

УДК 517.624.3

Д. С. Джумабаев, А. Д. Абильдаева

(Ин-т математики и мат. моделирования МОН Республики Казахстан, Алматы)

**СВОЙСТВА ИЗОЛИРОВАННЫХ ОГРАНИЧЕННЫХ  
НА ВСЕЙ ОСИ РЕШЕНИЙ СИСТЕМЫ НЕЛИНЕЙНЫХ  
ОБЫКНОВЕННЫХ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ \***

We establish the conditions of continuous dependence on the right-hand side for the “isolated” solutions of a system of nonlinear ordinary differential equations bounded on the entire axis.

Встановлено умови неперервної залежності від правої частини „ізолюваних” обмежених на всій осі розв’язків системи нелінійних звичайних диференціальних рівнянь.

**1. Введение.** На всей оси  $\mathbb{R} = (-\infty, \infty)$  рассматривается система нелинейных обыкновенных дифференциальных уравнений

$$\frac{dx}{dt} = f(t, x), \quad x \in \mathbb{R}^n, \quad (1)$$

где  $f: \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  — непрерывная функция,  $\|x\| = \max_{i=\overline{1, n}} |x_i|$ .

Через  $\tilde{C}(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$  обозначим пространство непрерывных и ограниченных на  $\mathbb{R}$  функций  $x: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$  с нормой  $\|x\|_1 = \sup_{t \in \mathbb{R}} \|x(t)\|$ .

Ограниченные решения обыкновенных дифференциальных уравнений различными методами исследованы многими авторами (см. [1, 2] и приведенную в них библиографию). В соответствии с применяемыми методами условия существования ограниченных решений получены в различных терминах.

В настоящей работе исследуются вопросы существования изолированного ограниченного на  $\mathbb{R}$  решения системы (1) и его непрерывная зависимость от правой части  $f$ . Изолированность ограниченного решения нелинейных дифференциальных уравнений имеет важное значение в приложениях и играет такую же роль, как единственность ограниченного решения для линейных дифференциальных уравнений. Однако изолированное ограниченное решение, рассматриваемое как изолированный элемент множества ограниченных решений уравнений (1), не является „устойчивым” к малым возмущениям правой части  $f$ . Например, дифференциальное уравнение

$$\frac{dx}{dt} = x^2(x - 1)^2, \quad t \in \mathbb{R},$$

имеет два изолированных ограниченных на  $\mathbb{R}$  решения:  $x = 0$  и  $x = 1$ . Однако возмущенное дифференциальное уравнение

$$\frac{dx}{dt} = x^2(x - 1)^2 + \varepsilon, \quad t \in \mathbb{R},$$

---

\* Поддержана грантом Министерства образования и науки Республики Казахстан (проект 4057/ГФ4).

не имеет ограниченного на  $\mathbb{R}$  решения при любом  $\varepsilon > 0$ . Этот пример показывает, что изолированное ограниченное на  $\mathbb{R}$  решение, вообще говоря, не имеет свойства непрерывной зависимости от правой части дифференциального уравнения, и его существование не обеспечивает существование ограниченного на  $\mathbb{R}$  решения для возмущенного дифференциального уравнения.

**2. Непрерывная зависимость „изолированного” ограниченного на  $\mathbb{R}$  решения системы (1) от правой части.** Следующее определение является обобщением определения „изолированного” решения нелинейной двухточечной краевой задачи, введенного в [3].

**Определение А.** Ограниченное на  $\mathbb{R}$  решение  $x^*(t)$  системы (1) называется „изолированным”, если:

а) существует число  $\rho > 0$ , при котором ограниченная в  $G_\rho^* = \{(t, x) \in \mathbb{R}^{n+1} : t \in \mathbb{R}, \|x - x^*(t)\| < \rho\}$  функция  $f(t, x)$  имеет равномерно непрерывную и ограниченную производную по  $x$  в  $G_\rho^*$ ;

б) линеаризованная система

$$\frac{dy}{dt} = f'_x(t, x^*(t))y, \quad t \in \mathbb{R}, \quad y \in \mathbb{R}^n, \quad (1_0)$$

экспоненциально дихотомична на  $\mathbb{R}$ .

