

## УСЛОВИЯ СУЩЕСТВОВАНИЯ ЛОКАЛЬНОГО РЕШЕНИЯ МНОГОЗНАЧНОГО ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНОГО УРАВНЕНИЯ С ОБОБЩЕННОЙ ПРОИЗВОДНОЙ

We consider generalized set-valued differential equations with generalized derivative and prove the existence and uniqueness theorems for cases of interval-valued and set-valued mappings.

Розглянуто узагальнене багатозначне диференціальне рівняння і доведено теореми існування та єдиності розв'язку для інтервального та багатозначного випадків.

**1. Введение.** Развитие теории многозначных отображений привело к вопросу, что понимать под производной от многозначного отображения. Основной причиной, по которой возникают трудности при введении данного понятия, является нелинейность пространства  $\text{comp}(R^n)$ , что влечет за собой отсутствие операции вычитания.

М. Hukuhara [1] ввел интеграл и производную для многозначных отображений и рассмотрел как они связаны между собой. Затем Т. F. Bridgland [2] ввели Hуgens-производную, Ю. Н. Тюрин [3] и Н. Т. Banks, М. Q. Jacobs [4] ввели  $\pi$ -производную, которая использует теорему вложения Радстрема [5], А. В. Плотников ввел  $T$ -производную [6, 7], А. Н. Витюк — дробную производную для многозначных отображений [8], В. Bede, S. G. Gal ввели обобщенную производную для интервальных отображений [9], а А. В. Плотников и Н. В. Скрипник [10] — обобщенную производную для многозначных отображений. В дальнейшем свойства этих производных рассматривались в работах [7, 11–18].

В 1969 г. F. S. de Blasi и F. Iervolino рассмотрели дифференциальные уравнения с производной Хукухары [11]. В дальнейшем многие авторы изучали свойства решений таких уравнений [7, 15, 18–23], интегро-дифференциальные уравнения [24, 25], уравнения высших порядков [26], импульсные [15, 18] и управляемые [27–29] уравнения, а также дифференциальные включения [7, 30]. Впоследствии рассматривались также дифференциальные уравнения с  $\pi$ -производной [12, 18, 31] и  $T$ -производной [6, 7], интервальные уравнения с обобщенной производной [16, 17] и многозначные уравнения с обобщенной производной [10, 32, 33].

Многозначные уравнения в последнее время не только изучаются в рамках самостоятельной теории — многозначных дифференциальных уравнений, но и широко применяются при исследовании обычных дифференциальных включений и нечетких дифференциальных уравнений и включений [15, 18, 21, 22, 34, 35].

В данной работе мы введем понятие обобщенной производной для многозначных отображений (подробнее см. [10]), рассмотрим обобщенное дифференциальное уравнение с обобщенной производной и докажем теоремы существования и единственности для интервального и многозначного случаев.

**2. Обобщенная производная.** Пусть  $\text{comp}(R^n)$  — пространство непустых выпуклых компактных подмножеств пространства  $R^n$  с метрикой Хаусдорфа

$$h(A, B) = \min \{r \geq 0: A \subset B + S_r(0), B \subset A + S_r(0)\},$$

где  $A, B \in \text{conv}(R^n)$ ,  $S_r(c) = \{x \in R^n : \|x - c\| \leq r\}$ .

**Теорема 1** [37]. *Пространство  $\text{conv}(R^n)$  является полулинейным полным локально компактным метрическим пространством.*

**Определение 1** [1]. *Пусть  $X, Y \in \text{conv}(R^n)$ . Множество  $Z \in \text{conv}(R^n)$  такое, что  $X = Y + Z$ , называется разностью Хукухары множеств  $X$  и  $Y$  и обозначается  $X \overset{h}{-} Y$ .*

**Замечание 1.** Разность Хукухары является частным случаем разности Минковского [37], когда  $Y$  полностью выметает множество  $X$ , и если разность Хукухары существует, то определяется единственным образом. Условия существования разности Хукухары подробно рассмотрены в [37].

**Определение 2** [1]. *Многозначное отображение  $X(\cdot) : R^1 \rightarrow \text{conv}(R^n)$  дифференцируемо по Хукухаре в точке  $t_0 \in R^1$ , если существует  $D_H X(t_0) \in \text{conv}(R^n)$  такое, что пределы*

$$\lim_{\Delta \rightarrow 0_+} \Delta^{-1} \left( X(t_0 + \Delta) \overset{h}{-} X(t_0) \right), \quad \lim_{\Delta \rightarrow 0_+} \Delta^{-1} \left( X(t_0) \overset{h}{-} X(t_0 - \Delta) \right) \quad (1)$$

*существуют и равны  $D_H X(t_0)$ .*

Известно, что если отображение  $X(\cdot)$  дифференцируемо по Хукухаре на сегменте  $[a, b]$ , то функция  $t \rightarrow \text{diam}(X(t))$ ,  $t \in [a, b]$ , не убывает на этом сегменте.

**Замечание 2.** Свойства производной Хукухары подробно рассмотрены в [1, 15, 18].

Введем понятие обобщенной производной для многозначных отображений. Пусть  $(t_0 - \Delta, t_0 + \Delta)$  —  $\Delta$ -окрестность точки  $t_0 \in R^1$ ,  $\Delta > 0$ .

Для произвольного  $t \in (t_0 - \Delta, t_0 + \Delta)$  рассмотрим следующие разности Хукухары:

$$X(t) \overset{h}{-} X(t_0), \quad t \geq t_0, \quad (2)$$

$$X(t_0) \overset{h}{-} X(t), \quad t \geq t_0, \quad (3)$$

$$X(t_0) \overset{h}{-} X(t), \quad t \leq t_0, \quad (4)$$

$$X(t) \overset{h}{-} X(t_0), \quad t \leq t_0, \quad (5)$$

если эти разности существуют.

