

А. Н. Станжицкий, канд. физ.-мат. наук (Киев. ун-т)

К ВОПРОСУ О ВТОРОЙ ТЕОРЕМЕ БОГОЛЮБОВА ДЛЯ СИСТЕМ СО СЛУЧАЙНЫМИ ВОЗМУЩЕНИЯМИ*

For differential systems with a random right-hand side, conditions of existence of periodic solutions in a neighborhood of the equilibrium of the averaged system are given.

Для систем дифференциальных рівнянь з випадковою правою частиною наведені умови існування періодичних розв'язків в околі положень рівноваги усередненої системи.

Рассмотрим систему дифференциальных уравнений со случайной правой частью и малым положительным параметром вида

$$\frac{dx}{dt} = \varepsilon X_1(t, x) + \varepsilon^2 X_2(t, x, \xi(t)), \quad (1)$$

где $X_1(t, x)$ и $X_2(t, x, y)$ — функции, определенные и непрерывные по совокупности переменных в $\mathbb{R}^1 \times \mathbb{R}^n$ и $\mathbb{R}^1 \times \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m$ соответственно, периодические по t с периодом θ , $\xi(t)$ — измеримый, периодический в узком смысле (в смысле конечномерных распределений) случайный процесс с непрерывными с вероятностью 1 траекториями, заданный на некотором вероятностном пространстве (Ω, F, P) . Очевидно, равномерно по t, x существует

$$\lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_t^{t+T} X_1(s, x) ds = X_0(x) = \frac{1}{\theta} \int_0^\theta X_1(t, x) dt.$$

Для (1) рассмотрим усредненную детерминированную систему

$$\frac{dx}{dt} = \varepsilon X_0(x). \quad (2)$$

Вопросам близости соответствующих решений систем (1) и (2) на конечных интервалах времени посвящено много работ. Полученные в этом направлении результаты являются обобщением первой теоремы Боголюбова [1] для обыкновенных дифференциальных уравнений.

Поведение решений системы (1) на бесконечном интервале времени, что есть содержанием второй теоремы Боголюбова, еще довольно мало изучено. Отметим работы [2, 3], где изучалась устойчивость решений системы (1) по усредненной системе (2).

В данной работе рассмотрим другой аспект теоремы Боголюбова — существование периодических решений системы (1) в окрестности положения равновесия системы (2).

Пусть $y = y_0$ — изолированное положение равновесия системы (2). Обозначим

$$B(t, x) = \int_0^t [X_1(s, x) - X_0(x)] ds.$$

Справедлива следующая теорема.

Теорема. Пусть выполняются условия:

- 1) $X_1(t, x)$, $X_2(t, x, y)$ удовлетворяют по x условию Липшица для всех t , y с константой, независимой от t и y ;
- 2) существует $C > 0$ такое, что $|X_2(t, y_0, y)| \leq C \forall t, y$;

* Выполнена при финансовой поддержке Государственного комитета Украины по вопросам науки и технологий.

3) в некоторой ρ -окрестности точки y_0 функция $X_1(t, x)$ дважды непрерывно дифференцируема по x , а $X_2(t, x, y)$ непрерывно дифференцируема по x ;

4) все собственные числа матрицы $H = (\partial X_0(y_0))/\partial y$ имеют отличные от нуля вещественные части.

Тогда для любого процесса $\xi(t)$, определенного выше, можно указать ε_0 , что для каждого ε , $0 < \varepsilon < \varepsilon_0$, уравнение (1) имеет периодическое (в узком смысле), периода θ решение, периодически связанное с $\xi(t)$.

Если же собственные числа матрицы H имеют отрицательные действительные части, то в достаточно малой окрестности точки y_0 существует θ -периодическое решение системы (1) $x(t, \varepsilon)$ такое, что:

1) равномерно по $t \in \mathbb{R}^1$ $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} x(t, \varepsilon) = y_0$ с вероятностью 1;

2) $x(t, \varepsilon)$ — асимптотически устойчивое с вероятностью 1 решение с экспоненциальным характером убывания.

