

С. В. Попович (Київ. нац. ун-т ім. Т. Шевченка),  
Т. Ю. Майстренко (Ін-т математики НАН України, Київ)

## **$C^*$ -АЛГЕБРИ, ПОВ'ЯЗАНІ З $\mathcal{F}_{2^n}$ УНІМОДАЛЬНИМИ ДИНАМІЧНИМИ СИСТЕМАМИ**

We consider  $C^*$ -algebras associated with simple unimodal one-dimensional ambiguous dynamical systems  $(f, \mathbb{R})$  with some special restrictions. For these algebras, we give the complete classification of irreducible representations in Hilbert spaces and describe the dual space. As example, we consider a one-parameter family  $f_\mu(x) = \mu x(1-x)$ .

Розглядаються  $C^*$ -алгебри, пов'язані з простими унімодальними одновимірними неоднозначними динамічними системами  $(f, \mathbb{R})$  і з деякими спеціальними обмеженнями. Для цих алгебр наведено повну класифікацію незвідних зображень у гільбертових просторах та описано дуальний простір. Як приклад розглядається однопараметрична сім'я  $f_\mu(x) = \mu x(1-x)$ .

**1. Прості динамічні системи.** Нагадаємо необхідні результати, наведені в літературі [1 – 3]. Під динамічною системою будемо розуміти (якщо явно не за-значено інакше, лише одновимірні неперервні системи) неперервне відображення  $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ , або  $f: I \rightarrow I$ , де  $I \subset \mathbb{R}$  — замкнений обмежений інтервал. Під орбітою динамічної системи  $(f, \mathbb{R})$  ми розуміємо послідовність  $\delta = (x_k)_{k \in P}$ , де  $P$  — одна з множин  $\mathbb{Z}, \mathbb{N}$ , причому  $f(x_k) = x_{k+1}$ . Але інколи будемо розглядати орбіту як множину  $\{x_k \mid k \in P\}$ . Множину всіх орбіт позначимо  $\text{Orb}(f)$ . Для  $x \in \mathbb{R}$  позначимо через  $\mathcal{O}_+(x)$  односторонню праву орбіту, тобто  $(f^k(x))_{k \geq 0}$ . Для кожної орбіти  $\delta \in \text{Orb}(f)$  визначимо  $\omega(\delta)$  як множину точок накопичення правої піворбіти і  $\alpha(\delta)$  як множину точок накопичення лівої піворбіти. Під позитивною орбітою  $(f(), \mathbb{R})$  ми розуміємо послідовність  $\omega = (x_k)_{k \in \mathbb{Z}}$  таку, що  $f(x_k) = x_{k+1}$  і  $x_k > 0$  для всіх  $k$ . Одностороння додатна орбіта — це послідовність  $\omega = (x_k)_{k \in \mathbb{N}}$  (фоківська орбіта) така, що  $x_1 = 0$  і  $f(x_k) = x_{k+1}$ ,  $x_k > 0$  для  $k > 1$  або  $\omega = (x_{-k})_{k \in \mathbb{N}}$  (антифоківська орбіта) така, що  $x_{-1} = 0$  і  $f(x_k) = x_{k+1}$ ,  $x_k > 0$  для  $k < -1$ . Визначимо  $\text{Orb}_+(f)$  як множину всіх додатних орбіт. Зазначимо, що  $\omega(\delta) = \emptyset$  для кожної антифоківської орбіти  $\delta$  і  $\alpha(\delta_1) = \emptyset$  для фоківської орбіти  $\delta_1$ . Оскільки ми будемо розглядати лише обмежені зверху функції  $f$  і додатні орбіти, ми можемо розглядати динамічні системи, визначені на замкненому інтервалі  $[0, \sup f]$ . Ми будемо мати справу в основному з простими динамічними системами, які допускають декілька еквівалентних характеризацій.

**Означення 1.** Динамічна система  $(f, I)$  називається простою, якщо для кожного  $x \in I$   $\omega(x) = \omega(\mathcal{O}_+(x))$  — цикл.

Зауважимо, що простота системи еквівалентна тому, що множина  $\text{Per}(f)$  замкнена, а також умові, що кожна не блокаюча точка періодична (див. [2], теорема 3.14).