**Определение 3.** *Разности (2) и (3) ((4) и (5)) будем называть правыми (левыми) разностями.*

**Замечание 3.** Из свойств разности Хукухары следует, что обе односторонние разности существуют тогда и только тогда, когда  $X(t) = A + \{f(t)\}$  для  $t > t_0$  или  $t < t_0$ . Если существуют все разности, то  $X(t) = A + \{f(t)\}$  во всей  $\Delta$ -окрестности точки  $t_0$ , где  $A \in \text{conv}(R^n)$ ,  $f : R^1 \rightarrow R^n$ .

Если для всех  $t \in (t_0 - \Delta, t_0)$  ( $t \in (t_0, t_0 + \Delta)$ ) существует только одна из односторонних разностей, то из свойств разности Хукухары следует, что отображение  $\text{diam}(X(\cdot)) : (t_0 - \Delta, t_0 + \Delta) \rightarrow R_+^1$  в  $\Delta$ -окрестности точки  $t_0$  может быть одним из следующих:

- 1) неубывающим на  $(t_0 - \Delta, t_0 + \Delta)$ ;
- 2) невозрастающим на  $(t_0 - \Delta, t_0 + \Delta)$ ;
- 3) неубывающим на  $(t_0 - \Delta, t_0)$  и невозрастающим на  $(t_0, t_0 + \Delta)$ ;
- 4) невозрастающим на  $(t_0 - \Delta, t_0)$  и неубывающим на  $(t_0, t_0 + \Delta)$ .

Следовательно, для каждого из перечисленных случаев возможна только одна из комбинаций разностей: 1) (2) и (4); 2) (3) и (5); 3) (4) и (3); 4) (5) и (2).

**Предположение 1.** В случае, когда существуют две односторонние разности, будем рассматривать лишь ту из них, которая соответствует комбинации с меньшим порядковым номером.

Теперь рассмотрим четыре типа пределов, каждый из которых соответствует одному из типов разностей:

$$\lim_{t \rightarrow t_0+} (t - t_0)^{-1} (X(t) \overset{h}{-} X(t_0)), \quad (6)$$

$$\lim_{t \rightarrow t_0+} (t - t_0)^{-1} (X(t_0) \overset{h}{-} X(t)), \quad (7)$$

$$\lim_{t \rightarrow t_0-} (t_0 - t)^{-1} (X(t_0) \overset{h}{-} X(t)), \quad (8)$$

$$\lim_{t \rightarrow t_0-} (t_0 - t)^{-1} (X(t) \overset{h}{-} X(t_0)). \quad (9)$$

Учитывая сделанное предположение, можно говорить, что в точке  $t_0$  могут существовать не более двух пределов, так как мы предполагали, что существуют только две из четырех используемых в пределах разностей Хукухары.

**Замечание 4.** Учитывая все изложенное выше, получаем, что могут существовать только следующие комбинации пределов: 1) (6) и (8); 2) (7) и (9); 3) (8) и (7); 4) (9) и (6).

**Определение 4** [10]. Если соответствующие два предела существуют и равны между собой, то будем говорить, что отображение  $X(\cdot)$  обобщенно дифференцируемо в точке  $t_0$  и обобщенная производная равна  $DX(t_0)$ .

**Определение 5** [10]. Будем говорить, что многозначное отображение  $X(\cdot): R^1 \rightarrow \text{conv}(R^n)$  обобщенно дифференцируемо на интервале  $(t_1, t_2)$ , если оно обобщенно дифференцируемо в каждой точке этого интервала.

**Лемма 1** [10]. Если многозначное отображение  $X(\cdot): R^1 \rightarrow \text{conv}(R^n)$  обобщенно дифференцируемо и  $\text{diam}(X(\cdot))$  — неубывающая функция на  $R^1$ , то многозначное отображение  $X(\cdot)$  также дифференцируемо по Хукухаре и  $D_H X(\cdot) = DX(\cdot)$ .

**Лемма 2** [10]. Если многозначное отображение  $X(\cdot): R^1 \rightarrow \text{conv}(R^n)$  дифференцируемо по Хукухаре, то оно обобщенно дифференцируемо и  $DX(\cdot) = D_H X(\cdot)$ .

**Определение 6** [10]. Многозначное отображение  $X(\cdot): [t_0, T] \rightarrow \text{conv}(R^n)$  называется абсолютно непрерывным на  $[t_0, T]$ , если существуют измеримое многозначное отображение  $G(\cdot): [t_0, T] \rightarrow \text{conv}(R^n)$  и система отрезков  $[t_i, t_{i+1}]$ ,  $i = \overline{0, m}$ ,  $t_{m+1} = T$  такие, что для всех  $t \in [t_i, t_{i+1}]$ ,  $i = \overline{0, m}$ ,

$$X(t) = X(t_i) \overset{h}{-} \int_{t_i}^t G(s) ds \quad \text{или} \quad X(t) = X(t_i) + \int_{t_i}^t G(s) ds.$$

**Теорема 2** [10]. Пусть многозначное отображение  $X(\cdot): [t_0, T] \rightarrow \text{conv}(R^n)$  абсолютно непрерывно на  $[t_0, T]$ . Тогда  $X(\cdot)$  обобщенно дифференцируемо почти всюду на отрезке  $[t_0, T]$  и  $DX(t) = G(t)$  для почти всех  $t \in [t_0, T]$ .

**Замечание 5.** Более подробно свойства обобщенной производной рассмотрены в [10].

**3. Дифференциальные уравнения с обобщенной производной.** Рассмотрим дифференциальное уравнение с обобщенной производной, аналогичное дифференциальному уравнению с производной Хукухары

$$DX = F(t, X), \quad X(t_0) = X_0, \quad (10)$$

где  $t \in [t_0, T]$ ,  $X(\cdot): [t_0, T] \rightarrow \text{conv}(R^n)$ ,  $F(\cdot, \cdot): [t_0, T] \times \text{conv}(R^n) \rightarrow \text{conv}(R^n)$ ,  $X_0 \in \text{conv}(R^n)$ .