Свойства „изолированных” ограниченных на  $\mathbb{R}$  решений исследуем методом параметризации [4].

Выполним разбиение действительной оси  $\mathbb{R} = \bigcup_{r=-\infty}^{\infty} [(r-1)h, rh)$  с шагом  $h > 0$ .

Введем следующие пространства:

$m_n$  — пространство ограниченных двусторонне бесконечных последовательностей  $\lambda = (\dots, \lambda_r, \lambda_{r+1}, \dots)$ ,  $\lambda_r \in \mathbb{R}^n$ , с нормой  $\|\lambda\|_2 = \|(\dots, \lambda_r, \lambda_{r+1}, \dots)\|_2 = \sup_{r \in \mathbb{Z}} \|\lambda_r\|$ ;

$\tilde{C}(\mathbb{R}, h, m_n)$  — пространство ограниченных двусторонне бесконечных последовательностей функций  $x[t] = (\dots, x_r(t), x_{r+1}(t), \dots)$  с нормой  $\|x[\cdot]\|_3 = \sup_{r \in \mathbb{Z}} \sup_{t \in [(r-1)h, rh)} \|x_r(t)\|$ , где функция  $x : [(r-1)h, rh) \rightarrow \mathbb{R}^n$  непрерывна на  $[(r-1)h, rh)$  и имеет конечный предел при  $t \rightarrow rh - 0$ ,  $r \in \mathbb{Z}$ ;

$L(m_n)$  — пространство линейных ограниченных операторов  $\Lambda : m_n \rightarrow m_n$  с индуцированной нормой.

Сужение функции  $x(t)$  на  $r$ -й интервал  $[(r-1)h, rh)$  обозначим через  $x_r(t)$ , т. е.  $x_r(t)$  — вектор-функция размерности  $n$ , определенная и совпадающая с  $x(t)$  на  $[(r-1)h, rh)$ ,  $r \in \mathbb{Z}$ . Через  $\lambda_r$  обозначим значение функции  $x_r(t)$  в точке  $t = (r-1)h$ . Выполним замену  $u_r(t) = x_r(t) - \lambda_r$ ,  $t \in [(r-1)h, rh)$ ,  $r \in \mathbb{Z}$ , и от задачи нахождения ограниченного на  $\mathbb{R}$  решения системы (1) перейдем к эквивалентной задаче с параметрами

$$\frac{du_r}{dt} = f(t, \lambda_r + u_r), \quad t \in [(r-1)h, rh), \quad r \in \mathbb{Z}, \quad (2)$$

$$u_r((r-1)h) = 0, \quad r \in \mathbb{Z}, \quad (3)$$

$$\lambda_r + \lim_{t \rightarrow rh-0} u_r(t) - \lambda_{r+1} = 0, \quad r \in \mathbb{Z}, \quad (4)$$

$$\lambda = (\dots, \lambda_r, \lambda_{r+1}, \dots) \in m_n, \quad u[t] = (\dots, u_r(t), u_{r+1}(t), \dots) \in \tilde{C}(\mathbb{R}, h, m_n). \quad (5)$$

Решением задачи (2)–(5) является пара  $(\lambda^*, u^*[t])$  с элементами  $\lambda^* = (\dots, \lambda_r^*, \lambda_{r+1}^*, \dots) \in m_n$ ,  $u^*[t] = (\dots, u_r^*(t), u_{r+1}^*(t), \dots) \in \tilde{C}(\mathbb{R}, h, m_n)$ , где непрерывно дифференцируемая

на  $[(r-1)h, rh)$  функция  $u_r^*(t)$  при  $\lambda_r = \lambda_r^*$ ,  $r \in \mathbb{Z}$ , удовлетворяет дифференциальному уравнению (2) и условиям (3), (4). Если система пар  $(\lambda_r^*, u_r^*(t))$ ,  $r \in \mathbb{Z}$ , является решением задачи (2)–(5), то функция, определяемая равенствами  $x^*(t) = \lambda_r^* + u_r^*(t)$ ,  $t \in [(r-1)h, rh)$ ,  $r \in \mathbb{Z}$ , будет ограниченным на  $\mathbb{R}$  решением системы (1).

