

ГЛОБАЛЬНЫЕ СЛАБЫЕ РЕШЕНИЯ СИСТЕМЫ НАВЬЕ – СТОКСА – ФОККЕРА – ПЛАНКА

We consider a coupled system of the Navier–Stokes and Fokker–Planck equations that describes the motion of a polydisperse suspension of solid particles in a viscous incompressible liquid. We prove the existence theorem and study some properties of global weak solutions of the initial boundary-value problem for this system.

Розглядається зв'язана система рівнянь Нав'є–Стокса і Фоккера–Планка, що описує рух полідисперсної суспензії твердих часток у в'язкій нестискуваній рідині. Доведено існування і вивчено деякі властивості глобальних слабких розв'язків початково-крайової задачі для цієї системи.

Введение. Широкий круг технических приложений, а также некоторые вопросы экологии вызывают большой интерес к задаче описания движения потоков жидкостей и газов с мелкими твердыми частицами. Такие потоки встречаются как в природе (например, перенос мелкодисперсных твердых взвесей в реках и морях, песчано-пылевые бури), так и в технических устройствах (транспортные гидро- и воздухопроводы, пылеуловители и т. д.). В таких потоках твердые частицы подвержены воздействиям гидродинамических сил со стороны несущей жидкости, гравитационных сил, а также случайных толчков, вызванных броуновским движением молекул жидкости. Сами частицы также оказывают влияние на движение потока в целом. Существует большое количество математических моделей, описывающих движение таких потоков при различных соотношениях между параметрами твердой и жидкой фаз смеси. Особый интерес представляют смеси, в которых объемная концентрация твердой фазы мала, а удельная плотность вещества велика по сравнению с удельной плотностью жидкой фазы. В таких случаях движения часто описывают с помощью так называемой двухжидкостной модели: жидкая и твердая фазы представляются как две сплошные среды — две взаимопроникающие и взаимодействующие жидкости [1, 2]. Однако такая модель дает удовлетворительное описание только в том случае, когда размеры твердых частиц приблизительно одинаковы. Если же дисперсия размеров частиц велика, то в процессе движения происходит „расслоение” твердой фазы по размерам частиц и средние скорости частиц во фракциях, соответствующих разным размерам, существенно различаются. В этом случае твердую фазу нельзя представлять как одну сплошную среду, и описание всего ансамбля частиц проводится с помощью функции распределения частиц по размерам, скоростям и координатам.

Так, движение вязкой несжимаемой жидкости с твердыми мелкими частицами шарообразной формы, радиусы r_ε которых распределены в интервале $(0, \varepsilon]$ (ε — малый параметр, характеризующий размеры частиц и средние расстояния $d_\varepsilon = O(\varepsilon^{1/3})$ между ними), описывается системой уравнений

$$\frac{\partial u}{\partial t} + u \cdot \nabla_x u - \nu \Delta_x u + \beta \int_0^1 \int_{\mathbb{R}_3} r(u - v) f dv dr - \nabla_x p = g, \quad (0.1)$$

$$\operatorname{div}_x u = 0, \tag{0.2}$$

$$\frac{\partial f}{\partial t} + v \cdot \nabla_x f + \operatorname{div}_v [\Gamma_r(u, v)f] = \sigma_r \Delta_v f, \quad 0 < r \leq 1, \tag{0.3}$$

$$\Gamma_r(u, v) = \gamma r^{-2}(u - v) + g_1, \quad \sigma_r = \sigma \cdot r^{-5}. \tag{0.4}$$

Здесь $u = u(x, t)$ – векторное поле скоростей несущей жидкости, $p = p(x, t)$ – давление; $f = f(x, v, r, t)$ – нормированная функция распределения частиц по координатам $x \in \mathbb{R}_3$, скоростям $v \in \mathbb{R}_3$ и приведенным радиусам $r = \frac{r_\varepsilon}{\varepsilon} \in (0, 1]$ (настоящая функция распределения $f_\varepsilon(x, v, r_\varepsilon, t)$ выражается через нее с помощью равенства $f_\varepsilon(x, v, r_\varepsilon, t) = \frac{1}{\varepsilon^2} f\left(x, v, \frac{r_\varepsilon}{\varepsilon}, t\right)$); g и $g_1 = \left(1 - \frac{\rho_0}{\rho_1}\right)g$ – заданные векторы гравитационной и архимедовой сил; через Δ_x и Δ_v обозначены операторы Лапласа по переменным $x \in \mathbb{R}_3$ и $v \in \mathbb{R}_3$ соответственно; ∇_x – оператор градиента; точкой обозначено скалярное произведение в \mathbb{R}_3 : $u \cdot v = \sum_{i=1}^3 u_i v_i$, $u \cdot \nabla_x = \sum_{i=1}^3 u_i \frac{\partial}{\partial x_i}$.

Числовые параметры $\nu, \beta, \gamma, \sigma$ выражаются через характеристики составляющих смеси:

$$\nu = \frac{\mu}{\rho_0}, \quad \beta = 6\pi\nu, \quad \gamma = \frac{9\mu}{2\rho_1\varepsilon^2}, \quad \sigma = \frac{kT\gamma^2}{6\pi\mu\varepsilon},$$

где μ – динамическая вязкость несущей жидкости; ρ_0, ρ_1 – удельные плотности веществ жидкости и твердой фазы ($\rho_0 \ll \rho_1$); σ_r – коэффициент диффузии твердых частиц, обусловленный случайными толчками со стороны молекул несущей жидкости и определяемый формулой Эйнштейна (см. [3, 4])

$$\sigma_r = \frac{kT}{m_\varepsilon} \cdot \frac{6\pi\mu r_\varepsilon}{m_\varepsilon} = \frac{\sigma}{r^5}.$$

Здесь $m_\varepsilon = \frac{4\pi}{3}\rho_1 r_\varepsilon^3$ – масса частицы, r_ε – ее радиус, k – постоянная Больцмана, T – абсолютная температура.

Уравнения (0.1), (0.2) – возмущенные уравнения Навье – Стокса – рассматриваются в пространственной области $\Omega \subset \mathbb{R}_3$ ($x \in \Omega$), а уравнение Фоккера – Планка (0.3), зависящее от параметра $r \in (0, 1]$, рассматривается в области $\Omega \times \mathbb{R}_3$ в фазовом пространстве $\mathbb{R}_3 \times \mathbb{R}_3$ ($x, v \in \Omega \times \mathbb{R}_3$).

На границах этих областей подчиним вектор скорости $u(x, t)$ и функцию распределения $f(x, v, r, t)$ граничным условиям вида

$$u(x, t) = 0, \quad x \in \partial\Omega, \quad t \geq 0, \tag{0.5}$$

$$f(x, v, r, t) = 0, \quad (x, v) \in \Sigma^-, \quad t \geq 0, \quad r \in (0, 1], \tag{0.6}$$

где через Σ^- обозначена часть границы $\partial\Omega \times \mathbb{R}_3$, на которой $n(x) \cdot v < 0$, $n(x)$ – единичный вектор внешней нормали к $\partial\Omega$ в точке $x \in \partial\Omega$. Первое из этих равенств является условием прилипания вязкой жидкости к неподвижной границе $\partial\Omega$, а второе означает, что частицы не входят в область Ω извне, а, достигнув границы $\partial\Omega$ изнутри, остаются на ней навсегда.

Дополним систему уравнений (0.1)–(0.4) и граничные условия (0.5), (0.6) начальными условиями

$$u(x, 0) = u_0(x), \quad x \in \Omega, \quad (0.7)$$

$$f(x, v, r, 0) = f_0(x, v, r), \quad (x, v) \in \Omega \times \mathbb{R}_3, \quad r \in (0, 1], \quad (0.8)$$

где $u_0(x)$ — заданное начальное поле скоростей жидкости, а $f_0(x, v, r)$ — заданная начальная функция распределения частиц, такая, что $f_0(x, v, r) \geq 0$ и $f_0(x, v, r) = 0$ для $(x, v) \in \Sigma^-$, $r \in (0, 1]$.

Цель данной работы состоит в изучении вопроса о разрешимости задачи (0.1)–(0.8). Такие вопросы для связанных кинетических (Фоккера–Планка или Власова) и гидродинамических (Стокса, Навье–Стокса) уравнений изучены в ряде работ. Так, в работе [5] доказано существование глобальных слабых решений для системы Власова–Стокса, описывающей движение смеси с монодисперсной твердой фазой (когда радиусы твердых частиц одинаковы). В работе [6] аналогичный результат получен для системы Фоккера–Планка–Навье–Стокса, описывающей движение монодисперсного облака твердых частиц в сжимаемой жидкости. Существование глобальных слабых решений для системы Навье–Стокса–Власова и системы Навье–Стокса–Власова–Пуассона в случае полидисперсной твердой фазы доказано в работах [7, 8]. Вопросы разрешимости кинетических уравнений, связанных с уравнением Пуассона, в различных классах функций изучались во многих работах (см., например, [9–14]).

В данной статье мы доказываем существование глобальных слабых решений для системы (0.1)–(0.4), т. е. для полидисперсной суспензии, без ограничения снизу на радиусы частиц ($0 < r \leq 1$). Вхождение окрестности 0 в область изменения радиусов r вносит существенные трудности в исследование, поэтому в данной работе мы предполагаем, что начальная функция распределения частиц достаточно быстро убывает на $r \rightarrow 0$.

Опишем кратко структуру статьи. В п. 1 приведено определение слабого решения задачи (0.1)–(0.8) и сформулирован основной результат (теоремы 1.1 и 1.2). В п. 3 проводится регуляризация системы (0.1)–(0.4) путем срезания (ограничения) силы взаимодействия между частицами и жидкостью и ограничения скоростей частиц. Далее определяется слабое решение регуляризованной задачи. Затем строятся конечномерные аппроксимации этого решения с помощью метода Галеркина с использованием решения регуляризованного уравнения Фоккера–Планка и теоремы Шаудера о неподвижной точке. Для этого в п. 2 доказана теорема существования решения регуляризованной начально-краевой задачи для уравнения Фоккера–Планка и установлены его свойства.

В п. 4 доказывается компактность построенных аппроксимаций. Наконец, в п. 5 с помощью предельного перехода в интегральных тождествах для аппроксимаций по размерности аппроксимации и по параметру срезания получены требуемые интегральные тождества для слабого решения задачи (0.1)–(0.8). В п. 6 доказана теорема 2, описывающая свойства слабого решения.

1. Определение слабого решения задачи (0.1)–(0.8) и формулировка основного результата. Пусть Ω — ограниченная область в \mathbb{R}_3 с гладкой границей $\partial\Omega$. Введем следующие обозначения:

$$G = \Omega \times \mathbb{R}_3 \quad (x \in \Omega, v \in \mathbb{R}_3);$$

$(\cdot, \cdot)_{2\Omega}, (\cdot, \cdot)_{2G}$ – скалярные произведения в $L_2(\Omega)$ и $L_2(G)$ соответственно;

$$Q = \Omega \times (0, 1), \quad D = G \times (0, 1), \quad r \in (0, 1);$$

$$\Sigma = \partial\Omega \times \mathbb{R}_3, \quad \Sigma^\pm = \{(x, v) \in \Sigma, \pm n(x) \cdot v > 0\};$$

$n(x)$ – внешняя нормаль к $\partial\Omega$ в точке $x \in \partial\Omega$;

$H_0^1(\Omega)$ – соболевское пространство вектор-функций, равных 0 на $\partial\Omega$;

$J = J(\Omega), J_0^1 = J_0^1(\Omega)$ – замыкания соленоидальных вектор-функций из $C_0^1(\Omega)$ в $L_2(\Omega)$ и $H_0^1(\Omega)$ соответственно;

$H_0^1(\mathbb{R}_3)$ – замыкание функций $\psi(v) \in C^1(\mathbb{R}_3)$ с компактным носителем по норме

$$\|\psi\|_1 = \|\nabla\psi\|_{L_2(\mathbb{R}_3)};$$

$L_{2\sigma_r}(G \times [0, T], H_0^1(\mathbb{R}_3))$ – пространство функций со значениями в $H^1(\mathbb{R}_3)$, определенных на $G \times [0, T]$ и имеющих конечную L_2 -норму с весом $\sigma_r = \sigma r^{-5}$:

$$\|f\|^2 = \int_0^T \int_Q \|f\|_{1, \frac{\sigma}{r^5}}^2 dx dr dt.$$

Будем предполагать, что начальные данные в задаче (0.1)–(0.8) удовлетворяют условиям

$$u_0(x) \in J_0^1(\Omega), \quad f_0(x, v, r) \in L_\infty(D), \tag{1.1}$$

причем существуют $\alpha > 0, a \geq 2$ (зависящие от $f_0 \in L_\infty(D)$) такие, что

$$\sup_D \left[f_0(x, v, r) \exp\left(\frac{\alpha}{ra}\right) \right] \leq A_0 < \infty \tag{1.2}$$

и

$$\int_D (r^{-9} + r^3|v|^2) f_0(x, v, r) dx dv dr \leq A_1 < \infty, \tag{1.3}$$

где A_0, A_1 зависят от f_0 .

Слабое решение задачи (0.1)–(0.8) будем искать в следующих классах функций:

$$u(x, t) \in U_T(\Omega) \equiv L_\infty(0, T; J(\Omega)) \cap L_2(0, T; J_0^1(\Omega)),$$

$$f(x, v, r, t) \in F_T(D) = L_{2\sigma_r}(Q \times [0, T]; H_0^1(\mathbb{R}_3)) \cap L_\infty(D \times [0, T]),$$

где $T > 0$.

Определение 1.1. Пара $(u, f) \in U_T(\Omega) \times F_T(D)$ называется слабым решением задачи (0.1)–(0.8), если выполняются следующие равенства:

$$\int_0^T \left\{ (u, \xi_t + u \cdot \nabla_x \xi)_{2\Omega} - \nu (\nabla_x u, \nabla_x \xi)_{2\Omega} - \beta \left(\int_0^1 \int_{\mathbb{R}_3} r(u-v) f dv dr, \xi \right)_{2\Omega} + (g, \xi)_{2\Omega} \right\} dt + (u_0, \xi(0))_{2\Omega} = 0, \quad (1.4)$$

$$\int_0^T \int_0^1 \left\{ (f, \phi_t + v \cdot \nabla_x \phi + \Gamma_r \cdot \nabla_v \phi)_{2G} - \sigma_r (\nabla_v f, \nabla_v \phi)_{2G} \right\} dr dt + \int_0^1 (f_0, \phi(0))_{2G} dr = 0 \quad (1.5)$$

для любой вектор-функции $\xi(x, t)$ и функции $\phi(x, v, r, t)$, удовлетворяющих условиям

$$\xi \in U_T(\Omega) \cap L_\infty(\Omega \times [0, T]), \quad \xi_t \in L_2(\Omega \times [0, T]), \quad \xi(x, T) = 0, \quad (1.6)$$

$$\phi \in F_T(D), \quad \phi_t, r^{-(3/2)} \nabla_x \phi, r^{-(5/2)} \nabla_v \phi \in L_2(D \times [0, T]),$$

$$\phi(x, v, r, T) = 0, \quad \phi|_{\Sigma_{1T}^\pm} = 0 \quad (\Sigma_{1T}^\pm = \Sigma^\pm \times (0, 1] \times [0, T]).$$

Если эти равенства выполняются при любом $T > 0$, то решение (u, f) называется глобальным.