Определим решение для дифференциального уравнения (10) аналогично тому, как это было сделано для дифференциальных уравнений с производной Хукухары.

**Определение 7.** Многозначное отображение  $X(\cdot): [t_0, T] \rightarrow \text{conv}(R^n)$  называется решением дифференциального уравнения (10), если оно абсолютно непрерывно и удовлетворяет (10) почти всюду на  $[t_0, T]$ .

Но в отличие от дифференциальных уравнений с производной Хукухары в данном случае невозможно обеспечить единственность решения.

**Пример 1.** Рассмотрим дифференциальное уравнение с обобщенной производной

$$DX = S_1(0), \quad X(0) = S_2(0). \quad (11)$$

Легко проверить, что все следующие многозначные отображения являются решениями уравнения (11):

$$X_1(t) = S_{2+t}(0), \quad t \in [0, 1], \quad X_2(t) = S_{2-t}(0), \quad t \in [0, 1],$$

$$X_3(t) = \begin{cases} S_{2+t}(0), & t \in [0; 0, 5], \\ S_{3-t}(0), & t \in [0, 5; 1], \end{cases} \quad X_4(t) = \begin{cases} S_{2-t}(0), & t \in [0; 0, 25], \\ S_{1,5+t}(0), & t \in [0, 25; 0, 5], \\ S_{2,5-t}(0), & t \in [0, 5; 1]. \end{cases}$$

Очевидно, что эту последовательность решений можно продолжить. Но только  $X_1(\cdot)$  является решением аналогичного уравнения с производной Хукухары:

$$D_H X = S_1(0), \quad X(0) = S_2(0).$$

Поэтому рассмотрим дифференциальное уравнение несколько другого вида

$$DX \stackrel{h}{=} \Phi(-\phi(t))F_1(t, X) = \Phi(\phi(t))F_2(t, X), \quad X(t_0) = X_0, \quad (12)$$

где  $t \in [t_0, T]$ ,  $X_0 \in \text{conv}(R^n)$ ,  $X(\cdot): [t_0, T] \rightarrow \text{conv}(R^n)$ ,  $F_1, F_2(\cdot, \cdot): [t_0, T] \times \text{conv}(R^n) \rightarrow \text{conv}(R^n)$  — многозначные отображения,  $\phi(\cdot): [t_0, T] \rightarrow R^1$  — непрерывная функция,  $\Phi(\phi) = \begin{cases} 1, & \phi > 0, \\ 0, & \phi \leq 0. \end{cases}$

**Определение 8.** Многозначное отображение  $X(\cdot): [t_0, T] \rightarrow \text{conv}(R^n)$  называется решением дифференциального уравнения (12), если оно непрерывно и на любом отрезке  $[\tau_i, \tau_{i+1}] \subset [t_0, T]$ , где функция  $\phi(\cdot)$  на интервале  $(t_i, t_{i+1})$  имеет постоянный знак, удовлетворяет интегральному уравнению

$$X(t) + \int_{\tau_i}^t \Phi(-\phi(s))F_1(s, X(s))ds = X(\tau_i) + \int_{\tau_i}^t \Phi(\phi(s))F_2(s, X(s))ds. \quad (13)$$

Если на интервале  $(\tau_i, \tau_{i+1})$  функция  $\phi(t) > 0$ , то  $X(\cdot)$  удовлетворяет интегральному уравнению

$$X(t) = X(\tau_i) + \int_{\tau_i}^t F_2(s, X(s))ds$$

для  $t \in [\tau_i, \tau_{i+1}]$  и  $\text{diam}(X(t))$  является возрастающей функцией.

Если на интервале  $(\tau_i, \tau_{i+1})$  функция  $\phi(t) < 0$ , то  $X(\cdot)$  удовлетворяет интегральному уравнению

$$X(\tau_i) = X(t) + \int_{\tau_i}^t F_1(s, X(s))ds,$$

т. е.

$$X(t) = X(\tau_i) - \int_{\tau_i}^t F_1(s, X(s))ds$$

для  $t \in [\tau_i, \tau_{i+1}]$  и  $\text{diam}(X(t))$  является убывающей функцией.

Если на отрезке  $[\tau_i, \tau_{i+1}]$  функция  $\phi(t) = 0$ , то  $X(t) = X(\tau_i)$  для  $t \in [\tau_i, \tau_{i+1}]$  и  $\text{diam}(X(t))$  является постоянной функцией.

Так же введем другое эквивалентное определение решения уравнения (11).

**Определение 9.** Мнозначное отображение  $X(\cdot): [t_0, T] \rightarrow \text{conv}(R^n)$  называется решением дифференциального уравнения (12), если оно абсолютно непрерывно, удовлетворяет (12) почти всюду на  $[t_0, T]$  и

$$\text{diam} X(t) = \begin{cases} \text{возрастает, если } \phi(t) > 0, \\ \text{постоянный, если } \phi(t) = 0, \\ \text{убывает, если } \phi(t) < 0. \end{cases}$$

**Замечание 6.** В уравнении (12) многозначные отображения  $F_1(t, X)$  и  $F_2(t, X)$  определяют скорость изменения („сжатия” и „расширения”) многозначного отображения  $X(t)$  и как оно видоизменяется в пространстве  $\text{conv}(R^n)$ , а функция  $\phi(t)$  определяет, когда диаметр  $X(t)$  возрастает, убывает или является постоянным.

**Замечание 7.** В уравнении (12) рассматриваются два различных многозначных отображения  $F_1(t, X)$  и  $F_2(t, X)$  потому, что законы „сжатия” и „расширения” могут быть различными.