При фиксированном значении параметра  $\lambda_r$  задача Коши (2), (3) эквивалентна интегральному уравнению Вольтерра второго рода

$$u_r(t) = \int_{(r-1)h}^t f(\tau, \lambda_r + u_r(\tau)) d\tau, \quad t \in [(r-1)h, rh), \quad r \in \mathbb{Z}. \quad (6)$$

Из (6), определив  $\lim_{t \rightarrow rh-0} u_r(t)$  и подставив его в (4), получим бесконечную систему нелинейных уравнений относительно введенных параметров

$$\lambda_r + \int_{(r-1)h}^{rh} f(t, \lambda_r + u_r(t)) dt - \lambda_{r+1} = 0, \quad r \in \mathbb{Z}, \quad (7)$$

которую запишем в виде операторного уравнения

$$Q_{1,h}(\lambda, u) = 0, \quad \lambda \in m_n.$$

Рассмотрим наряду с (1) дифференциальное уравнение

$$\frac{dx}{dt} = \tilde{f}(t, x), \quad x \in \mathbb{R}^n, \quad t \in \mathbb{R}, \quad (8)$$

где функция  $\tilde{f}: \mathbb{R}^{n+1} \rightarrow \mathbb{R}^n$  непрерывна. Предположим, что  $x^*(t)$  — „изолированное“ ограниченное на всей оси решение дифференциального уравнения (1) и  $\lambda_r^* = x^*((r-1)h)$ ,  $u_r^*(t) = x^*(t) - x^*((r-1)h)$ ,  $t \in [(r-1)h, rh)$ ,  $r \in \mathbb{Z}$ . По определению „изолированного“ ограниченного на всей оси решения существуют числа  $\rho > 0$ ,  $L_0 > 0$  такие, что функция  $f(t, x)$  в  $G_\rho^*$  ограничена, имеет равномерно непрерывную производную  $f'_x(t, x)$  и выполняется неравенство  $\|f'_x(t, x)\| \leq L_0$ . Матрицу Якоби  $f'_x(t, x^*(t))$  обозначим через  $A^*(t)$  и составим двусторонне бесконечную систему линейных алгебраических уравнений относительно введенных параметров

$$\left[ I + \int_{(r-1)h}^{rh} A^*(t) dt \right] \lambda_r - \lambda_{r+1} = b_r, \quad r \in \mathbb{Z}. \quad (9)$$

Двусторонне бесконечную блочно-ленточную матрицу, соответствующую левой части системы (9), обозначим через  $Q_1^*(h)$ .

Используя схему доказательства теоремы 2 из [5, с. 36], нетрудно установить справедливость следующего утверждения.

**Теорема 1.** *Линеаризованная система (1<sub>0</sub>) экспоненциально дихотомична на  $\mathbb{R}$  тогда и только тогда, когда для любого  $\varepsilon \in (0, 1]$  найдется  $h = h(\varepsilon)$ , при котором двусторонне бесконечная блочно-ленточная матрица  $Q_1^*(h): m_n \rightarrow m_n$  ограничено обратима, и выполняются неравенства*

- a)  $\| [Q_1^*(h)]^{-1} \|_{L(m_n)} \leq \gamma_1^*(h),$   
 b)  $q_1^*(h) = \gamma_1^*(h)(e^{hL_0} - 1 - hL_0) < \varepsilon.$

Используя теорему 1, по  $\varepsilon = 1/8$  найдем  $h_0 = h(1/8)$ , при котором

$$\| [Q_1^*(h_0)]^{-1} \|_{L(m_n)} \leq \gamma_1^*(h_0), \quad q_1^*(h_0) \leq 1/8. \quad (10)$$

