

## ВЕРХНЯЯ И НИЖНЯЯ ОЦЕНКИ РЕШЕНИЯ ЗАДАЧИ КОШИ ДЛЯ СТОХАСТИЧЕСКОГО ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНОГО УРАВНЕНИЯ ПАРАБОЛИЧЕСКОГО ТИПА СО СТЕПЕННЫМИ НЕЛИНЕЙНОСТЯМИ (СЛАБЫЙ ИСТОЧНИК)

We study the evolution in time of a solution of the Cauchy problem for a stochastic differential parabolic type equation with power nonlinearities. We construct an upper and a lower bounds of the solution.

Вивчається еволюція за часом розв'язку задачі Коші для стохастичного диференціального рівняння параболічного типу зі степеневими нелінійностями. Побудовано верхню та нижню оцінки розв'язку.

Рассмотрим задачу Коши

$$\begin{aligned} du(t, x) &= (a(u^{\sigma+1})_{xx} + bu^{\beta})dt + cidw(t), \\ t \in [0; T), \quad x \in R^1, \quad u(0; x) &= u_0(x). \end{aligned} \quad (1)$$

Здесь  $w(t)$  — стандартный винеровский процесс,  $\sigma, a, b, c$  — положительные числа,  $1 < \beta < \sigma + 1$ ,  $u_0(x)$  — ограниченная четная функция, равная нулю вне некоторого интервала  $(-l_0; l_0)$  и положительная на этом интервале.

Под решением задачи (1) будем понимать случайный процесс  $u(t; x)$ , определенный на полном вероятностном пространстве  $(\Omega, F, P)$ , подчиненный потоку  $\sigma$ -алгебр  $\{F_t\}_{t \geq 0}$ , согласованному с  $w(t)$ , и такой, что

$$u^{\sigma/2+1} \in C((0, T); L_2(R^1 \times \Omega)), \quad u^{\sigma+1} \in L_2((0, T) \times \Omega; W_2^1(R^1))$$

и  $\forall v \in W_2^1(R^1), \forall t \in [0; T)$  с вероятностью 1 справедливо равенство

$$\begin{aligned} \int_{R^1} u(t; x)v(x)dx - \int_{R^1} u_0(x)v(x)dx &= \int_0^t \int_{R^1} [\pm a(u^{\sigma+1})_{xx}v_x + bu^{\beta}v]dx ds + \\ &+ c \int_0^t \int_{R^1} uv dx dw(s). \end{aligned}$$

Будем рассматривать симметричные относительно точки  $x = 0$  решения, удовлетворяющие требованиям

$$\forall t \in [0; T): u_x(t; 0) = 0, \quad u(t; x_f(t)) = 0, \quad (u^{\sigma+1})_x|_{x=x_f(t)} = 0, \quad (2)$$

где  $x_f(t) = \inf_{x \geq 0} \{x: u(t; x) = 0\}$ ,  $x_f(0) = l_0$ . Процесс  $x_f(t)$  называют фронтом решения. В силу сказанного будем рассматривать решение задачи (1), (2) лишь на полуоси  $x \geq 0$ .

**Замечание.** В работе [1] показано, что если решение задачи (1) существует и единственно, то при указанных выше начальных условиях оно с вероятностью 1 неотрицательно при всех  $t$  и  $x$ . Поэтому степенные выражения в (1) и (2) определены.

Существование и единственность решения будет рассматриваться ниже.

Уравнение (1) является нелинейным. В детерминированном случае ( $c = 0$ ) для исследования поведения решения строят верхние или нижние оценки ([2],

гл. IV). В данной работе построена пара случайных процессов, которые с вероятностью не меньше  $1 - \alpha$ ,  $0 < \alpha < 1$ , ограничивают решение задачи (1), (2) сверху и снизу  $\forall t \in [0; T)$ ,  $\forall x \in R^1$ . За основу взяты методы, изложенные в ([2], гл. IV). С помощью построенных оценок изучено поведение решения при росте времени.