Доказательство. В уравнении (1) сделаем замену

$$x = y + \varepsilon B(t, y). \quad (3)$$

Можно указать $\rho_1 < \rho$ такое, что при $|y - y_0| \leq \rho_1$ x будет лежать в ρ -окрестности y_0 при достаточно малых ε .

Имеем

$$\begin{aligned} \dot{x} = \dot{y} + \varepsilon \frac{\partial B}{\partial t} + \varepsilon \frac{\partial B}{\partial y} \dot{y} = \left[E + \varepsilon \frac{\partial B}{\partial y} \right] \dot{y} = \varepsilon X_0(y) + \varepsilon X_1(t, y + \varepsilon B(t, y)) - \\ - \varepsilon X_1(t, y) + \varepsilon^2 X_2(t, y + \varepsilon B(t, y), \xi(t)). \end{aligned} \quad (4)$$

Нетрудно заметить, что $E + \varepsilon \partial B / \partial y$ имеет обратную при достаточно малых ε , поэтому (4) можно явно разрешить относительно \dot{y} :

$$\frac{dy}{dt} = \varepsilon X_0(y) + \varepsilon X_1(t, y + \varepsilon B(t, y)) - \varepsilon X_1(t, y) + \varepsilon^2 R(t, y, \omega), \quad (5)$$

где $R(t, y, \omega)$ — функция, ограниченная с вероятностью 1 вместе со своими частными производными по y в ρ_1 -окрестности точки y_0 некоторой неслучайной константой (поскольку X_2 растет не быстрее линейной по x функции).

Переходя в (5) к переменной z по формуле $y = y_0 + z$, в ρ_1 -окрестности y_0 получаем

$$\begin{aligned} \frac{dz}{dt} = \varepsilon \frac{\partial X_0(y_0)}{\partial y} z + \left\{ \varepsilon \left[X_0(y_0 + z) - X_0(y_0) - \frac{\partial X_0(y_0)}{\partial y} z \right] + \right. \\ \left. + \varepsilon [X_1(t, y_0 + z + \varepsilon B(t, y_0 + z)) - X_1(t, y_0 + z)] \right\} + \varepsilon^2 R(t, z, \omega). \end{aligned} \quad (6)$$

В силу условий теоремы имеем

$$\left\| \frac{\partial X_0(y_0 + z)}{\partial y} - \frac{\partial X_0(y_0)}{\partial y} \right\| \leq r(z) \rightarrow 0, \quad |z| \rightarrow 0.$$

При $z = 0$

$$|X_1(t, y_0 + \varepsilon B(t, y_0)) - X_1(t, y_0)| \leq L \varepsilon B(t, y_0) \rightarrow 0, \quad \varepsilon \rightarrow 0.$$

Для частных производных имеем оценку

$$\left\| \frac{\partial X_1(t, y_0 + z + \varepsilon B(t, y_0 + z))}{\partial z} \left(E + \varepsilon \frac{\partial B(t, y_0 + z)}{\partial z} \right) - \frac{\partial X_1(t, y_0 + z)}{\partial z} \right\| \leq \\ \leq L\varepsilon B(t, y_0 + z) + \varepsilon C_1 \rightarrow 0, \quad \varepsilon \rightarrow 0.$$

Поэтому частные производные по z от функции в фигурных скобках не превышают $\lambda(\varepsilon, \sigma) \rightarrow 0$ при $\varepsilon \rightarrow 0, \sigma \rightarrow 0$ для $|z| \leq \sigma < \rho_1$.

Тогда (6) примет вид

$$\frac{dz}{dt} = \varepsilon H z + \varepsilon \Phi(t, z, \omega, \varepsilon). \quad (7)$$

Переходя в (7) к „медленному” времени $\tau = \varepsilon t$ и заменяя снова τ на t , окончательно получаем

$$\frac{dz}{dt} = H z + Q(t, z, \omega, \varepsilon), \quad (8)$$

где $Q(t, z, \omega, \varepsilon) = \Phi(t/\varepsilon, z, \omega, \varepsilon)$.