Составим множества

$$S(\lambda^*, \rho/2) = \{ \lambda = (\dots, \lambda_r, \lambda_{r+1}, \dots) \in m_n : \|\lambda - \lambda^*\|_2 = \sup_{r \in \mathbb{Z}} \|\lambda_r - \lambda_r^*\| < \rho/2 \},$$

$$S_h(u^*[t], \rho/2) = \{ u[t] \in \tilde{C}(\mathbb{R}, h, m_n) : \|u[\cdot] - u^*[\cdot]\|_3 < \rho/2 \},$$

$$S(x^*(t), \rho) = \{ x(t) \in \tilde{C}(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n) : \|x - x^*\|_1 < \rho \}.$$

Из равномерной непрерывности  $f'_x(t, x)$  в  $G_\rho^*$  следуют существование производной Фреше оператора  $Q_{1, h_0}(\lambda, u)$  по  $\lambda$  и ее равномерная непрерывность в  $S(\lambda^*, \rho/2) \times S_{h_0}(u^*[t], \rho/2)$ . Поэтому  $\rho_0 \in (0, \rho]$  можно выбрать так, чтобы выполнялось неравенство

$$\gamma_1^*(h_0) \|\partial Q_{1, h_0}(\lambda, u)/\partial \lambda - \partial Q_{1, h_0}(\lambda^*, u^*)/\partial \lambda\|_{L(m_n)} \leq 1/3 \quad (11)$$

для всех  $(\lambda, u[t]) \in S(\lambda^*, \rho_0/2) \times S_{h_0}(u^*[t], \rho_0/2)$ . Поскольку  $\partial Q_{1, h_0}(\lambda^*, u^*)/\partial \lambda = Q_1^*(h_0)$ , то, согласно теореме о малых возмущениях ограниченно обратимых операторов [6, с. 212], двусторонне бесконечная матрица Якоби  $\partial Q_{1, h_0}(\lambda, u)/\partial \lambda : m_n \rightarrow m_n$  ограниченно обратима и

$$\| (\partial Q_{1, h_0}(\lambda, u)/\partial \lambda)^{-1} \|_{L(m_n)} \leq 1,5\gamma_1^*(h_0) \quad (12)$$

для всех  $(\lambda, u[t]) \in S(\lambda^*, \rho_0/2) \times S_{h_0}(u^*[t], \rho_0/2)$ .

В следующем утверждении предполагается, что система (1) имеет „изолированное” ограниченное на  $\mathbb{R}$  решение  $x^*(t)$  и числа  $h_0 > 0$ ,  $\rho_0 > 0$  выбраны удовлетворяющими неравенствам (10), (11).

**Теорема 2.** Пусть функция  $\tilde{f}(t, x)$  в  $G_{\rho_0}^*$  имеет равномерно непрерывную частную производную по  $x$  и для положительных чисел  $\varepsilon_1, \varepsilon_2$  выполняются следующие неравенства:

- 1)  $\| \tilde{f}(t, x) - f(t, x) \| \leq \varepsilon_1, \quad \| \tilde{f}'_x(t, x) - f'_x(t, x) \| \leq \varepsilon_2, \quad (t, x) \in G_{\rho_0}^*,$
- 2)  $1,5\gamma_1^*(h_0)h_0\varepsilon_2 \leq 0,25,$
- 3)  $\tilde{q}_1(h_0) = 2\gamma_1^*(h_0)(e^{(L_0+\varepsilon_2)h_0} - 1 - (L_0 + \varepsilon_2)h_0) \leq 0,5,$
- 4)  $4\gamma_1^*(h_0)h_0\varepsilon_1(1 + L_0h_0e^{(L_0+\varepsilon_2)h_0}) < \rho_0/2,$
- 5)  $(e^{(L_0+\varepsilon_2)h_0} + (e^{(L_0+\varepsilon_2)h_0} - 1) \cdot 4\gamma_1^*(h_0)(1 + L_0h_0e^{(L_0+\varepsilon_2)h_0}))h_0\varepsilon_1 < \rho_0/2.$

