

**А. К. Прикарпатський** (Ін-т прикл. пробл. механіки та математики НАН України, Львів, Україна; Ун-т гірництва та металургії, Краків, Польща),

**В. Г. Самойленко** (Київ. нац. ун-т ім. Т. Шевченка)

## СТРУКТУРА БІНАРНИХ ПЕРЕТВОРЕНЬ ТИПУ ДАРБУ ДЛЯ ЕРМІТОВО-СПРЯЖЕНИХ ДИФЕРЕНЦІАЛЬНИХ ОПЕРАТОРІВ

For Hermitian conjugated differential operators, we consider the structure of Darboux – Bäcklund-type transformations in the class of parametrically dependent Hilbert spaces. By using new proposed method, we obtain in the explicit form the corresponding integral-differential symbols of transform operators and consider problems of their application in constructing two-dimensional Lax-integrable nonlinear evolution equations and their Darboux – Bäcklund-type transformations.

Для ермітово-спряжених диференціальних операторів розглянуто структуру перетворень типу Дарбу – Беклунда в класі параметрично залежних просторів Гільберта. На основі запропонованого нового методу отримано в явному вигляді відповідні інтегро-диференціальні символи операторів перетворень та розглянуто питання про їх застосування для побудови двовимірних інтегрованих за Лаксом нелінійних еволюційних рівнянь та їх перетворень типу Дарбу – Беклунда.

**1. Визначення та деякі властивості ермітово-спряжених операторів.** Розглянемо диференціальний оператор

$$L := \sum_{i=1}^n a_i(x) \partial^i, \quad \partial = \frac{\partial}{\partial x}, \quad (1)$$

де  $a_i \in S(\mathbf{R}; \text{End } \mathbf{C}^N)$ ,  $i = \overline{1, n}$ ,  $N \in \mathbf{Z}_+$ . Оператор (1) називають формально  $\partial$ -ермітово-спряженим, якщо

$$L^* = -\partial L \partial^{-1} \quad (\text{або } L^* = \partial L \partial^{-1}) \quad (2)$$

відносно звичайної невідродженої білінійної форми

$$\langle \langle \cdot, \cdot \rangle \rangle := \int_{\mathbf{R}} dx \text{Sp}(\cdot)^T(\cdot)$$

на добутку просторів  $H \times H^*$ , де  $H := L_2(\mathbf{R}; \text{Hom}(\mathbf{C}^k; \mathbf{C}^N))$ ,  $k, N \in \mathbf{Z}_+$ .

З умови (2) легко знаходимо, що оператор  $\ell := L \partial^{-1}$  є формально симетричним (ермітовим), оскільки

$$\ell^* = -\partial^{-1} L^* = \partial^{-1} \partial L \partial^{-1} = L \partial^{-1} = \ell. \quad (3)$$

Для того щоб оператори  $\ell$  та  $\ell^*$  були визначені коректно, потрібно розглянути дію цих операторів на відповідних просторах  $DH$  та  $DH^*$ , де згідно з визначенням

$$DH := \overline{\{\partial \varphi / \partial x : \varphi \in W_2^1(\mathbf{R}; \text{Hom}(\mathbf{C}^k, \mathbf{C}^N))\}},$$

а замикання береться за нормою простору  $H$ .

Таким чином, вираз (1) можна розглядати як композицію симетричного диференціального символу та операції диференціювання, тобто  $L := \ell \partial$ , де згідно з (3)  $\ell^* = \ell$ , тобто

$$\ell = \sum_{i=0}^{\lfloor n/2 \rfloor} \partial^i u_i(x) \partial^i \quad (4)$$

для деяких функцій  $u_i \in \mathcal{S}(\mathbf{R}; \text{End } \mathbf{C}^N)$ ,  $i = \overline{0, \lfloor n/2 \rfloor}$ ,  $n \in \mathbf{Z}_+$ .