Очевидно, $Q(t, z, \omega, \varepsilon)$ имеет следующие свойства:

1) $Q(t, z, \omega, \varepsilon)$ определена в области $t \in \mathbb{R}^1$ при $|z| \leq \rho_1$ и достаточно малых ε ;

2) $\sup_{t \in \mathbb{R}^1} |Q(t, 0, \omega, \varepsilon)| \leq M(\varepsilon)$ с вероятностью 1, где $M(\varepsilon) \rightarrow 0, \varepsilon \rightarrow 0$;

3) $|Q(t, z, \omega, \varepsilon) - Q(t, z', \omega, \varepsilon)| \leq \lambda(\varepsilon, \sigma)|z - z'|$ с вероятностью 1.

Введем аналогично [1] функцию Грина $J(t)$ для линейной части (8). Очевидно, что существуют $K > 0$ и $\alpha > 0$ такие, что $\|J(t)\| \leq K e^{-\alpha|t|}$.

Зафиксируем некоторое положительное число $d \leq \rho_1$ и рассмотрим класс непрерывных с вероятностью 1 случайных процессов $\zeta(t)$, определенных на \mathbb{R}^1 , со значениями в \mathbb{R}^n и удовлетворяющих с вероятностью 1 неравенству

$$\sup_{t \in \mathbb{R}^1} |\zeta(t)| \leq d. \quad (9)$$

Обозначим этот класс процессов через $C(d)$. Будем решать в этом классе интегральное уравнение

$$F(t) = \int_{-\infty}^{\infty} J(z) Q(t+z, F(t+z), \omega, \varepsilon) dz. \quad (10)$$

Рассмотрим оператор $S_\varepsilon(F) = \int_{-\infty}^{\infty} J(z) Q(t+z, F(t+z), \omega, \varepsilon) dz$ на классе $C(d)$.

Согласно свойствам Q имеем

$$|Q(t+z, F(t+z), \omega, \varepsilon)| \leq |Q(t+z, 0, \omega, \varepsilon)| + |Q(t+z, F(t+z), \omega, \varepsilon) - \\ - Q(t+z, 0, \omega, \varepsilon)| \leq M(\varepsilon) + \lambda(\varepsilon, d)d$$

с вероятностью 1. Поэтому с учетом свойств функции $J(t)$ получаем, что с вероятностью 1

$$\sup_{t \in \mathbb{R}^1} |S_\varepsilon(F)| \leq \{M(\varepsilon) + \lambda(\varepsilon, d)d\} \int_{-\infty}^{\infty} K e^{-\alpha|z|} dz = \\ = \frac{2K}{\alpha} \{M(\varepsilon) + \lambda(\varepsilon, d)d\}. \quad (11)$$

Для двух процессов из класса $C(d)$ находим

$$\begin{aligned} |S_t(\bar{F}) - S_t(F)| &= \left| \int_{-\infty}^{\infty} J(z) \{Q(t+z, \bar{F}(t+z), \omega, \varepsilon) - \right. \\ &\quad \left. - Q(t+z, F(t+z), \omega, \varepsilon)\} dz \right| \leq \lambda(\varepsilon, d) \int_{-\infty}^{\infty} K e^{-\alpha|z|} \times \\ &\quad \times |\bar{F}(t+z) - F(t+z)| dz \leq \frac{2K\lambda(\varepsilon, d)}{\alpha} \sup_{t \in \mathbb{R}^1} |\bar{F}(t) - F(t)|. \end{aligned}$$

Подберем теперь d как функцию параметра ε так, чтобы $d(\varepsilon) \rightarrow 0$, $\varepsilon \rightarrow 0$, и чтобы для достаточно малых ε выполнялись неравенства

$$\frac{2K}{\alpha} \{M(\varepsilon) + \lambda(\varepsilon, d)d\} \leq d, \quad (12)$$

$$\frac{4\lambda(\varepsilon, d)}{\alpha} K \leq 1. \quad (13)$$

Такой подбор $d = d(\varepsilon)$ возможен, поскольку $M(\varepsilon) \rightarrow 0$, $\lambda(\varepsilon, d) \rightarrow 0$ при $\varepsilon \rightarrow 0$, $d \rightarrow 0$. Поэтому с вероятностью 1 получаем

$$\sup_{t \in \mathbb{R}^1} |S_t(F)| \leq d(\varepsilon), \quad (14)$$

$$\sup_{t \in \mathbb{R}^1} |S_t(\bar{F}) - S_t(F)| \leq \frac{1}{2} \sup_{t \in \mathbb{R}^1} |\bar{F}(t) - F(t)|. \quad (15)$$