**1. Верхняя оценка решения.** Обозначим  $\xi(t) = -c^2 t/2 + cw(t)$ ,  $g(t) = e^{\xi(t)}$ . Перейдем к новой неизвестной функции с помощью замены  $u(t; x) = g(t)v(t; x)$ . Тогда новая неизвестная функция  $v(t; x)$  является решением задачи

$$v_t = p(t)(v^{\sigma+1})_{xx} + q(t)v^\beta, \quad t \in [0; T), \quad x \in R^1, \quad v(0; x) = u_0(x). \quad (3)$$

Здесь  $p(t) = ag^\sigma(t)$ ,  $q(t) = bg^{\beta-1}(t)$ . Условия (2) для  $v(t; x)$  имеют вид

$$\forall t \in [0; T): v_x(t; 0) = 0, \quad v(t; x_f(t)) = 0, \quad (v^{\sigma+1})_x|_{x=x_f(t)} = 0. \quad (4)$$

Существование и единственность решения задачи (3), (4) почти при всех  $\omega \in \Omega$  следует из результатов [2, с. 37-38]. Поскольку задачи (1), (2) и (3), (4) равносильны, то тем самым обеспечено существование и единственность решения задачи (1), (2).

В задаче (3), (4) произведем замену переменной

$$\bar{t} = \bar{t}(t) = b \int_0^t g^{\beta \pm 1}(s) ds.$$

Тогда новая неизвестная функция  $\bar{v}(\bar{t}; x) = \bar{v}(\bar{t}(t); x) = v(t; x)$  является решением задачи

$$\bar{U}(\bar{v}) \equiv \bar{v}_{\bar{t}} - \frac{a}{b} g^{\sigma+1 \pm \beta}(t)(\bar{v}^{\sigma+1})_{xx} - \bar{v}^\beta = 0,$$

$$\bar{t} \in [0; +\infty), \quad x \in R^1, \quad \bar{v}(0; x) = u_0(x); \quad (5)$$

$$\forall \bar{t} \in [0; +\infty): \bar{v}_x(\bar{t}; 0) = 0, \quad \bar{v}(\bar{t}; x_f(\bar{t})) = 0, \quad (\bar{v}^{\sigma+1})_x|_{x=x_f(\bar{t})} = 0. \quad (6)$$

Для построения оценки сверху решения задачи (5), (6) воспользуемся теоремой сравнения ([2], гл. 1, теорема 3). Пусть  $\alpha \in (0; 1)$ . Построим функцию  $\bar{V}(\bar{t}; x)$  такую, что  $\forall \bar{t} \geq 0$ ,  $\forall x \geq 0$  с вероятностью не меньше  $1 - \alpha$  имеет место система неравенств

$$\begin{cases} \bar{U}(\bar{V}(\bar{t}; x)) \geq 0, \\ \bar{V}(0; x) \geq u_0(x). \end{cases} \quad (7)$$

Положим  $\bar{V}(\bar{t}; x) = \bar{L}(\bar{T} \pm \bar{t})_+^{1/(1 \pm \beta)} z^{1/\sigma}$ , где

$$z = \left( 1 \pm \frac{x^2}{\bar{l}^2} (\bar{T} \pm \bar{t})_+^{\frac{\sigma+1 \pm \beta}{\beta \pm 1}} \right)_+, \quad (f)_+ = \max\{f; 0\}.$$

Здесь  $\bar{L}$ ,  $\bar{l}$ ,  $\bar{T}$  — некоторые положительные константы, которые подберем таким образом, чтобы неравенства (7) выполнялись с вероятностью не меньше  $1 - \alpha$ . Тогда

$$\hat{U}(\hat{V}) = (\hat{T} \pm \hat{\tau})_+^{\frac{\beta}{1 \pm \beta}} \frac{\hat{L}}{\sigma} z^{\frac{1 \pm \sigma}{\sigma}} \hat{G}(t; z),$$