**Пример 2.** Рассмотрим дифференциальное уравнение

$$DX \stackrel{h}{=} \Phi(-\phi(t))S_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \Phi(\phi(t))S_1 \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix}, \quad X(0) = S_1 \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad (14)$$

$$\text{где } \phi(t) = \begin{cases} t - 1/4, & t \in [0, 1/4], \\ 0, & t \in [1/4, 2], \\ t - 2, & t \in (2, 3]. \end{cases}$$

Поскольку  $\phi(t) < 0$  при  $t \in \left[0, \frac{1}{4}\right)$ , то  $X(t) = S_1 \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \end{pmatrix} \stackrel{h}{=} \int_0^t S_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = S_{1-3t} \begin{pmatrix} 0 \\ 3-t \end{pmatrix}$ , а так как  $\phi(t) = 0$  при  $t \in \left[\frac{1}{4}, 2\right]$ , то  $X(t) = S_{1/4} \begin{pmatrix} 0 \\ 11 \\ 4 \end{pmatrix}$ . Так как  $\phi(t) > 0$  при  $t \in [2, 3]$ , то  $X(t) = S_{1/4} \begin{pmatrix} 0 \\ 11 \\ 4 \end{pmatrix} + \int_2^t S_1 \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix} = S_{t-7/4} \begin{pmatrix} 0 \\ 2t - \frac{5}{4} \end{pmatrix}$ . Следовательно,

$$X(t) = \begin{cases} S_{1-3t} \begin{pmatrix} 0 \\ 3-t \end{pmatrix}, & t \in \left[0, \frac{1}{4}\right), \\ S_{1/4} \begin{pmatrix} 0 \\ 11 \\ 4 \end{pmatrix}, & t \in \left[\frac{1}{4}, 2\right], \\ S_{t-7/4} \begin{pmatrix} 0 \\ 2t - \frac{5}{4} \end{pmatrix}, & t \in [2, 3]. \end{cases}$$

**4. Теорема существования и единственности решения.** В данном пункте мы сформулируем условия существования и единственности решения для двух случаев  $n = 1$  и  $n \geq 2$ .

**4.1. Случай  $n = 1$ .** В данном случае справедливо следующее утверждение.

**Утверждение 1.** Пусть  $A, B \in \text{conv}(R^1)$ . Для того чтобы  $A \stackrel{h}{=} B$  существовало, необходимо и достаточно, чтобы  $\text{diam}(A) \geq \text{diam}(B)$ , причем  $\text{diam}(A \stackrel{h}{=} B) = \text{diam}(A) - \text{diam}(B)$ .

**Теорема 3.** Пусть интервальнозначные отображения  $F_1(t, X)$  и  $F_2(t, X)$  в области  $Q = \{(t, X) \in R^1 \times \text{conv}(R^1) : t \in [t_0, t_0 + a], h(X, X_0) \leq b\}$  удовлетворяют следующим условиям:

1) для любого фиксированного  $X$  интервальнозначные отображения  $F_1(t, X)$ ,  $F_2(t, X)$  измеримы по  $t$ ;

2) для любого фиксированного  $t$  интервальнозначные отображения  $F_1(t, X)$ ,  $F_2(t, X)$  удовлетворяют условию Литшица с постоянными  $L_1$  и  $L_2$  по  $X$ ;

3) существуют суммируемые на  $[t_0, t_0 + a]$  функции  $m_1(t)$ ,  $m_2(t)$  такие, что

$$h(F_1(t, X), \{0\}) \leq m_1(t), \quad h(F_2(t, X), \{0\}) \leq m_2(t);$$

4) функция  $\phi(t)$  непрерывна и имеет конечное число сегментов, где  $\phi(t) = 0$ ;

5)  $\theta = \text{diam}(X_0) > 0$ .

Тогда на сегменте  $[t_0, t_0 + d]$  существует единственное решение системы (12), где  $d$  удовлетворяет условиям:

a)  $d \leq a$ ;

b)  $\xi_i(t_0 + d) \leq b$ , где  $\xi_i(t) = \int_{t_0}^t m_i(s) ds$ ,  $i = 1, 2$ ;

c)  $\int_{\mu[t_0, t_0 + d]} m_1(s) ds \leq \frac{\theta}{2}$ , где  $\mu[t_0, t_0 + d] \subset [t_0, t_0 + d] : \phi(t) < 0$  для  $t \in \mu[t_0, t_0 + d]$ .

**Доказательство.** Рассмотрим функцию  $\phi(t)$  на сегменте  $[t_0, t_0 + a]$ . Из условия 4 теоремы следует, что существует конечное число точек  $t_1, \dots, t_m \in [t_0, t_0 + d]$  таких, что  $t_0 < t_1 < \dots < t_m < t_0 + d$  и на каждом частичном интервале  $(t_i, t_{i+1})$ ,  $i = \overline{0, m}$ ,  $t_{m+1} = t_0 + d$ , функция  $\phi(t)$  либо имеет постоянный знак, либо равна нулю. Предположим, что решение системы (12) существует на отрезке  $[t_0, t_k]$ ,  $k \leq m$ . Рассмотрим уравнение (12) на сегменте  $[t_k, t_{k+1}]$ . Возможны три случая:

1)  $\phi(t) > 0$  для  $t \in (t_k, t_{k+1})$ . Пусть  $X(t) = [x_1(t), x_2(t)]$  и  $F_2(t, X) = [f_{21}(t, x_1, x_2), f_{22}(t, x_1, x_2)]$ . В силу определения 8 интервальнозначное отображение  $X(t) = [x_1(t), x_2(t)]$  удовлетворяет интегральному уравнению

$$[x_1(t), x_2(t)] = [x_1(t_k), x_2(t_k)] + \int_{t_k}^t [f_{21}(s, x_1(s), x_2(s)), f_{22}(s, x_1(s), x_2(s))] ds, \quad (15)$$

т. е.

$$x_1(t) = x_1(t_k) + \int_{t_k}^t f_{21}(s, x_1(s), x_2(s)) ds,$$

$$x_2(t) = x_2(t_k) + \int_{t_k}^t f_{22}(s, x_1(s), x_2(s)) ds.$$

Следовательно,  $x_1(t)$  и  $x_2(t)$  удовлетворяют системе уравнений

$$\begin{aligned} \dot{x}_1(t) &= f_{21}(t, x_1(t), x_2(t)), & x_1(t_k) &= x_1(t_k - 0), \\ \dot{x}_2(t) &= f_{22}(t, x_1(t), x_2(t)), & x_2(t_k) &= x_2(t_k - 0). \end{aligned} \quad (16)$$

В силу [36] система (16) имеет единственное решение  $x_1(t)$  и  $x_2(t)$  на отрезке  $[t_k, t_{k+1}]$ . Из (15) следует, что  $\text{diam}(X(t))$  на отрезке  $[t_k, t_{k+1}]$  не убывает. Следовательно, существует единственное решение системы (12) на отрезке  $[t_k, t_{k+1}]$ .