Сформулируем теперь основной результат.

Теорема 1.1. Пусть выполняются условия (1.1)–(1.3), причем $\sup a > 2$. Тогда существует глобальное слабое решение задачи (0.1)–(0.8).

Если же $\sup a = 2$, то существует слабое решение $(u, f) \in U_T(\Omega) \times F_T(G)$ для $T < \sup \alpha (3\gamma)^{-1}$.

Доказательство теоремы приведено в пп. 3–5.

В следующей теореме описываются некоторые свойства слабого решения задачи (0.1)–(0.8).

Теорема 1.2. Слабое решение $\{u(x, t), f(x, v, r, t)\}$ обладает такими свойствами:

- (i) функция $f(x, v, r, t)$ непрерывна по t в слабой топологии $L_1(D)$;
- (ii) $f(x, v, r, t) \geq 0$;
- (iii) $\int_D f(x, v, r, t) dx dv dr \leq \int_D f_0(x, v, r) dx dv dr$;
- (iv) вектор-функция $u(x, t)$ непрерывна по t в слабой топологии $L_2(\Omega)$;

(v) справедлива оценка

$$\max_{0 \leq t \leq T} \left(\|u\|_{2\Omega}^2 + \int_D r^3 |v|^2 f dx dv dr \right) + \int_0^T \int_D r |u - v|^2 f dx dv dr dt + \int_0^T \|\nabla_x u\|_{2\Omega}^2 dt < C,$$

где постоянная C зависит от начальных данных $\{u_0, f_0\}$.

Доказательство теоремы приведено в п. 6.

2. Начально-краевая задача для уравнения Фоккера – Планка. Здесь мы рассмотрим задачу, которая является специальной регуляризацией начально-краевой задачи собственно для уравнения Фоккера – Планка, определяемой равенствами (0.3), (0.4), (0.6). Ее решение используется в п. 3 для построения аппроксимаций решения задачи (0.1) – (0.8).

Пусть V_R – шар в \mathbb{R}_3 радиуса R , а ∂V_R – его граница: $V_R = \{v \in \mathbb{R}_3 : |v| < R\}$, $\partial V_R = \{v \in \mathbb{R}_3 : |v| = R\}$. Рассмотрим в области $\Omega \times V_R \times [0, T]$ начально-краевую задачу

$$\frac{\partial f}{\partial t} + v \cdot \nabla_x f + \operatorname{div}_v [\Gamma_r^R(u, v)f] - \sigma_r \Delta_v f = h, \quad (x, v) \in \Omega \times V_R, \quad t \in (0, T), \quad (2.1)$$

$$\Gamma_r^R(u, v) = \gamma_r(u - v)\Theta_R(|u - v|^2) + g_1, \quad (2.2)$$

$$f(x, v, t) = 0, \quad (x, v) \in \Omega \times \partial V_R, \quad t \in (0, T), \quad (2.3)$$

$$f(x, v, t) = 0, \quad (x, v) \in \partial\Omega \times V_R, v \cdot n(x) \leq 0, \quad t \in (0, T), \quad (2.4)$$

$$f(x, v, 0) = f_0(x, v)\Theta_R(|v|), \quad (x, v) \in \Omega \times V_R, \quad (2.5)$$

где $\Theta_R(s)$ – срезающая функция класса $C^2(0, \infty)$ такая, что $\Theta_R(s) = 1$ при $S \leq R - 1$, $\Theta_R(s) = 0$ при $s \geq R$, $\Theta'_R \leq 0$, $\gamma_r = \gamma \cdot r^{-2}$, $\sigma_r = \sigma r^{-5}$ ($0 < r \leq 1$ – фиксированный параметр), $h = h(x, v, t)$ и $f_0(x, v)$ – заданные функции.

Назовем слабым решением задачи (2.1) – (2.5) функцию $f(x, v, t) \in L_2(\Omega \times [0, T]; H_0^1(V_R))$, удовлетворяющую тождеству

$$\begin{aligned} & \int_0^T \int_{V_R} \int_{\Omega} \left\{ f \left(\frac{\partial \phi}{\partial t} + v \cdot \nabla_x \phi \right) + (\Gamma_r^R(u, v)f - \sigma_r \nabla_v f) \cdot \nabla_v \phi \right\} dx dv dt = \\ & = - \int_0^T \int_{V_R} \int_{\Omega} h \phi dx dv dt - \int_{V_R} \int_{\Omega} f_0 \Theta_R \phi(x, v, 0) dx dv \end{aligned} \quad (2.6)$$

для любой функции $\phi(x, v, t) \in H^1(\Omega \times V_R \times [0, T])$ такой, что $\phi(x, v, T) = 0$ и $\phi(x, v, t)|_{\Sigma_{RT}^+} = 0$, где $\Sigma_{RT}^+ = \{(x, v, t) \in \partial\Omega \times V_R \times [0, T], n(x) \cdot v > 0\}$, $n(x)$ – внешняя нормаль к $\partial\Omega$ в точке $x \in \partial\Omega$.

Теорема 2.1. Пусть $h(x, v, t) \in L_2(\Omega \times V_R \times [0, T]; H^{-1}(V_R))$, $u(x, t) \in L_{\infty}(\Omega \times [0, T]) \cap L_2(0, T; J^1(\Omega))$, $f_0(x, v) \in L_2(\Omega \times V_R)$. Тогда при любых r, R ($0 < r \leq 1, R > 2$) существует единственное слабое решение задачи (2.1) – (2.5), принадлежащее классу

$$Y = \left\{ f \in L_2(\Omega \times [0, T]; H_0^1(V_R)), \frac{\partial f}{\partial t} + v \cdot \nabla_x f \in L_2(\Omega \times [0, T]; H^{-1}(V_R)) \right\}.$$

Доказательство теоремы проводится методом, изложенным в работе [12], и вынесено в приложение.

Сформулируем основные свойства решения $f(x, v, r, t)$ задачи (2.1)–(2.5), которые понадобятся нам в дальнейшем.

(j) Положительность: если $f_0 \geq 0$ и $h \geq 0$, то $f \geq 0$.

(jj) L_∞ -оценка: если $f_0 \in L_\infty(\Omega \times V_R)$ и $h \in L_\infty(\Omega \times V_R \times [0, T])$, то $f \in L_\infty(\Omega \times V_R \times [0, T])$ и справедлива оценка

$$|f(t)|_\infty \leq |f_0|_\infty e^{3\gamma r t} + \int_0^t e^{3\gamma r(t-s)} |h(s)|_\infty ds.$$

(jjj) L_1 -оценка: если $f_0 \in L_1(\Omega \times V_R)$ и $h \in L_1(\Omega \times V_R \times [0, T])$, то $f \in L_\infty(0, T; L_1(\Omega \times V_R))$ и справедлива оценка

$$|f(t)|_1 \leq |f_0|_1 + \int_0^1 |h(s)|_1 ds.$$

(jv) L_2 -оценка: если $f_0 \in L_2(\Omega \times V_R)$ и $h \in L_2(\Omega \times V_R \times [0, T])$, то $f \in L_2(0, T; L_2(\Omega \times V_R))$ и при любом $\delta > 0$ справедлива оценка

$$|f(t)|_2^2 + 2\sigma_r \int_0^t |\nabla_v f(s)|^2 ds \leq |f_0|_2^2 e^{(3\gamma r + \delta)t} + \frac{2}{\delta} \int_0^t e^{(3\gamma r + \delta)(t-s)} |h(s)|_2^2 ds.$$

Здесь и далее через $|\cdot|_\infty$, $|\cdot|_1$ и $|\cdot|_2$ обозначены нормы в пространствах $L_\infty(\Omega \times V_R)$, $L_1(\Omega \times V_R)$, $L_2(\Omega \times V_R)$ соответственно.

Мы докажем эти утверждения, предположив для простоты, что решение f задачи (2.1)–(2.5) достаточно гладкое, а именно, $f \in H^1(\Omega \times V_R \times [0, T])$. Это будет так, если исходные данные $u(x, t)$, $f_0(x, v)$, $h(x, v, t)$ задачи (2.1)–(2.5) принадлежат тому же классу, что будет выполняться в построениях следующего пункта. В общем случае, когда $f \in Y$, доказательство требует более тонкой техники (см. [12]).

Доказательство свойства (j). Представим решение f задачи (2.1)–(2.5) в виде

$$f(x, v, t) = f^+(x, v, t) + f^-(x, v, t), \quad (2.7)$$

где $f^+(x, v, t) = \max\{f(x, v, t), 0\} \geq 0$, $f^- = \min\{f(x, v, t), 0\} \leq 0$.

Ясно, что $f^\pm(x, v, t)$ непрерывны в силу (2.3), (2.4) и

$$f^\pm|_{S_R \times [0, T]} = 0, \quad f^\pm|_{\Sigma_R^\pm \times [0, T]} = 0,$$

где обозначено $S_R = \Omega \times \partial V_R$, $\Sigma_R^\pm = \{(x, v, t) \in \partial\Omega \times V_R, \pm(n(x) \cdot v) > 0\}$.

Производные $\partial f^\pm = \{f_t^\pm, \nabla_x f^\pm, \nabla_v f^\pm\}$ принадлежат $L_2(\Omega \times V_R \times [0, T])$, причем $\partial f^\pm = \partial f \chi^\pm$, где $\chi^\pm = \chi^\pm(x, v, t)$ – характеристические функции носителей функций $f^\pm(x, v, t)$.

Учитывая это, умножаем уравнение (2.1) на f^- и интегрируем по $x \in \Omega$ и $v \in V_R$. Выполняя интегрирование по частям, получаем

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} \frac{d}{dt} |f^-|_2^2 + \frac{1}{2} \int_{\Sigma_R^+} (f^-)^2 n(x) \cdot v d\Sigma + \frac{1}{2} \int_{V_R} \int_{\Omega} (f^-)^2 \operatorname{div}_v \Gamma_r^R dx dv + \sigma_r |\nabla_v f^-|_2^2 = \\ = \int_{V_R} \int_{\Omega} h \cdot f^- dx dv. \end{aligned} \tag{2.8}$$

Согласно (2.2) имеем

$$\operatorname{div}_v \Gamma_r^R = -3\gamma_r + \Phi_r^R(|u - v|^2), \tag{2.9}$$

где $\Phi_r^R = 3\gamma_r(1 - \Theta_R(|u - v|^2)) - 2\gamma_r \Theta'_R(|u - v|^2)|u - v|^2$ – неотрицательная функция от $|u - v|^2$.

Поэтому из (2.8) следует неравенство

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} |f^-|_2^2 - \frac{3}{2} \gamma_r |f^-|_2^2 + \sigma_r |\nabla_v f^-|_2^2 \leq \int_{V_R} \int_{\Omega} h f^- dx dv. \tag{2.10}$$

Отсюда, полагая $\tilde{f}^-(x, v, t) = e^{-\frac{3}{2}\gamma_r t} f^-(x, v, t)$, получаем неравенство для $\tilde{f}^-(x, v, t)$:

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} |\tilde{f}^-|_2^2 + \sigma_r |\nabla_v \tilde{f}^-|_2^2 \leq e^{-\frac{3}{2}\gamma_r t} \int_{V_R} \int_{\Omega} h \tilde{f}^- dx dv.$$

Интегрируя его по t от 0 до s ($0 < s < T$), имеем

$$\frac{1}{2} |\tilde{f}^-|_2^2 + \sigma_r \int_0^s |\nabla_v \tilde{f}^-(t)|_2^2 dt \leq \int_0^s \int_{V_R} \int_{\Omega} e^{-\frac{3}{2}\gamma_r t} h \tilde{f}^- dx dv dt + \frac{1}{2} |\tilde{f}^-(0)|_2^2.$$

Поскольку $\tilde{f}^- \leq 0$, учитывая, что $f_0 \geq 0$ и $h \geq 0$, заключаем, что правая часть этого неравенства не положительна. В то же время левая часть неотрицательна, что возможно только при $\tilde{f}^- \equiv 0$. Следовательно, $f^- \equiv 0$ и, значит, согласно (2.7), решение задачи (2.1)–(2.5) $f \geq 0$.

Замечание 2.1. Свойство (j) остается справедливым, если в задаче (2.1)–(2.5) равенство нулю в граничных условиях (2.3), (2.4) заменить такими неравенствами: $f(x, v, t) \geq 0$ при $(x, v) \in \Omega \times \partial V_R$ и $(x, v) \in \Sigma_R^-$. Это используется в следующем доказательстве.

Доказательство свойства (jj). Пусть $f(x, v, t)$ – решение задачи (2.1)–(2.5). Обозначим $\hat{f}_0 = |f_0|_\infty$ и $\hat{h}(s) = |h(\cdot, s)|_\infty$ и рассмотрим функцию

$$\phi(x, v, t) = \hat{f}_0 e^{3\gamma_r t} + \int_0^t e^{3\gamma_r(t-s)} \hat{h}(s) ds - f(x, v, t). \tag{2.11}$$

Учитывая уравнение (2.1) для $f(x, v, t)$ и формулу (2.9), нетрудно убедиться, что $\phi(x, v, t)$ удовлетворяет в области $\Omega \times V_R \times (0, T)$ уравнению

$$\frac{\partial \phi}{\partial t} + v \cdot \nabla_x \phi + \operatorname{div}_v(\Gamma_r^R \phi) - \sigma_r \Delta_v \phi = H(x, v, t),$$

где функция $H(x, v, t)$ определяется формулой

$$H(x, v, t) = \hat{h}(t) - h(t) + \Phi_r^R(x, v, t) \left[\hat{f}_0 e^{3\gamma_r t} + \int_0^t e^{3\gamma_r(t-s)} \hat{h}(s) ds \right]$$

и, следовательно, не отрицательна.

Кроме того, из (2.11) следует, что начальные и граничные значения функции $\phi(x, v, t)$ также неотрицательны: $\phi(x, v, 0) \geq 0$ и $\phi|_{S_R \times [0, T]} \geq 0$, $\phi|_{\Sigma_R \times [0, T]} \geq 0$. Поэтому, учитывая замечание 2.1, заключаем, что $\phi(x, v, t) \geq 0$ всюду в $\Omega \times V_R \times [0, T]$ и, значит,

$$f(x, v, t) \leq \hat{f}_0 e^{3\gamma_r t} + \int_0^t e^{3\gamma_r(t-s)} \hat{h}(s) ds.$$

Отсюда в силу линейности задачи (2.1)–(2.5) следует требуемая L_∞ -оценка.

