

УДК 517.956

А. Т. Асанова, Д. С. Джумабаев

(Ин-т математики М-ва образования и науки Республики Казахстан,
НАН Республики Казахстан, Алматы)

ПЕРИОДИЧЕСКИЕ И ОГРАНИЧЕННЫЕ НА ПЛОСКОСТИ РЕШЕНИЯ СИСТЕМ ГИПЕРБОЛИЧЕСКИХ УРАВНЕНИЙ

For a linear system of second order hyperbolic equations with two independent variables, we investigate problems of the existence and uniqueness of a solution periodic in both variables and a solution bounded on a plane and periodic in one of the variables. By using the method of introducing functional parameters, we obtain sufficient conditions of the one-valued solvability of the problems considered.

Для лінійної системи гіперболічних рівнянь другого порядку з двома незалежними змінними досліджено питання існування та єдиності періодичного за обома змінними розв'язку і періодичного за однією із змінних обмеженого на площині розв'язку. Методом введення функціональних параметрів отримано достатні умови однозначної розв'язності розглядуваних задач.

Периодические и ограниченные решения систем гиперболических уравнений различными методами исследованы многими авторами [1 – 6]. В настоящей работе вопросы существования, единственности и нахождения двоякопериодических, ограниченных и периодических по одной из двух переменных решений изучаются методом введения функциональных параметров, являющихся обобщением метода параметризации [7] на системы гиперболических уравнений второго порядка. Применение этого метода позволяет установить коэффициенты условия однозначной разрешимости задачи нахождения ограниченного и периодического по одной из переменных решения, а также расширить класс систем гиперболических уравнений, для которых существует единственное двоякопериодическое решение. В частности, при $n = 1$ из полученных результатов следует существование единственного двоякопериодического решения гиперболического уравнения, коэффициенты которого не удовлетворяют условиям теоремы 1.2 из [6].

На плоскости R^2 рассматривается система гиперболических уравнений

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t \partial x} = A(x, t) \frac{\partial u}{\partial x} + C(x, t)u + f(x, t), \quad u \in R^n, \quad (1)$$

где $A(x, t)$, $C(x, t)$, $f(x, t)$ непрерывны,

$$\|u(x, t)\| = \max_{i=1, n} |u_i(x, t)|, \quad \|A(x, t)\| = \max_{i=1, n} \sum_{j=1}^n |a_{ij}(x, t)|.$$

Непрерывная на R^2 функция $u(x, t)$, имеющая непрерывные частные производные $\frac{\partial u(x, t)}{\partial x}$, $\frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial t \partial x}$, называется классическим решением системы (1),

если она удовлетворяет системе уравнений (1) при всех $(x, t) \in R^2$.

Пусть $\Omega = J_1 \times J_2$ ($J_i \subseteq R^1$, $i = 1, 2$). Обозначим через $C^*(\Omega, R^n)$ пространство ограниченных функций $u: \Omega \rightarrow R^n$, непрерывных по $t \in J_2$ при $x \in J_1$ и равномерно относительно $t \in J_2$ непрерывных по $x \in J_1$ с нормой $\|u(x, t)\|_* = \sup_{(x, t) \in \Omega} \|u(x, t)\|$.

Исследуются следующие две задачи:

Задача I. При предположениях (ω, T) -периодичности матриц $A(x, t)$, $C(x, t)$ функции $f(x, t)$ требуется найти (ω, T) -периодическое классическое решение системы (1).

Задача II. При предположениях периодичности по x с периодом ω и принадлежности пространству $C^*(R^2, R^1)$ элементов матриц $A(x, t)$, $C(x, t)$ и координат вектор-функции $f(x, t)$ требуется найти ω -периодическое по x классическое решение системы (1), принадлежащее пространству $C^*(R^2, R^n)$ вместе со своей производной по x .

Для задачи I аналогом условия периодичности Пуанкаре по (x, t) являются соотношения

$$u(0, t) = u(\omega, t), \quad t \in [0, T], \quad (2)$$

$$u(x, 0) = u(x, T), \quad x \in [0, \omega]. \quad (3)$$

Непрерывная в $\overline{\Omega}_1 = [0, \omega] \times [0, T]$ функция $u(x, t)$, имеющая в нем непрерывные частные производные $\frac{\partial u(x, t)}{\partial x}$, $\frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial t \partial x}$ (на границе $\overline{\Omega}_1$ предполагается существование односторонних частных производных), удовлетворяющая системе (1) при всех $(x, t) \in \overline{\Omega}_1$ и условиям (2), (3), называется классическим решением задачи (1)–(3).

Пусть $u(x, t)$ — классическое решение задачи (1)–(3). Тогда в силу свойств характеристик $x = m\omega$, $t = kT$, $m, k \in Z$, и равенств (2), (3) функция $u^*(x, t)$, как периодическое продолжение $u(x, t)$ на R^2 по x, t соответственно с периодами ω, T , является классическим решением системы (1) и удовлетворяет условиям периодичности по обоим переменным $u^*(x + \omega, t) = u^*(x, t)$, $u^*(x, t + T) = u^*(x, t)$, $(x, t) \in R^2$.

Для задачи II аналогично можно записать соотношение

$$u(0, t) = u(\omega, t), \quad t \in R^1, \quad (4)$$

$$u(x, t) \in C^*(\overline{\Omega}_2, R^n), \quad \frac{\partial u(x, t)}{\partial x} \in C^*(\overline{\Omega}_2, R^n), \quad (5)$$

где $\overline{\Omega}_2 = [0, \omega] \times R^1$.

Непрерывная в $\overline{\Omega}_2 = [0, \omega] \times R^1$ функция $u(x, t)$, имеющая в нем непрерывные частные производные $\frac{\partial u(x, t)}{\partial x}$, $\frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial t \partial x}$, удовлетворяющая системе (1) при всех $(x, t) \in \overline{\Omega}_2$ и условиям (4), (5), называется классическим решением задачи (1), (4), (5).