Тогда дифференциальное уравнение (8) в  $S(x^*(t), \rho_0)$  имеет „изолированное” ограниченное на  $\mathbb{R}$  решение  $\tilde{x}(t)$  и справедлива оценка

$$\| \tilde{x} - x^* \|_1 \leq e^{(L_0+\varepsilon_2)h_0} (1 + 4\gamma_1^*(h_0)(1 + L_0h_0e^{(L_0+\varepsilon_2)h_0}))h_0\varepsilon_1. \quad (13)$$

**Доказательство.** По шагу  $h_0 > 0$  выполним разбиение  $\mathbb{R} = \bigcup_{r=-\infty}^{\infty} [(r-1)h_0, rh_0)$  и перейдем от задачи нахождения ограниченного на  $\mathbb{R}$  решения дифференциального уравнения (8) к эквивалентной сингулярной задаче с параметрами

$$\frac{du_r}{dt} = \tilde{f}(t, \lambda_r + u_r), \quad t \in [(r-1)h_0, rh_0), \quad r \in \mathbb{Z}, \quad (14)$$

$$u_r((r-1)h_0) = 0, \quad r \in \mathbb{Z}, \quad (15)$$

$$\lambda_r + \lim_{t \rightarrow rh_0 - 0} u_r(t) - \lambda_{r+1} = 0, \quad r \in \mathbb{Z}, \quad (16)$$

$$(\lambda, u[t]) \in m_n \times \tilde{C}(\mathbb{R}, h_0, m_n). \quad (17)$$

Аналогично (7) получим двусторонне бесконечную систему

$$\lambda_r + \int_{(r-1)h_0}^{rh_0} \tilde{f}(\tau, \lambda_r + u_r(\tau)) d\tau - \lambda_{r+1} = 0, \quad r \in \mathbb{Z},$$

которую запишем в виде операторного уравнения

$$\tilde{Q}_{1,h_0}(\lambda, u) = 0, \quad \lambda \in m_n. \quad (18)$$

Решение сингулярной задачи с параметрами (14)–(17) найдем методом последовательных приближений. За начальное приближение по параметру  $\lambda^{(0)} \in m_n$  возьмем  $\lambda^* = (\dots, \lambda_r^*, \lambda_{r+1}^*, \dots) \in m_n$  и найдем функцию  $u_r^{(0)}(t)$ , решив задачу Коши (14), (15) при  $\lambda_r = \lambda_r^*$ ,  $r \in \mathbb{Z}$ . Условия теоремы обеспечивают существование единственного  $u_r^{(0)}(t)$  для каждого  $r \in \mathbb{Z}$  и оценку

$$\|u_r^{(0)}(t) - u_r^*(t)\| \leq e^{(L_0 + \varepsilon_2)(t - (r-1)h_0)} \varepsilon_1 h_0, \quad t \in [(r-1)h_0, rh_0]. \quad (19)$$

Из неравенства из п. 1 теоремы следует, что  $\|\partial \tilde{Q}_{1,h_0}(\lambda, u) / \partial \lambda - \partial Q_{1,h_0}(\lambda, u) / \partial \lambda\|_{L(m_n)} \leq \varepsilon_2 h_0$ . Поэтому, используя оценку (13), неравенство из п. 2 теоремы и теорему о малых возмущениях ограниченно обратимых операторов, получим обратимость двусторонне бесконечной матрицы Якоби  $\partial \tilde{Q}_{1,h_0}(\lambda, u) / \partial \lambda: m_n \rightarrow m_n$  и оценку

$$\|(\partial \tilde{Q}_{1,h_0}(\lambda, u) / \partial \lambda)^{-1}\|_{L(m_n)} \leq \tilde{\gamma}_1(h_0) = 2\gamma_1^*(h_0) \quad (20)$$