Функція  $f$  називається частково монотонною, якщо  $I$  розкладається в об'єднання скінченної кількості підінтервалів, на кожному з яких  $f$  монотонна. Для таких динамічних систем простота еквівалентна умові  $\text{Fix}(f^{2^{m+1}}) = \text{Fix}(f^{2^m})$  для деякого додатного цілого  $m$  (див. [1, с. 74], теорема 15). Клас

динамічних систем з останньою умовою позначається  $\mathcal{F}_{2^m}$ . Зазначимо, що коли  $\text{Per}(f)$  замкнена, то за теоремою 3.12 [2], довжина кожного циклу є степенем 2 і не існує гомоклінічних орбіт.

**2. Прості унімодальні відображення.** У цій роботі будемо розглядати унімодальні відображення (означення див. в [2]) функції  $f$  на відрізку  $[0, 1]$  такі, що  $f(0) = f(1) = 0$ . Зафіксуємо деякі позначення, що у подальшому будуть інтенсивно використовуватись.

$B_0 = s_0$  і  $B_1 = s_1$  позначатимуть дві нерухомі точки.  $B_{2^k} = \{\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_{2^k}\}$  позначатиме цикл довжини  $2^k$ , де  $\beta_i < \beta_j$ , якщо  $i < j$ .

$B_{2^k} = B_{2^k}^- \cup B_{2^k}^+$ , де  $B_{2^k}^- = \{\beta_1, \dots, \beta_{2^k-1}\}$  і  $B_{2^k}^+ = \{\beta_{2^k-1}, \dots, \beta_{2^k}\}$ . Позначимо через  $B_{2^k}(f^2)$  цикл періоду  $2^k$  динамічної системи  $(f^2, I_2)$ , де  $I_2$  — деякий інваріантний відносно  $f^2$  інтервал.

**Означення 2.** 1. Будемо говорити, що орбіта  $\delta = (x_k)_{k \in \mathbb{Z}}$  приkleена до точки  $\beta_i$  циклу  $B_{2^k}$ , якщо існує ціле  $k_0$  таке, що  $x_{k_0} = \beta_i$  і  $x_k \notin B_{2^k}$  для всіх  $k < k_0$ . Орбіта приkleена до циклу, якщо вона приkleена до деякої його точки.

2. Будемо говорити, що орбіта вироджена, якщо вона приkleена до циклу не максимальної довжини.

Нехай  $\beta_i \in B_{2^m}$  і позначимо  $D_{B_{2^k}}^{\beta_i} = \{\delta \in P_{B_{2^k}} \mid \delta \text{ приkleена до } \beta_i\}$ . Позначимо через  $D_{B_{2^k}}^{\beta_i}(f^2)$  множину  $D_{B_{2^{k-1}}}^{\beta_j}(f^2)$ , де  $j = i - 2^{m-1}$  і  $\beta_j \in B_{2^{m-1}}(f^2)$ .

Наступна теорема і наслідок з неї дають опис усіх додатних орбіт.

**Теорема 1.** Нехай  $(f, I) \in \mathcal{F}_{2^n}$  — динамічна система з унімодальним відображенням  $f$ , яке має тільки дві нерухомі точки  $s_0 = 0$ ,  $0 < s_1 < 1$ , і припустимо, що для кожного  $m \leq n$  існує лише один цикл періоду  $2^m$ , котрий є відштовхуючим для  $m < n$  і притягуючим для  $m = n$ . Покладемо  $P_B = \{\delta \mid \delta \in \text{Orb}_+(f), \alpha(\delta) = B\}$  для кожного циклу  $B$  періоду  $m < n$ .

Тоді:

1.  $\text{Orb}_+(f) = \bigcup_B P_B$ , де об'єднання береться по всіх відштовхуючих циклах.
2. Для кожного відштовхуючого циклу  $B$  існує  $I_B = [t_1, t_2]$  і взаємно однозначне відображення  $\Phi : I_B \rightarrow P_B$  таке, що  $t \in \Phi(t)$  для кожного  $t \in I_B$ . Більш того,  $I_B$  може бути обраний у довільному околі  $B$ .
3.  $I_{B_1} \cap I_{B_2} = \emptyset$  для  $B_1 \neq B_2$ .
4. Якщо дві орбіти  $P_B$  мають спільну точку у  $I_B$ , то вони співпадають.