где

$$\begin{aligned} \hat{G}(t; z) &= \frac{\sigma + 1 \pm \beta}{\beta \pm 1} - \frac{4a(\sigma + 1)}{b\sigma} \frac{\hat{L}^\sigma}{\hat{l}^2} g^{\sigma + 1 \pm \beta}(t) + \\ &+ \left( 1 + \frac{2a(\sigma + 1)(\sigma + 2)}{b\sigma} \frac{\hat{L}^\sigma}{\hat{l}^2} g^{\sigma + 1 \pm \beta}(t) \right) z - \sigma \hat{L}^{\beta \pm 1} z^{\frac{\sigma + \beta \pm 1}{\sigma}}, \quad z \in [0; 1]. \end{aligned}$$

Поскольку первые три сомножителя в выражении для  $\hat{U}(\hat{V})$  неотрицательны, то знак  $\hat{U}(\hat{V})$  совпадает со знаком  $\hat{G}(t; z)$ . Отметим, что

$$\hat{G}_{zz}(t; z) = \pm \frac{(\sigma + \beta \pm 1)(\beta \pm 1)}{\sigma} \hat{L}^{\beta \pm 1} z^{\frac{\beta \pm \sigma \pm 1}{\sigma}} \leq 0.$$

Значит, функция  $\hat{G}(t; z)$  выпукла вверх по  $z$  и может достигать минимального значения только на концах отрезка  $z \in [0; 1]$ ;

$$\begin{aligned} \hat{G}(t; 0) &= \frac{\sigma + 1 \pm \beta}{\beta \pm 1} - \frac{4a(\sigma + 1)}{b\sigma} \frac{\hat{L}^\sigma}{\hat{l}^2} g^{\sigma + 1 \pm \beta}(t), \\ \hat{G}(t; 1) &= \frac{\sigma + 1 \pm \beta}{\beta \pm 1} - \frac{4a(\sigma + 1)}{b\sigma} \frac{\hat{L}^\sigma}{\hat{l}^2} g^{\sigma + 1 \pm \beta}(t) + 1 + \\ &+ \frac{2a(\sigma + 1)(\sigma + 2)}{b\sigma} \frac{\hat{L}^\sigma}{\hat{l}^2} g^{\sigma + 1 \pm \beta}(t) \pm \sigma \hat{L}^{\beta \pm 1}. \end{aligned}$$

Если  $\hat{L}$  выбрать так, чтобы  $\sigma \hat{L}^{\beta \pm 1} \leq 1$ , то  $\hat{G}(t; 0) \leq \hat{G}(t; 1)$  и  $\min_{z \in [0; 1]} \hat{G}(t; z) = \hat{G}(t; 0)$ . Теперь выберем  $\hat{l}$  такое, что выполняется неравенство  $\hat{G}(t; 0) \geq 0$ . Прежде всего выберем  $\hat{l}$  такое, что  $\hat{G}(0; 0) \geq 0$ , т. е. выполняется неравенство

$$\frac{\sigma + 1 \pm \beta}{\beta \pm 1} - \frac{4a(\sigma + 1)}{b\sigma} \frac{\hat{L}^\sigma}{\hat{l}^2} > 0. \quad (8)$$

Поскольку  $\hat{L}$  выбрано раньше, то желаемого можно добиться увеличением  $\hat{l}$ . Итак, при выбранных  $\hat{L}$  и  $\hat{l} \quad \forall t \geq 0, \quad \forall z \in [0; 1]$  с вероятностью 1 справедливо неравенство

$$\hat{G}(t; z) \geq \frac{\sigma + 1 \pm \beta}{\beta \pm 1} - \frac{4a(\sigma + 1)}{b\sigma} \frac{\hat{L}^\sigma}{\hat{l}^2} g^{\sigma + 1 \pm \beta}(t).$$

