

## О НАЧАЛЬНЫХ ДАННЫХ ПРОСТОЙ КОНСЕРВАТИВНОЙ СИСТЕМЫ РАССЕЯНИЯ, КОТОРЫЕ МОГУТ БЫТЬ ПЕРЕВЕДЕНЫ В НОЛЬ ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНОСТЬЮ ВХОДОВ ИЗ $l^2$

We describe the lineal of initial data of a simple conservative scattering system which can be transferred to zero by a sequence from  $l^2$ . The proof is based on the known connection between the Lax – Phillips scattering theory and the theory of unitary operator nodes developed by B. Szökefalvi-Nagy, C. Foias, and M. S. Brodskii.

Описано лінеал початкових даних простої консервативної системи розсіювання, які можна перевести в нуль послідовністю входів з  $l^2$ . Доведення ґрунтується на відомому зв'язку між теорією розсіювання Лакса – Філіпса та теорією унітарних вузлів Б. Секефальві-Надя, Ч. Фояша та М. С. Бродського.

**1. Предварительные сведения и формулировка результата.** Рассмотрим линейную систему с дискретным временем  $\lambda$  вида

$$\begin{aligned}x_{k+1} &= Ax_k + B\xi_k, \\ \sigma_k &= Cx_k + D\xi_k, \\ k &= 0, 1, 2, \dots,\end{aligned}\tag{1}$$

где  $x_k \in X$ ,  $\xi_k \in U$ ,  $\sigma_k \in V$ ; пространство состояний  $X$ , пространство входов  $U$  и пространство выходов  $V$  — сепарабельные гильбертовы пространства (может быть, конечномерные);  $A, B, C, D$  — ограниченные линейные операторы.

В соответствии с принятой терминологией пространство управлений системы  $\lambda$  есть подпространство  $X_\lambda^c$  пространства  $X$ , которое определяется формулой

$$X_\lambda^c = \bigvee_{k=0}^{\infty} A^k BU$$

(здесь знак  $\bigvee$  обозначает замыкание линейной оболочки), и пространство наблюдений системы  $\lambda$  есть подпространство  $X_\lambda^o$  пространства  $X$ , которое определяется формулой

$$X_\lambda^o = \bigvee_{k=0}^{\infty} A^{*k} C^* V.$$

Система  $\lambda$  называется простой, если  $X = X_\lambda^c \bigvee X_\lambda^o$ .

Если начальное данное  $x_0$  системы  $\lambda$  равно 0, то действием конечной последовательности входов  $\xi_0, \xi_1, \dots, \xi_m$  эта система переходит в состояние

$$x_{m+1} = \sum_{k=0}^m A^k B \xi_{m-k}\tag{2}$$

и, таким образом, пространство управлений есть множество элементов пространства  $X$ , которые могут быть сколь угодно близко достижимы из нулевого начального условия конечной последовательностью входов; можно аналогично интерпретировать пространство наблюдений  $X_\lambda^o$ , если заменить систему  $\lambda$  сопряженной системой  $\lambda^*$ , которая определяется равенствами

$$\begin{aligned}x_{k+1} &= A^* x_k + C^* \xi_k, \\ \sigma_k &= B^* x_k + D^* \xi_k,\end{aligned}\tag{3}$$

где  $x_k \in X$ ,  $\xi_k \in V$ ,  $\sigma_k \in U$ .

Настоящая работа посвящена решению следующего вопроса: каковы начальные данные  $x_0 = a$ , для которых существует такая последовательность входов  $\{\xi_k\}_{k=0}^\infty \subset U$ , что  $\sum_{k=0}^\infty \|\xi_k\|^2 < +\infty$  и  $\lim_{k \rightarrow \infty} \|x_k\| = 0$ . Этот вопрос исследуется для случая, когда  $\lambda$  — простая консервативная система рассеяния.

Напомним соответствующее определение [1]: система  $\lambda$  вида (1) называется консервативной системой рассеяния, если равенства (1) влекут равенство

$$\|x_{k+1}\|^2 - \|x_k\|^2 = \|\xi_k\|^2 - \|\sigma_k\|^2$$

и аналогичное равенство для системы  $\lambda^*$  вида (3).

Легко видеть, что это определение равносильно тому факту, что блочный оператор

$$\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix},$$

который действует из  $X \oplus U$  в  $X \oplus V$ , изометричен и сопряженный к нему оператор также изометричен. В другой терминологии [2] это означает, что пространства  $X$ ,  $U$ ,  $V$  и операторы  $A$ ,  $B$ ,  $C$ ,  $D$  образуют унитарный узел.