**Доведення.** Перше твердження очевидно випливає з леми 1 [4].

1. Спочатку розглянемо випадок нерухомої точки  $s_0$ . Нехай  $f_+^{-1}, f_-^{-1}$  — дві гілки функції, оберненої до  $f$ , такі, що  $f_+^{-1}(s_1) = s_1$ . Для зручності читача наведемо доведення відомого факту  $M = \sup_{x \in [0, 1]} f(x) < 1$ . Припустимо, що  $M \geq 1$ , і позначимо  $J_0 = [f_+^{-1}(1), 1]$ ,  $J_k = f_-^{-1}(J_{k-1})$  для всіх  $k \geq 1$ . Тоді легко перевірити, що  $f(J_0) = [0, 1]$  і  $J_k \cap J_s = \emptyset$ , якщо  $k \neq s$ . Оскільки  $J_k \subseteq f^{(k+1)}(J_k) = [0, 1]$ , то за теоремою про середнє значення, застосованою до функції  $\phi(x) = f^{(k+1)}(x) - x$ , існує точка  $\theta \in J_k$  така, що  $f^{(k+1)}(\theta) = \theta$ . Оскільки  $f^{(s)}(\theta) \in J_{k-s}$ , то одностороння права піворбіта точки  $\theta$  є циклом періоду  $k+1$ . А значить, динамічна система  $(f, I)$  не є простою.

Далі покажемо, що  $f_+^{-1}(f_-^{-1}(s_1)) > M = \max_{x \in I} f(x)$ . Нехай  $M = f(\xi)$ . Якщо  $M \leq \xi$ , то ця властивість очевидна, отже, припустимо, що  $M > \xi$ . Розглянемо відображення  $g(x) = f^2(x)$  і позначимо через  $c$  і  $d$  прообрази нерухомої точки  $s_1$  відносно функції  $g$  такі, що  $c < s_1 < d$ , причому відрізок  $[c, d]$  не містить інших прообразів точки  $s_1$  (тобто  $c$  і  $d$  є найближчими до  $s_1$  прообразами). Тоді  $[0, 1] = I_1 \cup I_2 \cup I_3 \cup I_4$ , де  $I_3 = [0, c]$ ,  $I_1 = [c, s_1]$ ,  $I_2 = [s_1, d]$ ,  $I_4 = [d, 1]$ . Легко бачити, що  $f(I_1) \subseteq I_2$ ,  $f(I_2) \subseteq I_1$ ,  $f(I_3) \cup f(I_4) \subseteq I_1 \cup I_3$ . Отже,  $I_1$  та  $I_2$  є інваріантними відносно функції  $g$ . А оськільки  $M > \xi$ , то  $\sup_{x \in [0, 1]} g(x) = \sup_{x \in [0, 1]} f^{(2)}(x) = M$ . Але динамічна система  $(g(), I_2)$  проста, а значить,  $\sup_{x \in I_2} g(x) < d$ . Помітивши, що  $d = f_+^{-1}(f_-^{-1}(s_1))$ , маємо  $f_+^{-1}(f_-^{-1}(s_1)) > M$ . Тоді

$$f_+^{-1}(I_3) \subset (M, +\infty), \quad (1)$$

$$f_-^{-1}(I_3) \subset I_3. \quad (2)$$

Нехай  $\delta \in \text{Orb}_+(f, I)$  така, що  $\delta \cap I_3 \neq \emptyset$ . Тоді можна вважати, що  $\delta = (x_k)_{k \in \mathbb{Z}}$ , де  $x_0 \in I_3$ . З (1), (2) випливає, що  $x_{-k} = f_-^{(-k)}(x_0) \in I_3$  для всіх  $k \geq 0$ . Кожна періодична точка, не рівна  $s_0$ , належить  $I_1 \cup I_2$  (оскільки функція  $f$  монотонно зростає на інтервалі  $I_3$  та  $I_3 \cap f(I_1 \cup I_2) = \emptyset$ ), отже,  $\alpha(\delta) = \{s_0\}$ . Позначимо  $B_0 = \{s_0\}$ ,  $B_1 = \{s_1\}$  і розглянемо  $\delta \in P_{B_0}$ ,  $\delta = (x_k)_{k \in \mathbb{Z}}$ . Означення  $\alpha$ -границічної множини дає можливість припустити, що  $x_0 \in I_3$ . Отже,  $x_{-k} = f_-^{(-k)}(x_0)$  для довільного  $k \geq 0$ . Таким чином, ми довели, що орбіта  $\delta \in P_{B_0}$  визначається своєю точкою  $x_0 \in I_3$  за формулою

$$x_k = \begin{cases} f_-^{(k)}(x_0), & k < 0, \\ f_-^{(m)}(x_0), & m \geq 0. \end{cases}$$

Отже, відображення  $\Phi: I_3 \setminus s_0 \ni x \rightarrow \delta_x \in P_{B_0}$  сюр'ективне ( $\delta_x$  — орбіта, що проходить через точку  $x$ ).