2)  $\phi(t) < 0$  для  $t \in (t_k, t_{k+1})$ . Пусть  $X(t) = [x_1(t), x_2(t)]$  и  $F_1(t, X) = [f_{11}(t, x_1, x_2), f_{12}(t, x_1, x_2)]$ . В силу определения 8 интервальнозначное отображение  $X(t) = [x_1(t), x_2(t)]$  удовлетворяет интегральному уравнению

$$[x_1(t_k), x_2(t_k)] = [x_1(t), x_2(t)] + \int_{t_k}^t [f_{11}(s, x_1(s), x_2(s)), f_{12}(s, x_1(s), x_2(s))] ds,$$

т. е.

$$x_1(t_k) = x_1(t) + \int_{t_k}^t f_{11}(s, x_1(s), x_2(s)) ds,$$

$$x_2(t_k) = x_2(t) + \int_{t_k}^t f_{12}(s, x_1(s), x_2(s)) ds.$$

Следовательно,  $x_1(t)$  и  $x_2(t)$  должны удовлетворять системе уравнений

$$\begin{aligned} \dot{x}_1(t) &= -f_{11}(t, x_1(t), x_2(t)), & x_1(t_k) &= x_1(t_k - 0), \\ \dot{x}_2(t) &= -f_{12}(t, x_1(t), x_2(t)), & x_2(t_k) &= x_2(t_k - 0). \end{aligned} \quad (17)$$

В силу [36] система (17) имеет единственное решение  $x_1(t)$  и  $x_2(t)$  на  $[t_k, t_{k+1}]$ . Поскольку  $\text{diam}(X(t)) > \text{diam}(X(t_k)) - 2 \int_{[t_k, t]} m_1(s) ds \geq \text{diam}(X_0) - 2 \int_{\mu[t_0, t]} m_1(s) ds \geq 0$ , то  $\text{diam}(X(t)) = x_2(t) - x_1(t) \geq 0$  для всех  $t \in [t_k, t_{k+1}]$ . Следовательно, решение системы (12) существует на отрезке  $[t_k, t_{k+1}]$ .

3)  $\phi(t) \equiv 0$  для  $t \in [t_k, t_{k+1}]$ . Тогда  $X(t) \equiv X(t_k)$  для  $t \in [t_k, t_{k+1}]$ . Следовательно, решение системы (12) существует на отрезке  $[t_k, t_{k+1}]$ .

Теорема доказана.

**4.2. Случай  $n \geq 2$ .** Пусть  $A, B \in \text{conv}(R^n)$ . Как известно, в данном случае разность Хукухары  $A \stackrel{h}{\setminus} B$  не всегда существует даже при локальном вложении множества  $B$  в множество  $A$ , т. е. если существует  $c \in R^n$  такое, что  $B + c \subset A$  [37].

Обозначим через  $CC(R^n)$ ,  $n \geq 2$ , объединение пространства непустых сильно выпуклых компактных подмножеств из  $R^n$  [37] с элементами пространства  $R^n$ .

**Утверждение 2 [37].** Пусть  $A, B \in CC(R^n)$ . Для того чтобы  $A \stackrel{h}{\setminus} B$  существовало, необходимо и достаточно, чтобы множество  $B$  было локально вложимо в множество  $A$ .

**Теорема 4.** Пусть многозначные отображения  $F_1, F_2(\cdot, \cdot): R^1 \times CC(R^n) \rightarrow CC(R^n)$  в области  $Q = \{(t, X) \in R^1 \times CC(R^n) : t \in [t_0, t_0 + a], h(X, X_0) \leq b\}$  удовлетворяют условиям:

- 1) для любого фиксированного  $X$  многозначные отображения  $F_1(t, X), F_2(t, X)$  измеримы по  $t$ ;
- 2) для любого фиксированного  $t$  многозначные отображения  $F_1(t, X), F_2(t, X)$  удовлетворяют условию Липшица с постоянными  $L_1$  и  $L_2$  по  $X$ ;
- 3) существуют суммируемые на  $[t_0, t_0 + a]$  функции  $m_1(t), m_2(t)$  такие, что

$$h(F_1(t, X), \{0\}) \leq m_1(t), \quad h(F_2(t, X), \{0\}) \leq m_2(t);$$

4) функция  $\phi(t)$  непрерывна и имеет конечное число сегментов, где  $\phi(t) = 0$ ;

5)  $\text{int} X_0 \neq \emptyset$ .

Тогда на сегменте  $[t_0, t_0 + d]$  существует единственное решение системы (12), где  $d$  удовлетворяет условиям:

а)  $d \leq a$ ;

б)  $\xi_i(t_0 + d) \leq b$ , где  $\xi_i(t) = \int_{t_0}^t m_i(s) ds$ ,  $i = 1, 2$ ;

в)  $\int_{\mu[t_0, t_0 + d]} m_1(s) ds \leq \frac{\theta}{2}$ , где  $\theta = \min_{\|\psi\|=1} |C(X_0, \psi) + C(X_0, -\psi)|$ ,  $C(X, \psi) = \max_{x \in X} (x_1 \psi_1 + \dots + x_n \psi_n)$ ,  $\mu[t_0, t_0 + d] \subset [t_0, t_0 + d] : \phi(t) < 0$  для  $t \in \mu[t_0, t_0 + d]$ .