**2. Умова спряженості в  $D\mathcal{H} \times D\mathcal{H}^*$ .** Розглянемо операторний вираз  $\hat{\ell} := (\partial/\partial t - L)\partial^{-1}$ , який визначено на  $D\mathcal{H} = C^1(\mathbf{R}_t; DH)$ , і знайдемо умову існування спряженого виразу  $\hat{\ell}^* = \hat{\ell}$  відносно звичайної невідродженої білінійної форми на  $D\mathcal{H} \times D\mathcal{H}^*$ , тобто коли

$$\langle \langle \hat{\ell} \varphi_x, \psi_x \rangle \rangle = \langle \langle \varphi_x, \hat{\ell}^* \psi_x \rangle \rangle = \langle \langle \varphi_x, \hat{\ell} \psi_x \rangle \rangle \quad (5)$$

для всіх  $(\varphi_x, \psi_x) \in D\mathcal{H} \times D\mathcal{H}^*$ .

Розписуючи умову (5) і використовуючи при цьому тотожність Лагранжа, знаходимо

$$\begin{aligned} \langle \varphi_t - \ell \varphi_x, \psi_x \rangle &= \langle \varphi_x, \psi_t - \hat{\ell}^* \psi_x \rangle + \frac{\partial}{\partial x} \text{Sp} Z[\varphi, \psi] + \text{Sp}(\varphi_t^T \psi_x - \varphi_x^T \psi_t) = \\ &= \langle \varphi_x, \psi_t - \ell \psi_x \rangle + \frac{\partial}{\partial x} \text{Sp} Z[\varphi, \psi] + \text{Sp}(\varphi_t^T \psi_x + \varphi^T \psi_{x,t}) - \frac{\partial}{\partial x} \text{Sp}(\varphi^T \psi_t) = \\ &= \langle \varphi_x, \psi_t - \ell \psi_x \rangle + \text{Sp} \frac{\partial}{\partial t}(\varphi^T \psi_x) - \frac{\partial}{\partial x} \text{Sp} Z_L[\varphi, \psi], \end{aligned} \quad (6)$$

де  $Z[\varphi, \psi]$  та  $Z_L[\varphi, \psi]$  — деякі матричні білінійні форми на  $\mathcal{H} \times \mathcal{H}^*$ .

З тотожності (6) інтегруванням по  $x \in \mathbf{R}$  легко знаходимо, що якщо існує матриця  $\Omega \in C^1(\mathbf{R}_x^1 \times \mathbf{R}_t^1; \text{End } \mathbf{C}^k)$  така, що справджуються рівності

$$\frac{\partial}{\partial x} \Omega = \varphi^T \psi_x, \quad \frac{\partial}{\partial t} \Omega = Z_L[\varphi, \psi] \quad (7)$$

для будь-яких  $(\varphi, \psi) \in \mathcal{H} \times \mathcal{H}^*$  та виконуються умови

$$\text{Sp}(\Omega^{-2} \Omega_t), \quad \text{Sp} \Omega_t \in \mathcal{S}(\mathbf{R}; \mathbf{C}) \quad (8)$$

за змінною  $x \in \mathbf{R}$  рівномірно по  $t \in \mathbf{R}$ , то вираз

$$\hat{\ell} := \frac{\partial}{\partial t} \partial^{-1} - \ell$$

є симетричним оператором на просторі  $D\mathcal{H} \times D\mathcal{H}^*$  для всіх  $t \in \mathbf{R}$ . Це, очевидно, еквівалентно такій диференціально-геометричній умові: матрична 1-форма  $\omega^{(1)}[\varphi, \psi] = \varphi^T \psi_x dx + Z_L[\varphi, \psi] dt$  є замкненою в  $\mathbf{R}^2$ , тобто існує така матрична функція  $\Omega[\varphi, \psi]$ , що  $\omega^{(1)}[\varphi, \psi] = d\Omega[\varphi, \psi]$  для всіх пар  $(\varphi, \psi) \in \mathcal{H} \times \mathcal{H}^*$ .

Отже, можна сформулювати таке твердження.

**Твердження 1.** Нехай на просторі  $\mathcal{H}$  задано формально  $\partial$ -ермітовий оператор вигляду (1). Тоді оператор  $\hat{\ell} = (\partial/\partial t - L)\partial^{-1}$  на просторі  $D\mathcal{H}$  є симетричним оператором відносно білінійної форми на  $D\mathcal{H} \times D\mathcal{H}^*$ , якщо для

всіх пар  $(\varphi, \psi) \in D\mathcal{H} \times D\mathcal{H}^*$  виконуються умови (7) та (8), а матрична 1-форма  $\omega^{(1)}[\varphi, \psi]$  є замкненою на  $\mathbf{R}^2$ .