Доказательство свойства (jjj). Предположим, что в задаче (2.1)–(2.5) $f_0 \geq 0$ и $h \geq 0$. Тогда, согласно свойству (j), $f \geq 0$. Интегрируя уравнение (2.1) по $x \in \Omega$ и $v \in V_R$ и учитывая (2.3), получаем

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \int_{V_R} \int_{\Omega} f(x, v, t) dx dv - \int_{\Sigma_R^+} f(n(x) \cdot v) d\Sigma_{xv} - \sigma_r \int_{\partial V_R} \int_{\Omega} \frac{\partial f}{\partial n} dS_v dx = \\ = \int_{V_R} \int_{\Omega} h(x, v, t) dx dv. \end{aligned} \quad (2.12)$$

Поскольку $f \geq 0$, из (2.4) следует, что производная по внешней нормали к ∂V_R $\frac{\partial f}{\partial n} \leq 0$.

Поэтому второе и третье слагаемые в левой части равенства (2.12) неотрицательны. Интегрируя его по t , получаем неравенство

$$\int_{V_R} \int_{\Omega} f(x, v, t) dx dv \leq \int_{V_R} \int_{\Omega} f_0(x, v) dx dv + \int_0^t \int_{V_R} \int_{\Omega} h(x, v, s) dx dv ds.$$

Отсюда в силу линейности задачи (2.1)–(2.5) следует L_1 -оценка (jjj).

Доказательство свойства (jv). Умножим уравнение (2.1) на $f(x, v, t)$ и проинтегрируем по $(x, v) \in \Omega \times V_R$. Тогда, учитывая (2.3), (2.4) и (2.9), интегрируем по частям и приходим к неравенству, аналогичному (2.8):

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} |f|_2^2 - \frac{3}{2} \gamma_r |f|_2^2 + \sigma_r |\nabla_v f|_2^2 \leq \int_{V_R} \int_{\Omega} h f dx dv.$$

Оценивая правую часть этого неравенства с помощью неравенства Юнга

$$\left| \int_{V_R} \int_{\Omega} h f dx dv \right| \leq \frac{\delta}{2} |f|_2^2 + \frac{1}{\delta} |h|_2^2,$$

получаем

$$\frac{d}{dt} |f|_2^2 - (3\gamma_r + \delta) |f|_2^2 + 2\sigma_r |\nabla_v f|_2^2 \leq \frac{2}{\sigma} |h|_2^2,$$

где δ – произвольное положительное число. Полагая $f = e^{(3\gamma_r + \delta)t} \tilde{f}$, приходим к такому неравенству для \tilde{f} :

$$\frac{d}{ds} |\tilde{f}(s)|_2^2 + 2\sigma_r |\nabla_v \tilde{f}(s)|_2^2 \leq \frac{2}{\delta} |h(s)|_2^2 e^{-(3\gamma_r + \delta)s},$$

где переменная t временно обозначена через s .

Умножим это неравенство на $e^{(3\gamma_r + \delta)t}$ и проинтегрируем по s от 0 до t . Возвращаясь к функции $f(x, v, t)$, получаем требуемую L_2 -оценку (jv).

С помощью оценки (jv) нетрудно доказать, что решение $f(x, v, t)$ задачи (2.1)–(2.5) непрерывно зависит от исходных данных $f_0(x, v, t)$, $u(x, t)$ и $h(x, v, t)$. А именно, справедливо следующее утверждение.

Утверждение (v). Пусть $f_1(x, v, t)$ и $f_2(x, v, t)$ – решения задачи (2.1)–(2.5), соответствующие исходным данным (f_{01}, u_1, h_1) и (f_{02}, u_2, h_2) , причем $f_{0i} \in L_2(\Omega \times V_R)$, $u_i \in L_\infty(\Omega \times [0, T])$, $h_i \in L_2(\Omega \times V_R \times [0, T])$, $i = 1, 2$. Тогда при любом $\delta > 0$ выполняется неравенство

$$\begin{aligned} \max_{0 \leq t \leq T} \left(\| [f] \|_2^2 + \sigma_r \| \nabla_v [f] \|_2^2 \right) &\leq \left(\| [f_0] \|_2^2 + \frac{2}{\delta} \| [h] \|_2^2 \right) e^{(3\gamma_r + \delta)T} + \\ &+ \gamma_r^2 \| [u] \|_\infty^2 \left(\frac{1}{2\sigma_r} |f_{02}|_2^2 + \frac{1}{\delta\sigma_r} \| h_2 \|_2^2 \right) e^{(3\gamma_r + \delta)T}, \end{aligned}$$

где квадратными скобками обозначены разности $[f] = f_1 - f_2$, $[u] = u_1 - u_2$, $[h] = h_1 - h_2$, $[f_0] = f_{01} - f_{02}$; через $\| \cdot \|_\infty$ и $\| \cdot \|_2$ обозначены нормы в пространствах $L_\infty(\Omega \times [0, T])$ и $L_2(\Omega \times V_R \times [0, T])$ соответственно.

Для доказательства достаточно убедиться, что разность $[f]$ является решением задачи (2.1)–(2.5), где $u = u_1(x, t)$, $h = [h] - \gamma_2 [u] \nabla_v f_2$ и $f_0 = [f_0]$. Поэтому применение оценки (jv) к ее решению приводит к требуемому неравенству.

3. Построение приближенных решений. Рассмотрим следующую регуляризацию задачи (0.1)–(0.8):

$$\frac{\partial u}{\partial t} + u \cdot \nabla_x u - v \Delta_x u + \beta \int_0^1 \int_{V_R} r \Theta_R(|u - v|^2) (u - v) f dv dr - \nabla_x p = g, \tag{3.1}$$

$$\operatorname{div}_x u = 0, \quad x \in \Omega, \quad t \in (0, T),$$

$$u = 0, \quad (x, t) \in \partial\Omega \times [0, T], \tag{3.2}$$

$$\frac{\partial f}{\partial t} + v \cdot \nabla_x f + \operatorname{div}_v [\Gamma_r^R(u, v)f] = \sigma_r \Delta_v f, \quad (x, v, t) \in \Omega \times V_R \times [0, T], \quad (3.3)$$

$$f = 0, \quad (x, v, t) \in \partial\Omega \times V_R \times [0, T], \quad v \cdot n(x) < 0, \quad (3.4)$$

$$f = 0, \quad (x, v, t) \in \Omega \times \partial V_R \times [0, T], \quad (3.5)$$

$$u(x, 0) = u_0(x), \quad x \in \Omega; \quad f(x, v, r, 0) = f_{0R}(x, v, r), \quad (x, v) \in \Omega \times V_R, \quad (3.6)$$

где V_R — шар в \mathbb{R}_3 радиуса $R \gg 1$, $\Theta_R(s)$ — срезающая функция, введенная в п. 2, $f_{0R}(x, v, r) = f_0(x, v, r)\Theta_R(|v|^2)$, $\Gamma_r^R = \gamma_r \Theta_R(|u - v|^2)(u - v) + g$, $\gamma_r = \gamma r^{-2}$, $\sigma_r = \sigma r^{-5}$, $0 < r \leq 1$.

Слабое решение (u, f) этой задачи вводится так же, как в определении 1.1, т. е. $(u, f) \in U_T(\Omega) \times F_T(D_R)$ и выполняются интегральные тождества

$$\int_0^T \left\{ (u, \xi_t + u \cdot \nabla_x \xi)_{2\Omega} - \nu (\nabla_x u, \nabla_x \xi)_{2\Omega} - \beta \left(\int_0^1 \int_{V_R} r \theta_R(|u - v|^2)(u - v) f dv dr, \xi \right)_{2\Omega} + (g, \xi)_{2\Omega} \right\} dt + (u_0, \xi(0))_{2\Omega} = 0, \quad (3.7)$$

$$\int_0^T \int_0^1 \left\{ (f, \psi_t + v \cdot \nabla_x \phi + \Gamma_r^R(u, v) \cdot \nabla_v \phi)_{2G_R} - \sigma_r (\nabla_v f, \nabla_v \psi)_{2G_R} \right\} dr dt + \int_0^1 (f_0, \phi(0))_{2G} dr = 0 \quad (3.8)$$

для любых вектор-функций $\xi(x, t)$ и функций $\phi(x, v, r, t)$, удовлетворяющих условиям (1.6), а также условию $\phi(x, v, r, t) = 0$ при $x \in \Omega$, $v \in \partial V_R$, $t \in [0, T]$, $r \in (0, 1]$.

Будем строить приближенные решения $(u^{(n)}, f^{(n)})$ задачи (3.7), (3.8), используя галеркинские аппроксимации для $u^{(n)}$. Пусть $\{\psi^k(x)\}_{k=1}^\infty$ — ортонормированный базис в $L_2(\Omega)$, состоящий из собственных функций задачи

$$-\Delta \psi^k(x) + \nabla p^k(x) = \lambda_k \psi^k(x), \quad \operatorname{div} \psi^k(x) = 0, \quad x \in \Omega,$$

$$\psi^k(x) = 0, \quad x \in \partial\Omega.$$

Положим

$$u^{(n)}(x, t) = \sum_{k=1}^n c_k^{(n)}(t) \psi^k(x), \quad (3.9)$$

где $c_k^{(n)}(t) \in C^1[0, T]$ — неизвестные функции, а $f^{(n)}$ определим как решения регуляризованной начально-краевой задачи (2.1)–(2.5) для уравнения Фоккера–Планка при $u(x, t) = u^{(n)}(x, t)$.

Для нахождения $c_k^{(n)}(t)$ потребуем, чтобы тождество (3.7) выполнялось для $u = u^{(n)}$ и $f = f^{(n)}$ на всех вектор-функциях $\xi(x, t) = h(t)\psi^k(x)$, $k = 1, 2, \dots, n$, где $h(t) \in C^1[0, T]$, $h(T) = 0$.

Это приводит к соотношениям

$$\left(\frac{\partial u^{(n)}}{\partial t} + u^{(n)} \cdot \nabla_x u^{(n)} + \beta \int_0^1 \int_{V_R} r \Theta_R(|u^{(n)} - v|^2)(u^{(n)} - v) f^{(n)} dv dr, \psi^k \right)_{2\Omega} - \nu (\nabla_x u^{(n)}, \nabla_x \psi^k)_{2\Omega} = (g, \psi^k)_{2\Omega}, \quad k = 1, 2, \dots, n, \tag{3.10}$$

которые представляют собой систему дифференциально-функциональных уравнений для коэффициентов $c_k^{(n)}(t)$:

$$\frac{dc_k^{(n)}}{dt} + \sum_{l,m=1}^n \beta_{klm} c_l^{(n)} c_m^{(n)} + \sum_{l=1}^n \gamma_{kl} c_l^{(n)} + \beta \left(\int_0^1 \int_{V_R} r \Theta_R \left(\left| \sum_{l=1}^n c_l^{(n)} \psi^l - v \right|^2 \right) \left(\sum_{l=1}^n c_l^{(n)} \psi^l - v \right) f^{(n)} dv dr, \psi^k \right)_{2\Omega} = g_k, \quad k = 1, 2, \dots, n, \tag{3.11}$$

с начальными условиями

$$c_k^{(n)}(0) = c_{0k}, \quad u_0^{(n)}(x, 0) = \sum_{k=1}^n c_{0k} \psi^k. \tag{3.12}$$

Здесь числа $\beta_{klm} = \beta_{kml}$, $\gamma_{kl} = \gamma_{lm}$, g_k определяются равенствами

$$\beta_{klm} = (\psi^l \cdot \nabla_x \psi^m, \psi^k)_{2\Omega}, \quad \gamma_{lm} = \nu (\nabla_x \psi^k, \nabla_x \psi^m)_{2\Omega}, \quad g_k = (g, \psi^k)_{2\Omega},$$

а c_{0k} – коэффициенты разложения $u_0(x)$ по базису $\{\psi^k\}_{k=1}^\infty$, т. е.

$$u_0(x) = \sum_{k=1}^\infty c_{0k} \psi^k(x). \tag{3.13}$$

Лемма 3.1. *Справедлива следующая априорная оценка:*

$$\begin{aligned} & \max_{0 \leq t \leq T} \left(\|u^{(n)}\|_{2\Omega} + \frac{\beta}{\gamma} \int_{D_{1R}} r^3 |v|^2 f^{(n)} dx dv dr \right) + \\ & + 2\beta \int_0^T \int_{D_{1R}} r \Theta_R(|u^{(n)} - v|^2) |u^{(n)} - v|^2 f^{(n)} dx dv dr dt + \\ & + \nu \int_0^T \|\nabla u^{(n)}\|_{2\Omega}^2 dt \leq e^{\sigma T} \left(\|u_0\|_{2\Omega}^2 + \frac{\beta}{\gamma} \int_{D_{1R}} r^3 |v|^2 f_0 dx dv dr \right) + \end{aligned}$$

$$+ \frac{e^{\delta T} - 1}{\delta} \left\{ \frac{12\beta\sigma}{\gamma} \int_{D_{1R}} r^{-2} f_0 dx dv dr + \frac{2}{\lambda\nu} \|g\|_{2\Omega}^2 + \frac{4\beta g_1^2}{\gamma\delta} \int_{D_{1R}} r^3 f_0 dx dv dr \right\}, \quad (3.14)$$

где $D_{1R} = \Omega \times V_R \times (0, 1)$, δ — произвольное положительное число, λ — наименьшее собственное значение оператора Лапласа в области Ω с нулевым граничным условием на $\partial\Omega$.

Доказательство. Умножая k -е соотношение (3.11) на $c_k^{(n)}(t)$ и суммируя по k от 1 до n , приходим к равенству

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|u^{(n)}\|_{2\Omega}^2 + \nu \|\nabla u^{(n)}\|_{2\Omega} + \\ & + \beta \left(\int_0^1 \int_{V_R} r \Theta_R(|u^{(n)} - v|^2) (u^{(n)} - v) f^{(n)} dx dv dr, u^{(n)} \right)_{2\Omega} = (g, u^{(n)})_{2\Omega}. \end{aligned} \quad (3.15)$$

Теперь умножим уравнение (3.3) для $u = u^{(n)}$ и $f = f^{(n)}$ на $r^3|v|^2$ и проинтегрируем по $x \in \Omega$, $v \in V_R$, $r \in (0, 1]$. Тогда, после интегрирования по частям с учетом (3.4), получаем

$$\begin{aligned} & \frac{d}{dt} \int_{D_{1R}} r^3 |v|^2 f^{(n)} dx dv dr - 2\gamma \int_{D_{1R}} r \Theta_R(|u^{(n)} - v|^2) (u^{(n)} - v) v f^{(n)} dx dv dr + \\ & + 2 \int_{D_{1R}} r^3 g_1 \cdot v f^{(n)} dx dv dr + \int_{\Sigma_{1R}^+} r^3 |v|^2 n_x \cdot v f^{(n)} dS_x dv dr = \\ & = 6\sigma \int_{D_{1R}} r^{-2} f^{(n)} dx dv dr + \sigma \int_{\Gamma_{1R}} r^{-2} R^2 \frac{\partial f^{(n)}}{\partial n_v} dx dS_v dr, \end{aligned} \quad (3.16)$$

где $\Sigma_{1R}^+ = \partial\Omega \times V_R \times (0, 1)$: $n_x \cdot v \geq 0$; $\Gamma_{1R} = \Omega \times \partial V_R \times (0, 1)$, n_x — внешняя нормаль к $\partial\Omega$, n_v — внешняя нормаль к ∂V_R .