**Доказательство.** Рассмотрим следующие случаи:



1. Если  $\phi(t) > 0$  для  $t \in [t_0, t_0 + a]$ , то из леммы 1 получаем, что дифференциальное уравнение (12) является дифференциальным уравнением с производной Хукухары

$$D_H X = F_2(t, X), \quad X(t_0) = X_0. \quad (18)$$

В силу [15, 20] на отрезке  $[t_0, t_0 + d]$  существует единственное решение системы (18), где  $d = \min\{a, d_2\}$ ,  $\int_{t_0}^{t_0+d_2} m_2(s) ds \leq b$ .

2. Если  $\phi(t) = 0$  для  $t \in [t_0, t_0 + a]$ , то из леммы 1 получаем, что дифференциальное уравнение (12) является дифференциальным уравнением с производной Хукухары  $D_H X = \{0\}$ ,  $X(t_0) = X_0$ . Очевидно на отрезке  $[t_0, t_0 + a]$  единственным решением этого уравнения является  $X(t) \equiv X_0$ .

3. Если  $\phi(t) < 0$  для  $t \in [t_0, t_0 + a]$ , то дифференциальное уравнение (12) является дифференциальным уравнением с обобщенной производной

$$DX \overset{h}{=} F_1(t, X) = \{0\}, \quad X(t_0) = X_0. \quad (19)$$

В силу определения 8 рассмотрим эквивалентное интегральное уравнение

$$X(t) = X_0 \overset{h}{=} \int_{t_0}^t F_1(s, X(s)) ds \quad (20)$$

на отрезке  $[t_0, t_0 + a]$  и докажем, что оно имеет решение на сегменте  $[t_0, t_0 + d]$ .

а) Из условия 3 теоремы имеем  $F_1(t, X) \subset S_{m_1(t)}(0)$  для всех  $(t, X) \in Q$ . Следовательно,

$$\int_{t_0}^t F_1(s, X) ds \subset S_{\int_{t_0}^t m_1(s) ds}(0).$$

Обозначим  $S(t) = S_{\int_{t_0}^t m_1(s) ds}(0)$ . Очевидно, что если  $t_0 \leq t_1 \leq t_2 \leq t_0 + a$ , то  $S(t_0) \subset S(t_1) \subset S(t_2) \subset S(t_0 + a)$ , т. е. многозначное отображение  $S(t)$  монотонно расширяется с течением времени, причем  $S(t_0) = \{0\}$ . Поскольку  $X_0 \in CC(R^n)$  и  $\text{int} X_0 \neq \emptyset$ , существует  $d_1 > 0$  такое, что множества  $S(t)$  вложимы в  $X_0$  для всех  $t \in [t_0, t_0 + d_1]$  и не вложимы для  $t > t_0 + d_1$ . Следовательно,  $d_1$  определяется из условия  $\int_{t_0}^{t_0+d_1} m_1(s) ds \leq \frac{\theta}{2}$ .

Отсюда для всех  $(t, X) \in Q_1 = \{(t, X) \in R^1 \times CC(R^n) : t \in [t_0, t_0 + d_1], h(X, X_0) \leq b\}$  множество  $\int_{t_0}^t F_1(s, X) ds$  вложимо в множество  $X_0$ .

б) Поскольку  $F_1(t, X) \in CC(R^n)$  для всех  $(t, X) \in Q$ , из [37] следует, что  $\int_{t_0}^t F_1(s, X) ds \in CC(R^n)$  для всех  $(t, X) \in Q$ . Тогда из пункта а) и [37] следует, что разность Хукухары  $X_0 \overset{h}{=} \int_{t_0}^t F_1(s, X) ds$  существует для всех  $(t, X) \in Q_1$ .

в) Обозначим  $d = \min\{a, d_1, d_3\}$ , где  $d_3 > 0$  такое, что  $\int_{t_0}^{t_0+d_3} m_1(s) ds \leq b$ .

г) Построим последовательность многозначных отображений

$$X^0(t) \equiv X_0, \quad X^k(t) = X_0 \overset{h}{-} \int_{t_0}^t F_1(s, X^{k-1}(s)) ds \quad \text{для всех } t \in [t_0, t_0 + d]. \quad (21)$$

Из пункта б) следует, что  $X^k(t)$  существует и  $X^k(t) \in CC(R^n)$  для всех  $t \in [t_0, t_0 + d]$  и любого  $k \in N$ .

Из условий 1 и 2 теоремы имеем, что  $X^k(t)$  непрерывно для всех  $t \in [t_0, t_0 + d]$  и любого  $k \in N$ .

Очевидно, что

$$\begin{aligned} h(X^k(t), X_0) &= h\left(X_0 \overset{h}{-} \int_{t_0}^t F_1(s, X^{k-1}(s)) ds, X_0\right) \leq h\left(\int_{t_0}^t F_1(s, X^{k-1}(s)) ds, \{0\}\right) \leq \\ &\leq \int_{t_0}^t h(F_1(s, X^{k-1}(s)), \{0\}) ds \leq \int_{t_0}^t m_1(s) ds \leq \xi(t_0 + d) \leq b. \end{aligned}$$

Следовательно, последовательность многозначных отображений  $\{X^k(t)\}_{k=0}^\infty$  равномерно ограничена, т. е.  $h(X^k(t), \{0\}) \leq h(X_0, \{0\}) + b$  для всех  $k \in N$  и  $t \in [t_0, t_0 + d]$ .