для всех  $(\lambda, u[t]) \in S(\lambda^*, \rho_0/2) \times S_{h_0}(u^*[t], \rho_0/2)$ . Оценка (20) и неравенства из пп. 4, 5 теоремы обеспечивают для операторного уравнения (18) выполнение условий теоремы А из [3, с. 38] в  $S(\lambda^*, \rho_0/2)$  при любом  $u[t] \in S_{h_0}(u^*[t], \rho_0/2)$ . Используя эту теорему и решив операторное уравнение, найдем первое приближение по параметру  $\lambda^{(1)} = (\dots, \lambda_r^{(1)}, \lambda_{r+1}^{(1)}, \dots)$

$$\tilde{Q}_{1,h_0}(\lambda, u^{(0)}) = 0, \quad \lambda \in m_n,$$

и установим оценку

$$\|\lambda^{(1)} - \lambda^{(0)}\|_2 \leq 2\gamma_1^*(h_0) \|\tilde{Q}_{1,h_0}(\lambda^*, u^{(0)})\|_2 \leq 2\gamma_1^*(h_0) (1 + L_0 h_0 e^{(L_0 + \varepsilon_2)h_0}) h_0 \varepsilon_1. \quad (21)$$

Решая задачу Коши (14), (15) при  $\lambda_r = \lambda_r^{(1)}$ ,  $r \in \mathbb{Z}$ , находим  $u^{(1)}[t] = (\dots, u_r^{(1)}(t), u_{r+1}^{(1)}(t), \dots)$ . Функции  $u_r^{(1)}(t)$  существуют, и для них выполняются неравенства

$$\|u_r^{(1)}(t) - u_r^{(0)}(t)\| \leq (e^{(L_0 + \varepsilon_2)(t - (r-1)h_0)} - 1) \|\lambda_r^{(1)} - \lambda_r^{(0)}\|, \quad t \in [(r-1)h_0, rh_0], \quad r \in \mathbb{Z}. \quad (22)$$

Подставив  $u^{(1)}[t]$  в (18) и решив операторное уравнение

$$\tilde{Q}_{1,h_0}(\lambda, u^{(1)}) = 0, \quad \lambda \in m_n,$$

найдем  $\lambda^{(2)}$  и установим оценку

$$\begin{aligned} \|\lambda^{(2)} - \lambda^{(1)}\|_2 &\leq 2\gamma_1^*(h_0) \|\tilde{Q}_{1,h_0}(\lambda^{(1)}, u^{(1)})\|_2 \leq \\ &\leq 2\gamma_1^*(h_0)(L_0 + \varepsilon_2) \sup_{r \in \mathbb{Z}} \int_{(r-1)h_0}^{rh_0} \|u_r^{(1)}(\tau) - u_r^{(0)}(\tau)\| d\tau. \end{aligned}$$

Отсюда, используя неравенства (22), получим

$$\|\lambda^{(2)} - \lambda^{(1)}\|_2 \leq \tilde{q}_1(h_0) \|\lambda^{(1)} - \lambda^{(0)}\|_2.$$

Продолжая итерационный процесс, на  $(k+1)$ -м шаге находим  $\lambda^{(k+1)} \in m_n$ ,  $u^{(k+1)}[t] \in \tilde{C}(\mathbb{R}, h_0, m_n)$  и устанавливаем оценки

$$\|\lambda^{(k+1)} - \lambda^{(k)}\|_2 \leq \tilde{q}_1(h_0) \|\lambda^{(k)} - \lambda^{(k-1)}\|_2, \quad (23)$$

$$\|u^{(k+1)}[\cdot] - u^{(k)}[\cdot]\|_3 \leq (e^{(L_0 + \varepsilon_2)h_0} - 1) \|\lambda^{(k+1)} - \lambda^{(k)}\|_2. \quad (24)$$

В силу неравенства из п. 3 теоремы  $\lambda^{(k)} \rightarrow \tilde{\lambda}$ ,  $u^{(k)}[t] \rightarrow \tilde{u}[t]$  при  $k \rightarrow \infty$ . Из неравенств (21), (23) и (24) имеем

$$\|\tilde{\lambda} - \lambda^{(0)}\|_2 \leq 4\gamma_1^*(h_0)(1 + L_0 h_0 e^{(L_0 + \varepsilon_2)h_0}) h_0 \varepsilon_1, \quad (25)$$

$$\|\tilde{u}[\cdot] - u^{(0)}[\cdot]\|_3 \leq (e^{(L_0 + \varepsilon_2)h_0} - 1) 4\gamma_1^*(h_0)(1 + L_0 h_0 e^{(L_0 + \varepsilon_2)h_0}) h_0 \varepsilon_1. \quad (26)$$