Если $u(x, t)$ — классическое решение задачи (1), (4), (5), то вновь используя свойства характеристик, условия (4), (5) и продолжая его на R^2 периодически по x с периодом ω , получаем функцию $u^*(x, t)$ — классическое решение системы (1), удовлетворяющее условию периодичности по x : $u^*(x + \omega, t) = u^*(x, t)$, $(x, t) \in R^2$ и $u^*(x, t) \in C^*(R^2, R^n)$, $\frac{\partial u^*(x, t)}{\partial x} \in C^*(R^2, R^n)$.

Цель работы — установить коэффициентные достаточные условия существования и единственности решений задач I и II.

Обозначим через $\mu(t)$ значение неизвестной функции $u(x, t)$ при $x = 0$ и выполним замену $\tilde{u}(x, t) = u(x, t) - \mu(t)$. Тогда задача (1)–(3) сведется к следующей эквивалентной задаче с функциональным параметром:

$$\frac{\partial^2 \tilde{u}}{\partial t \partial x} = A(x, t) \frac{\partial \tilde{u}}{\partial x} + C(x, t) \tilde{u} + C(x, t) \mu(t) + f(x, t) \quad (x, t) \in \overline{\Omega}_1, \quad (6)$$

$$\tilde{u}(0, t) = 0, \quad t \in [0, T], \quad (7)$$

$$\tilde{u}(x, 0) = \tilde{u}(x, T), \quad x \in [0, \omega], \quad (8)$$

$$\tilde{u}(\omega, t) = 0, \quad t \in [0, T], \quad (9)$$

$$\mu(0) = \mu(T). \quad (10)$$

Здесь последнее равенство следует из соотношений (3), (7). В силу (10) вытекающее из (3) равенство $\tilde{u}(x, 0) + \mu(0) = \tilde{u}(x, T) + \mu(T)$ записано в виде (8). Если $u(x, t)$ является решением задачи (1)–(3), то пара $(\mu(t) = u(0, t), \tilde{u}(x, t) = u(x, t) - u(0, t))$ — решение задачи (6)–(10). Наоборот, если пара $(\mu(t), \tilde{u}(x, t))$ — решение задачи (6)–(10), то функция $u(x, t) = \tilde{u}(x, t) + \mu(t)$ является решением задачи (1)–(3). Введение функционального параметра $\mu(t)$ позволяет процесс нахождения решения исходной задачи разбить на два этапа: 1) определение функции $\mu(t)$; 2) определение функции $\tilde{u}(x, t)$. При найденном $\mu(t)$ функция $\tilde{u}(x, t)$ является решением полупериодической краевой задачи (6)–(8) [8]. Введя обозначения $\tilde{v}(x, t) = \frac{\partial \tilde{u}(x, t)}{\partial x}$, $F(x, t) = C(x, t) \tilde{u}(x, t) + C(x, t) \mu(t) + f(x, t)$, задачу (6)–(8) можно записать в виде

$$\frac{\partial \tilde{v}}{\partial t} = A(x, t) \tilde{v} + F(x, t), \quad (11)$$

$$\tilde{v}(x, 0) = \tilde{v}(x, T), \quad x \in [0, \omega], \quad (12)$$

$$\tilde{u}(x, t) = \int_0^x \tilde{v}(\xi, t) d\xi, \quad (x, t) \in \overline{\Omega}_1. \quad (13)$$

Равенство (12) следует из (8), а в (13) учтено соотношение (7). Поскольку из условий (7), (9) вытекают равенства $\frac{\partial \tilde{u}(0, t)}{\partial t} = 0$, $\frac{\partial \tilde{u}(\omega, t)}{\partial t} = 0$ для всех $t \in [0, T]$, интегрируя обе части (6) по $x \in [0, \omega]$, получаем функциональное уравнение для определения неизвестной функции $\mu(t)$:

$$\begin{aligned} \int_0^{\omega} C(\xi, t) d\xi \cdot \mu(t) &= - \int_0^{\omega} A(\xi, t) \tilde{v}(\xi, t) d\xi - \\ &- \int_0^{\omega} C(\xi, t) \tilde{u}(\xi, t) d\xi - \int_0^{\omega} f(\xi, t) d\xi, \quad t \in [0, T]. \end{aligned} \quad (14)$$

Таким образом, для определения неизвестных функций $\tilde{u}(x, t)$, $\tilde{v}(x, t)$, $\mu(t)$ имеем замкнутую систему уравнений (11)–(14). Поскольку неизвестными являются как $\tilde{u}(x, t)$, $\tilde{v}(x, t)$, так и $\mu(t)$, применяется метод последовательных приближений, и решение задачи находится по следующему алгоритму.

Шаг 0. Считая, что $\tilde{u} = 0$, $\tilde{v} = 0$ и матрица $C_{\omega}(t) = \int_0^{\omega} C(\xi, t) d\xi$ обратима при всех $t \in [0, T]$, из уравнения (14) определяем $\mu^{(0)}(t)$. Из непрерывности на $\overline{\Omega}_1$ матрицы $C(x, t)$, функции $f(x, t)$ и равенств $C(x, 0) = C(x, T)$, $f(x, 0) = f(x, T)$ следует непрерывность $\mu^{(0)}(t)$ на $[0, T]$ и соотношение $\mu^{(0)}(0) = \mu^{(0)}(T)$. Решая полупериодическую краевую задачу (6)–(8) при $\mu(t) = \mu^{(0)}(t)$, находим непрерывные на $\overline{\Omega}_1$ функции $\tilde{u}^{(0)}(x, t)$, $\tilde{v}^{(0)}(x, t) = \frac{\partial \tilde{u}^{(0)}(x, t)}{\partial x}$.