В силу свойств решения задачи (2.1)–(2.5) $f^{(n)} \geq 0$ всюду, $f^{(n)} = 0$ на Γ_{1R} и, значит, $\frac{\partial f}{\partial n_v} \leq 0$ на Γ_{1R} . Поэтому последнее слагаемое в левой части равенства (3.16) неотрицательно, а второе слагаемое в правой части не положительно. Учитывая это, из (3.15) и (3.16) получаем неравенство

$$\begin{aligned} & \frac{d}{dt} A^{(n)} - \delta A^{(n)} + \beta \int_{D_{1R}} r \Sigma_R(|u^{(n)} - v|^2) |u^{(n)} - v|^2 f^{(n)} dx dv dr + \frac{\nu}{2} \|\nabla u^{(n)}\|_{2\Omega}^2 \leq \\ & \leq \frac{1}{2\nu\lambda} \|g\|_{2\Omega}^2 + \frac{\beta g_1^2}{\gamma\delta} \int_{D_{1R}} r^3 f^{(n)} dx dv dr + \frac{3\beta\delta}{\gamma} \int_{D_{1R}} r^{-2} f^{(n)} dx dv dr, \end{aligned} \quad (3.17)$$

где

$$A^{(n)} = \frac{1}{2} \left(\|u^{(n)}\|_{2\Omega}^2 + \frac{\beta}{\gamma} \int_{D_{1R}} r^3 |v|^2 f^{(n)} dx dv dr \right),$$

а δ – любое положительное число.

При этом мы воспользовались неравенством Юнга

$$\int_{D_{1R}} r^3 g_1 v f^{(n)} dx dv dr \leq \delta \int_{D_{1R}} r^3 |v|^2 f^{(n)} dx dv dr + \frac{|g_1|^2}{4\delta} \int_{D_{1R}} r^3 f^{(n)} dx dv dr$$

и неравенством Фридрихса

$$\|u\|_{2\Omega}^2 \leq \frac{1}{\lambda} \|\nabla u^{(n)}\|_{2\Omega}^2, \quad u^{(n)} \in H_0^1(\Omega).$$

Выполняя в (3.17) замену $A^{(n)} = \tilde{A}^{(n)} e^{\delta t}$ и учитывая свойства (j), (jjj) решения $f^{(n)}$ задачи (2.1)–(2.5), получаем неравенство

$$\begin{aligned} e^{\delta t} \frac{d\tilde{A}^{(n)}}{dt} + \beta \int_{D_{1R}} r \Theta_R (|u^{(n)} - v|^2) |u^{(n)} - v|^2 f^{(n)} dx dv dr + \frac{\nu}{2} \|\nabla u^{(n)}\|_{2\Omega}^2 \leq \\ \leq e^{\delta(T-t)} \left(\frac{1}{2\nu\lambda} \|g\|_{2\Omega}^2 + \frac{\beta g_1}{\gamma\delta} \int_{D_{1R}} r^3 f_0 dx dv dr + \frac{3\beta\delta}{\gamma} \int_{D_{1R}} r^{-2} f_0 dx dv dr \right), \end{aligned}$$

где $0 < t \leq T$.

Теперь, интегрируя по t в пределах $0 < t \leq t' (\forall t' < T)$, получаем требуемую оценку.

Лемма 3.1 доказана.

Лемма 3.2. При любых $n = 1, 2, \dots$ и $R > 2$ существует решение $c^{(n)}(t) = \{c_1^{(n)}(t), \dots, c_n^{(n)}(t)\} \in (C^1(0, T))^n$ задачи (3.11), (3.12), в которой $f^{(n)}(x, v, r, t)$ определено как решение начально-краевой задачи (2.1)–(2.5) при $u = \sum_{k=1}^n c_k^{(n)}(t) \psi^k(x)$ начальной функции $f_0(x, v, r)$, удовлетворяющей условиям (1.1)–(1.3). При этом величина интервала $(0, T)$ определяется так же, как в теореме 1.1.

Доказательство. Обозначим через $(C[0, T])^n$ пространство непрерывных n -мерных вектор-функций $w = \{w_1(t), \dots, w_n(t)\}$ с нормой

$$|w| = \max_{[0, T]} \left\{ \sum_{k=1}^n w_k^2(t) \right\}^{1/2},$$

а через K ограниченное замкнутое выпуклое множество в $(C[0, T])^n$:

$$K = \{w: |w| \leq C(R, T), w_k(0) = c_{0k}, k = 1, \dots, n\},$$

где постоянная $C(R, T)$ будет выбрана ниже, а c_{0k} – коэффициенты в разложении (3.13).

Возьмем произвольный элемент $w^0 = \{w_1^0(t), \dots, w_n^0(t)\}$ из K . Образует вектор $u^0(x, t) = \sum_{k=1}^n w_k^0(t) \psi^k(x)$ и решим задачу (2.1)–(2.5) при $u = u^0$ с начальной функцией $f_{0R}(x, v, r)$.

Поскольку $u^0 \in C(0, T; W_1^2(\Omega))$ (в силу известных свойств собственных функций $\psi^k(x)$), такое решение существует при любом $r > 0$. Обозначим его через $f_R^0(x, v, r, t)$. По заданной $f_R^0(x, v, r, t)$ найдем вектор-функцию $w^1(t) = \{w_1^1(t), \dots, w_n^1(t)\}$ как решение линеаризованной системы уравнений (3.11) вида

$$\begin{aligned} & \frac{dw_k^1}{dt} + \sum_{l,m=1}^n \beta_{klm} w_l^0 w_m^1 + \sum_{l=1}^n \gamma_{kl} w_l^1 = \\ & = g_k - \beta \left(\int_0^1 \int_{V_R} r \Theta_R \left(\left| \sum_{k=1}^n w_k^0 \psi^k - v \right|^2 \right) \left(\sum_{l=1}^n w_l^0 \psi^l - v \right) f_R^0 dv dr, \psi^k \right)_{2\Omega} \end{aligned} \quad (3.18)$$

с начальными условиями

$$w_k^1(0) = c_{0k}. \quad (3.19)$$

Эта задача Коши для линейной системы обыкновенных уравнений однозначно разрешима, и тем самым определен оператор $\Lambda: K \rightarrow (C[0, T])^n$, сопоставляющий вектор-функции $w^0(t)$ вектор-функцию $w^1(t)$. Используя теорему о непрерывной зависимости решения задачи Коши (3.18), (3.19) от коэффициентов и правой части, а также свойство (jv) из п. 2, нетрудно показать, что этот оператор непрерывен.

Покажем, что постоянную $C(R, T)$ в определении множеств K можно выбрать так, что Λ будет отображать K в себя. Запишем задачу (3.18), (3.19) в терминах вектор-функций $u^1(x, t) = \sum_{k=1}^n w_k^1(t) \psi^k(x)$ следующим образом:

$$\begin{aligned} & \left(\frac{du^1}{dt} + u^0 \cdot \nabla_x u^1 + \beta \int_0^1 \int_{V_R} r \Theta_R (|u^0 - v|^2) (u^0 - v) f_R^0 dv dr, \psi^k \right)_{2\Omega} + \nu (\nabla u^1, \nabla \psi^k)_{2\Omega} = \\ & = (g, \psi^k)_{2\Omega}, \quad k = 1, \dots, n, \end{aligned} \quad (3.20)$$

$$u^1(x, 0) = u_0^{(n)}(x), \quad (3.21)$$

где $u^0 = \sum_{k=1}^n w_k^0(t) \psi^k$, $u_0^{(n)}(x)$ определено равенством (3.12).

Умножим k -е уравнение (3.20) на $w_k^1(t)$ и просуммируем по k . В результате получим

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|u^1\|_{2\Omega}^2 + \nu \|\nabla u^1\|_{2\Omega}^2 = (g, u^1)_{2\Omega} - \beta \left(\int_0^1 \int_{V_R} r \Theta_R (|u^0 - v|^2) (u^0 - v) f_R^0 dv dr, u^1 \right)_{2\Omega}. \quad (3.22)$$

Поскольку $u(\cdot, t) \in H_0^1(\Omega) \forall t \geq 0$, первое слагаемое в правой части (3.22) можно оценить следующим образом:

$$|(g, u^1)_{2\Omega}| \leq \frac{\nu}{4} \|\nabla u^1\|_{2\Omega}^2 + \frac{1}{\nu\lambda} \|g\|_{2\Omega}^2, \quad (3.23)$$

где λ – наименьшее собственное значение оператора Δ в области Ω при нулевом граничном условии.

Аналогичным образом, с учетом свойства (jj) решения f_R^0 задачи (2.1)–(2.5), оцениваем и второе слагаемое:

$$\begin{aligned} & \left| \beta \left(\int_0^1 \int_{V_R} r \Theta_R(|u^0 - v|^2)(u_0 - v) f_R^0 dv dr, u^1 \right) \right|_{2\Omega} \leq \\ & \leq \frac{\nu}{4} \|\nabla u^1\|_{2\Omega}^2 + \frac{\beta^2 R^2 |v_R|}{\nu \lambda} \max_{D_{1R}}(e^{3\gamma r} f_0) \int_{D_{1R}} f_0 dx dv dr \leq \\ & \leq \frac{\nu}{4} \|\nabla u^1\|_{2\Omega}^2 + C_0(R, T), \end{aligned} \tag{3.24}$$

где постоянная $C_0(R, T)$ зависит от начальной функции $f_0(x, v, r)$ и в силу свойств (1.1)–(1.3) $C_0(R, T) < \infty$ при всех $T > 0$, если $a > 2$, и $C_0(R, T) < \infty$ только при $T < \frac{\alpha}{3\gamma}$, если $a = 2$.

Из (3.22), (3.23) и (3.12), (3.13) следует, что

$$\max_{0 \leq t \leq T} \|u^1\|_{2\Omega}^2 + \nu \int_0^T \|\nabla u^1\|_{2\Omega}^2 \leq \frac{2T}{\nu \lambda} \|g\|_{2\Omega}^2 + 2TC_0(R, T) + \|u_0\|_{2\Omega}^2 \equiv C^2(R, T).$$

Отсюда, учитывая, что в силу равенства Парсеваля

$$\|u^1\|_{2\Omega}^2 = \sum_{k=1}^n (w_k^1(t))^2 = |w^1(t)|^2,$$

закключаем, что при таком выборе $C(R, T)$ $w^1(t)$ принадлежит K .

Покажем теперь, что отображение $\Lambda: K \rightarrow K$ компактно. Для этого получим оценки производных $\frac{dw_k^1}{dt}$. Умножим k -е уравнение системы (3.20) на $\frac{dw_k^1}{dt}$ и просуммируем по k от 1 до n :

$$\begin{aligned} & \|u_t^1\|_{2\Omega}^2 + \frac{\nu}{2} \frac{d}{dt} \|\nabla u^1\|_{2\Omega}^2 = (g, u_t^1)_{2\Omega} - (u^0 \cdot \nabla_x u^1, u_t^1)_{2\Omega} - \\ & - \beta \left(\int_0^1 \int_{V_R} r \Theta_R(|u^0 - v|^2)(u^0 - v) f_R^0 dv dr, u_t^1 \right)_{2\Omega}. \end{aligned}$$

Отсюда, оценивая слагаемые в правой части с помощью неравенства Юнга, получаем

$$\frac{1}{4} \|u_t^1\|_{2\Omega}^2 + \frac{\nu}{2} \frac{d}{dt} \|\nabla u^1\|_{2\Omega}^2 \leq \|g\|_{2\Omega}^2 + |u^0|_{C(\Omega)}^2 \|\nabla u^1\|_{2\Omega}^2 + C_0(R, T), \tag{3.25}$$

где $C_0(R, T)$ – постоянная, зависящая от начальной функции $f_0(x, v, r)$ (см. (3.24)).

Интегрируя это неравенство по $t \in [0, T]$, находим

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2} \int_0^T \|u_t^1\|_{2\Omega}^2 dt + \frac{\nu}{2} \|\nabla u^1(T)\|_{2\Omega}^2 \leq T \|g\|_{2\Omega}^2 + \\ & + |u^0|_\infty^2 \int_0^T \|\nabla u^1\|_{2\Omega}^2 dt + C_0(R, T)T + \frac{\nu}{2} \|\nabla u^1(0)\|_{2\Omega}^2. \end{aligned} \quad (3.26)$$

Учитывая, что $w^0(t)$, $w^1(t)$ принадлежат K , и, значит, в силу свойств собственных функций $\psi^k(x) \in H_0^1(\Omega)$ нормы $|u^0|_\infty = \max_{0 < t \leq T} |u^0|_{C(\Omega)}$ и $\max_{0 < t \leq T} \|\nabla u^1\|_{2\Omega}$ конечны (но зависят от n), из (3.26) получаем

$$\int_0^T \|u_t^1\|_{2\Omega}^2 dt \leq C_n,$$

откуда согласно равенству Парсеваля следует

$$\int_0^T \sum_{k=1}^n \left(\frac{dw_k^1}{dt} \right)^2 dt \leq C_n.$$

Поэтому, в силу компактности вложения $H^1[0, T]$ в $C[0, T]$, образ множества K при отображении Λ компактен в $C[0, T]$.

Таким образом, отображение Λ удовлетворяет всем условиям теоремы Шаудера и, значит, оно имеет на множестве K неподвижную точку $c(t) = \{c_1(t), \dots, c_n(t)\}$, которая является решением задачи (3.11), (3.12) или, в терминах функции $u^{(n)}(x)$, задачи (3.10), (3.12). Из (3.9) следует, что $c(t)$ принадлежит $C^1[0, T]$.