Поскольку процесс  $g(t)$  может принимать любые положительные значения, то правая часть последнего неравенства может принимать положительные значения лишь с некоторой вероятностью, которая легко находится с помощью результатов работы [3, с. 388] следующим образом:

$$\begin{aligned} P \left\{ \sup_{0 \leq t < +\infty} g^{\sigma + 1 \pm \beta}(t) < \frac{b\sigma(\sigma + 1 \pm \beta)}{4a(\sigma + 1)(\beta \pm 1)} \frac{\hat{l}^2}{\hat{L}^\sigma} \right\} &= \\ = P \left\{ \sup_{0 \leq t < +\infty} \xi(t) < \ln \left( \frac{b\sigma(\sigma + 1 \pm \beta)}{4a(\sigma + 1)(\beta \pm 1)} \frac{\hat{l}^2}{\hat{L}^\sigma} \right)^{\frac{1}{\sigma + 1 \pm \beta}} \right\} &= \end{aligned}$$

$$= 1 - \left( \frac{4a(\sigma+1)(\beta\pm 1)\bar{L}^\sigma}{b\sigma(\sigma+1\pm\beta)\bar{l}^2} \right)^{\frac{1}{\sigma+1\pm\beta}} = p^*. \quad (9)$$

Итак, с вероятностью не меньше  $p^*$  первое неравенство системы (7) выполнено.

Рассмотрим второе неравенство. Функция  $\hat{V}(\bar{\tau}; x)$  как функция от  $x$  представляет собой положительную часть параболы с ветвями, направленными вниз, вершиной в точке  $x = 0$  и корнями  $x_{1,2} = \hat{l}(\hat{T} \pm \bar{\tau})_+^{\pm(\sigma+1\pm\beta)/2(\beta\pm 1)}$ . Ордината вершины этой параболы  $\hat{V}(\bar{\tau}, 0) = \hat{L}(\hat{T} \pm \bar{\tau})_+^{1/(1\pm\beta)}$  является убывающей функцией переменной  $\hat{T}$ . Модуль корней параболы также убывает с ростом  $\hat{T}$ . Поскольку  $u_0(x)$  — ограниченная неотрицательная функция, отличная от нуля при  $x \in (-l_0; l_0)$ , то существует такое  $\hat{T}$ , что  $\forall k \in R^1: \hat{V}(0; x) \geq u_0(x)$  и выполняется второе неравенство системы (7).

**Теорема 1.** Пусть  $\alpha \in (0; 1)$ . Существуют константы  $\hat{L}$ ,  $\hat{l}$  и  $\hat{T}$  такие, что

$$P\{\forall t \geq 0, \forall x \in R^1: u(t; x) \leq g(t)\hat{V}(\bar{\tau}(t); x)\} \geq 1 - \alpha.$$

*Доказательство.* Из равенства  $p^* = 1 - \alpha$  находим

$$\frac{\bar{L}^\sigma}{\bar{l}^2} = \frac{b\alpha^{\sigma+1\pm\beta}\sigma(\sigma+1\pm\beta)}{4a(\sigma+1)(\beta\pm 1)}.$$

Положим  $\hat{L} = \sigma^{1/(1-\beta)}$ . Тогда

$$\hat{l} = \sqrt{\frac{4a(\sigma+1)(\beta\pm 1)}{b\alpha^{\sigma+1\pm\beta}\sigma^{\beta(\beta\pm 1)\sigma+1}(\sigma+1\pm\beta)}}.$$

Теперь выберем наибольшее  $\hat{T}$ , удовлетворяющее требованию

$$\forall x \in R^1: \hat{T}^{\frac{1}{1\pm\beta}} \hat{L} \left( 1 \pm \frac{x^2}{\hat{l}^2} \hat{T}^{\frac{\sigma+1\pm\beta}{\beta\pm 1}} \right)_+^{\frac{1}{\sigma}} \geq u_0(x).$$

При выбранных  $\hat{L}$ ,  $\hat{l}$  и  $\hat{T}$  система неравенств (7) выполнится с вероятностью не меньше  $1 - \alpha$ . Тогда согласно теореме сравнения ([2], гл. 1) имеем

$$P\{\forall t \geq 0, \forall x \in R^1: \hat{v}(\bar{\tau}(t); x) \leq \hat{V}(\bar{\tau}(t); x)\} \geq 1 - \alpha.$$

Поскольку  $u(t; x) = g(t)v(t; x) = g(t)\hat{v}(\bar{\tau}(t); x)$ , то

$$P\{\forall t \geq 0, \forall x \in R^1: u(t; x) \leq g(t)\hat{V}(\bar{\tau}(t); x)\} \geq 1 - \alpha$$

и теорема доказана.