Шаг 1. Считая, что $\tilde{u}(x, t) = \tilde{u}^{(0)}(x, t)$, $\tilde{v}(x, t) = \tilde{v}^{(0)}(x, t)$, из уравнения (14)

определяем $\mu^{(1)}(t)$. Из непрерывности на $\overline{\Omega}_1$ матрицы $A(x, t)$, функций $\tilde{u}^{(0)}(x, t)$, $\tilde{v}^{(0)}(x, t)$ и равенств $A(x, 0) = A(x, T)$, $\tilde{u}^{(0)}(x, 0) = \tilde{u}^{(0)}(x, T)$, $\tilde{v}^{(0)}(x, 0) = \tilde{v}^{(0)}(x, T)$ следует непрерывность функции $\mu^{(1)}(t)$ на $[0, T]$ и соотношение $\mu^{(1)}(0) = \mu^{(1)}(T)$. Решая полупериодическую краевую задачу (6)–(8) при $\mu(t) = \mu^{(1)}(t)$, находим непрерывные на $\overline{\Omega}_1$ функции $\tilde{u}^{(1)}(x, t)$, $\tilde{v}^{(1)}(x, t) = \frac{\partial \tilde{u}^{(1)}(x, t)}{\partial x}$ и т. д.

Задача (11), (12) при фиксированном $x \in [0, \omega]$ является периодической по t краевой задачей для обыкновенного дифференциального уравнения. Изменяя x на интервале $[0, \omega]$, получаем семейство периодических краевых задач для обыкновенных дифференциальных уравнений.

Определение. Семейство краевых задач (11), (12) называется корректно разрешимым с функцией $K(x)$, если для любой непрерывной на $\overline{\Omega}_1$ функции $F(x, t)$ существует единственное непрерывное на $\overline{\Omega}_1$ решение $\tilde{v}(x, t)$ и для него справедлива оценка

$$\|\tilde{v}(x, t)\|_1 = \max_{t \in [0, T]} \|\tilde{v}(x, t)\| \leq K(x) \|F(x, t)\|_1,$$

где $K(x)$ — непрерывная на $[0, \omega]$ функция, не зависящая от $F(x, t)$.

Используя матрицу $A(x, t)$ и число $h > 0: Nh = T$, строим следующую $(nN \times nN)$ -мерную матрицу:

$$Q_v(h, x) = \begin{vmatrix} Ih & 0 & 0 & \dots & 0 & -[I + D_{v,N}(h, x)]h \\ I + D_{v,1}(h, x) & -I & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & I + D_{v,2}(h, x) & -I & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & I + D_{v,N-1}(h, x) & -I \end{vmatrix},$$

где I — единичная матрица размерности n ,

$$D_{v,r}(h, x) = \int_{(r-1)h}^{rh} A(x, \tau_1) d\tau_1 + \int_{(r-1)h}^{rh} A(x, \tau_1) \int_{(r-1)h}^{\tau_1} A(x, \tau_2) d\tau_2 d\tau_1 + \dots \\ \dots + \int_{(r-1)h}^{rh} A(x, \tau_1) \dots \int_{(r-1)h}^{\tau_{v-1}} A(x, \tau_v) d\tau_v \dots d\tau_1.$$

Достаточные условия корректной разрешимости задачи (11), (12) и оценку решения дает следующая теорема.

Теорема 1. Пусть при некоторых $h > 0: Nh = T$ и $v = 1, 2, \dots$ матрица $Q_v(h, x)$ обратима для всех $x \in [0, \omega]$ и выполняются неравенства:

а) $\| [Q_v(h, x)]^{-1} \| \leq \gamma_v(h, x),$

б) $q_v(h, x) = \gamma_v(h, x) \max(1, h) \left[e^{\alpha(x)h} - \sum_{j=0}^v \frac{[\alpha(x)h]^j}{j!} \right] \leq \beta < 1,$

где $\gamma_v(h, x)$ — непрерывная на $[0, \omega]$ функция при фиксированных $v, h, \alpha(x) = \max_{t \in [0, T]} \|A(x, t)\|$, $\beta = \text{const}$.

Тогда задача (11), (12) имеет единственное непрерывное на $\overline{\Omega}_1$ решение $\tilde{v}(x, t)$ и для него справедлива оценка

$$\max_{t \in [0, T]} \|\tilde{v}^*(x, t)\| \leq [k_1(x, h, v) + k_2(x, h, v)] \max_{t \in [0, T]} \|F(x, t)\|, \quad (15)$$

где

$$\begin{aligned} k_1(x, h, v) &= \frac{\gamma_v(h, x)}{1 - q_v(h, x)} \max(1, h) \frac{[\alpha(x)h]^v}{v!} k_0(x, h, v) + \\ &+ h \gamma_v(h, x) \max \left\{ 1 + h \sum_{j=0}^{v-1} \frac{[\alpha(x)h]^j}{j!}, \sum_{j=0}^{v-1} \frac{[\alpha(x)h]^j}{j!} \right\}, \\ k_0(x, h, v) &= \\ &= [e^{\alpha(x)h} - 1] \gamma_v(h, x) \max \left\{ 1 + h \sum_{j=0}^{v-1} \frac{[\alpha(x)h]^j}{j!}, \sum_{j=0}^{v-1} \frac{[\alpha(x)h]^j}{j!} \right\} h + h e^{\alpha(x)h}, \\ k_2(x, h, v) &= \left\{ [e^{\alpha(x)h} - 1] \frac{\gamma_v(h, x)}{1 - q_v(h, x)} \max(1, h) \frac{[\alpha(x)h]^v}{v!} + 1 \right\} k_0(x, h, v). \end{aligned}$$

Доказательство. Существование, единственность и оценка (15) при фиксированном $x \in [0, \omega]$ следуют из теоремы 1 [7, с. 54]. Непрерывность решения $\tilde{v}^*(x, t)$ на $\bar{\Omega}_1$ вытекает из (15) в силу непрерывности функций $k_i(x, h, v)$ $i = 1, 2$, $F(x, t)$ соответственно на $[0, \omega]$, $\bar{\Omega}_1$.

Теорема 1 доказана.

Теорема 2. Пусть семейство краевых задач (11), (12) корректно разрешимо с функцией $K(x)$, матрица $C_\omega(t): R^n \rightarrow R^n$ обратима при всех $t \in [0, T]$ и

$$\begin{aligned} q &= \| [C_\omega(t)]^{-1} \|_1 \int_0^\omega \left\{ \| A(\xi, t) \|_1 e^{K(\xi) \| C(\xi, t) \|_1 \xi} + \| C(\xi, t) \|_1 \int_0^\xi e^{K(\xi_1) \| C(\xi_1, t) \|_1 \xi_1} d\xi_1 \right\} d\xi \times \\ &\times \max_{x \in [0, \omega]} \{ K(x) \| C(x, t) \|_1 \} < 1. \end{aligned}$$

Тогда задача I имеет единственное решение.