Тогда функция  $\tilde{x}(t)$ , определенная на  $\mathbb{R}$  равенствами  $\tilde{x}(t) = \tilde{\lambda}_r + \tilde{u}_r(t)$ ,  $t \in [(r-1)h_0, rh_0)$ ,  $r \in \mathbb{Z}$ , принадлежит  $S(x^*(t), \rho_0)$  и является „изолированным” ограниченным на  $\mathbb{R}$  решением нелинейного обыкновенного дифференциального уравнения (8), а оценка (13) следует из (25), (26).

Теорема 2 доказана.

Отметим, что применяемый в статье подход позволил установить явную оценку разности „изолированных” ограниченных на  $\mathbb{R}$  решений систем (8) и (1) через оценки  $\|\tilde{f}(t, x) - f(t, x)\|$ ,  $\|\tilde{f}'_x(t, x) - f'_x(t, x)\|$  на множестве  $G_{\rho_0}^*$ . Из (13) следует непрерывная зависимость „изолированных” ограниченных на  $\mathbb{R}$  решений от правой части дифференциальных уравнений.

В качестве примера рассмотрим возмущенное дифференциальное уравнение

$$\frac{dx}{dt} = (1-x)x^2 + \varepsilon, \quad t \in \mathbb{R}. \quad (27)$$

Уравнение (27) при  $\varepsilon = 0$  имеет два изолированных ограниченных на  $\mathbb{R}$  решения:  $x = 0$  и  $x = 1$ . Изолированным в смысле определения А решением является только  $x = 1$ . Функция

$$x_\varepsilon(t) = \frac{1}{3} + \sqrt[3]{\frac{1}{27} + \frac{\varepsilon}{2} - \sqrt{\frac{\varepsilon}{27} + \frac{\varepsilon^2}{4}}} + \sqrt[3]{\frac{1}{27} + \frac{\varepsilon}{2} + \sqrt{\frac{\varepsilon}{27} + \frac{\varepsilon^2}{4}}}, \quad t \in \mathbb{R},$$

является ограниченным на  $\mathbb{R}$  решением уравнения (27) и при  $\varepsilon \rightarrow 0$  совпадает с  $x = 1$ . Таким образом, при возмущении правой части дифференциального уравнения именно изолированное в смысле определения А решение сохраняется и непрерывно зависит от этого возмущения.

### Литература

1. *Далецкий Ю. Л., Крейн М. Г.* Устойчивость решений дифференциальных уравнений в банаховом пространстве. – М.: Наука, 1970. – 534 с.
2. *Митропольский Ю. А., Самойленко А. М., Кулик В. Л.* Исследование дихотомии линейных систем дифференциальных уравнений с помощью функции Ляпунова. – Киев: Наук. думка, 1990. – 272 с.
3. *Dzhumabaev D. S., Temesheva S. M.* A parametrization method for solving nonlinear two-point boundary value problems // *Comput. Math. and Math. Phys.* – 2007. – **47**, №1. – P. 37–61.
4. *Dzhumabaev D. S.* Singular boundary value problems and their approximation for nonlinear ordinary differential equations // *Comput. Math. and Math. Phys.* – 1992. – **32**, №1. – P. 10–24.
5. *Dzhumabayev D. S.* Approximation of a bounded solution of a linear ordinary differential equation by solutions of two-point boundary value problems // *USSR Comput. Math. and Math. Phys.* – 1990. – **30**, №2. – P. 34–45.
6. *Канторович Л. В., Акилов Г. П.* Функциональный анализ. – М.: Наука, 1977. – 744 с.

Получено 23.05.16