Визначимо  $I_{B_0} = (f_-^{(-2)}(s_1), f_-^{(-1)}(s_1)]$ . Тоді  $\bigcup_{n \geq 0} f_-^{(-n)}(I_{B_0}) = (0, f_-^{(-1)}(s_1)] = I_3 \setminus \{0\}$ , причому множини цього об'єднання не перетинаються, тобто  $f_-^{(-k)} \cap f_-^{(-m)} = \emptyset$ , якщо  $k \neq m$ . А значить, звуження функції  $\Phi$  на  $I_{B_0}$  є біективним відображенням на  $P_{B_0}$ .

2. У загальному випадку доведемо теорему за індукцією. Впорядкуємо цикли  $B_0 < B_1 < B_2 < \dots < B_{2^k} < \dots$ , вважаючи  $B_0 = B_{2^{k-1}}$  при  $k = 0$ . Цей випадок було розглянуто вище:  $k - 1 \rightarrow k$ .

Припустимо, що для довільної динамічної системи  $(\tilde{f}, I)$ , яка задоволяє умови теореми при деякому  $n$ , і для довільного відштовхуючого циклу  $B_{2^l}(\tilde{f})$ ,  $l < k$ , цієї системи існує інтервал  $I_{B_{2^l}}(\tilde{f})$  такий, як в умові 2 теореми. Покажемо, що для динамічної системи  $(f, I)$ , яка задоволяє умови теореми при деякому (можливо іншому) значенні  $n$ , і для її відштовхуючого циклу  $B_{2^k}$  існує інтервал  $I_{B_{2^k}}$  такий, як в умові 2. Розглянемо динамічну систему  $(f^{(2)}, I_2)$ .

**Означення 3.** Для  $x \in [0, M]$  лівим продовженням  $x$  назовемо орбіту  $\mu_-(x) = (y_k)_{k \in \mathbb{Z}}$ , коефіцієнти якої визначаються за правилом  $y_k = f^k(x)$  при  $k \geq 0$  і  $y_k = f_-^{-1}(y_{k+1})$  при  $k < 0$ . Очевидно, що  $\mu_-(x) \in P_{B_0}$ . Для  $x \in [s_1, M]$  правим продовженням  $x$  назовемо орбіту  $\mu_+(x) = (y_k)_{k \in \mathbb{Z}}$ , для якої  $y_k = f^k(x)$  при  $k \geq 0$ ,  $y_{-1} = f_+^{-1}(x)$  і  $y_{-k} = f_-^{-1}(y_{-k+1})$  при  $k > 1$ .

**Теорема 2.** Нехай  $(f, I)$  така, як у теоремі 1 із мінімальним можливим  $n$ , і  $\beta_i \in B_{2^m}$ . Тоді:

1.  $D_{B_{2^k}}^{\beta_i} = \emptyset$ , якщо  $k \geq m$ .
2. Якщо  $\beta_i \in B_{2^m}^-$ , то  $D_{B_0}^{\beta_i} = \{\mu_-(\beta_i)\}$  складається з однієї орбіти.  $D_{B_{2^k}}^{\beta_i} = \emptyset$ , якщо  $k \geq 0$ .
3. Якщо  $\beta_i \in B_{2^m}^+$ , то  $D_{B_0}^{\beta_i}$  складається з  $\mu_-(x_k)$ ,  $\mu_+(x_k)$  для цілих  $k$ , де  $(x_l)_{l \in \mathbb{Z}} \in D_{B_{2^l}}^{\beta_i}(f^2)$ ,  $l < m$ .
4. Якщо  $k < m$  і  $\beta_i \in B_{2^m}^+$ , то  $D_{B_{2^k}}^{\beta_i} = \left\{ r^{-1}(\delta) \mid \delta \in D_{B_{2^k}}^{\beta_i}(f^2) \right\}$ .