Тем самым мы построили приближенные решения $u^{(n)}(x, t)$, $f^{(n)}(x, v, r, t)$, которые удовлетворяют интегральным тождествам

$$\begin{aligned} & \int_0^T \left\{ (u^{(n)}, \xi_t^{(m)})_{2\Omega} - \nu (\nabla_x u^{(n)}, \nabla \xi^{(m)})_{2\Omega} - \right. \\ & \left. - \beta \left(\int_0^1 \int_{V_R} r \Theta_R(|u^{(n)} - v|^2) (u^{(n)} - v) f^{(n)} dv dr, \xi^{(m)} \right)_{2\Omega} + (g, \xi^{(m)})_{2\Omega} \right\} dt + \\ & + (u_0^{(n)}, \xi^{(m)}(0))_{2\Omega} = 0, \end{aligned} \quad (3.27)$$

$$\begin{aligned} & \int_0^T \int_0^1 \left\{ (f^{(n)}, \phi_t + v \cdot \nabla_x \phi + \Gamma_r^R(u^{(n)}, v) \cdot \nabla_v \phi)_{2G} + \sigma_r (\nabla_v f^{(n)} \cdot \nabla_v \phi)_{2G} \right\} dr dt + \\ & + \int_0^1 (f_{0R}, \phi(0))_{2G} dr = 0 \end{aligned} \quad (3.28)$$

для произвольной вектор-функции $\xi^{(m)}(x, t)$ вида

$$\xi^{(m)}(x, t) = \sum_{k=1}^m h_k^{(m)}(t)\psi^k(x), \quad h_k^{(m)} \in C^1[0, T], \quad h_k^{(m)}(T) = 0 \quad \forall m \leq n \quad (3.29)$$

и произвольной функции $\phi(x, t)$, удовлетворяющей сформулированным выше условиям (см. (1.6)).

Если в этих тождествах выполнить предельный переход при $n \rightarrow \infty$ и $R \rightarrow \infty$, то мы придем к тождествам (1.4), (1.5), т. е. к слабому решению задачи (0.1)–(0.8). Но для этого необходимо изучить свойства компактности решений $(u^{(n)}, f^{(n)})$.

4. Компактность приближений $\{u^{(n)}, f^{(n)}\}$. Далее всюду будем считать, что $R = n$, сохраняя за приближениями те же обозначения и предполагая, что $f^{(n)}$ продолжено нулем при $|v| > n$.

Из леммы 3.1, L_∞ -оценки (j), L_2 -оценки (jv) (п. 2) и предполагаемых оценок начальных данных (1.2), (1.3) следует, что:

1) последовательность вектор-функций $\{u^{(n)}(x)\}$ *-слабо компактна в $L_\infty([0, T]; J(\Omega))$ и слабо компактна в $L_2([0, T]; J^1(\Omega))$;

2) последовательность функций $f^{(n)}(x, v, r, t)$ *-слабо компактна в $L_\infty(D \times [0, T])$ и слабо компактна в $L_{2\sigma_r}(Q \times [0, T]; H_0^1(R_3))$.

Однако, вследствие нелинейности задачи, этой информации недостаточно для выполнения предельного перехода в интегральных тождествах (3.27), (3.28). Поэтому докажем еще компактность последовательности $\{u^{(n)}(x, t)\}$ в $L_2(\Omega \times [0, T])$.

Лемма 4.1. *При любом $\delta, 0 < \delta < T$, справедлива оценка*

$$\int_0^{T-\delta} \|u^{(n)}(t + \delta) - u^{(n)}(t)\|_{2\Omega}^2 dt \leq C\delta^{1/2}, \quad (4.1)$$

где C не зависит от n и δ .

Доказательство. Зафиксируем δ и $t: 0 < \delta < T, 0 < t < T - \delta$ и запишем равенство (3.10) в виде

$$\left(\frac{\partial u^{(n)}}{\partial t} + u^{(n)} \cdot \nabla_x u^{(n)} + \beta \int_0^1 \int_{V_n} r \Theta_n(|u^{(n)} - v|^2)(u^{(n)} - v) f^{(n)} dv dr, \eta^{(n)} \right)_{2\Omega} + \\ + \nu (\nabla_x u^{(n)}, \nabla_x \eta^{(n)})_{2\Omega} = (g, \eta^{(n)}), \quad (4.2)$$

где $\eta^{(n)}$ – вектор-функция вида $\eta^{(n)}(x, t) = \sum_{k=1}^n h_k(t)\psi^k(x), h_k(t) \in C[0, T]$.

Проинтегрируем равенство (4.2) по τ от t до $t + \delta$, а затем положим $\eta^{(n)}(x, t) = u^{(n)}(x, t + \delta) - u^{(n)}(x, t)$ (это допустимо в силу построения $u^{(n)}(x, t)$). В результате получим

$$\|u^{(n)}(t + \delta) - u^{(n)}(t)\|_{2\Omega}^2 = - \int_t^{t+\delta} \left\{ r \left(u^{(n)}(\tau), u^{(n)}(\tau) \cdot \nabla_x [u^{(n)}(t + \delta) - u^{(n)}(t)] \right) \right\}_{2\Omega} +$$

$$\begin{aligned}
& +\nu \left(\nabla_x u^{(n)}(\tau), \nabla_x [u^{(n)}(t+\delta) - u^{(n)}(t)] \right)_{2\Omega} - (g, u^{(n)}(t+\delta) - u^{(n)}(t))_{2\Omega} + \\
& \left. + \beta \left(\int_0^1 \int_{V_n} r (\Theta_n f^{(n)}(u^{(n)}(\tau) - v) dv dr, u^{(n)}(t+\delta) - u^{(n)}(t)) \right)_{2\Omega} \right\} d\tau.
\end{aligned}$$

Отсюда следует

$$\|u^{(n)}(t+\delta) - u^{(n)}(t)\|_{2\Omega}^2 \leq \sum_{k=1}^4 \left(I_k^{(n)}(t+\delta) + I_k^{(n)}(t) \right), \quad (4.3)$$

где

$$I_1^{(n)}(t) = \int_t^{t+\delta} \int_{\Omega} |u^{(n)}(x, \tau)|^2 |\nabla_x u^{(n)}(x, t)| dx d\tau,$$

$$I_2^{(n)}(t) = \int_t^{t+\delta} \int_{\Omega} |\nabla_x u^{(n)}(x, \tau)| |\nabla_x u^{(n)}(x, t)| dx d\tau,$$

$$I_3^{(n)}(t) = \int_t^{t+\delta} \int_{\Omega} g |u^{(n)}(x, t)| dx d\tau,$$

$$I_4^{(n)}(t) = \beta \int_t^{t+\delta} \int_{\Omega} \int_0^1 \int_{V_R} r f^{(n)} \Theta_n (|u^{(n)}|^2) |u^{(n)}(x, t)| dv dr dx d\tau.$$

Проинтегрируем неравенство (4.3) по t от 0 до $T - \delta$ и покажем, что для каждого слагаемого в правой части справедлива оценка

$$\int_0^{T-\delta} (I_k(t+\delta) + I_k(t)) dt \leq C_k \delta^{1/2}, \quad k = 1, \dots, 4,$$

где постоянные C_k не зависят от n и δ . Используя неравенство Коши и теорему вложения $H^1(\Omega)$ в $L_4(\Omega)$, запишем

$$\begin{aligned}
\int_0^{T-\delta} I_1^{(n)}(t) dt & \leq \int_0^{T-\delta} \int_t^{t+\delta} \left(\int_{\Omega} |u^{(n)}(x, \tau)|^4 dx \right)^{1/2} \left(\int_{\Omega} |\nabla_x u^{(n)}(x, t)|^2 \right)^{1/2} d\tau dt \leq \\
& \leq C \int_0^{T-\delta} \int_t^{t+\delta} \|\nabla_x u^{(n)}(\tau)\|_{2\Omega}^2 \|\nabla_x u^{(n)}(t)\|_{2\Omega} d\tau dt.
\end{aligned}$$

Поменяем порядок интегрирования по τ и t (положив $u^{(n)}(x, t) = 0$ при $t < 0$):

$$\int_0^{T-\delta} I_1(t)dt \leq C \int_0^T \|\nabla_x u^{(n)}(\tau)\|_{2\Omega}^2 \int_{\tau-\delta}^{\tau} \|\nabla_x u^{(n)}(t)\|_{2\Omega} dt d\tau.$$

Теперь, применяя к интегралу по t неравенство Коши, получаем

$$\int_0^{T-\delta} I_1^{(n)}(t)dt \leq C\delta^{1/2} \left(\int_0^T \|\nabla u^{(n)}(t)\|_{2\Omega}^2 dt \right)^{3/2}. \tag{4.4}$$

Аналогично оцениваются интегралы для $I_2^{(n)}(t)$ и $I_3^{(n)}(t)$:

$$\begin{aligned} \int_0^{T-\delta} I_2^{(n)}(t)dt &\leq \int_0^{T-\delta} \int_t^{t+\delta} \|\nabla_x u^{(n)}(\tau)\|_{2\Omega} \|\nabla u^{(n)}(t)\|_{2\Omega} \leq \\ &\leq T^{1/2} \delta^{1/2} \int_0^T \|\nabla u^{(n)}(t)\|_{2\Omega}^2 dt, \end{aligned} \tag{4.5}$$

$$\int_0^{T-\delta} I_3^{(n)}(t)dt \leq g|\Omega|^{1/2} \delta \max_{0 < t < T} \|u^{(n)}(t)\|_{2\Omega}. \tag{4.6}$$

Из (4.5), (4.6), используя лемму 3.1, получаем требуемые оценки для интегралов от $I_k^{(n)}$, $k = 1, 2, 3$.

Более сложно оценивается интеграл для $I_4^{(n)}(t)$. Применяя неравенство Коши по переменным $v \in V_n$ и $r \in (0, 1]$, получаем

$$\begin{aligned} I_4(t) &\leq \beta \int_t^{t+\delta} \int_{\Omega} |u^{(n)}(x, t)| \left\{ \int_0^1 \int_{V_n} r f^{(n)} dv dr \right\}^{1/2} \times \\ &\times \left\{ \int_0^1 \int_{V_n} r f^{(n)} \Theta_n(|u^{(n)} - v|^2) |u^{(n)} - v|^2 dv dr \right\}^{1/2} dx d\tau. \end{aligned}$$

Для оценки интеграла по области Ω воспользуемся неравенством Гельдера с показателями 6, 3, 2. В результате получим

$$\begin{aligned} I_4(t) &\leq \beta \int_0^{t+\delta} \left\{ \int_{\Omega} |u^{(n)}(x, t)|^6 dx \right\}^{1/6} \times \left\{ \int_{\Omega} \left(\int_0^1 \int_{V_n} r f^{(n)}(x, v, r, t) dv dr \right)^{3/2} dx \right\}^{1/3} \times \\ &\times \left\{ \int_{\Omega} \int_0^1 \int_{V_n} r f^{(n)} \Theta_n(|u^{(n)} - v|^2) |u^{(n)} - v|^2 dv dr dx \right\}^{1/2} d\tau. \end{aligned} \tag{4.7}$$

Оценим второй сомножитель в (4.7). Для этого умножим и разделим подынтегральную функцию на $r^{-2}(1+r^6|v|^2)^{2/3}$, а затем применим к интегралу по переменным v и r неравенство Гельдера с показателями 3 и $\frac{3}{2}$. В результате получим

$$\begin{aligned} & \int_{\Omega} \left(\int_0^1 \int_{V_n} r f^{(n)} dv dr \right)^{3/2} dx \leq \\ & \leq \int_{\Omega} \left(\int_0^1 \int_{V_n} r^{-3} (1+r^6|v|^2) (f^{(n)})^{3/2} dv dr \right) \left(\int_0^1 \int_{V_n} \frac{r^9 dv dr}{(1+r^6|v|^2)^2} \right)^{1/2} dx \leq \\ & \leq C |f^{(n)}|_{\infty}^{1/2} \left(\int_0^1 r^{-3} |f^{(n)}|_1 dr + \int_G r^3 |v|^2 f^{(n)} dv dr dx \right). \end{aligned} \quad (4.8)$$

Здесь мы воспользовались равенством

$$\int_0^1 \int_{\mathbb{R}_3} \frac{r^9 dv dr}{(1+r^6|v|^2)^2} = \int_{\mathbb{R}_3} \frac{dw}{(1+|w|^2)^2} = C < \infty, \quad (4.9)$$

которое легко получить заменой переменной $w = r^3 v \in \mathbb{R}_3$.

Используя неравенства (4.7), (4.8), оценки (jj), (jjj), лемму 3.1 и учитывая свойства начальной функции $f_0(x, v, r, t)$ (см. (1.2), (1.3)), получаем

$$I_4^{(n)}(t) \leq C_1 \delta^{1/2} \left\{ \int_{\Omega} |u^{(n)}(x, t)|^6 dx \right\}^{1/6} \left\{ \int_0^T \int_G r f^{(n)} \Theta_n (|u^{(n)} - v|^2) |u^{(n)} - v|^2 dv dr dx dt \right\}^{1/2},$$

откуда в силу теоремы вложения $H_0^1(\Omega)$ в $L_6(\Omega)$ и леммы 3.1 следует, что

$$\begin{aligned} & \int_0^{T-\delta} I_4^{(n)}(t) dt \leq C_2 \delta^{1/2} \left\{ \int_0^T \|\nabla u^{(n)}(t)\|_{2\Omega}^2 dt \right\}^{1/2} \times \\ & \times \left\{ \int_0^T \int_G r f^{(n)} \Theta_n (|u^{(n)} - v|^2) |u^{(n)} - v|^2 dv dr dx dt \right\}^{1/2} \leq C_3 \delta^{1/2}, \end{aligned}$$

где постоянные C_i , $i = 1, 2, 3$, не зависят от n . Точно так же оцениваются интегралы от $I_k^{(n)}(t + \delta)$.

Лемма 4.1 доказана.

Из лемм 3.1 и 4.1 следует компактность последовательности $\{u^{(n)}(x, t)\}$ в $L_2(\Omega \times [0, T])$ (см. [15, 16]).

5. Предельный переход в интегральных тождествах (3.27), (3.28). Положив $R = n$ и используя результаты предыдущего пункта, выполним предельный переход в тождествах (3.27), (3.28) при $n \rightarrow \infty$.

5.1. Предельный переход в тождестве (3.27). Выполним его сначала на пробных вектор-функциях $\xi^{(m)}$ вида (3.29) при любом фиксированном m (для простоты будем обозначать $\xi^{(m)} = \xi$).