Доказательство. Из обратимости матрицы $C_\omega(t)$ при всех $t \in [0, T]$ следует существование единственного решения уравнения (14) — функции $\mu(t)$, и имеет место оценка

$$\begin{aligned} &\| \mu(t) \| \leq \\ &\leq \| [C_\omega(t)]^{-1} \| \left\{ \int_0^\omega \| A(\xi, t) \| \| \tilde{v}(\xi, t) \| d\xi + \int_0^\omega \| C(\xi, t) \| \| \tilde{u}(\xi, t) \| d\xi + \int_0^\omega \| f(\xi, t) \| d\xi \right\}. \quad (16) \end{aligned}$$

Из корректной разрешимости задачи (11), (12) следует неравенство

$$\| \tilde{v}(x, t) \|_1 \leq K(x) \{ \| C(x, t) \|_1 \| \tilde{u}(x, t) \|_1 + \| C(x, t) \|_1 \| \mu(t) \|_1 + \| f(x, t) \|_1 \}.$$

Используя соотношения (13) и неравенства Беллмана – Гронуолла, получаем оценку для функции $\tilde{v}(x, t)$:

$$\| \tilde{v}(x, t) \|_1 \leq e^{K(x) \| C(x, t) \|_1 x} \max_{x \in [0, \omega]} \{ K(x) \| C(x, t) \|_1 \| \mu(t) \|_1 + K(x) \| f(x, t) \|_1 \}. \quad (17)$$

На основе алгоритма, неравенств (16), (17) и соотношения (13) оценим разности последовательных приближений:

$$\begin{aligned} &\| \tilde{v}^{(k)}(x, t) - \tilde{v}^{(k-1)}(x, t) \|_1 \leq \\ &\leq e^{K(x) \| C(x, t) \|_1 x} \max_{x \in [0, \omega]} \{ K(x) \| C(x, t) \|_1 \| \mu^{(k)}(t) - \mu^{(k-1)}(t) \|_1 \}, \quad (18a) \end{aligned}$$

$$\| \mu^{(k+1)}(t) - \mu^{(k)}(t) \| \leq \| [C_\omega(t)]^{-1} \| \left\{ \int_0^\omega \| A(\xi, t) \| \| \tilde{v}^{(k)}(\xi, t) - \tilde{v}^{(k-1)}(\xi, t) \| d\xi + \right.$$

$$+ \int_0^{\omega} \|C(\xi, t)\| \|\tilde{u}^{(k)}(\xi, t) - \tilde{u}^{(k-1)}(\xi, t)\| d\xi \}, \quad (18б)$$

$$\|\tilde{u}^{(k)}(x, t) - \tilde{u}^{(k-1)}(x, t)\|_1 \leq \int_0^x \|\tilde{v}^{(k)}(\xi, t) - \tilde{v}^{(k-1)}(\xi, t)\|_1 d\xi. \quad (18в)$$

Используя оценки (18в) и (18а), из неравенств (18б) получаем

$$\begin{aligned} & \|\mu^{(k+1)}(t) - \mu^{(k)}(t)\| \leq \\ & \leq \|[C_{\omega}(t)]^{-1}\| \int_0^{\omega} \|A(\xi, t)\| e^{K(\xi)\|C(\xi, t)\|_1 \xi} \max_{\xi \in [0, \omega]} \{K(\xi)\|C(\xi, t)\|_1\} + \\ & + \|C(\xi, t)\| \int_0^{\xi} e^{K(\xi_1)\|C(\xi_1, t)\|_1 \xi_1} \max_{\xi_1 \in [0, \omega]} \{K(\xi_1)\|C(\xi_1, t)\|_1\} d\xi_1 d\xi \times \\ & \times \|\mu^{(k)}(t) - \mu^{(k-1)}(t)\|_1, \end{aligned}$$

откуда следует основная оценка

$$\|\mu^{(k+1)}(t) - \mu^{(k)}(t)\|_1 \leq q \|\mu^{(k)}(t) - \mu^{(k-1)}(t)\|_1. \quad (19)$$

Неравенство $q < 1$ обеспечивает равномерную сходимость последовательности $\mu^{(k)}(t)$ к непрерывной на $[0, T]$ функции $\mu^*(t)$, и для нее выполняется равенство (10). Из неравенств (18а), (18в) вытекает равномерная относительно $(x, t) \in \bar{\Omega}_1$ сходимость последовательностей $\tilde{v}^{(k)}(x, t)$, $\tilde{u}^{(k)}(x, t)$ соответственно к функциям $\tilde{v}^*(x, t)$, $\tilde{u}^*(x, t)$, принадлежащим $C(\bar{\Omega}_1, R^n)$. Очевидно, что функция $u^*(x, t) = \mu^*(t) + \tilde{u}^*(x, t)$ принадлежит $C(\bar{\Omega}_1, R^n)$ и является решением задачи (1)–(3).

Докажем единственность решения задачи (1)–(3). Пусть существуют два решения: $u_{(1)}(x, t)$ и $u_{(2)}(x, t)$. Тогда соответствующие им пары $(\mu_{(1)}(t), \tilde{u}_{(1)}(x, t))$, $(\mu_{(2)}(t), \tilde{u}_{(2)}(x, t))$, где $\mu_{(i)}(t) = u_{(i)}(0, t)$, $\tilde{u}_{(i)}(x, t) = u_{(i)}(x, t) - u_{(i)}(0, t)$, $i = 1, 2$, являются решениями краевой задачи с параметром (6)–(10). Аналогично (18а), (18в), (19) для разностей $\tilde{v}_{(1)}(x, t) - \tilde{v}_{(2)}(x, t)$, $\tilde{u}_{(1)}(x, t) - \tilde{u}_{(2)}(x, t)$, $\mu_{(1)}(t) - \mu_{(2)}(t)$ устанавливаются неравенства

$$\begin{aligned} \|\tilde{v}_{(1)}(x, t) - \tilde{v}_{(2)}(x, t)\|_1 & \leq e^{K(x)\|C(x, t)\|_1 x} \max_{x \in [0, \omega]} \{K(x)\|C(x, t)\|_1 \|\mu_{(1)}(t) - \mu_{(2)}(t)\|_1\}, \\ \|\tilde{u}_{(1)}(x, t) - \tilde{u}_{(2)}(x, t)\|_1 & \leq \int_0^x \|\tilde{v}_{(1)}(\xi, t) - \tilde{v}_{(2)}(\xi, t)\|_1 d\xi, \end{aligned}$$