Теперь выберем произвольные  $m, p \in N$ . Оценим

$$\begin{aligned} h(X^{p+m}(t), X^p(t)) &\leq h\left(\int_{t_0}^t F_1(s, X^{p+m-1}(s)) ds, \int_{t_0}^t F_1(s, X^{p-1}(s)) ds\right) \leq \\ &\leq \int_{t_0}^t h(F_1(s, X^{p+m-1}(s)), F_1(s, X^{p-1}(s))) ds \leq L_1 \int_{t_0}^t h(X^{p+m-1}(s), X^{p-1}(s)) ds. \end{aligned}$$

Отсюда

$$h(X^{p+m}(t), X^p(t)) \leq L_1^n \int_{t_0}^t \dots \int_{t_0}^{t_{p-1}} h(X^m(t_p), X_0) dt_p \dots dt_1 \leq \frac{bL_1^p (t - t_0)^p}{(p)!} \leq \frac{bL_1^p d^p}{(p)!}.$$

Следовательно, данная последовательность многозначных отображений  $\{X^k(t)\}_{k=0}^\infty$  является фундаментальной и, значит, сходится. Непрерывное многозначное отображение, являющееся пределом этой последовательности, обозначим через  $X(t)$ . Очевидно,  $X(t)$  является решением (20) и тем самым уравнения (19) на сегменте  $[t_0, t_0 + d]$ .

Докажем теперь, что решение уравнения (19) единственно. Предположим противное. Пусть уравнение (19) имеет, по крайней мере, два решения  $X(t)$  и  $Y(t)$  таких, что

$$\bar{\omega} = \max_{t \in [t_0, t_0 + d]} h(X(t), Y(t)) > 0,$$

где  $[t_0, t_0 + d]$  — общий промежуток существования решений  $X(t)$  и  $Y(t)$ .

В силу эквивалентности уравнений (19) и (20) имеем

$$X(t) \equiv X_0 \frac{h}{\int_{t_0}^t F_1(s, X(s)) ds}, \quad Y(t) \equiv X_0 \frac{h}{\int_{t_0}^t F_1(s, Y(s)) ds},$$

откуда, используя условие Липшица и свойства расстояния по Хаусдорфу, получаем

$$\begin{aligned} h(X(t), Y(t)) &= h \left( X_0 \frac{h}{\int_{t_0}^t F_1(s, X(s)) ds}, X_0 \frac{h}{\int_{t_0}^t F_1(s, Y(s)) ds} \right) = \\ &= h \left( \int_{t_0}^t F_1(s, X(s)) ds, \int_{t_0}^t F_1(s, Y(s)) ds \right) \leq \int_{t_0}^t h(F_1(s, X(s)), F_1(s, Y(s))) ds \leq \\ &\leq L \int_{t_0}^t h(X(s), Y(s)) ds. \end{aligned}$$

Таким образом, получаем последовательность оценок

$$h(X(t), Y(t)) \leq L \int_{t_0}^t \bar{\omega} ds = L\bar{\omega}(t - t_0) \leq L\bar{\omega}d,$$

$$h(X(t), Y(t)) \leq L \int_{t_0}^t L\bar{\omega}(s - t_0) ds = L^2\bar{\omega} \frac{(t - t_0)^2}{2} \leq L^2\bar{\omega} \frac{d^2}{2} \dots$$

Используя метод полной математической индукции, убеждаемся, что для любого натурального  $m$  на отрезке  $[t_0, t_0 + d]$  имеет место неравенство  $h(X(t), Y(t)) \leq L^m \bar{\omega} \frac{d^m}{m!}$ .

Тогда  $\bar{\omega} = \max_{t \in [t_0, t_0 + d]} h(X(t), Y(t)) \leq L^m \bar{\omega} \frac{d^m}{m!}$ , откуда в силу положительности  $\bar{\omega}$  следует, что для любого натурального  $m$

$$1 \leq \frac{(Ld)^m}{m!}. \quad (22)$$

По признаку Даламбера ряд  $\sum_{m=1}^{\infty} \frac{(Ld)^m}{m!}$  сходится, и поэтому в силу необходимого условия  $\lim_{m \rightarrow \infty} \frac{(Ld)^m}{m!} = 0$ . Это означает, что для  $\varepsilon = \frac{1}{2}$  существует  $m \in N$  такое, что  $\frac{(Ld)^m}{m!} < \frac{1}{2}$ . Тогда в силу (22) получаем, что  $1 < \frac{1}{2}$ . Полученное противоречие возникло в результате неверного предположения, следовательно, уравнение (19) имеет единственное решение.

4. В случае, когда функция  $\phi(t)$  меняет знак на отрезке  $[t_0, t_0 + a]$ , существование решения доказывается комбинацией случаев 1–3.

Теорема доказана.

**Замечание 8.** В предположениях теоремы 4 пространство сильно выпуклых компактных множеств можно заменить на пространство  $M$ -сильно выпуклых компактных множеств [37].

**Замечание 9.** Утверждения теоремы 4 останутся справедливыми, если предположить, что  $F_2: (\cdot, \cdot): R^1 \times CC(R^n) \rightarrow \text{conv}(R^n)$ .