Согласно леммам 3.1 и 4.1, последовательность аппроксимирующих вектор-функций $\{u^{(n)}(x, t)\}$ слабо компактна в $L_2([0, T]; H_0^1(\Omega))$ и сильно компактна в $L_2(\Omega \times [0, T])$, а по построению последовательность начальных функций $\{u_0^{(n)}(x)\}$ сильно сходится в $L_2(\Omega)$ к $u_0(x)$. Поэтому можно выделить подпоследовательность, сходящуюся к некоторой вектор-функции $u(x, t)$, и обычным образом выполнить предельный переход на этой подпоследовательности в линейных относительно $u^{(n)}$ членах тождества (3.27). Столь же просто выполняется предельный переход в квадратичном относительно $u^{(n)}$ члене. Действительно, из равенства

$$\int_0^T (u^{(n)}, u^{(n)} \cdot \nabla_x \xi)_{2\Omega} dt = \int_0^T (u, u \cdot \nabla_x \xi)_{2\Omega} dt + \int_0^T (u^{(n)} - u, u \cdot \nabla_x \xi)_{2\Omega} dt + \int_0^T (u^{(n)}, (u^{(n)} - u) \cdot \nabla_x \xi)_{2\Omega} dt$$

и сильной сходимости подпоследовательности $\{u^{(n)}\}$ к u в $L_2(\Omega, [0, T])$ следует

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^T (u^{(n)}, u^{(n)} \cdot \nabla_x \xi)_{2\Omega} dt = \int_0^T (u, u \cdot \nabla_x \xi)_{2\Omega} dt. \tag{5.1}$$

Для простоты сходящиеся подпоследовательности всюду обозначаются тем же индексом u , что и исходные последовательности.

Предельный переход в слагаемом, содержащем $f^{(n)}(x, v, r, t)$, требует более сложного анализа. Прежде всего заметим, что для любого $\delta > 0$ найдется такое R_δ ($R_\delta \rightarrow \infty$ при $\delta \rightarrow 0$), что

$$I^{(n)}(R_\delta) = \int_0^T \int_{G \cap \{|v| > R_\delta\}} r f^{(n)} \Theta_n(|u^{(n)} - v|^2) |u^{(n)} - v| |\xi| dx dv dr dt < \delta \tag{5.2}$$

равномерно относительно n ($\xi = \xi^{(m)}$, m фиксировано).

Действительно, учитывая, что $\xi \in L_\infty(\Omega \times [0, T])$, и повторяя рассуждения из п. 4, проведенные при оценке $I_4(t)$, получаем неравенство

$$I^{(n)}(R_\delta) \leq C \int_0^1 \int_{|v| > R_\delta} \frac{r^9 dv dr}{(1 + r^6 |v|^2)^2},$$

в котором постоянная C не зависит от n (зависит от f_0 и m).

Отсюда в силу абсолютной сходимости интеграла (4.9) следует (5.2) при достаточно большом R_δ .

Зафиксируем $\delta > 0$, $R_\delta < \infty$ и обозначим

$$\hat{I}_{R_\delta}^{(n)} = \int_0^T \int_{G_\delta} r f^{(n)} \Theta(|u^{(n)} - v|^2) (u^{(n)} - v) \cdot \xi dx dv dr dt, \quad (5.3)$$

$$\hat{I}_{R_\delta} = \int_0^T \int_{D_\delta} r f(u - v) \cdot \xi dx dv dr dt, \quad (5.4)$$

где $D_\delta = D \cap \{v: |v| < R_\delta\}$, $D = \Omega \times R_3 \times (0, 1]$, $f = f(x, v, r, t)$ — $*$ -слабый предел $f^{(n)}(x, v, r, t)$ в $L_\infty(D \times [0, T])$ а $u = u(x, t)$ — сильный предел $u^{(n)}(x, t)$ в $L_2(\Omega \times [0, T])$ по выделенной подпоследовательности.

Докажем, что

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \hat{I}_{R_\delta}^{(n)} = \hat{I}_{R_\delta}. \quad (5.5)$$

Представим разность $\hat{I}_{R_\delta}^{(n)} - \hat{I}_{R_\delta}$ в виде

$$\hat{I}_{R_\delta}^{(n)} - \hat{I}_{R_\delta} = \sum_{i=1}^4 B_i^{(n)}, \quad (5.6)$$

где

$$B_1^{(n)} = \int_0^T \int_{D_\delta} r (f^{(n)} - f)(u - v) \cdot \xi dx dv dr dt,$$

$$B_2^{(n)} = \int_0^T \int_{D_\delta} r f^{(n)} [\Theta_n(|u^{(n)} - v|^2) - \Theta_n(|u - v|^2)] (u^{(n)} - v) \cdot \xi dx dv dr dt,$$

$$B_3^{(n)} = \int_0^T \int_{D_\delta} r f^{(n)} [\Theta_n(|u - v|^2) - 1] (u^{(n)} - v) \cdot \xi dx dv dr dt,$$

$$B_4^{(n)} = \int_0^T \int_{D_\delta} r f^{(n)} (u^{(n)} - u) \cdot \xi dx dv dr dt.$$

Поскольку $f^{(n)} \rightarrow f$ $*$ -слабо в $L_\infty(D \times [0, T])$, то $B_1^{(n)}$ стремится к нулю, так как функция $(u(x, t) - v) \cdot \xi(x, t) \in L_1(D_\delta \times [0, T])$, а значит, продолжая ее нулем при $|v| > R_\delta$, получаем функцию из $L_1(D \times [0, T])$.

Прежде чем оценить $B_2^{(n)}$, покажем, что при любых $R_\delta < \infty$ и $\kappa \geq 1$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^T \int_{|v| \leq R_\delta} \int_\Omega \left| \Theta_n(|u^{(n)} - v|^2) - \Theta_n(|u - v|^2) \right|^\kappa dx dv dt = 0. \quad (5.7)$$

Для этого воспользуемся неравенствами

$$\begin{aligned} \left| \Theta_n(|u^{(n)} - v|^2) - \Theta_n(|u - v|^2) \right| &\leq 1, \\ \left| \Theta_n(|u^{(n)} - v|^2) - \Theta_n(|u - v|^2) \right| &\leq \hat{\Theta} \left| |u^{(n)} - v|^2 - |u - v|^2 \right| \leq \\ &\leq \hat{\Theta} |u^{(n)} - u| (|u^{(n)}| + |u| + 2|v|), \end{aligned}$$

где $\hat{\Theta} = \max_{\rho > 0} |\Theta(\rho)|$ не зависит от x, v и n . Тогда при $\kappa \geq 1$ получаем

$$\begin{aligned} &\int_0^T \int_{|v| \leq R_\delta} \int_\Omega \left| \Theta_n(|u^{(n)} - v|^2) - \Theta_n(|u - v|^2) \right|^\kappa dx dv dt \leq \\ &\leq \frac{4\pi R_\delta^3}{3} \hat{\Theta} \left\{ \int_0^T \|u^{(n)} - u\|_{2\Omega}^2 dt \right\}^{1/2} \left\{ \left(\int_0^T \|u^{(n)}\|_{2\Omega}^2 dt \right)^{1/2} + \right. \\ &\quad \left. + \left(\int_0^T \|u\|_2^2 dt \right)^{1/2} + 2R_\delta |\Omega|^{1/2} T^{1/2} \right\}. \end{aligned}$$

Отсюда в силу сходимости $u^{(n)}$ к u в $L_2(\Omega \times [0, T])$ следует (5.7).

Теперь оценим $B_2^{(n)}$. Учитывая, что ξ принадлежит $L_\infty(\Omega \times [0, T])$, а последовательность $f^{(n)}$ ограничена в $L_\infty(D \times [0, T])$, получаем

$$\begin{aligned} B_2^{(n)} &\leq C \left\{ \int_0^T \int_{|v| < R_\delta} \int_\Omega \left| \Theta_n(|u^{(n)} - v|^2) - \Theta_n(|u - v|^2) \right|^2 dx dv dt \right\}^{1/2} \times \\ &\quad \times \left\{ R_\delta^{3/2} \left(\int_0^T \|u^{(n)}\|_{2\Omega}^2 dt \right)^{1/2} + R_\delta^{5/2} |\Omega|^{1/2} T^{1/2} \right\}, \end{aligned}$$

где постоянная C не зависит от n и δ .

Отсюда в силу (5.7) и ограниченности норм $u^{(n)}$ в $L_2(\Omega \times [0, T])$ следует, что $B_2^{(n)} \rightarrow 0$ при $n \rightarrow \infty$. Для оценки интеграла $B_3^{(n)}$ разобьем область $\Omega_T = \Omega \times [0, T]$ на две части:

$$\Omega_T^{1A} = \left\{ (x, t) \in \Omega_T : |u(x, t)| < A \right\}, \quad \Omega_T^{2A} = \Omega_T \setminus \Omega_T^{1A},$$

где A – некоторое положительное число.

Поскольку $u(x, t)$ принадлежит $L_2(\Omega_T)$, то $\text{mes } \Omega_T^{2A} \rightarrow 0$ при $A \rightarrow \infty$. Теперь представим интеграл $B_3^{(n)}$ в виде суммы

$$B_3^{(n)} = B_{31}^{(n)} + B_{32}^{(n)}, \quad (5.8)$$

где

$$B_{3i}^{(n)} = \int_{\Omega_T^{2A}} \int_0^1 \int_{|v| < R_\delta} r f^{(n)} [\Theta_n(|u - v|^2) - 1] (u^{(n)} - v) \cdot \xi \, dv \, dr \, dx \, dt, \quad i = 1, 2.$$

Так как при (x, t) , принадлежащем Ω_T^{1A} , и $|v| < R_\delta$ $|u - v| \leq (A + R_\delta)^2$, при достаточно больших n ($n^2 \geq (A + R_i)^2 + 1$) $\Theta_n(|u - v|^2) = 1$, а значит, $B_{32}^{(n)} = 0$.

Далее, замечая, что последовательность функций $\left\{ r f^{(n)} [\Theta_n - 1] \right\}_{n=1}^\infty$ ограничена в $L_\infty(D \times [0, T])$, с помощью неравенств Коши получаем

$$B_{32}^{(n)} \leq C R_\delta^3 \left\{ \int_{\Omega_T} |\xi|^2 \, dx \, dt \right\}^{1/2} \left\{ \int_0^T \|u^{(n)}\|_{2\Omega}^2 \, dt \right\}^{1/2} + |\Omega_T^{2A}| T^{1/2} R_\delta,$$

где $|\Omega_T^{2A}| = \text{mes } \Omega_T^{2A}$, а C не зависит от δ , A и n .

Поскольку $\xi(x, t) \in L_2(\Omega_T)$, отсюда следует, что равномерно относительно n $B_{32}^{(n)} \rightarrow 0$ при $A \rightarrow \infty$, и, значит, согласно (5.8) $B_3^{(n)} \rightarrow 0$ при $n \rightarrow \infty$.

Аналогично оцениваем интеграл $B_4^{(n)}$:

$$B_4^{(n)} \leq C R_\delta^3 \left\{ \int_0^T \|u^{(n)} - u\|_\Omega^2 \, dt \right\}^{1/2} \left\{ \int_0^T \|\xi\|^2 \, dx \, dt \right\}^{1/2},$$

откуда в силу сильной сходимости $u^{(n)}$ к u в $L_2(\Omega \times [0, T])$ следует, что и $B_4^{(n)} \rightarrow 0$ при $n \rightarrow \infty$.

Таким образом, все слагаемые $B_i^{(n)}$ в правой части (5.6) стремятся к нулю при $n \rightarrow \infty$ и, значит, (5.5) доказано.

Теперь, учитывая (5.2)–(5.6), выполняем переход при $n \rightarrow \infty$ в равенстве (3.27) в слагаемом, содержащем $f^{(n)}$, и приходим к требуемому тождеству (1.4) для вектор-функций $\xi = \xi^{(m)}(x, t)$ вида (3.29). Остается только заметить, что множество таких вектор-функций слабо плотно в пространстве $H^1(\Omega \times [0, T])$ в множестве вектор-функций, удовлетворяющих условиям (1.6). Следовательно, тождество (1.4) установлено.

5.2. Предельный переход в тождестве (3.28). Обозначим через D_δ^ε и Q_δ^ε такие подобласти D :

$$D_\delta^\varepsilon = D \cap \{r > \varepsilon, |v| < R(\delta)\}, \quad Q_\delta^\varepsilon = D \setminus D_\delta^\varepsilon.$$

Учитывая вид вектор-функции $\Gamma_r^R(u^{(n)}, v)$ (см. (2.2)) и ограниченность последовательности $\{f^{(n)}\}$ в $L_\infty(D \times [0, T])$, записываем

$$I_{1\delta}^\varepsilon \equiv \int_0^T \int_{Q_\delta^\varepsilon} f^{(n)} |\Gamma_r^n \cdot \nabla_v \phi| dx dv dr dt \leq$$

$$\leq C \left\{ \int_0^T \int_D r f^{(n)} \Theta_n (|u^{(n)} - v|^2) |u^{(n)} - v|^2 dx dv dr dt \right\}^{1/2} \left\{ \int_0^T \int_{Q_\delta^\varepsilon} \frac{|\nabla_v \phi|^2}{r^5} dx dv dr dt \right\}^{1/2}$$

и

$$I_{2\delta}^\varepsilon \equiv \int_0^T \int_{Q_\delta^\varepsilon} f^{(n)} |v \cdot \nabla_x \phi| dx dv dr dt \leq$$

$$\leq C \left\{ \int_0^T \int_D r^3 |v|^2 f^{(n)} dx dv dr dt \right\}^{1/2} \left\{ \int_0^T \int_{Q_\delta^\varepsilon} \frac{|\nabla_x \phi|^2}{r^3} dx dv dr dt \right\}^{1/2},$$

где постоянная C не зависит от n , $R(\delta)$ и ε .

В силу свойств функций $\phi(x, v, r, t)$ (см. (1.6)) из этих неравенств и леммы 3.1 следует, что при любом $\delta > 0$ существуют такие $R(\delta)$ и $\varepsilon = \varepsilon(\delta)$, что

$$I_{1\delta}^\varepsilon < \delta, \quad I_{2\delta}^\varepsilon < \delta. \tag{5.9}$$

Зафиксируем достаточно малое $\delta > 0$ и подходящие $\varepsilon(\delta)$, $R(\delta)$ и продолжим вектор-функции $\Gamma_r^n(u^{(n)}, v)$, $\nabla_x \phi$ и $\nabla_v \phi$ нулем на внешность области D_δ . Тогда, учитывая *-слабую сходимость $f^{(n)}(x, v, r, t)$ в $L_\infty(\Omega \times [0, T])$ и сильную сходимость $u^{(n)}$ в $L_2(\Omega \times [0, T])$, выполняя предельный переход при $n \rightarrow \infty$ в первом интеграле тождества (3.28) по ограниченной области $D_\delta^\varepsilon \times [0, T]$ так же, как и в тождестве (3.27). После этого переходим к пределу при $\delta \rightarrow 0$ ($\varepsilon(\delta) \rightarrow 0$, $R(\delta) \rightarrow \infty$) с учетом (5.9).

Наконец, в силу слабой сходимости $f^{(n)}$ к f в пространстве $L_{2\sigma_r}(D \times [0, T]; H_0^1(R_3))$ имеем

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^T \int_0^1 \sigma_r (\nabla_v f_0^{(n)}, \nabla_v \phi)_D dr dt = \int_0^T \int_0^1 \sigma_r (\nabla_v f, \nabla_v \phi)_D dr dt.$$

Таким образом, тождество (1.5) также установлено и тем самым теорема 1.1 доказана полностью.