где $\tilde{v}_{(i)}(x, t) = \frac{\partial \tilde{u}_{(i)}(x, t)}{\partial x}$, $i = 1, 2$,

$$\|\mu_{(1)}(t) - \mu_{(2)}(t)\|_1 \leq q \|\mu_{(1)}(t) - \mu_{(2)}(t)\|_1. \quad (20)$$

Из (20) в силу условия $q < 1$ имеем $\|\mu_{(1)}(t) - \mu_{(2)}(t)\|_1 = 0$, откуда следует $\tilde{v}_{(1)}(x, t) = \tilde{v}_{(2)}(x, t)$, $\tilde{u}_{(1)}(x, t) = \tilde{u}_{(2)}(x, t)$ при всех $(x, t) \in \bar{\Omega}_1$.

Теорема 2 доказана.

Условия теоремы 2 одновременно с существованием единственного решения задачи I обеспечивают сходимость последовательности $\{\mu^{(k)}(t), \tilde{u}^{(k)}(x, t)\}$, $k = 0, 1, 2, \dots$, определяемой по предложенному алгоритму. Каждый шаг алгоритма

состоит из двух пунктов: 1) нахождение введенного функционального параметра $\mu(t)$ из уравнения (14) при фиксированных $\tilde{u}(x, t)$, $\tilde{v}(x, t)$; 2) решение полупериодической краевой задачи (6)–(8) при найденном $\mu(t)$. Из обратимости матрицы $C_\omega(t)$ при всех $t \in [0, T]$ следует однозначная разрешимость функционального уравнения (14). Корректная разрешимость семейств краевых задач (11), (12) позволяет найти решение полупериодической краевой задачи (6)–(8).

Теорема 1 дает достаточные условия корректной разрешимости задачи (11), (12), и при выполнении ее требований в теореме 2 функция корректной разрешимости $K(x)$ будет равна непрерывной на $[0, \omega]$ функции $k_1(x, h, v) + k_2(x, h, v)$ из оценки (15).

Следующие примеры показывают существенность требований обратимости матриц $Q_v(h, x)$, $C_\omega(t)$ для единственности решения задачи I.

Пример 1. На плоскости R^2 рассматривается система двух гиперболических уравнений

$$\frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial t \partial x} = - \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} u, \quad u = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix}. \quad (1a)$$

Ищется $(2\pi, 2\pi)$ -периодическое решение системы (1a). В этом примере матрица $Q_v(h, x)$ не имеет обратной при всех $x \in [0, \omega]$, а система (1a) имеет семейство $(2\pi, 2\pi)$ -периодических решений $u(x, t) = C_0 \begin{pmatrix} \sin x \cos t \\ \cos x \sin t \end{pmatrix}$, где C_0 — произвольная постоянная.

Пример 2. На плоскости R^2 рассматривается система двух гиперболических уравнений

$$\frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial t \partial x} = - \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \frac{\partial u}{\partial x}, \quad u = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix}. \quad (16)$$

Снова ищется $(2\pi, 2\pi)$ -периодическое решение системы (16). В этом примере матрица $C_\omega(t) \equiv 0$ и необратима. Легко проверить, что $u(x, t) = C_0 \begin{pmatrix} \sin(x+t) \\ \cos(x+t) \end{pmatrix}$ является семейством $(2\pi, 2\pi)$ -периодических решений системы (16), где C_0 — произвольная постоянная.

Рассмотрим задачу II. Обозначим через $\mu(t)$ значение неизвестной функции $u(x, t)$ при $x=0$ и выполним замену $\tilde{u}(x, t) = u(x, t) - \mu(t)$. Тогда задача (1), (4), (5) сведется к следующей эквивалентной задаче с функциональным параметром:

$$\frac{\partial^2 \tilde{u}}{\partial t \partial x} = A(x, t) \frac{\partial \tilde{u}}{\partial x} + C(x, t) \tilde{u} + C(x, t) \mu(t) + f(x, t), \quad (x, t) \in \overline{\Omega}_2, \quad (21)$$

$$\tilde{u}(0, t) = 0, \quad t \in R, \quad (22)$$

$$\tilde{u}(x, t) \in C^*(\overline{\Omega}_2, R^n), \quad \frac{\partial \tilde{u}(x, t)}{\partial x} \in C^*(\overline{\Omega}_2, R^n), \quad (23)$$

$$\tilde{u}(\omega, t) = 0, \quad t \in R. \quad (24)$$

Если $u(x, t)$ — решение задачи (1), (4), (5), то пара $(\mu(t) = u(0, t), \tilde{u}(x, t) = u(x, t) - u(0, t))$ является решением задачи (21)–(24). Наоборот, если пара $(\mu(t), \tilde{u}(x, t))$ — решение задачи (21)–(24), то функция $u(x, t) = \tilde{u}(x, t) + \mu(t)$ является решением задачи (1), (4), (5). При найденном $\mu(t)$ функция $\tilde{u}(x, t)$ является решением краевой задачи (21), (22), (23). Введя обозначения $\tilde{v}(x, t) =$

$= \frac{\partial \tilde{u}(x, t)}{\partial x}$, $F(x, t) = C(x, t)\tilde{u}(x, t) + C(x, t)\mu(t) + f(x, t)$, задачу (21)–(23) можно записать в виде

$$\frac{\partial \tilde{v}}{\partial t} = A(x, t)\tilde{v} + F(x, t), \quad \tilde{v}(x, t) \in C^*(\overline{\Omega}_2, R^n), \quad (25)$$

$$\tilde{u}(x, t) = \int_0^x \tilde{v}(\xi, t) d\xi, \quad (x, t) \in \overline{\Omega}_2, \quad \tilde{u}(x, t) \in C^*(\overline{\Omega}_2, R^n). \quad (26)$$