Решим уравнение (10) методом последовательных приближений. Пусть

$$F_0 = 0, F_1 = S_t(F_0), \dots, F_{n+1} = S_t(F_n). \quad (16)$$

Из (14) следует, что все члены последовательности принадлежат классу $C(d)$. А из (15) имеем $\sup_{t \in \mathbb{R}^1} |F_{n+1}(t) - F_n(t)| \leq (1/2)^n$, что влечет с вероятностью 1

равномерную по $t \in \mathbb{R}^1$ сходимость ряда $F_0(t) + \sum_{n=0}^{\infty} [F_{n+1}(t) - F_n(t)]$. Его сумма есть с вероятностью 1 равномерным пределом $F_n(t)$, значит, $F_n(t)$ сходится к некоторому случайному процессу $F(t)$, принадлежащему классу $C(d)$. Переходя к пределу в (16), убеждаемся, что $F(t)$ является решением уравнения (10). Единственность этого решения в классе $C(d)$ следует из оценки (15).

Согласно [1], оно будет и решением системы (8). Тогда и система (1) имеет решение $x(t, \varepsilon)$, для которого

$$\sup_{t \in \mathbb{R}^1} |x(t, \varepsilon) - y_0| \leq \rho$$

с вероятностью 1, а согласно [4], этого достаточно для существования периодического решения системы (1).

Доказательство второй части теоремы следует из таких рассуждений. Назовем решением типа S любое решение уравнения (8), для которого выполняется следующее условие: если при некотором $t = t_0$ $z(t_0) = z_0$, причем $|z_0| \leq \rho_1$, то $|z(t)| \leq \rho_2 \forall t > t_0$, $\rho_1 \leq \rho_2 < \rho$. Тогда для любых решений

типа $Sz(t)$ и $f(t)$, согласно [1], справедлива с вероятностью 1 оценка

$$|f(t) - z(t)| \leq K_1 e^{-\alpha(t-t_0)} |f(t_0) - z(t_0)| \quad \forall t \geq t_0.$$

Но в случае отрицательных действительных частей всех собственных чисел матрицы H вся ρ_1 -окрестность $f(t_0)$ (где $f(t)$ — искомое в теореме решение, а оно принадлежит типу S) состоит из начальных условий решений типа S при всех t_0 . Отсюда следует второе утверждение теоремы, поскольку, согласно [4], начальное условие периодического решения принадлежит ρ_1 -окрестности $f(t_0)$.

Замечание. Если в системе (1) X не зависит от t , а $\xi(t)$ — стационарный в узком смысле процесс, то условия теоремы обеспечивают существование стационарного и стационарно связанного с $\xi(t)$ решения, которое имеет те же свойства, что и периодическое решение приведенной теоремы.

В качестве иллюстрации полученной теоремы приведем пример исследования гармонического осциллятора, подверженного малым случайным возмущениям и описываемого уравнением

$$\ddot{x} + \mu^2 x = \varepsilon \varphi(\nu t, x, \dot{x}, \varepsilon, \omega) = \varepsilon f(\nu t, x, \dot{x}) + \varepsilon^2 f_1(\nu t, x, \dot{x}, \xi(\nu t)), \quad (17)$$

где f и f_1 — периодические по νt периода 2π функции, а $\xi(\nu t)$ — 2π -периодический по νt случайный процесс. Ограничимся рассмотрением резонансного случая, когда $\mu^2 = (p\nu/q)^2 + \varepsilon\Delta$, где p и q — взаимно простые числа.

