

$$a_r'(t) = \sum_{j=1}^n \sum_{s=0}^m \sum_{k=s}^{s+1} \gamma_{rj}^{ks}(a(t), t) u_j^s(a_k(t), t) + H_r(a(t), t), \\ r = \overline{0, m+1}, \quad t \in [0, \varepsilon], \quad (4)$$

где $a(t) = (a_0(t), \dots, a_{m+1}(t))$.

Эта задача представляет собой вариант многофазной двухсторонней задачи типа Стефана (задачи с неизвестными границами) для системы (1) в случае вырождения интервала задания начальных условий в точку. Некоторые случаи задач с неизвестными границами рассмотрены в [1—3]. Задачи с нелокальными (неразделенными и интегральными) условиями для таких систем изучались в [3—5].

Введем в рассмотрение матрицы

$$\alpha_{is}^1(a, t) = \|\alpha_{is}^{sp}(a(t), t)\|, \quad p = \overline{1, N}, \quad i = \overline{1, p_s},$$

$$\alpha_{is}^2(a, t) = \|\alpha_{is}^{s+1, p}(a(t), t)\|, \quad p = \overline{1, N}, \quad i = \overline{p_s + 1, n}$$

и положим

$$A(a, t) = \|\alpha_0^1(a, t) \dots \alpha_m^1(a, t) \alpha_0^2(a, t) \dots \alpha_m^2(a, t)\|,$$

$$B(a, t) = (-1) \|\alpha_0^2(a, t) \dots \alpha_m^2(a, t) \alpha_0^1(a, t) \dots \alpha_m^1(a, t)\|.$$

Разрешимость задачи. Под кусочно-непрерывным обобщенным решением задачи (1) — (4) будем понимать набор функций $a_s(t)$, $s = \overline{0, m+1}$, $0 < t \leq \varepsilon$, для некоторого $\varepsilon > 0$ и кусочно-непрерывное обобщенное (в смысле [3, 4]) решение $u(x, t)$ в $G_{\gamma\varepsilon}$ задачи (1) — (3), удовлетворяющее условию (4) при всех $t \in [0, \varepsilon]$.

Теорема. Предположим следующее:

1) коэффициенты $\lambda_i^s(x, t) \in C^1(\bar{U}_0)$, $i = \overline{1, n}$, $s = \overline{0, m}$, где $\bar{U}_0 = \{x, t: |x| \leq \varepsilon_0, 0 \leq t \leq \varepsilon_0\}$ для некоторого $\varepsilon_0 > 0$;

2) функции $F_i^s(x, t, u^s) \in C^1(\bar{U}_0 \times \mathbb{R}^n)$ и удовлетворяют по u^s локальному условию Липшица;

3) коэффициенты α_{is}^{kp} , $h^p \in C^1([-\varepsilon_0, \varepsilon_0]^{m+1} \times [0, \varepsilon_0])$, $\beta_{is}^p \in C^1(\bar{U}_0)$, $i = \overline{1, n}$, $s = \overline{0, m}$, $p = \overline{1, N}$, $k = s, s+1$;

4) коэффициенты γ_{rj}^{sk} , $H_r \in C^1([-\varepsilon_0, \varepsilon_0]^{m+1} \times [0, \varepsilon_0])$;

5) $\det A(0, 0) \neq 0$;

6) $|A^{-1}(0, 0)B(0, 0)| < 1$ (через $|\cdot|$ обозначена одна из обычных норм матрицы);

7) $|H_r(0, 0)| < 1$, $r = \overline{0, m+1}$;

8) $\det \|\alpha_{is}^{sp}(0, 0) + \alpha_{is}^{s+1, p}(0, 0)\| \neq 0$, где строки выписанной матрицы занумерованы значениями $p = \overline{1, N}$, а столбцы — парами (s, i) , $s = \overline{0, m}$, $i = \overline{1, n}$;

9) выполнены условия согласования; для их получения надо в (3) положить $t = 0$, что приведет к системе уравнений $\sum_{i=1}^n \sum_{s=0}^m [\alpha_{is}^{sp}(0, 0) + \alpha_{is}^{s+1, p}(0, 0)] u_i^s(0, 0) = h^p(0, 0)$, $p = \overline{1, N}$, из которой в силу 8) можно однозначно определить все значения $u_i^s(0, 0)$; эти значения должны удов-

летворяют соотношениям, получающимся из (4) при $t = 0$:

$$a'_r(0) = \sum_{s=0}^m \sum_{j=1}^n [\gamma_{rj}^{ss}(0, 0) + \gamma_{rj}^{s+1,s}(0, 0)] u_j^s(0, 0) + H_r(0, 0), \quad r = \overline{0, m+1}.$$

Тогда существует такое значение $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0]$, что задача (1)—(4) имеет в $\bar{G}_{\gamma\varepsilon}$ единственное кусочно-гладкое обобщенное решение, определенное для всех $t \in [0, \varepsilon]$.