**2. Нижняя оценка решения.** В задаче (3), (4) перейдем к новой переменной

$$\bar{\tau}(t) = a \int_0^t g^\sigma(s) ds.$$

Тогда новая неизвестная функция  $\check{v}(\bar{\tau}; x) = \hat{v}(\bar{\tau}(t); x) = v(t; x)$  является решением задачи

$$\tilde{U}(\tilde{v}) \equiv \tilde{v}_{\tilde{t}} - (\tilde{v}^{\sigma+1})_{xx} - \frac{b}{a} g^{\beta \pm \sigma \pm 1}(t) \tilde{v}^{\beta} = 0, \quad (10)$$

$$\tilde{t} \in [0; +\infty), \quad x \in R^1, \quad \tilde{v}(0; x) = u_0(x);$$

$$\forall \tilde{t} \in [0; +\infty): \tilde{v}_x(\tilde{t}; 0) = 0, \quad \tilde{v}(\tilde{t}; x_f(\tilde{t})) = 0, \quad (\tilde{v}^{\sigma+1})_x|_{x=x_f(\tilde{t})} = 0. \quad (11)$$

Пусть  $\alpha \in (0; 1)$ . Построим функцию  $\tilde{V}(\tilde{t}; x)$  такую, чтобы  $\forall \tilde{t} \geq 0, \forall x \geq 0$  с вероятностью не меньше  $1 - \alpha$  имела место система неравенств

$$\begin{cases} \tilde{U}(\tilde{V}(\tilde{t}; x)) \leq 0, \\ \tilde{V}(0; x) \leq u_0(x). \end{cases} \quad (12)$$

Положим  $\tilde{V}(\tilde{t}; x) = \tilde{L}(\tilde{T} \pm \tilde{t})_+^{1/(1 \pm \beta)} z^{1/\sigma}$ , где

$$z = \left( 1 \pm \frac{x^2}{l^2} (\tilde{T} \pm \tilde{t})_+^{\frac{\sigma+1 \pm \beta}{\beta \pm 1}} \right)_+.$$

Здесь  $\tilde{L}, \tilde{l}, \tilde{T}$  — некоторые положительные константы, при соответствующем подборе которых неравенства (12) выполняются с вероятностью не меньше  $1 - \alpha$ . Тогда

$$\tilde{U}(\tilde{V}) = (\tilde{T} \pm \tilde{t})_+^{\frac{\beta}{1 \pm \beta}} \frac{\tilde{L}}{\sigma} z^{\frac{1 \pm \sigma}{\sigma}} \tilde{G}(t; z),$$

где

$$\begin{aligned} \tilde{G}(t; z) = & \frac{\sigma + 1 \pm \beta}{\beta \pm 1} - \frac{4(\sigma + 1) \tilde{L}^\sigma}{\sigma \tilde{l}^2} + \left( 1 + \frac{2(\sigma + 1)(\sigma + 2) \tilde{L}^\sigma}{\sigma \tilde{l}^2} \right) z - \\ & - \frac{b}{a} \sigma \tilde{L}^{\beta \pm 1} g^{\beta \pm \sigma \pm 1}(t) z^{\frac{\sigma + \beta \pm 1}{\sigma}}, \quad z \in [0; 1]. \end{aligned}$$

Поскольку первые три сомножителя в выражении для  $\tilde{U}(\tilde{V})$  неотрицательны, то знак  $\tilde{U}(\tilde{V})$  совпадает со знаком  $\tilde{G}(t; z)$ . Заметим, что нелинейная по  $z$  часть функции  $\tilde{G}(t; z)$  неположительна. Проанализируем линейную часть. Обозначим  $\tilde{k} = \tilde{L}^\sigma / \tilde{l}^2$ . Корнем линейной части является число

$$z_0 = \frac{1 + 4(\sigma + 1)\sigma^{\pm 1} \tilde{k} \pm \sigma(\beta \pm 1)^{\pm 1}}{1 + 4(\sigma + 1)\sigma^{\pm 1} \tilde{k} + 2(\sigma + 1)\tilde{k}}.$$