1. *Hukuhara M.* Integration des applications mesurables dont la valeur est un compact convexe // Funk. ekvacioj. – 1967. – № 10. – P. 205–223.
2. *Bridgland T. F.* Trajectory integrals of set valued functions // Pacif. J. Math. – 1970. – 33, № 1. – P. 43–68.
3. *Тюрин Ю. Н.* Математическая формулировка упрощенной модели производственного планирования // Эконом. и мат. методы. – 1965. – 1, № 3. – С. 391–409.
4. *Banks H. T., Jacobs M. Q.* A differential calculus for multifunctions // J. Math. Anal. and Appl. – 1970. – № 29. – P. 246–272.
5. *Radstrom H.* An embedding theorem for spaces of convex sets // Proc. Amer. Math. Soc. – 1952. – № 3. – P. 165–169.
6. *Плотников А. В.* Дифференцирование многозначных отображений.  $T$ -производная // Укр. мат. журн. – 2000. – 52, № 8. – С. 1119–1126.
7. *Плотников В. А., Плотников А. В., Витюк А. Н.* Дифференциальные уравнения с многозначной правой частью. Асимптотические методы. – Одесса: АстроПринт, 1999. – 354 с.
8. *Витюк А. Н.* Дробное дифференцирование многозначных отображений // Доп. НАН України. – 2003. – № 10. – С. 75–78.
9. *Bede B., Stefanini L.* Generalized Hukuhara differentiability of interval-valued functions and interval differential equations // Working Paper Ser. in Economics. Math. and Statist. Univ. Urbino “Carlo Bo”. – 2008.
10. *Plotnikov A. V., Skripnik N. V.* Set-valued differential equations with generalized derivative // J. Adv. Res. Pure Math. – 2011. – 3, № 1. – P. 144–160.
11. *de Blasi F. S., Iervolino F.* Equazioni differenziali con soluzioni a valore compatto convesso // Boll. Unione mat. ital. – 1969. – 2, № 4–5. – P. 491–501.
12. *Chalco-Cano Y., Romin-Flores H., Jimenez-Gamero M. D.* Generalized derivative and  $\pi$ -derivative for set-valued functions // Inf. Sci. – 2011. – 181, № 1. – P. 2177–2188.
13. *Lasota A., Strauss A.* Asymptotic behavior for differential equations which cannot be locally linearized // J. Different. Equat. – 1971. – 3, № 10. – P. 152–172.
14. *Martelli M., Vignoli A.* On differentiability of multi-valued maps // Boll. Unione mat. ital. – 1974. – 4, № 10. – P. 701–712.
15. *Плотников А. В., Скрипник Н. В.* Дифференциальные уравнения с четкой и нечеткой многозначной правой частью. Асимптотические методы. – Одесса: АстроПринт, 2009.
16. *Bede B., Gal S. G.* Generalizations of the differentiability of fuzzy-number-valued functions with applications to fuzzy differential equations // Fuzzy Sets Syst. – 2005. – № 151. – P. 581–599.
17. *Stefanini L., Bede B.* Generalized Hukuhara differentiability of interval-valued functions and interval differential equations // Nonlinear Anal., Theory, Methods, Appl., Ser. A. – 2009. – 71, № 3–4. – P. 1311–1328.
18. *Перестюк Н. А., Плотников В. А., Самойленко А. М., Скрипник Н. В.* Импульсные дифференциальные уравнения с многозначной и разрывной правой частью. – Киев: Ин-т математики НАН Украины, 2007.
19. *de Blasi F. S., Iervolino F.* Euler method for differential equations with set-valued solutions // Boll. Unione mat. ital. – 1971. – 4, № 4. – P. 941–949.
20. *Brandao Lopes Pinto A. J., de Blasi F. S., Iervolino F.* Uniqueness and existence theorems for differential equations with compact convex valued solutions // Boll. Unione mat. ital. – 1970. – № 4. – P. 534–538.
21. *Lakshmikantham V., Granna Bhaskar T., Vasundhara Devi J.* Theory of set differential equations in metric spaces. – Cambridge Sci. Publ., 2006.
22. *Lakshmikantham V., Mohapatra R. N.* Theory of fuzzy differential equations and inclusions. – London: Taylor & Francis, 2003.
23. *Комлева Т. А., Плотников А. В., Скрипник Н. В.* Дифференциальные уравнения с многозначными решениями // Укр. мат. журн. – 2008. – 60, № 10. – С. 1326–1337.
24. *Плотников А. В., Тумбрукаки А. В.* Интегро-дифференциальные уравнения с многозначными траекториями // Укр. мат. журн. – 2000. – 52, № 3. – С. 359–367.

25. *Plotnikov A. V., Komleva T. A.* Averaging of set integrodifferential equations // *Appl. Math.* – 2011. – **1**, № 2. – P. 99–105.
26. *Piszczek M.* On a multivalued second order differential problem with Hukuhara derivative // *Opusc. math.* – 2008. – **28**, № 2. – P. 151–161.
27. *Арсирій А. В., Плотников А. В.* Системы управления многозначными траекториями с многозначным критерием качества // *Укр. мат. журн.* – 2009. – **61**, № 8. – С. 1142–1147.
28. *Plotnikov A. V., Arsirii A. V.* Piecewise constant control set systems // *Amer. J. Comput. and Appl. Math.* – 2011. – **1**, № 2. – P. 89–92.
29. *Плотников В. А., Кичмаренко О. Д.* Усреднение управляемых уравнений с производной Хукухары // *Нелінійні коливання.* – 2006. – **9**, № 3. – С. 376–385.
30. *de Blasi F. S., Lakshmikantham V., Gnana Bhaskar T.* An existence theorem for set differential inclusions in a semilinear metric space // *Control Cybernet.* – 2007. – **36**, № 3. – P. 571–582.
31. *Плотникова Н. В.* Системы линейных дифференциальных уравнений с  $\pi$ -производной и линейные дифференциальные включения // *Мат. сб.* – 2005. – **196**, № 11. – С. 127–140.
32. *Plotnikov A., Skripnik N.* Existence and uniqueness theorems for generalized set differential equations // *Int. J. Control Sci. Eng.* – 2012. – **2**, № 1. – P. 1–6.
33. *Skripnik N.* Interval-valued differential equations with generalized derivative // *Appl. Math.* – 2012. – **2**, № 4. – P. 116–120.
34. *Плотникова Н. В.* Аппроксимация пучка решений линейных дифференциальных включений // *Нелінійні коливання.* – 2006. – **9**, № 3. – С. 386–400.
35. *Толстоногов А. А.* Дифференциальные включения в банаховом пространстве. – Новосибирск: Наука, 1986. – 296 с.
36. *Filippov A. F.* Differential equations with discontinuous righthand sides. – Dordrecht: Kluwer Acad. Publ. Group, 1988.
37. *Половинкин Е. С., Балаиов М. В.* Элементы выпуклого и сильно выпуклого анализа. – М.: Физматлит, 2004. – 416 с.

Получено 24.04.12,  
после доработки — 18.09.12