Выполняя в (17), согласно [1], замену переменных

$$x = \zeta \cos \frac{p}{q} \nu t + \eta \sin \frac{p}{q} \nu t, \quad (18)$$

$$\dot{x} = -\zeta \frac{p}{q} \nu \sin \frac{p}{q} \nu t + \eta \frac{p}{q} \nu \cos \frac{p}{q} \nu t,$$

получаем уравнения типа (1) в стандартной форме

$$\begin{aligned} \dot{\zeta} &= \varepsilon X_1(t, \zeta, \eta) + \varepsilon^2 X_2(t, \zeta, \eta, z(t, \omega)), \\ \dot{\eta} &= \varepsilon Y_1(t, \zeta, \eta) + \varepsilon^2 Y_2(t, \zeta, \eta, z(t, \omega)), \end{aligned} \quad (19)$$

где X_1 и Y_1 — те же функции, что и в § 7 из [1], а X_2 и Y_2 — функции, имеющие порядок малости ε^2 , $z(t, \omega) = \xi(\nu t)$. Поэтому правые части (19) являются периодическими по t с периодом $2\pi q/\nu$.

Усредненные уравнения, соответствующие (19), будут иметь вид

$$\begin{aligned} \dot{\zeta} &= \varepsilon X_0(\zeta, \eta), \\ \dot{\eta} &= \varepsilon Y_0(\zeta, \eta), \end{aligned} \quad (20)$$

где

$$X_0(\zeta, \eta) = \frac{\nu}{2\pi q} \int_0^{2\pi q/\nu} X_1(t, \zeta, \eta) dt, \quad Y_0(\zeta, \eta) = \frac{\nu}{2\pi q} \int_0^{2\pi q/\nu} Y_1(t, \zeta, \eta) dt.$$

Предположим, что система

$$\begin{aligned} X_0(\zeta, \nu) &= 0, \\ Y_0(\zeta, \nu) &= 0 \end{aligned}$$

имеет отличное от нулевого решение

$$\zeta = \zeta_0, \quad \eta = \eta_0 \quad (21)$$

и в окрестности эллипса

$$x^2 + \frac{\dot{x}^2}{\left(\frac{p}{q}v\right)^2} = a_0^2, \quad (22)$$

где $a_0^2 = \zeta_0^2 + \eta_0^2$, функция φ дважды непрерывно дифференцируема по x , \dot{x} , а $f_1(vt, x, \dot{x}, y)$ на эллипсе (22) ограничена для каждого t , $y \in \mathbb{R}^1$ некоторой константой. Если потребовать выполнения глобального условия Липшица для функции φ по x и \dot{x} и отрицательности собственных чисел матрицы

$$\begin{pmatrix} X'_{0\zeta}(\zeta_0, \eta_0) & X'_{0\eta}(\zeta_0, \eta_0) \\ Y'_{0\zeta}(\zeta_0, \eta_0) & Y'_{0\eta}(\zeta_0, \eta_0) \end{pmatrix},$$

то на основании приведенной теоремы можно утверждать, что в рассматриваемом случае при достаточно малых ε уравнение (1) имеет периодическое решение с периодом $2\pi q/v$, периодически связанное с $\xi(vt)$, которое с вероятностью 1 близко к гармоническому $x = a_0 \cos((pvt)/q + \varphi_0)$, где $a_0 = \sqrt{\zeta_0^2 + \eta_0^2}$, $\varphi = -\arctg \frac{\eta_0}{\zeta_0}$.

1. Митропольский Ю. А. Метод усреднения в нелинейной механике. – Киев: Наук. думка, 1971. – 440 с.
2. Королюк В. С. Устойчивость автономной динамической системы с быстрыми марковскими переключениями // Укр. мат. журн. – 1991. – 43, №9. – С. 1176 – 1181.
3. Царьков Е. Ф. Случайные возмущения дифференциально-функциональных уравнений. – Рига: Зинатне, 1989. – 421 с.
4. Хасьминский Р. З. Устойчивость систем дифференциальных уравнений при случайном возмущении их параметров. – М.: Наука, 1969. – 367 с.

Получено 26.04.93