Очевидно,  $z_0 < 1$ . Таким образом, линейная часть не может быть отрицательной при всех  $z \in [0; 1]$ . Выберем

$$\tilde{k} > \frac{\sigma(\sigma + 1 \pm \beta)}{4(\sigma + 1)(\beta \pm 1)}. \quad (13)$$

Тогда  $z_0 > 0$  и с вероятностью 1  $\forall t \geq 0, \forall z \in [0; z_0]$  справедливо неравенство  $\tilde{G}(t; z) \leq 0$ . Пусть теперь  $z \in [z_0; 1]$ . Поскольку коэффициент при  $z$  положителен, а при  $z^{(\sigma + \beta \pm 1)/\sigma}$  отрицателен, то, заменив в линейной части  $z$  на 1, а в нелинейной —  $z$  на  $z_0$ , получим

$$\tilde{G}(t; z) \leq \sigma \left( \frac{1}{\beta \pm 1} + \frac{2(\sigma + 1)}{\sigma} \tilde{k} \pm \frac{b}{a} \tilde{L}^{\beta \pm 1} g^{\beta \pm \sigma \pm 1}(t) z_0^{\frac{\sigma + \beta \pm 1}{\sigma}} \right).$$

Теперь при  $z \in [z_0; 1]$  событие  $\{\forall t \geq 0: \tilde{G}(t; z) \leq 0\}$  является следствием события

$$\left\{ \sup_{0 \leq t < +\infty} \xi(t) \leq \frac{1}{\sigma + 1 \pm \beta} \ln \left( \frac{b \tilde{L}^{\beta \pm 1} z_0^{(\sigma + \beta \pm 1)\sigma \pm 1}}{a((\beta \pm 1)^{\pm 1} + 2(\sigma + 1)\sigma^{\pm 1} \tilde{k})} \right) \right\}.$$

Заметим, что в силу (13) величина  $\tilde{k}$  фиксирована и, следовательно,  $z_0$  тоже фиксировано. Чтобы последнее событие имело положительную вероятность, увеличим  $\tilde{L}$  (не меняя при этом  $\tilde{k}$ ) так, чтобы выполнялось неравенство

$$b \tilde{L}^{\beta \pm 1} z_0^{\frac{\sigma + \beta \pm 1}{\sigma}} > a \left( \frac{1}{\beta \pm 1} + \frac{2(\sigma + 1)}{\sigma} \tilde{k} \right). \quad (14)$$

Тогда

$$\begin{aligned} & P\{\forall t \geq 0, \forall z \in (z_0; 1]: \tilde{G}(t; z) \leq 0\} \geq \\ & \geq P\left\{ \sup_{0 \leq t < +\infty} \xi(t) \leq \frac{1}{\sigma + 1 \pm \beta} \ln \left( \frac{b \tilde{L}^{\beta \pm 1} z_0^{(\sigma + \beta \pm 1)\sigma \pm 1}}{a((\beta \pm 1)^{\pm 1} + 2(\sigma + 1)\sigma^{\pm 1} \tilde{k})} \right) \right\} = \\ & = 1 - \left( \frac{a((\beta \pm 1)^{\pm 1} + 2(\sigma + 1)\sigma^{\pm 1} \tilde{k})}{b \tilde{L}^{\beta \pm 1} z_0^{\frac{\sigma + \beta \pm 1}{\sigma}}} \right)^{\frac{1}{\sigma + 1 \pm \beta}} = p_*. \end{aligned} \quad (15)$$

Итак, с вероятностью не меньше  $p_*$  первое неравенство системы (12) выполнено.

Рассмотрим второе неравенство. Заметим, что  $u_0(x) > 0$  при  $x \in (-l_0; l_0)$ . Выберем  $\tilde{T}$  такое, чтобы  $\forall x \in R^1: \tilde{V}(0; x) \leq u_0(x)$  и выполнялось второе неравенство системы (12).