Доказательство. Обозначим заданные значения $a'_s(0)$ через $(a'_s)_0$, зададимся некоторыми значениями $\varepsilon \in [0, \varepsilon_0]$, $h > 0$ и обозначим через D_ε^h множество функций $a = (a_0, \dots, a_{m+1}) \in [C^1[0, \varepsilon]]^{m+2}$, для которых $|a_s(t)| < \varepsilon$, $a'_s(t) - (a'_s)_0 \leq h$, $0 \leq t \leq \varepsilon$, $s = \overline{0, m+1}$. Величины ε и h будем считать столь малыми, чтобы для всех таких функций удовлетворялись соотношения (2) и $\det A(a, t) \neq 0 \quad \forall t \in [0, \varepsilon]$.

Из работы [4] (теорема 1) следует, что каждой функции $a \in D_\varepsilon^h$ отвечает кусочно-непрерывное обобщенное решение в $\bar{G}_{\gamma\varepsilon}$; это решение обозначим через $U(x, t; a)$.

Легко доказать, используя 3), что при любых $j = \overline{1, n}$, $s = \overline{0, m}$, $k = \overline{s, s+1}$ зависимость $U_j^s(a_h(t), t; a)$ в метрике равномерного отклонения от a как элемента $[C^1[0, \varepsilon]]^{m+2}$ удовлетворяет условию Липшица: $\exists L \geq 0$, $\forall a^1, a^2 \in D_\varepsilon^h$:

$$\begin{aligned} & \max_{0 \leq t \leq \varepsilon} |U^s(a_k^1(t), t; a^1) - U^s(a_k^2(t), t; a^2)| \leq \\ & \leq L [\max_{0 \leq t \leq \varepsilon} |a^1(t) - a^2(t)| + \max_{0 \leq t \leq \varepsilon} |a^{1'}(t) - a^{2'}(t)|], \end{aligned}$$

где вертикальными черточками обозначена любая из норм в \mathbb{R}^{n+2} (от ее выбора зависит L).

Рассмотрим теперь на D_ε^h оператор $A : a \rightarrow Aa$, действующий по формуле

$$\begin{aligned} (Aa)_r(t) &= \int_0^t \left[\sum_{j=1}^n \sum_{s=0}^m \sum_{k=s}^{s+1} \gamma_{rj}^{ks}(a(\tau), \tau; a) + H_r(a(\tau), \tau) \right] d\tau, \\ & r = \overline{0, m+1}, \quad t \in [0, \varepsilon]. \end{aligned}$$

Искомое решение является его неподвижной точкой. Из условия согласования 9) вытекает, что если при фиксированном h достаточно уменьшить ε , то этот оператор A отображает D_ε^h в себя и в метрике $[C^1[0, \varepsilon]]^{m+2}$ является сжимающим. Поэтому из теоремы Банаха вытекает существование и единственность неподвижной точки оператора, т. е. искомого решения, которое можно получить по методу итераций. Теорема доказана.

З а м е ч а н и е 1. Условия движения границ типа (4) можно задавать в более общем виде, например: $a'_r(t) = g_r(t, a(t), u(a(t), t))$, $r = \overline{0, m+1}$. В этом случае от функций g_r , кроме непрерывности по совокупности переменных, надо дополнительно требовать выполнения локального условия Липшица по переменным $a(t)$ и $u(x, t)$.

З а м е ч а н и е 2. В случае, когда F_i — линейные функции относительно u и наперед известно, что поведение функций $a_s(t)$ линейно, теорема имеет глобальный характер.

1. Мельник З. О. Смешанная задача с неизвестной границей для общего двумерного гиперболического уравнения второго порядка // Докл. АН УССР. Сер. А.— 1983.— № 8.— С. 13—15.
2. Казаков Ю. К., Морозов С. Ф. Об определении неизвестной линии разрыва решения смешанной задачи для квазилинейной гиперболической системы // Укр. мат. журн.— 1985.— 37, № 4.— С. 443—450.
3. Кирилич В. М. Нелокальные задачи типа Дарбу для гиперболических уравнений и систем с двумя независимыми переменными : Автореф. дис. ... канд. физ.-мат. наук.— Донецк, 1984.— 20 с.

4. Мельник З. О., Кирилич В. М. Задачи без начальных условий с интегральными ограничениями для гиперболических уравнений и систем на прямой // Укр. мат. журн.— 1983.— 35, № 6.— С. 721—727.
5. Мельник З. О. Задача с интегральными ограничениями для общих двумерных гиперболических уравнений и систем // Дифференц. уравнения.— 1985.— 21, № 2.— С. 246—253.

Львов. ун-т

Получено 29.11.85