В (26) учтены соотношения (22), (23). Поскольку из условий (22), (24) вытекают равенства $\frac{\partial \tilde{u}(0, t)}{\partial t} = 0$, $\frac{\partial \tilde{u}(\omega, t)}{\partial t} = 0$ для всех $t \in R$, интегрируя обе части (21) по $x \in [0, \omega]$, получаем функциональное уравнение для определения неизвестной функции $\mu(t)$:

$$\int_0^\omega C(\xi, t) d\xi \mu(t) = - \int_0^\omega A(\xi, t) \tilde{v}(\xi, t) d\xi - \int_0^\omega C(\xi, t) \tilde{u}(\xi, t) d\xi - \int_0^\omega f(\xi, t) d\xi, \quad t \in R. \quad (27)$$

Таким образом, для определения неизвестных функций $\tilde{u}(x, t)$, $\tilde{v}(x, t)$, $\mu(t)$ имеем замкнутую систему уравнений (25)–(27). Решение задачи находится по следующему алгоритму.

Шаг 0. Считая, что $\tilde{u} = 0$, $\tilde{v} = 0$, матрица $\tilde{C}_\omega(t) = \int_0^\omega C(\xi, t) d\xi$ обратима при всех $t \in R$ и $\left\| [\tilde{C}_\omega(t)]^{-1} \right\|$ ограничена на R , из уравнения (27) определяем $\mu^{(0)}(t)$. В силу того что элементы матрицы $C(x, t)$ и функции $f(x, t)$ принадлежат пространству $C^*(\overline{\Omega}_2, R^1)$, найденная функция $\mu^{(0)}(t)$ является непрерывной и ограниченной на R . Решая краевую задачу (21)–(23) при $\mu(t) = \mu^{(0)}(t)$, находим $\tilde{u}^{(0)}(x, t)$, $\tilde{v}^{(0)}(x, t) = \frac{\partial \tilde{u}^{(0)}(x, t)}{\partial x}$, принадлежащие $C^*(\overline{\Omega}_2, R^n)$.

Шаг 1. Считая, что $\tilde{u}(x, t) = \tilde{u}^{(0)}(x, t)$, $\tilde{v}(x, t) = \tilde{v}^{(0)}(x, t)$, из уравнения (27) определяем $\mu^{(1)}(t)$. Ввиду принадлежности элементов матриц $C(x, t)$, $A(x, t)$ и функций $f(x, t)$, $\tilde{u}^{(0)}(x, t)$, $\tilde{v}^{(0)}(x, t)$ пространству $C^*(\overline{\Omega}_2, R^1)$ найденная функция $\mu^{(1)}(t)$ будет непрерывной и ограниченной на R . Решая краевую задачу (21)–(23) при $\mu(t) = \mu^{(1)}(t)$, находим $\tilde{u}^{(1)}(x, t)$, $\tilde{v}^{(1)}(x, t) = \frac{\partial \tilde{u}^{(1)}(x, t)}{\partial x}$, принадлежащие $C^*(\overline{\Omega}_2, R^n)$, и т. д.

Задача (25) при фиксированном $x \in [0, \omega]$ является задачей нахождения ограниченного на R решения обыкновенного дифференциального уравнения.

Определение 2. Семейство задач (25) называется корректно разрешимым с функцией $\tilde{K}(x)$, если для любой $F(x, t) \in C^*(\overline{\Omega}_2, R^n)$ существует единственное решение $\tilde{v}(x, t) \in C^*(\overline{\Omega}_2, R^n)$ и для него справедлива оценка

$$\|\tilde{v}(x, t)\|_2 = \sup_{t \in R} \|\tilde{v}(x, t)\| \leq \tilde{K}(x) \|F(x, t)\|_2,$$

где $\tilde{K}(x)$ — непрерывная на $[0, \omega]$ функция, не зависящая от $F(x, t)$.

Используя матрицу $A(x, t)$ и число $h > 0$, строим двусторонне-бесконечную матрицу

$$Q_{v,h}(x) = \begin{pmatrix} \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \dots & 0 & I+D_{v,r}(h, x) & -I & 0 & 0 & \dots \\ \dots & 0 & 0 & I+D_{v,r+1}(h, x) & -I & 0 & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \end{pmatrix}$$

Пусть m_n — пространство ограниченных последовательностей $\lambda_r \in R^n$, $r \in \mathbb{Z}$ с нормой $\|\lambda\|_{m_n} = \|(\dots, \lambda_r, \lambda_{r+1}, \dots)\|_{m_n} = \sup_{r \in \mathbb{Z}} \|\lambda_r\|$, $L(m_n)$ — пространство линейных ограниченных операторов $L: m_n \rightarrow m_n$ с индуцированной нормой.

Теорема 3. Пусть при некоторых $h > 0$ и $v, v = 1, 2, \dots$, для каждого $x \in [0, \omega]$ матрица $Q_{v,h}(x): m_n \rightarrow m_n$ ограниченно обратима и выполняются неравенства:

а) $\| [Q_{v,h}(x)]^{-1} \|_{L(m_n)} \leq \gamma_{v,h}(x)$,

б) $q_{v,h}(x) = \gamma_{v,h}(x) \max(1, h) \left[e^{\bar{\alpha}(x)h} - \sum_{j=0}^v \frac{[\bar{\alpha}(x)h]^j}{j!} \right] \leq \bar{\beta} < 1$,

где $\gamma_{v,h}(x)$ — непрерывная на $[0, \omega]$ функция при фиксированных v, h , $\bar{\alpha}(x) = \sup_{t \in R} \|A(x, t)\|$, $\bar{\beta} = \text{const}$.