Хорошо известна связь между теорией унитарных операторных узлов и теорией рассеяния Лакса – Филлипса (описание этой связи см., например, во введении к статье [3]). Центральным объектом теории Лакса – Филлипса является (в данном случае дискретная) унитарная группа операторов  $\{W^k\}_{k=-\infty}^\infty$ , где  $W$  — унитарный оператор, действующий в некотором сепарабельном гильбертовом пространстве  $\mathfrak{H}$ . В этом пространстве выделяются два подпространства  $\mathfrak{D}_+$  и  $\mathfrak{D}_-$ , которые имеют следующие свойства:

- 1)  $W\mathfrak{D}_+ \subset \mathfrak{D}_+$ ;
- 2)  $\bigcap_{k=0}^\infty W^k \mathfrak{D}_+ = \{0\}$ ;
- 3)  $W^* \mathfrak{D}_- \subset \mathfrak{D}_-$ ;
- 4)  $\bigcap_{k=0}^\infty W^{*k} \mathfrak{D}_- = \{0\}$ .

Каждому унитарному узлу (или, что равносильно, каждой консервативной системе рассеяния вида (1)) соответствует такая унитарная группа Лакса – Филлипса, для которой выполнены следующие соотношения:

$$\begin{aligned} \mathfrak{D}_+ &\perp \mathfrak{D}_-, \\ \mathfrak{H} &= \mathfrak{D}_+ \oplus X \oplus \mathfrak{D}_-, \\ \mathfrak{D}_+ \ominus W\mathfrak{D}_+ &= V, \\ \mathfrak{D}_- \ominus W^* \mathfrak{D}_- &= U. \end{aligned} \tag{4}$$

Используя технику, разработанную в теории Лакса – Филлипса, мы докажем следующее утверждение.

Пусть  $M$  — множество тех начальных данных  $x_0 = a \in X$  системы  $\lambda$  вида (1), для которых существует такая последовательность входов  $\{\xi_k\}_{k=0}^\infty$ , что  $\sum_{k=0}^\infty \|\xi_k\|^2 < +\infty$  и  $\lim_{k \rightarrow \infty} \|x_k\| = 0$ .

Обозначим через  $\overset{\circ}{X}_\lambda^o$  линейную оболочку  $L(A^{*k} C^* V)$ ,  $k = 0, 1, 2, \dots$  (таким образом,  $X_\lambda^o = \overline{\overset{\circ}{X}_\lambda^o}$ , где черта обозначает замыкание).

Пусть  $\Theta(z) = D + zC(I - zA)^{-1}B$  — передаточная функция консервативной системы рассеяний  $\lambda$  (и в то же время характеристическая функция соответствующего унитарного узла и матрица рассеяния соответствующей унитарной группы Лакса – Филлипса; см. [1, 2, 4]). Известно, что эта функция принадлежит классу Шура сжимающих аналитических оператор-функций, которые определены в открытом единичном круге. Пусть  $\Delta(\xi) = (I - \Theta(\xi))^* \Theta(\xi)^{1/2}$ , где  $\Theta(\xi)$  ( $|\xi| = 1$ ) — граничные значения функции  $\Theta(z)$ .

Пусть  $H^2(U)$  — пространство Харди, которое трактуется как подпространство пространства  $L^2(U)$  на единичной окружности.

**Теорема.** Для каждой простой консервативной системы рассеяния  $\lambda$  имеет место включение

$$\overset{\circ}{X}_\lambda^o \subset M \subset X_\lambda^o. \tag{5}$$

Равенство  $M = X_\lambda^o$  имеет место тогда и только тогда, когда линейал  $\Delta(\xi)H^2(U)$  замкнут в топологии пространства  $L^2(U)$ .

**2. Доказательство теоремы.** Как было отмечено в п. 1, каждой консервативной системе рассеяния  $\lambda$  канонически соответствует некоторая унитарная группа Лакса – Филлипса  $\{W^k\}_{k=-\infty}^\infty$ , для которой справедливо соотношение  $\mathfrak{D}_- \perp \mathfrak{D}_+$ . При этом простота системы  $\lambda$  равносильна соотношению

$$\left( \bigvee_{k=0}^{+\infty} W^{*k} \mathfrak{D}_+ \right) \vee \left( \bigvee_{k=0}^{+\infty} W^k \mathfrak{D}_- \right) = \mathfrak{H}.$$

Известно (см., например, [3]), что эволюция унитарной полугруппы  $\{W^k\}_{k=0}^\infty$  воспроизводит динамику системы  $\lambda$  в следующем смысле: подпространство  $\mathfrak{D}_+ \subset \mathfrak{H}$  может быть канонически отождествлено с пространством  $l^2(V)$  и подпространство  $\mathfrak{D}_- \subset \mathfrak{H}$  может быть канонически отождествлено с пространством  $l^2(U)$ ; если  $\{\xi_k\}_{k=0}^\infty \subset l^2(U)$  — последовательность входов системы  $\lambda$  и