6. Доказательство теоремы 1.2. Пусть $\phi(x, v, r)$ — произвольная функция из $L_\infty(D)$ ($D = \Omega \times \mathbb{R}_3 \times (0, 1]$). Рассмотрим функцию

$$\psi^{(n)}(t) = \int_D f^{(n)}(x, v, r, t) \phi(x, v, r) dx dv dr, \tag{6.1}$$

где $f^{(n)}$ — решение задачи (2.1)–(2.5), в которой $u = u^{(n)}(x, t)$ и $R = n$.

Лемма 6.1. *Функции $\phi^{(n)}(t)$ непрерывны по t равностепенно относительно n и ограничены в $C[0, T]$ равномерно по n .*

Доказательство. Равномерная ограниченность функций $\psi^{(n)}(t)$ следует из свойства (jjj) решения задачи (2.1)–(2.5) (см. п. 2). Для доказательства равностепенной непрерывности воспользуемся обозначениями $D_\delta = D \cap \{|v| < R(\delta)\}$ и $Q_\delta = D \cap \{|v| \geq R(\delta)\} = D \setminus D_\delta$ и введем функцию $\phi_{\varepsilon\delta}(x, v, r) \in C_0^2(D_\delta)$ с компактным носителем в D_δ такую, что

$$\|\phi - \phi_{\varepsilon\delta}\|_{L_1(D \times [0, T])} \leq \frac{\varepsilon}{2A}, \quad (6.2)$$

где $A = \sup_n \|f^{(n)}\|_{L_\infty(D \times [0, T])}$.

Это возможно, поскольку $\phi \in L_\infty(D)$, область $D_\delta \subset D$ ограничена и, согласно (jj) и (1.6), последовательность $\{f^{(n)}\}$ ограничена в $L_\infty(D \times [0, T])$.

Теперь представим функцию (6.1) в виде

$$\psi^{(n)}(t) = \int_{D_\delta} f^{(n)} \phi_{\varepsilon\delta} dx dv dr + \int_{D_\delta} f^{(n)} (\phi - \phi_{\varepsilon\delta}) dx dv dr + \int_{Q_\delta} f^{(n)} \phi dx dv dr. \quad (6.3)$$

Из (6.2) следует такая оценка для второго интеграла в правой части (6.3):

$$\sup_n \sup_{0 \leq t \leq T} \left| \int_{D_\delta} f^{(n)} (\phi - \phi_{\varepsilon\delta}) dx dv \right| \leq \frac{\varepsilon}{2}. \quad (6.4)$$

Оценим еще третий интеграл. Умножая и деля подынтегральное выражение на $r^{-6}(1 + r^{12}|v|^2)^{2/3}$, с помощью неравенства Гельдера получаем

$$\begin{aligned} \left| \int_{Q_\delta} f^{(n)} \phi dx dv dr \right| &\leq |\phi|_\infty |f^{(n)}|_\infty^{1/3} |\Omega|^{1/3} \left\{ \int_{Q_\delta} (r^{-9} + r^3|v|^2) f^{(n)} dx dv dr \right\}^{2/3} \\ &\times \left\{ \int_0^1 \int_{|v| \geq R(\delta)} \frac{r^{18}}{(1 + r^{12}|v|^2)^2} dv dr \right\}^{1/3}. \end{aligned} \quad (6.5)$$

Поскольку интеграл

$$\int_0^1 \int_{\mathbb{R}_3} \frac{r^{18}}{(1 + r^{12}|v|^2)^2} dv dr = \int \frac{dw}{(1 + |w|^2)^2}$$

сходится, последний сомножитель в (6.5) можно сделать сколь угодно малым, если выбрать $R(\delta)$ достаточно большим. Поэтому, учитывая оценки (jj) и (jjj) для $f^{(n)}(x, v, r, t)$, свойства начальной функции f_0 (1.6) и лемму 3.1, заключаем, что для любого $\delta > 0$

$$\sup_n \sup_{0 \leq t \leq T} \left| \int_{Q_\delta} f^{(n)} \phi dx dv dr \right| \leq \frac{\delta}{2}. \quad (6.6)$$

Из (6.3), (6.4) и (6.6) следует, что

$$|\psi^{(n)}(t + \Delta t) - \psi^{(n)}(t)| \leq \int_{D_\delta} |f^{(n)}(t + \Delta t) - f^{(n)}(t)| |\phi_{\varepsilon\delta}| dx dv dr + \varepsilon + \delta. \quad (6.7)$$

Учитывая, что функция $f^{(n)}(x, v, r, t)$ является решением задачи (2.1)–(2.5) (где $u = u^{(n)}$ и $R = n$), а $\phi_{\varepsilon\delta}$ принадлежит $C_0^2(D_\delta)$, из (6.4) получаем

$$\begin{aligned} & |\psi^{(n)}(t + \Delta t) - \psi^{(n)}(t)| \leq \\ & \leq \left| \int_t^{t+\Delta t} \int_{D_\delta} f^{(n)} \left[v \cdot \nabla_x \phi_{\varepsilon\delta} + \Gamma_r^n(u^{(n)}, v) \cdot \nabla_v \phi_{\varepsilon\delta} + \sigma_r \Delta_v \phi_{\varepsilon\delta} \right] dx dv dr dt \right| + \varepsilon + \delta. \end{aligned}$$

Отсюда с учетом того, что область D_δ ограничена, $\phi_{\varepsilon\delta} \in C_0^2(D_\delta)$ и последовательности $\{f^{(n)}\}$ и $\{u^{(n)}\}$ ограничены в $L_\infty(D \times [0, T])$ и $L_\infty([0, T]; L_2(\Omega))$, приходим к неравенству

$$|\psi^{(n)}(t + \Delta t) - \psi^{(n)}(t)| \leq C(\varepsilon, \delta) |\Delta t| + \varepsilon + \delta,$$

где $C(\varepsilon, \delta)$ не зависит от n .

Поскольку $\varepsilon > 0$ и $\delta > 0$ можно выбрать сколь угодно малыми, из этого неравенства следует, что функции $\psi^{(n)}$ непрерывны по t равномерно по n .

Лемма 6.1 доказана.

Из этой леммы следует, что из последовательности функций $\{\psi^{(n)}\}$ можно выбрать подпоследовательность, которая сходится к некоторой непрерывной функции $\psi(t)$ равномерно по $t \in [0, T]$. Далее за этой подпоследовательностью сохраним то же обозначение $\{\psi^{(n)}(t)\}$. Покажем, что предельная функция $\psi(t)$ представляется интегралом

$$\psi(t) = \int_D f(x, v, r, t) \phi(x, v, r) dx dv dr, \quad (6.8)$$

где $f(x, v, r, t)$ – *-слабый предел последовательности $\{f^{(n)}\}$ в $L_\infty(D \times [0, T])$.

Пусть a, b ($b > a$) – произвольные точки отрезка $[0, T]$, а $\chi_{[a,b]}(t)$ – характеристическая функция $[a, b]$. Тогда, учитывая, что $\phi_{\varepsilon\delta}(x, v, r) \chi_{[a,b]}(t) \in L_1(D \times [0, T])$, а $f^{(n)}$ сходится *-слабо в $L_\infty(D \times [0, T])$ к $f(x, v, r, t)$, с помощью равенства (6.7) и оценок (6.4), (6.6) получаем

$$\left| \int_0^T \psi(t) \chi_{[a,b]}(t) dt - \int_0^T \int_{D_\delta} f \phi_{\varepsilon\delta} \chi_{[a,b]} dx dv dr dt \right| \leq \frac{\varepsilon + \delta}{2} (b - a).$$

Поскольку f принадлежит $L_\infty(D \times [0, T])$, из (6.2) следует, что в этом неравенстве можно перейти к пределу при $\varepsilon \rightarrow 0$ и получить

$$\left| \int_0^T \psi(t) \chi_{[a,b]}(t) dt - \int_0^T \int_{D_\delta} f \phi \chi_{[a,b]} dx dv dr dt \right| \leq \frac{\delta}{2} (b - a). \quad (6.9)$$

Так как при $\delta \rightarrow 0$ $R(\delta) \rightarrow \infty$ и, значит, области D_δ исчерпывают область D , из (6.9) следует равенство

$$\int_0^T \psi(t) \chi_{[a,b]}(t) dt = \int_0^T \int_D f \phi \chi_{[a,b]} dx dv dr dt$$

для произвольных $a, b \in [0, T]$. Тем самым равенство (6.8) установлено. Из этого равенства следует, что предельная функция $f(x, v, r, t)$ непрерывна по t в слабой топологии $L_1(D)$ и, значит, утверждение (i) теоремы 1.2 установлено.

Утверждение (ii) следует из *-слабой сходимости функций $f^{(n)}(x, v, r, t)$ к $f(x, v, r, t)$ в $L_\infty(D \times [0, T])$ и неотрицательности $f^{(n)}(x, v, r, t)$ (см. свойство (j), п. 2).

Для того чтобы установить утверждение (iii), заметим, что из (6.1) и леммы 6.1 следует, что последовательность $\{f^{(n)}(x, v, r, t)\}$ сходится к $f(x, v, r, t)$ равномерно по $t \in [0, T]$ в слабой топологии $L_1(D)$. Поэтому равномерно по $t \in [0, T]$

$$\int_D f(x, v, r, t) dx dv dr = \lim_{n \rightarrow \infty} \int_D f^{(n)}(x, v, r, t) dx dv dr,$$

откуда с учетом свойства (jjj) получаем утверждение (iii).

Теперь установим свойство (iv) вектор-функции $u(x, t)$, которая является пределом в $L_2(\Omega \times [0, T])$ галеркинских приближений (3.9), где коэффициенты $c_k^{(n)}(t)$ определяются из равенств (3.10), (3.11). Покажем, что при любом фиксированном k функции $c_k^{(n)}$ равномерно (относительно n) непрерывны по $t \in [0, T]$ и равномерно (по n) ограничены в $C[0, T]$. Равномерная ограниченность следует из равенства Парсеваля, леммы 3.1 и свойств (1.6) начальных данных:

$$\max_{0 \leq t \leq T} \sum_{k=1}^n |c_k^{(n)}(t)|^2 = \max_{0 \leq t \leq T} \|u^{(n)}\|_{2\Omega}^2 < C(u_0, f_0), \quad (6.10)$$

где постоянная $C(u_0, f_0)$ не зависит от n .

Равностепенную непрерывность докажем с помощью равенства (3.10). Учитывая, что

$$\dot{c}_k^{(n)}(\tau) = \left(\frac{\partial u^{(n)}}{\partial \tau}, \psi^k \right)_{2\Omega},$$

интегрируя (3.10) по τ от t до $t + \Delta t$ и оценивая остальные слагаемые по неравенству Коши, получаем

$$\begin{aligned} |c_k^{(n)}(t + \Delta t) - c_k^{(n)}(t)| &\leq |\Delta t| g \|\psi^k\|_{2\Omega} + \\ &+ \sqrt{|\Delta t|} \left(\nu \|\nabla \psi^k\|_{2\Omega} + |\psi^k|_\Omega \max_t \|u^{(n)}\|_{2\Omega} \right) \left(\int_0^T \|\nabla_x u^{(n)}\|_{2\Omega}^2 d\tau \right)^{1/2} + \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & +\beta\sqrt{|\Delta t|}|\psi^k|_{\Omega} \left(\max_{0<\tau\leq T} \int_D f^{(n)} dx dv dr \right)^{1/2} \times \\
 & \times \left(\int_0^T \int_D r f^{(n)} \Theta_n(|u^{(n)} - v|^2) |u^{(n)} - v|^2 dx dv dr d\tau \right)^{1/2}.
 \end{aligned}$$

Отсюда в силу леммы 3.1 и свойства (jj) функции $f^{(n)}(x, v, r, t)$, а также свойства базисных функций ϕ^k следует, что

$$|c_k^{(n)}(t + \Delta t) - c_k^{(n)}(t)| \leq C(k, u_0, f_0)\sqrt{|\Delta t|}, \tag{6.11}$$

где постоянная $C(k, u_0, f_0)$ не зависит от n .

Таким образом, согласно (6.10) и (6.11) при любом k последовательность функций $\{c_k^{(n)}(t)\}$ равномерно ограничена и равностепенно непрерывна. Используя диагональный процесс, можно выделить подпоследовательность $\{n_j\}$ такую, что при любом k подпоследовательность $\{c_k^{(n_j)}\}$ сходится равномерно на $[0, T]$ к некоторой непрерывной функции $c_k(t)$. Далее сохраняем за этой подпоследовательностью прежнее обозначение $\{c_k^{(n)}(t)\}$.

Покажем теперь, что соответствующая подпоследовательность

$$u^{(n)}(x, t) = \sum_{k=0}^n c_k^{(n)}(t)\psi^k(x)$$

сходится равномерно по t в слабой топологии $L_2(\Omega)$. Пусть $\phi(x)$ — произвольная вектор-функция из $L_2(\Omega)$, а ϕ_k — ее коэффициенты Фурье по системе $\{\psi^k(x)\}$.

Для любого N нетрудно получить неравенство

$$\begin{aligned}
 & \sup_{0\leq t\leq T} \left| \int_{\Omega} u^{(n)}(x, t) \cdot \phi(x) dx - \int_{\Omega} u^{(m)}(x, t) \cdot \phi(x) dx \right| \leq \\
 & \leq \sup_{0\leq t\leq T} \left| \sum_{k=1}^N \phi_k (c_k^{(n)}(t) - c_k^{(m)}(t)) \right| + \sup_{0\leq t\leq T} (\|u^{(n)}\|_{2\Omega} + \|u^{(m)}\|_{2\Omega}) \times \\
 & \times \left(\int_{\Omega} \left| \phi(x) - \sum_{k=1}^N \phi_k \psi^k(x) \right|^2 dx \right)^{1/2}.
 \end{aligned}$$

В силу леммы 3.1 правую часть этого неравенства можно сделать сколь угодно малой, выбрав сначала достаточно большое N , а затем достаточно большие n и m .

Таким образом, последовательность непрерывных функций

$$\hat{\phi}^{(n)}(t) = \int_{\Omega} u^{(n)}(x, t) \cdot \phi(x) dx$$

фундаментальна в $C[0, T]$ и, значит, сходится к некоторой непрерывной функции $\hat{\phi}(t)$. Учитывая, что $u^{(n)}(x, t)$ сходится в $L_2(\Omega \times [0, T])$ к $u(x, t)$, заключаем, что

$$\hat{\phi}(t) = \int_{\Omega} u(x, t) \cdot \phi(x) dx.$$

Тем самым утверждение (iv) теоремы 1.2 установлено.