Зауважимо, що умови (7) та (8) є достатніми, але не необхідними, що випливає з самої конструкції матриці  $\Omega \in C^1(\mathbf{R}_x^1 \times \mathbf{R}_t^1; \text{End } \mathbf{C}^k)$ .

Нехай тепер множина функцій  $\mathcal{H}$  залежить від параметра  $t \in \mathbf{R}$  таким чином:

$$\varphi_t - \ell\varphi_x := 0 =: \varphi_t - L\varphi, \quad (9)$$

де  $\varphi|_{t=0} = \bar{\varphi} \in H$ .

Тоді з умови (5) легко знаходимо, що для всіх  $\varphi \in \mathcal{H}^*$  справджується рівність

$$\psi_t - \ell\psi_x = 0 =: \psi_t - L\psi, \quad (10)$$

тобто простори  $\mathcal{H}$  та  $\mathcal{H}^*$  є еволюційно узгодженими стосовно параметра  $t \in \mathbf{R}$ .

Окрім того, згідно з рівностями (9) та (10) простори  $\mathcal{H}$  та  $\mathcal{H}^*$  канонічно збігаються, тобто  $\mathcal{H} \approx \mathcal{H}^*$ . Ця умова виявляється вельми корисною при подальшому аналізі класу операторів (1) та їх неформальних еволюційних продовжень (9).

**3. Перетворення Дарбу – Беклунда та їх структура.** Розглянемо  $\partial$ -ермітрово-спряжений диференціальний оператор  $\tilde{L}$  вигляду (1), що діє в просторі  $\mathcal{H}^*$ . Умовою існування спряженого оператора  $\tilde{\ell} := \partial/\partial t \partial^{-1} - \tilde{\ell}$ , де  $\tilde{\ell}\partial := \tilde{L}$ , згідно з твердженням 1 буде існування такої матриці  $\tilde{\Omega} \in C^1(\mathbf{R}_x^1 \times \mathbf{R}_t^1; \text{End } \mathbf{C}^k)$ , що для всіх пар  $(\tilde{\varphi}, \tilde{\psi}) \in \tilde{\mathcal{H}} \times \tilde{\mathcal{H}}^*$  справджуються умови

$$\frac{\partial}{\partial x} \tilde{\Omega} = \tilde{\varphi}^T \tilde{\psi}_x, \quad \frac{\partial \tilde{\Omega}}{\partial t} = \tilde{Z}_{\tilde{L}}[\tilde{\varphi}, \tilde{\psi}], \quad \text{Sp}(\tilde{\Omega}^{-2} \tilde{\Omega}_t), \quad \text{Sp} \tilde{\Omega}_t \in \mathcal{S}(\mathbf{R}; \mathbf{C}),$$

та відповідна матрична 1-форма  $\tilde{\omega}^{(1)}[\tilde{\varphi}, \tilde{\psi}]$  є замкненою на  $\mathbf{R}^2$ . Припустимо, що остання умова має місце, а простір пар функцій  $(\tilde{\varphi}, \tilde{\psi}) \in \tilde{\mathcal{H}} \times \tilde{\mathcal{H}}^*$  є еволюційно узгодженим, тобто  $\tilde{\varphi}_t - \tilde{L}\tilde{\varphi} = 0 = \tilde{\psi}_t - \tilde{L}\tilde{\psi}$ .