$x_0 = a \in X$  — начальное данное,

$$h = \text{col}(\dots, \lambda_3, \lambda_2, \lambda_1, \lambda_0; a; \xi_0, \xi_1, \xi_2, \dots)$$

(здесь  $\{\xi_k\}_{k=0}^\infty \subset l^2(U)$  интерпретируется как элемент  $\mathfrak{D}_-$  и  $\{\lambda_k\}_{k=0}^\infty \subset l^2(V)$  — как элемент  $\mathfrak{D}_+$ ), то

$$W^k h = \text{col}(\dots, \lambda_1, \lambda_0, \sigma_0, \dots, \sigma_{k-2}, \sigma_{k-1}; x_k; \xi_k, \xi_{k+1}, \xi_{k+2}, \dots). \tag{6}$$

Отсюда ясно, что множество  $M$  содержит те и только те элементы  $a \in X$ , для которых существует такое  $d_- \in \mathfrak{D}_-$ , что

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} \|P_X W^k(a + d_-)\| = 0 \tag{7}$$

(здесь и далее символом  $P_L$  обозначается оператор ортогонального проектирования на подпространство  $L$ ).

Запишем вектор  $W^k(a + d_-) \in \mathfrak{H}$  в виде

$$W^k(a + d_-) = \{d_n^+\}_{n=0}^{+\infty} \oplus P_X W^k(a + d_-) \oplus \{d_n^-\}_{n=0}^{+\infty}$$

в соответствии с ортогональным разложением (4).

Пусть выполнено предельное равенство (7). Поскольку в силу формулы (6) последовательность  $\{d_n^-\}_{n=0}^{+\infty}$  стремится к нулю в метрике пространства  $l^2(U)$  при  $k \rightarrow \infty$ , то получаем

$$\begin{aligned} 0 &= \lim_{k \rightarrow +\infty} \|P_X W^k(a + d_-)\| = \lim_{k \rightarrow +\infty} \|W^k(a + d_-) - \{d_n^+\}_{n=0}^{+\infty}\| = \\ &= \lim_{k \rightarrow +\infty} \|a + d_- - W^{*k} \{d_n^+\}_{n=0}^{+\infty}\| \end{aligned}$$

(напомним, что оператор  $W$  унитарен).

Таким образом,  $a + d_- \in \bigvee_{k=0}^{+\infty} W^{*k} \mathfrak{D}_+$  и, следовательно,

$$a \in P_X \bigvee_{k=0}^{+\infty} W^{*k} \mathfrak{D}_+. \quad (8)$$

Обратно, пусть выполнено включение (8). Тогда существует вектор  $l$  такой, что  $l \perp X$  и  $a + l \in \bigvee_{k=0}^{+\infty} W^{*k} \mathfrak{D}_+$ . В соответствии с ортогональным разложением (4)  $l$  представляется в виде  $d_+ \oplus d_-$ , где  $d_+ \in \mathfrak{D}_+$ ,  $d_- \in \mathfrak{D}_-$ . Поскольку  $\bigvee_{k=0}^{+\infty} W^{*k} \mathfrak{D}_+ \supset \mathfrak{D}_+$ , то  $d_+ \in \bigvee_{k=0}^{+\infty} W^{*k} \mathfrak{D}_+$  и, таким образом,  $a + d_- \in \bigvee_{k=0}^{+\infty} W^{*k} \mathfrak{D}_+$ . Далее, так как  $\{W^{*k} \mathfrak{D}_+\}_{k=0}^{+\infty}$  — расширяющаяся последовательность множеств, т. е.

$$\mathfrak{D}_+ \subset W^* \mathfrak{D}_+ \subset W^{*2} \mathfrak{D}_+ \subset \dots,$$

то существует последовательность  $\{h_k\}_{k=0}^{+\infty} \subset \mathfrak{D}_+$  такая, что  $a + d_- = \lim_{k \rightarrow +\infty} W^{*k} h_k$ .