Тогда задача (25) имеет единственное решение $\tilde{v}^*(x, t) \in C^*(\bar{\Omega}_2, R^n)$ и для него справедлива оценка

$$\sup_{t \in R} \|\tilde{v}^*(x, t)\| \leq [\bar{k}_1(x, h, v) + \bar{k}_2(x, h, v)] \sup_{t \in R} \|F(x, t)\|, \tag{28}$$

где

$$\bar{k}_1(x, h, v) = \frac{\gamma_{v,h}(x)}{1 - q_{v,h}(x)} \frac{|\bar{\alpha}(x)h|^v}{v!} \bar{k}_0(x, h, v) + h \gamma_{v,h}(x) \sum_{j=0}^{v-1} \frac{|\bar{\alpha}(x)h|^j}{j!},$$

$$\bar{k}_0(x, h, v) = [e^{\bar{\alpha}(x)h} - 1] h \gamma_{v,h}(x) \sum_{j=0}^{v-1} \frac{|\bar{\alpha}(x)h|^j}{j!} + h e^{\bar{\alpha}(x)h},$$

$$\bar{k}_2(x, h, v) = \left\{ [e^{\bar{\alpha}(x)h} - 1] \frac{\gamma_{v,h}(x)}{1 - q_{v,h}(x)} \frac{|\bar{\alpha}(x)h|^v}{v!} + 1 \right\} \bar{k}_0(x, h, v).$$

Доказательство теоремы 3 проводится аналогично доказательству теоремы 1 применением теоремы 1 [9, с. 391].

Теорема 4. Пусть семейство задач (25) корректно разрешимо с функцией $\bar{K}(x)$, матрица $\bar{C}_\omega(t): R^n \rightarrow R^n$ обратима при всех $t \in R$, $\| [\bar{C}_\omega(t)]^{-1} \|$ ограничена и выполняется неравенство

$$\begin{aligned} \bar{q} = & \left\| [\bar{C}_\omega(t)]^{-1} \right\|_2 \int_0^\omega \left\| A(\xi, t) \right\|_2 e^{\bar{K}(\xi) \|C(\xi, t)\|_2 \xi} + \|C(\xi, t)\|_2 \int_0^\xi e^{\bar{K}(\xi_1) \|C(\xi_1, t)\|_2 \xi_1} d\xi_1 d\xi > \\ & \times \max_{x \in [0, \omega]} \{ \bar{K}(x) \|C(x, t)\|_2 \} < 1. \end{aligned}$$

Тогда существует единственное решение задачи II.

Доказательство. Из обратимости матрицы $\tilde{C}_\omega(t)$ при всех $t \in R$ следует, что уравнение (27) имеет единственное решение

$$\mu(t) = -\left[\tilde{C}_\omega(t)\right]^{-1} \left\{ \int_0^\omega A(\xi, t) \tilde{v}(\xi, t) d\xi + \int_0^\omega C(\xi, t) \tilde{u}(\xi, t) d\xi + \int_0^\omega f(\xi, t) d\xi \right\}.$$

При этом $\mu(t)$ будет ограниченной на R в силу ограниченности правой части, и имеет место оценка

$$\begin{aligned} & \|\mu(t)\| \leq \\ & \leq \left\| \left[\tilde{C}_\omega(t)\right]^{-1} \right\| \left\{ \int_0^\omega \|A(\xi, t)\| \|\tilde{v}(\xi, t)\| d\xi + \int_0^\omega \|C(\xi, t)\| \|\tilde{u}(\xi, t)\| d\xi + \int_0^\omega \|f(\xi, t)\| d\xi \right\}. \end{aligned} \quad (29)$$

Из корректной разрешимости задачи (25) следует оценка

$$\|\tilde{v}(x, t)\|_2 \leq \tilde{K}(x) \left\{ \|C(x, t)\| \|\tilde{u}(x, t)\|_2 + \|C(x, t)\| \|\mu(t)\|_2 + \|f(x, t)\|_2 \right\}.$$

Теперь, учитывая соотношение (26) и применяя неравенство Беллмана – Гронуолла, получаем оценку функции $\tilde{v}(x, t)$ через $\mu(t)$, $f(x, t)$:

$$\|\tilde{v}(x, t)\|_2 \leq e^{\tilde{K}(x) \|C(x, t)\|_2 x} \max_{x \in [0, \omega]} \left\{ \tilde{K}(x) \|C(x, t)\|_2 \|\mu(t)\|_2 + \tilde{K}(x) \|f(x, t)\|_2 \right\}. \quad (30)$$

По алгоритму с учетом неравенств (29), (30) и соотношения (26) оценим разности последовательных приближений:

$$\begin{aligned} & \left\| \tilde{v}^{(k)}(x, t) - \tilde{v}^{(k-1)}(x, t) \right\|_2 \leq \\ & \leq e^{\tilde{K}(x) \|C(x, t)\|_2 x} \max_{x \in [0, \omega]} \left\{ \tilde{K}(x) \|C(x, t)\|_2 \left\| \mu^{(k)}(t) - \mu^{(k-1)}(t) \right\|_2 \right\}, \end{aligned} \quad (31a)$$

$$\begin{aligned} \left\| \mu^{(k+1)}(t) - \mu^{(k)}(t) \right\| & \leq \left\| \left[\tilde{C}_\omega(t)\right]^{-1} \right\| \left\{ \int_0^\omega \|A(\xi, t)\| \left\| \tilde{v}^{(k)}(\xi, t) - \tilde{v}^{(k-1)}(\xi, t) \right\| d\xi + \right. \\ & \left. + \int_0^\omega \|C(\xi, t)\| \left\| \tilde{u}^{(k)}(\xi, t) - \tilde{u}^{(k-1)}(\xi, t) \right\| d\xi \right\}, \end{aligned} \quad (31б)$$

$$\left\| \tilde{u}^{(k)}(x, t) - \tilde{u}^{(k-1)}(x, t) \right\|_2 \leq \int_0^x \left\| \tilde{v}^{(k)}(\xi, t) - \tilde{v}^{(k-1)}(\xi, t) \right\|_2 d\xi. \quad (31в)$$