Вважатимемо тепер простори  $\tilde{\mathcal{H}}$  та  $\mathcal{H}$  ізоморфними, тобто припустимо, що існує оборотний оператор  $\hat{\Omega}: \mathcal{H} \rightarrow \tilde{\mathcal{H}}$ , дія якого на фіксованій парі функцій  $(\varphi, \psi) \in \mathcal{H} \times \mathcal{H}^*$  задається перетворенням типу Дарбу – Беклунда [1–3] таким чином:

$$\tilde{\varphi} = \hat{\Omega}(\varphi) := \varphi(\Omega^T)^{-1} \Omega_0^T, \quad \tilde{\psi} = \hat{\Omega}^*(\psi) := \partial^{-1}(\psi_x \Omega^{-1} \Omega_0), \quad (11)$$

де припускається, що матриця

$$\Omega = \Omega[\varphi, \psi] = \partial^{-1}(\omega^{(1)}[\varphi, \psi]) + \Omega_0 := \int_{P_0}^P \omega^{(1)}[\varphi, \psi] + \Omega_0 \quad (12)$$

разом зі сталою матрицею  $\Omega_0 \in \text{End } \mathbf{C}^k$  є оборотною, а  $P_0 = (x_0, t_0) \in \mathbf{R}^2$  та  $P = (x, t) \in \mathbf{R}^2$  — довільні точки в  $\mathbf{R}^2$ .

Вирази (11) та (12) можна використати для побудови в явному вигляді ізоморфізмів  $\hat{\Omega}: \mathcal{H} \rightarrow \tilde{\mathcal{H}}$  і  $\hat{\Omega}^*: \mathcal{H}^* \rightarrow \tilde{\mathcal{H}}^*$  та для подальшої їх інтерполяції на простори  $\mathcal{H}$  та  $\mathcal{H}^*$  відповідно. А саме, для пари  $(\varphi, \psi) \in \mathcal{H} \times \mathcal{H}^*$  маємо

$$\begin{aligned}\bar{\varphi} &:= \hat{\Omega}(\varphi) = \varphi(\Omega^T)^{-1}\Omega_0^T = \varphi(\Omega^T)^{-1}(\Omega^T - \partial^{-1}(\omega^{(1)}[\varphi, \psi])^T) = \\ &= \varphi - \varphi(\Omega^T)^{-1}\Omega_0^T(\Omega_0^T)^{-1}\partial^{-1}(\omega^{(1)}[\varphi, \psi])^T = (1 - \bar{\varphi}(\Omega_0^T)^{-1}\partial^{-1}(\omega^{(1)}[\cdot, \psi])^T)\varphi, \\ \bar{\psi} &:= \hat{\Omega}^*(\psi) = \partial^{-1}(\psi_x\Omega^{-1}\Omega_0) = \partial^{-1}(\psi_x\Omega^{-1}(\Omega - \partial^{-1}(\omega^{(1)}[\varphi, \psi]))) = \\ &= \partial^{-1}(\psi_x - \bar{\psi}_x\Omega_0^{-1}\partial^{-1}(\omega^{(1)}[\varphi, \psi])) := (1 - \partial^{-1}\bar{\psi}_x\Omega_0^{-1}\partial^{-1}(\omega^{(1)}[\varphi, \cdot]))\psi.\end{aligned}\quad (13)$$

Як результат інтерполяції виразів (13) на цілі простори за змінними  $\varphi \in \mathcal{H}$  та  $\psi \in \mathcal{H}^*$  отримуємо

$$\hat{\Omega} = 1 - \bar{\varphi}(\Omega_0^T)^{-1}\partial^{-1}(\omega^{(1)}[\cdot, \psi])^T, \quad \hat{\Omega}^* = 1 - \partial^{-1}\bar{\psi}_x\Omega_0^{-1}\partial^{-1}\omega^{(1)}[\varphi, \cdot]. \quad (14)$$

Для того щоб показати узгодженість ізоморфізмів (14) з еволюцією в просторах  $\mathcal{H}$  та  $\mathcal{H}^*$  і  $\tilde{\mathcal{H}}$  та  $\tilde{\mathcal{H}}^*$ , покажемо, що існує відповідна матриця  $\tilde{\Omega} \in C^1(\mathbf{R}_x^1 \times \mathbf{R}_t^1; \text{End } \mathbf{C}^k)$ , яка задовольняє умови типу (7), (8). Справді, згідно з визначенням маємо

$$\begin{aligned}\tilde{\omega}^{(1)}[\bar{\varphi}, \bar{\psi}] &= \bar{\varphi}^T \bar{\psi}_x dx + \tilde{Z}_L[\bar{\varphi}, \bar{\psi}] dt = \Omega_0 \Omega^{-1} (d\Omega) \Omega^{-1} \Omega_0 = \\ &= -\Omega_0 (d\Omega^{-1}) \Omega_0 = d(-\Omega_0 \Omega^{-1} \Omega_0) := d\tilde{\Omega}[\bar{\varphi}, \bar{\psi}],\end{aligned}\quad (15)$$