**Теорема 2.** Пусть  $\alpha \in (0; 1)$ . Существуют константы  $\tilde{L}$ ,  $\tilde{l}$  и  $\tilde{T}$  такие, что

$$P\{\forall t \geq 0, \forall x \in R^1: u(t; x) \geq g(t)\tilde{V}(\tilde{\tau}(t); x)\} \geq 1 - \alpha.$$

**Доказательство.** Из равенства  $p_* = 1 - \alpha$  находим

$$\tilde{L} = \left( \frac{a}{b} \alpha^{\beta \pm \sigma \pm 1} z_0^{\frac{1 \pm \sigma \pm \beta}{\sigma}} \left( \frac{1}{\beta \pm 1} + \frac{2(\sigma + 1)}{\sigma} \tilde{k} \right) \right)^{\frac{1}{\beta \pm 1}}.$$

Тогда будет выполняться неравенство (14). Выберем какое-нибудь  $\tilde{k}$  согласно (13). Тогда  $\tilde{l}$  фиксировано и  $z_0$  определяется однозначно. Теперь выберем наименьшее  $\tilde{T}$ , удовлетворяющее требованию

$$\forall x \in R^1: \tilde{T}^{\frac{1}{1 \pm \beta}} \tilde{L} \left( 1 \pm \frac{x^2}{\tilde{l}^2} \tilde{T}^{\frac{\sigma + 1 \pm \beta}{\beta \pm 1}} \right)^{\frac{1}{\sigma}} \leq u_0(x).$$

При выбранных  $\tilde{L}$ ,  $\tilde{l}$  и  $\tilde{T}$  система неравенств (12) выполняется с вероятностью не меньше  $1 - \alpha$ , и аналогично теореме 1 убеждаемся в справедливости теоремы 2.

**3. Двусторонняя оценка.**

**Теорема 3.** Пусть  $\alpha \in (0; 1)$ . Существуют константы  $\tilde{L}$ ,  $\tilde{l}$ ,  $\tilde{T}$ ,  $\tilde{L}$ ,  $\tilde{l}$  и  $\tilde{T}$  такие, что

$$P\{\forall t \geq 0, \forall x \in R^1: g(t)\tilde{V}(\tilde{\tau}(t); x) \leq u(t; x) \leq g(t)\tilde{V}(\tilde{\tau}(t); x)\} \geq 1 - 2\alpha.$$

*Доказательство.* Справедливость оценки сверху следует из (9), а оценки снизу — из (15). Поскольку мы выбираем  $p^* = p_* = 1 - \alpha$ , то

$$\frac{1}{\sigma + 1 \pm \beta} \ln \frac{b(\sigma + 1 \pm \beta)\sigma}{4ak(\sigma + 1)(\beta \pm 1)} = \frac{1}{\sigma + 1 \pm \beta} \ln \frac{b\tilde{L}^{\beta \pm 1} z_0^{\frac{\sigma + \beta \pm 1}{\sigma}}}{a((\beta \pm 1)^{\pm 1} + 2(\sigma + 1)\sigma^{\pm 1}k)} = L.$$

Следовательно, если наступит событие  $\left\{ \sup_{0 \leq t < +\infty} \xi(t) < L \right\}$ , то, выбирая константы согласно теоремам 1 и 2, получаем выполнение двустороннего неравенства с вероятностью не меньше  $1 - 2\alpha$ . Теорема доказана.

**4. Предельное поведение решения задачи (1), (2).** Предельное поведение решения в детерминированном случае ( $c = 0$ ) известно ([2], гл. IV): решение неограниченно растет в каждой точке пространства, причем время жизни решения конечно. Рассмотрим стохастический случай. Полученные оценки позволяют судить о динамике решения задачи (1), (2). Согласно ([4], теорема 1.1.5)

$$P\left\{\omega: \lim_{t \rightarrow +\infty} \tilde{\tau}(t) = \tilde{\eta}(\omega)\right\} = 1, \quad P\left\{\omega: \lim_{t \rightarrow +\infty} \bar{\tau}(t) = \bar{\eta}(\omega)\right\} = 1,$$