Используя оценки (31в) и (31а), из неравенств (31б) получаем

$$\begin{aligned} & \left\| \mu^{(k+1)}(t) - \mu^{(k)}(t) \right\| \leq \\ & \leq \left\| \left[\tilde{C}_\omega(t)\right]^{-1} \right\| \int_0^\omega \left\{ \|A(\xi, t)\| e^{\tilde{K}(\xi) \|C(\xi, t)\|_2 \xi} \max_{\xi \in [0, \omega]} \left\{ \tilde{K}(\xi) \|C(\xi, t)\|_2 \right\} + \right. \\ & \left. + \|C(\xi, t)\| \int_0^\xi e^{\tilde{K}(\xi_1) \|C(\xi_1, t)\|_2 \xi_1} \max_{\xi_1 \in [0, \omega]} \left\{ \tilde{K}(\xi_1) \|C(\xi_1, t)\|_2 \right\} d\xi_1 \right\} d\xi \times \\ & \quad \times \left\| \mu^{(k)}(t) - \mu^{(k-1)}(t) \right\|_2. \end{aligned}$$

Отсюда вытекает основная оценка

$$\left\| \mu^{(k+1)}(t) - \mu^{(k)}(t) \right\|_2 \leq \tilde{q} \left\| \mu^{(k)}(t) - \mu^{(k-1)}(t) \right\|_2. \quad (32)$$

Неравенство $\tilde{q} < 1$ обеспечивает равномерную сходимость последовательности $\mu^{(k)}(t)$ к непрерывной и ограниченной на R функции $\mu^*(t)$. Из неравенств

(31а), (31в) следует равномерная относительно $(x, t) \in \overline{\Omega}_2$ сходимость последовательностей $\tilde{v}^{(k)}(x, t)$, $\tilde{u}^{(k)}(x, t)$ соответственно к функциям $\tilde{v}^*(x, t)$, $\tilde{u}^*(x, t)$, принадлежащим $C^*(\overline{\Omega}_2, R^n)$. Очевидно, что функция $u^*(x, t) = \mu^*(t) + \tilde{u}^*(x, t)$ принадлежит $C^*(\overline{\Omega}_2, R^n)$ и является решением задачи (1), (4), (5).

Докажем единственность решения задачи (1), (4), (5). Пусть существуют два решения: $u_{(1)}(x, t)$ и $u_{(2)}(x, t)$. Тогда соответствующие им пары $(\mu_{(1)}(t), \tilde{u}_{(1)}(x, t))$, $(\mu_{(2)}(t), \tilde{u}_{(2)}(x, t))$ будут решениями краевой задачи (21)–(24). Аналогично (31а), (31в), (32) оцениваем разности $\tilde{v}_{(1)}(x, t) - \tilde{v}_{(2)}(x, t)$, $\tilde{u}_{(1)}(x, t) - \tilde{u}_{(2)}(x, t)$, $\mu_{(1)}(t) - \mu_{(2)}(t)$:

$$\begin{aligned} & \left\| \tilde{v}_{(1)}(x, t) - \tilde{v}_{(2)}(x, t) \right\|_2 \leq \\ & \leq e^{\tilde{K}(x) \|C(x, t)\|_2 x} \max_{x \in [0, \omega]} \left\{ \tilde{K}(x) \|C(x, t)\|_2 \|\mu_1(t) - \mu_2(t)\|_2 \right\}, \end{aligned}$$

$$\left\| \tilde{u}_{(1)}(x, t) - \tilde{u}_{(2)}(x, t) \right\|_2 \leq \int_0^x \left\| \tilde{v}_{(1)}(\xi, t) - \tilde{v}_{(2)}(\xi, t) \right\|_2 d\xi,$$

где $\tilde{v}_{(i)}(x, t) = \frac{\partial \tilde{u}_{(i)}(x, t)}{\partial x}$, $i = 1, 2$,

$$\left\| \mu_{(1)}(t) - \mu_{(2)}(t) \right\|_2 \leq \tilde{q} \left\| \mu_{(1)}(t) - \mu_{(2)}(t) \right\|_2. \quad (33)$$

Из (33) в силу условия $\tilde{q} < 1$ имеем $\left\| \mu_{(1)}(t) - \mu_{(2)}(t) \right\|_2 = 0$, откуда следует $\tilde{v}_{(1)}(x, t) = \tilde{v}_{(2)}(x, t)$, $\tilde{u}_{(1)}(x, t) = \tilde{u}_{(2)}(x, t)$ при всех $(x, t) \in \overline{\Omega}_2$.

Теорема доказана.

1. Cesari L. Periodic solutions of partial differential equations // Тр. между. симп. по нелинейным колебаниям. – Киев: Изд-во АН УССР, 1963. – Т. 2. – С. 440–457.
2. Aziz A. K. Periodic solutions of hyperbolic partial differential equations // Proc. Amer. Math. Soc. – 1966. – 17, № 3. – С. 557–566.
3. Vejvoda O. et al. Partial differential equations: time-periodic solutions. – Hague etc.: Martinus Nijhoff Publ., 1982. – 358 p.
4. Пташник Б. И. Некорректные граничные задачи для дифференциальных уравнений с частными производными. – Киев: Наук. думка, 1984. – 264 с.
5. Митропольский Ю. А., Хома Г. П., Громяк М. И. Асимптотические методы исследования квазиволновых уравнений гиперболического типа. – Киев: Наук. думка, 1991. – 232 с.
6. Кизурадзе Т. И. О двоякопериодических решениях одного класса нелинейных гиперболических уравнений // Дифференц. уравнения. – 1998. – 34, № 2. – С. 238–245.
7. Джумабаев Д. С. Признаки однозначной разрешимости линейной краевой задачи для обыкновенного дифференциального уравнения // Журн. вычислит. математики и мат. физики. – 1989. – 29, № 1. – С. 50–66.
8. Джумабаев Д. С., Асанова А. Т. Метод параметризации применительно к полупериодической краевой задаче для гиперболического уравнения // Изв. МОН РК, НАН РК. Сер. физ.-мат. – 2001. – № 1. – С. 23–29.
9. Джумабаев Д. С. Аппроксимация ограниченного решения линейного обыкновенного дифференциального уравнения решениями двухточечных краевых задач // Журн. вычислит. математики и мат. физики. – 1990. – 30, № 3. – С. 388–404.

Получено 02.12.2002,
после доработки — 27.03.2003