тобто

$$\tilde{\Omega}[\bar{\varphi}, \bar{\psi}] := -\Omega_0 \Omega^{-1}[\varphi, \psi] \Omega_0 = \partial^{-1} \tilde{\omega}^{(1)}[\bar{\varphi}, \bar{\psi}] + \tilde{\Omega}_0, \quad (16)$$

де  $\tilde{\Omega}_0 := -\Omega_0$ , що впливає з існування границі при  $P \rightarrow P_0$ .

Оскільки матриця  $\Omega \in C^1(\mathbf{R}_x^1 \times \mathbf{R}_t^1; \text{End } \mathbf{C}^k)$  вважається оборотною, то з (16) випливає, що  $\tilde{\Omega}$  є також оборотною матрицею.

Внаслідок того, що пара просторів  $\mathcal{H} \times \mathcal{H}^*$  відображається в пару просторів  $\tilde{\mathcal{H}} \times \tilde{\mathcal{H}}^*$  ізоморфно за допомогою відображень (14), цьому відображенню відповідає деяке відображення оператора  $\ell: D\mathcal{H} \rightarrow D\mathcal{H}$  в деякий інший оператор  $\tilde{\ell}: D\tilde{\mathcal{H}} \rightarrow D\tilde{\mathcal{H}}$ , який згідно з (15) задовольняє тотожність

$$\langle \langle \partial\bar{\varphi}/\partial t - \tilde{\ell}\bar{\varphi}_x, \bar{\psi}_x \rangle \rangle = \langle \langle \bar{\varphi}_x, \partial\bar{\psi}/\partial t - \tilde{\ell}\bar{\psi}_x \rangle \rangle \quad (17)$$

для всіх  $(\bar{\varphi}, \bar{\psi}) \in \mathcal{H} \times \mathcal{H}^*$  типу (11). Як результат, з (17) та відповідної комутативності діаграми

$$\begin{array}{ccc} \mathcal{H} & \xrightarrow{\partial/\partial t - \tilde{L}} & \mathcal{H} \\ \hat{\Omega} \downarrow & & \downarrow \hat{\Omega} \\ \tilde{\mathcal{H}} & \xrightarrow{\partial/\partial t - \tilde{L}} & \tilde{\mathcal{H}} \end{array}$$

знаходимо  $\partial/\partial t - \tilde{L} = \hat{\Omega} \frac{\partial}{\partial t} \hat{\Omega}^{-1} - \hat{\Omega} L \hat{\Omega}^{-1}$ , звідки маємо

$$\tilde{L} = \hat{\Omega}_t \hat{\Omega}^{-1} + \hat{\Omega} L \hat{\Omega}^{-1} = L + [\hat{\Omega}, L] \hat{\Omega}^{-1} + \hat{\Omega}_t \hat{\Omega}^{-1}, \quad (18)$$

причому, як легко переконатись,  $\text{Ord } \tilde{L} = \text{Ord } L$ .

Оскільки оператор  $L: \mathcal{H} \rightarrow \mathcal{H}$  є формально  $\partial$ -ермітово-спряженим, то необхідно перевірити, що при ізоморфізмі  $\hat{\Omega}: \mathcal{H} \rightarrow \tilde{\mathcal{H}}$  оператор (18) теж буде

$\delta$ -ермітово-спряженим,  $\tilde{L}^* = -\partial\tilde{L}\partial^{-1}$ , тобто оператор  $\tilde{\ell}: \tilde{L}\partial^{-1}$  буде симетричним. Остання властивість перевіряється за допомогою простих обчислень [2, 5], які тут не наводимо через їх громіздкість.

Отже, ми встановили таке твердження.