где  $\tilde{\eta}(\omega)$  и  $\bar{\eta}(\omega)$  — случайные величины с известными распределениями. Кроме того, согласно закону повторного логарифма  $P\left\{\lim_{t \rightarrow +\infty} g(t) = 0\right\} = 1$ . Таким образом, при  $t \rightarrow +\infty$  оценка сверху с некоторой положительной вероятностью стремится к нулю, а оценка снизу, также с некоторой положительной вероятностью, стремится к  $+\infty$  во всех точках пространства. Оценить поведение самого решения можно следующим образом. Обозначим

$$\tilde{A} = \{\omega: \tilde{\tau}(+\infty) < \tilde{T}\}, \quad \tilde{B} = \{\omega: \forall t \geq 0, \forall x \in R^1 u(t; x) \leq \tilde{u}(t; x)\},$$

$$C = \left\{\omega: \sup_{0 \leq t < +\infty} \xi(t) < L\right\}.$$

Поскольку

$$\tilde{A} \cap C \subseteq \tilde{A} \cap \tilde{B} \subseteq \left\{\omega: \forall x \in R^1 \lim_{t \rightarrow +\infty} u(t; x) = 0\right\},$$

то

$$P\left\{\omega: \forall x \in R^1 \lim_{t \rightarrow +\infty} u(t; x) = 0\right\} \geq P\{\tilde{A} \cap C\}.$$

Таким образом, искомая вероятность не меньше вероятности того, что векторный процесс  $(\xi(t), \tilde{\tau}(t))$  не выйдет за пределы множества  $(-\infty; L) \times [0, \tilde{T}]$ .

В свою очередь, эта вероятность может быть найдена известным методом [5, с. 495].

Рассматривая события

$$\bar{A} = \{\omega: \bar{\tau}(+\infty) \geq \bar{T}\}, \quad \bar{B} = \{\omega: \forall t \geq 0, \forall x \in R^1 \ u(t; x) \geq \bar{u}(t; x)\},$$

аналогичными рассуждениями получаем

$$P\left\{\omega: \forall x \in R^1 \lim_{t \rightarrow +\infty} u(t; x) = +\infty\right\} \geq P\{\bar{A} \cap C\}.$$

Последняя вероятность может быть найдена методом, изложенным в [5, с. 495], как вероятность выхода процесса  $(\xi(t), \bar{\tau}(t))$  за пределы множества  $(-\infty; L) \times [0; \bar{T})$  через верхнюю стенку.

**5. Выводы.** Полученные результаты показывают, что введение уравнение (1) линейного стохастического слагаемого существенно меняет поведение процесса. В детерминированном случае ( $c = 0$ ) возможен лишь один сценарий жизни решения: неограниченное расширение пространственного носителя, неограниченный рост решения в каждой точке пространства, конечное время жизни. В стохастическом случае  $c \neq 0$  такой сценарий также возможен, но лишь с некоторой положительной вероятностью. Кроме этого сценария с положительной вероятностью возможен иной: процесс в каждой точке пространства стремится к нулю, а носитель остается ограниченным. Из структуры оценок также видно, что иных сценариев нет.

1. Мельник С. А. Принцип максимума для стохастических уравнений горения. – К., 1992. – 5 с. – (Деп. в УкрИНТЭИ, № 434. Ук 92(06.04.92)).
2. Самарский А. А., Галактионов В. А., Курдюмов С. П., Михайлов А. П. Режимы с обострениями в задачах для квазилинейных параболических уравнений. – М.: Наука, 1987. – 480 с.
3. Справочник по теории вероятностей и математической статистике. – К.: Наук. думка, 1978. – 582 с.
4. Царьков Е. Ф., Ясинский В. К. Квазилинейные стохастические дифференциально-функциональные уравнения. – Рига: Ориентир, 1992. – 320 с.
5. Гихман И. И., Скороход А. В. Введение в теорию случайных процессов. – М.: Наука, 1977. – 564 с.

Получено 26.04.2000