Если теперь рассмотреть двойную последовательность  $\{g_{kl}\}_{k,l=0}^{+\infty} \subset \mathfrak{D}$ , где

$$g_{kl} = P_X W^l W^{*k} h_k, \quad k = 0, 1, 2, \dots,$$

то будем иметь

$$\lim_{k \rightarrow \infty} g_{kl} = P_X W^l(a + d_-), \quad l = 0, 1, 2, \dots, \quad (9)$$

причем сходимость равномерна относительно  $l$ , поскольку

$$\begin{aligned} \|g_{kl} - P_X W^l(a + d_-)\| &= \|P_X W^l W^{*k} h_k - P_X W^l(a + d_-)\| \leq \\ &\leq \|W^l W^{*k} h_k - W^l(a + d_-)\| = \|W^{*k} h_k - (a + d_-)\| \end{aligned}$$

(последнее равенство является следствием того, что оператор  $W$  унитарен). Имеем

$$\lim_{l \rightarrow +\infty} P_X W^l(a + d_-) = \lim_{l \rightarrow +\infty} \lim_{k \rightarrow +\infty} P_X W^l W^{*k} h_k = \lim_{l \rightarrow +\infty} \lim_{k \rightarrow +\infty} P_X W^{l-k} h_k.$$

Поскольку в предельном процессе (9) сходимость равномерна относительно  $l$ , то корректна перестановка предельных переходов и мы получаем

$$\lim_{l \rightarrow +\infty} P_X W^l(a + d_-) = \lim_{k \rightarrow +\infty} \lim_{l \rightarrow +\infty} P_X W^{l-k} h_k.$$

Но  $h_k \in \mathfrak{D}_+$  при всех  $k \geq 0$ , поэтому при  $l \geq k$   $P_X W^{l-k} h_k = 0$ , откуда ясно, что последний повторный предел равен нулю, что доказывает равенство

$$M = P_X \bigvee_{k=0}^{+\infty} W^{*k} \mathfrak{D}_+ \tag{10}$$

Известно, что если эволюция полугруппы  $\{W^k\}_{k=0}^{+\infty}$  описывает динамику системы  $\lambda$ , то эволюция полугруппы  $\{W^{*k}\}_{k=0}^{+\infty}$  описывает динамику системы  $\lambda^*$ . Используя формулу (2), находим

$$P_X W^{*m} \mathfrak{D}_+ = L(A^{*k} C^* V), \quad k = 0, 1, 2, \dots, m \tag{11}$$

(здесь  $L$  обозначает линейную оболочку). Из равенств (10) и (11) следует двойное включение (5).

Для завершения доказательства отметим, что в силу этого двойного включения равенство  $M = X_\lambda^o$  равносильно тому факту, что множество  $M$  замкнуто.

С помощью простого геометрического рассуждения легко доказать следующее равенство:

$$\bigvee_{k=0}^{+\infty} W^{*k} \mathfrak{D}_+ \oplus \left( I_{\mathfrak{H}} - P_{\bigvee_{k=0}^{+\infty} W^{*k} \mathfrak{D}_+} \right) \mathfrak{D}_- = \mathfrak{D}_+ \oplus M \oplus \mathfrak{D}_-$$

При доказательстве этого равенства удобно воспользоваться тем фактом, что включение

$$h \in \mathfrak{D}_+ \oplus M \oplus \mathfrak{D}_-$$

равносильно тому, что существует такой вектор  $w \in \bigvee_{k=0}^{+\infty} W^{*k} \mathfrak{D}_+$ , что

$$P_X h = P_X w$$

(см. равенство (10)).

Таким образом, замкнутость множества  $M$  равносильна замкнутости множества

$$Z = \left( I_{\mathfrak{H}} - P_{\bigvee_{k=0}^{+\infty} W^{*k} \mathfrak{D}_+} \right) \mathfrak{D}_-$$

В силу формулы (2.6) § 2 гл. VI книги [5] и непосредственно предшествующего ей в [5] текста множество  $Z$  замкнуто тогда и только тогда, когда линейал  $\Delta(\xi) H^2(U)$  замкнут в топологии пространства  $L^2(U)$ .

Теорема доказана.

**Замечание.** В книге [5] рассуждение, на которое мы ссылаемся, приводится не для произвольного унитарного узла, а для унитарного узла, порожденного простым (т. е. вполне неунитарным) сжатием. Однако это рассуждение без изменений переносится на случай произвольного простого унитарного узла.

Автор выражает благодарность рецензенту за существенное улучшение и упрощение доказательства.

1. Аров Д. З. Пассивные линейные стационарные динамические системы // Сиб. мат. журн. – 1979. – № 20. – С. 211–228.
2. Бродский М. С. Унитарные узлы и их характеристические функции // Успехи мат. наук. – 1978. – 33, № 4. – С. 141–168.
3. Нудельман М. А. Достаточные условия абсолютной устойчивости оптимальных пассивных систем рассеяния // Алгебра и анализ. – 1994. – 6, № 4. – С. 187–203.
4. Адамян В. М., Аров Д. З. Об унитарных сцеплениях полуунитарных операторов // Мат. исслед. – 1966. – № 1. – С. 3–66.
5. Секефальви-Надь Б., Фолиш Ч. Гармонический анализ операторов в гильбертовом пространстве. – М.: Мир, 1970. – 431 с.

Получено 20.01.2003