**Твердження 2.** Нехай виконано умови  $\text{Sp}(\Omega^{-2}\tilde{\Omega}_t)$ ,  $\text{Sp} \Omega_t \in \mathcal{S}(\mathbf{R}; \mathbf{C})$  рівномірно по  $t \in \mathbf{R}$ . Тоді перетворення (13), (14) є перетвореннями Дарбу–Беклунда для відповідних ермітово-спряжених операторів (1) та (18), задаючи ізоморфізм просторів  $\mathcal{H}$  та  $\tilde{\mathcal{H}}$ .

4. Узгоджені пари Захарова–Шабата. Розглянемо тепер дві (за змінними  $(t, y) \in \mathbf{R}^2$ ) узгоджені еволюції просторів  $\mathcal{H}$  та  $\mathcal{H}^*$  згідно з такими рівняннями на пару функцій  $(\varphi, \psi) \in \mathcal{H} \times \mathcal{H}^*$ :

$$\begin{aligned} \partial\varphi/\partial t - \ell\partial\varphi &= 0, & \partial\psi/\partial t - \ell\partial\psi &= 0, \\ \partial\varphi/\partial y - m\partial\varphi &= 0, & \partial\psi/\partial y - m\partial\psi &= 0, \end{aligned} \quad (19)$$

де за умовою оператори  $\ell^* = \ell$ ,  $m^* = m$  належать до класу (5).

Використовуючи перетворення (18) для відповідних операторів  $L := \ell\partial$  та  $M := m\partial$ , з (13) знаходимо, що є сумісною також система рівнянь типу (19) для пари Дарбу-перетворених функцій  $(\tilde{\varphi}, \tilde{\psi}) \in \tilde{\mathcal{H}} \times \tilde{\mathcal{H}}^*$ , тобто

$$\begin{aligned} \partial\tilde{\varphi}/\partial t - \tilde{L}\tilde{\varphi} &= 0, & \partial\tilde{\psi}/\partial t - \tilde{M}\tilde{\psi} &= 0, \\ \partial\tilde{\varphi}/\partial y - \tilde{L}\tilde{\varphi} &= 0, & \partial\tilde{\psi}/\partial y - \tilde{M}\tilde{\psi} &= 0, \end{aligned}$$

де відповідно  $\tilde{\varphi} = \varphi(\Omega^T)^{-1}\Omega_0^T$ ,  $\tilde{\psi} = \partial^{-1}(\psi_x\Omega^{-1}\Omega_0)$ ,  $\omega^{(1)}[\varphi, \psi] = \varphi^T\psi_x dx + Z_L[\varphi, \psi]dt - Z_M[\varphi, \psi]dy = d\Omega[\varphi, \psi]$ . Останнє означає, що трансформовані за Дарбу–Беклундом коефіцієнти вихідних операторів  $L$  та  $M$  будуть задовольняти ту саму умову сумісності Захарова–Шабата, що еквівалентна, як відомо [3], певній системі нелінійних еволюційно-диференціальних рівнянь на їх коефіцієнтні матричні функції. Іншими словами, у випадку  $\delta$ -ермітово-узгодженої пари операторів Захарова–Шабата перетворення Дарбу–Беклунда (11) можна ефективно використати для регулярної побудови алгебро-аналітичним шляхом широкого класу так званих солітонних та раціональних розв'язків [1, 3, 4] відповідних еволюційно-диференціальних систем рівнянь.

1. Matveev V. B., Salle M. I. Darboux–Backlund transformations and applications. – New York: Springer, 1993.
2. Прикарпатський Я. А., Самойленко А. М., Самойленко В. Г. Структура бінарних перетворень типу Дарбу та їх застосування в теорії солітонів // Укр. мат. журн. – 2003. – 55, № 12. – С. 1704–1719.
3. Захаров В. Е., Шапатов С. В., Новиков С. П., Питаевский Л. П. Теория солитонов. – М.: Наука, 1980. – 319 с.
4. Nimto J. C. C. Darboux transformations from reductions of the KP-hierarchy. – 2002. – 11 p. – (Preprint / Univ. Glasgow, November, 8).
5. Самойленко А. М., Прикарпатський Я. А. Алгебро-аналітичні аспекти цілком інтегровних динамічних систем та їх збурень // Пр. Ін-ту математики НАН України. – Київ: Ін-т математики НАН України, 2002. – 41. – 236 с.

Одержано 05.08.2002