Осталось убедиться в справедливости оценки (v). Это следует из неравенства (3.14). Действительно, неравенство (3.14) сохраняется, если в нем в левой части R заменить любым фиксированным числом $R' \leq R$. После этого, переходя к пределу при $R = n$ и $n \rightarrow \infty$ и учитывая, что $u^{(n)}$ сходится к u в $L_2(D \times [0, T])$, а также слабо в $L_2([0, T], J^1(\Omega))$ и равномерно по t в слабой топологии $L_2(\Omega)$, а $f^{(n)}$ сходится $*$ -слабо в $L_{\infty}(D \times [0, T])$ и равномерно по t в слабой топологии $L_1(D)$, получаем

$$\begin{aligned} & \max_{0 \leq t \leq T} \left(\|u\|_{2\Omega} + \frac{\beta}{\gamma} \int_{D_{1R'}} r^3 |v|^2 f dx dv dr \right) + \\ & + 2\beta \int_0^T \int_{D_{1R'}} r \Theta_{R'} (|u - v|^2) |u - v|^2 f dx dv dr dt + \nu \int_0^T \|\nabla u\|_{2\Omega}^2 dx \leq \\ & \leq e^{\delta T} \left(\|u_0\|_{2\Omega}^2 + \frac{\beta}{\gamma} \int_D r^3 |v|^2 f_0 dx dv dr \right) + \\ & + \frac{e^{\delta t} - 1}{\delta} \left\{ \frac{12\beta\sigma}{\gamma} \int_D r^{-2} f_0 dx dv dr + \frac{2}{\lambda\nu} \|g\|_{2\Omega}^2 + \frac{4\beta g_1^2}{\gamma\delta} \int_D r^3 f_0 dx dv dr \right\}, \end{aligned}$$

где все обозначения соответствуют лемме 3.1.

Поскольку в этом неравенстве R' можно выбирать произвольно, из него в силу свойств начальных данных u_0 и f_0 (см. (1.2), (1.3)) следует требуемая оценка (v).

А. Доказательство теоремы 2.1. Воспользуемся методом работы [12], основанным на применении следующей теоремы Ж.-Л. Лионса [17].

Теорема А.1. Пусть H — гильбертово пространство со скалярным произведением (\cdot, \cdot) и нормой $|\cdot|$, $M \subset H$ — пространство с нормой $\|\cdot\|$, причем вложение M в H непрерывно.

Пусть $E(\cdot, \phi) : M \times M \rightarrow R$ — билинейная форма, такая, что $E(\cdot, \phi)$ непрерывно в H и $E(\phi, \phi) \geq a\|\phi\| \forall \phi \in M$, $a > 0$. Тогда для данной линейной формы $L \in M'$ существует решение $f \in H$ задачи

$$E(f, \phi) = L(\phi) \quad \forall \phi \in M. \quad (\text{A.1})$$

Определим пространства H и M следующим образом: $H = L_2([0, T] \times \Omega; H_0^1(V_R))$ и $M = \mathcal{D}([0, T] \times \bar{\Omega} \times \bar{V}_R)$ — множество бесконечно дифференцируемых функций с компактным носителем в $[0, T] \times (\bar{\Omega} \times V_R) \setminus \Sigma_R^+$, где $\Sigma_R^+ = \{(u, v) \in \partial\Omega \times V_R : (v, n(x)) \geq 0\}$.

Норма в пространстве M задается формулой

$$\|\phi\|_M^2 = \|\phi\|_H^2 + \frac{1}{2} \int_{V_R} \int_{\Omega} \phi^2(x, v, 0) dx dv,$$

где $\|\cdot\|_H$ – норма в $L_2([0, T] \times \Omega; H_0^1(V_R))$.

Определим билинейную и линейную формы следующим образом:

$$E(f, \phi) = \int_0^T \int_{V_R} \int_{\Omega} f \left[-\frac{\partial \phi}{\partial t} - v \cdot \nabla_x \phi + \lambda \phi - (\Gamma_r^R(u, v)f - \sigma_r \nabla_v f) \cdot \nabla_v \phi \right] dx dv dt,$$

$$L(\phi) = - \int_0^T \int_{V_R} \int_{\Omega} h' \phi dx dv dt - \int_{V_R} \int_{\Omega} f_0 \Theta_R(|v|^2) \phi(x, v, 0) dx dv,$$

где $\lambda > \frac{3\beta}{2r^2}$, $h' = h e^{-\lambda t}$.

Ясно, что $E(\cdot, \phi)$ непрерывна в $L_2([0, T] \times \Omega; H_0^1(V_R))$. Учитывая, что $\text{supp } \phi \in [0, T] \times (\bar{\Omega} \times V_R) \setminus \Sigma_R^+$, получаем

$$E(\phi, \phi) = \int_0^T \int_{V_R} \int_{\Omega} \left[\left(\lambda - \frac{3\beta}{2r^2} \right) \phi^2 + \sigma_r |\nabla_v \phi|^2 \right] dx dv dt + \\ + \frac{1}{2} \int_{V_R} \int_{\Omega} \phi^2(x, v, 0) dx dv - \int_{\Sigma_R^-} \phi^2(v, n(x)) dS_x dv,$$

где $\Sigma_R^- = \{(x, v) \in \partial\Omega \times V_R : (v, n(x)) < 0\}$.

Поскольку $\lambda - \frac{3\beta}{2r^2} > 0$ и $(v, n(x)) < 0$ на Σ_R^- , то

$$E(\phi, \phi) \geq a \left(\|\phi\|_H^2 + \frac{1}{2} \int_{V_R} \int_{\Omega} \phi^2(x, v, 0) dx dv \right) = a \|\phi\|_M^2, \quad a > 0.$$

Таким образом, условия теоремы Ж.-Л. Лионса выполнены и, согласно этой теореме, существует функция $\tilde{f} \in L_2([0, T] \times \Omega; H_0^1(V_R))$, удовлетворяющая уравнению (A.1), т. е.

$$\int_0^T \int_{V_R} \int_{\Omega} \left\{ \tilde{f} \left[\frac{\partial \phi}{\partial t} + v \cdot \nabla_x \phi - \lambda \phi + \Gamma_r^R \cdot \nabla_v \phi \right] - \sigma_r \nabla_v \tilde{f} \cdot \nabla_v \phi \right\} dx dv dt = \\ = \int_0^T \int_{V_R} \int_{\Omega} h' \phi dx dv dt + \int_{V_R} \int_{\Omega} f_0 \Theta_R \phi(x, v, 0) dx dv \quad \forall \phi \in M. \tag{A.2}$$

Отсюда следует, что функция \tilde{f} удовлетворяет в области $\Omega \times V_R \times [0, T]$ уравнению

$$\frac{\partial \tilde{f}}{\partial t} + v \cdot \nabla_x \tilde{f} + \lambda \tilde{f} + \operatorname{div}_v \left[\Gamma_r^R(u, v) \tilde{f} \right] - \sigma_r \Delta_v \tilde{f} = h' \quad (\text{A.3})$$

в смысле распределений.

Учитывая, что $\tilde{f} \in H = L_2([0, T] \times \Omega; H_0^1(V_R))$, $h' \in L_2(\Omega \times V_R \times [0, T])$ и $\Gamma_r^R \in L_\infty(\Omega \times V_R \times [0, T])$, с помощью (A.3) и (2.2) имеем

$$\frac{\partial \tilde{f}}{\partial t} + v \cdot \nabla_x \tilde{f} \in L_2(\Omega \times [0, T]; H^{-1}(V_R)),$$

т. е. $\tilde{f} \in F$.

В работе [12] показано, что функции $\tilde{f} \in F$ имеют следы $\tilde{f}(x, v, 0)$, $\tilde{f}(x, v, T) \in L_2(\Omega \times V_R)$

$$\tilde{f}|_{\partial\Omega \times V_R \times [0, T]} \in L_2\left(\partial\Omega \times V_R \times [0, T], |v \cdot n(x)| dS_x dv dt\right).$$

Учитывая это, получаем формулу Грина

$$\begin{aligned} & \left\langle \frac{\partial \tilde{f}}{\partial t} + v \cdot \nabla_v \tilde{f}, \tilde{\phi} \right\rangle_{H'H} + \left\langle \frac{\partial \tilde{\phi}}{\partial t} + v \cdot \nabla_x \tilde{\phi}, \tilde{f} \right\rangle_{H'H} = \\ & = \int_{V_R} \int_{\Omega} \tilde{f}(x, v, T) \tilde{\phi}(x, v, T) dx dv - \int_{V_R} \int_{\Omega} \tilde{f}(x, v, 0) \tilde{\phi}(x, v, 0) dx dv + \\ & \quad + \int_0^T \int_{\Sigma_R^-} \tilde{f} \tilde{\phi} v \cdot n(x) dS_x dv dt, \end{aligned} \quad (\text{A.4})$$

где $\langle \cdot, \cdot \rangle_{H'H}$ — билинейная форма $H' \times H \rightarrow \mathbb{R}$, $\tilde{f}, \tilde{\phi} \in F \subset H$.

Полагая в этой формуле $\tilde{\phi} = \phi \in M$, с помощью (A.2), (A.3) получаем

$$\int_{V_R} \int_{\Omega} (\tilde{f}(x, v, 0) - f_0(x, v) \cdot \Theta_R(|v|^2) \phi) dx dv + \int_0^T \int_{\Sigma_R^-} \tilde{f} \phi v \cdot n(x) dS_x dv dt = 0.$$

Поскольку ϕ — произвольная функция из M , отсюда следует, что \tilde{f} удовлетворяет граничному условию (2.4) в смысле $L_2(\Sigma_R^- \times [0, T])$ и начальному условию (2.1) в смысле $L_2(\Omega \times V_R)$.

Поскольку \tilde{f} принадлежит $L_2(\Omega \times [0, T]; H_0^1(V_R))$, заключаем, что \tilde{f} является решением задачи (2.1)–(2.5) с заменой уравнения (2.1) уравнением (A.3).

Покажем, что это решение единственно. Пусть \tilde{f} — решение задачи (A.3), (2.2)–(2.5) для $h' = 0$ и $f_0 = 0$. Применяя формулу Грина (A.4) для $\tilde{\phi} = \tilde{f}$ и учитывая (A.3) и (2.2), получаем

$$0 = \left\langle \frac{\partial \tilde{f}}{\partial t} + v \cdot \nabla_x \tilde{f}, \tilde{f} \right\rangle_{H'H} + \lambda \int_0^T \int_{V_R} \int_{\Omega} \tilde{f}^2 dx dv dt +$$

$$\begin{aligned}
& + \frac{1}{2} \int_0^T \int_{V_R} \int_{\Omega} \Gamma_r^R(u, v) \cdot \nabla_v \tilde{f}^2 dx dv dt + \sigma_r \int_0^T \int_{V_R} \int_{\Omega} |\nabla_v \tilde{f}|^2 dx dv dt \geq \\
& \geq \frac{1}{2} \int_{V_R} \int_{\Omega} f^2(x, v, T) dx dv + \int_0^T \int_{\Sigma_R^+} f^2 v \cdot n(x) dS_x dv dt + \\
& + \left(\lambda - \frac{3\beta}{2r^2} \right) \int_0^T \int_{V_R} \int_{\Omega} \tilde{f}^2 dx dv dt.
\end{aligned}$$

Так как $\lambda > \frac{3\beta}{2r^2}$, отсюда следует, что $\tilde{f} \equiv 0$. Теперь, полагая $f(x, v, t) = \tilde{f}(x, v, t)e^{\lambda t}$, заключаем, что $f(x, v, t)$ — единственное слабое решение задачи (2.1)–(2.5).

Теорема доказана.

1. Рахматулин Х. А. Основы газодинамики взаимопроникающих движений сжимаемых сред // Прикл. математика и механика. – 1956. – **20**, № 2. – С. 184–195.
2. Крайко А. И., Стернин Л. Е. К теории течения двухскоростной сплошной среды с твердыми или жидкими частицами // Прикл. математика и механика. – 1965. – **29**, № 3. – С. 418–429.
3. Gardiner C. W. Handbook of stochastic methods of Physics, Chemistry and Natural Sciences. – Berlin etc.: Springer, 1981.
4. Van Kampen N. G. Stochastic processes in Physics and Chemistry. – Amsterdam etc.: North-Holland, 1990.
5. Hamdache K. Global existence and large time behaviour of solutions for the Vlasov–Stokes equations // Jap. J. Industr. Appl. Math. – 1998. – **15**. – P. 51–73.
6. Mellet A., Vasseur A. Global weak solution for a Vlasov–Fokker–Planck/Navier–Stokes equations // Math. Mod. Meth., Appl. Sci. – 2007. – **17**, № 7. – P. 1039–1063.
7. Anoshchenko O. A., Boutet de Monvel-Berthier A. The existence of a global generalized solution of the system of equations describing suspension motion // Math. Meth., Appl. Sci. – 1997. – **20**. – P. 495–519.
8. Anoshchenko O. A., Khruslov E., Stephan H. Global weak solutions to the Navier–Stokes–Vlasov–Poisson system // J. Math. Phys., Anal., Geom. – 2010. – **6**. – P. 143–182.
9. Арсеньев А. А. Существование в целом слабого решения системы уравнений Власова // Журн. вычислит. математики и мат. физики. – 1975. – **15**, № 1. – P. 136–147.
10. Bardos C., Degond P. Global existence for the Vlasov–Poisson equation in 3 space variables with small initial data // Ann. Inst. H. Poincaré Anal. Non Linéaire. – 1985. – **2**, № 2. – P. 101–118.
11. Schaeffer J. Global existence of smooth solutions to the Vlasov–Poisson system in three dimensions // Commun. Partial Different. Equat. – 1991. – **16**, № 8-9. – P. 1313–1335.
12. Degond P. Global existence of smooth solutions for the Vlasov–Fokker–Planck equations in 1 and 2 space dimensions // Ann. sci. Ecole norm. super. – 1986. – **19**, Ser. 4. – P. 519–542.
13. Bouchut F. Existence and uniqueness of a global smooth solution for the Vlasov–Poisson–Fokker–Planck system in three dimensions // J. Funct. Anal. – 1993. – **111**. – P. 239–258.
14. Carrillo J. A., Soler J. On the initial value problem for the Vlasov–Poisson–Fokker–Planck system with initial data in L^p -spaces // Math. Meth. Appl. Sci. – 1995. – **18**. – P. 825–839.
15. Антонцев С. Н., Кожиков А. В., Монахов В. К. Краевые задачи механики неоднородных жидкостей. – Новосибирск: Наука, 1983.
16. Ладыженская О. А. Математические вопросы динамики вязкой несжимаемой жидкости. – М.: Наука, 1970. – 288 с.
17. Lions J. L. Equations différentielles et problèmes aux limites. – Berlin: Springer, 1961.

Получено 26.04.12