**Доведення.** Будемо використовувати позначення, введені у теоремі 1. Якщо  $\beta_i \in B_{2^m}^-$ , то  $f_+^{-1}(\beta_i)$ , що лежить в  $I_2$ , є точкою циклу  $B_{2^m}$  (оскільки  $f_-^{-1}(\beta_i) \in I_3$ ). Звідси випливає, що якщо орбіта  $\delta = (x_l)_{l \in \mathbb{Z}} \in D_{B_0}^{\beta_i}$  і  $x_0 = \beta_i$ , то  $x_{-1} = f_-^{-1}(x_0) \in (0, f_-^{-1}(s_1)]$ , а отже,  $x_{-s} = f_-^{-1}(y_{-s+1})$  для  $s = 2, 3, \dots$  (див. доведення теореми 1). Таким чином, єдиним можливим елементом множини  $D_B^{\beta_i}$  є орбіта  $\delta = \mu_-(\beta_i)$ . Оскільки  $\alpha$ -границююю множиною цієї орбіти є точка  $s_0$ , то  $D_B^{\beta_i} = \emptyset$ , якщо  $B \neq B_0$  і  $D_{B_0}^{\beta_i} = \{\mu_-(\beta_i)\}$ .

Нехай  $\beta_i \in B_{2^m}^+$  і  $\delta = (x_l) \in D_{B_0}^{\beta_i}$ . Тоді існує ціле  $l_0$  таке, що  $x_{l_0} \in I_2$ , але  $x_l \notin I_2$  при  $l < l_0$ . Оскільки  $f_-^{-1}(x_{l_0})$ ,  $f_+^{-1}(x_{l_0}) \in I_1$ , то  $x_{l_0-1}$  може бути одним із цих значень. За припущенням  $x_{l_0-2} \notin I_2$ , отже,  $x_{l_0-2} = f_-^{-1}(x_{l_0-1}) \in (0, f_-^{-1}(s_1)]$ , а значить, для довільної підпослідовності коефіцієнтів  $x_l$ ,  $l < l_0-2$ , маємо  $x_l = f_-^{-1}(x_{l+1})$  (див. доведення теореми 1). Оскільки  $f^2: I_2 \rightarrow I_2$ ,  $x_{l_0+2l} \in I_2$  для довільного  $l \geq 0$  і  $x_{l_0} \leq M$ , то існує одностороння орбіта  $\gamma = (y_s)$  динамічної системи  $(f^2, I_2)$  така, що  $y_s = x_{l_0+2s}$ . Очевидно, що  $\gamma$  приkleєна до точки  $\beta_i$ . Це доводить твердження 3 теореми.

Нехай  $\beta_i \in B_{2^m}^+$  і  $\delta = (x_l) \in D_{B_{2^k}}^{\beta_i}$ . Без втрати загальності можемо покласти  $x_0 \in I_2$ . Тоді  $x_{2l} \in I_2$  при всіх цілих  $l$  та  $\delta = r^{-1}(\gamma)$ , де  $\gamma = (x_{2l})_{l \in \mathbb{Z}} \in D_{B_{2^k}}^{\beta_i}(f^2)$ . Теорему доведено.

Нехай  $H$  — гільбертовий простір з ортогональним базисом  $(e_k)_{k \in \mathbb{Z}}$ ,  $U$  — унітарний оператор, визначений як  $Ue_k = e_{k+1}$ . Для кожної орбіти  $\delta = (x_k)_{k \in \mathbb{Z}} \in \text{Orb}_+(f)$  існує відштовхуючий цикл  $B$  такий, що  $\delta \in P_B$ . Надалі будемо завжди вважати, що  $x_0 \in I_B$ . Визначимо оператор  $C_\delta$  за правилом  $C_\delta e_k = x_k e_k$ . Нехай  $Z$  позначає множину неперіодичних орбіт. Покладемо

Легко бачити, що динамічна система  $(\tilde{f}, [0, 1])$ , де  $\tilde{f} = f^{(2)}((d - s_1)x + s_1) - s_1$ , задовільняє всі умови теореми, а значення  $n$  цієї системи на одиницю менше, ніж значення  $n$  для системи  $(f, I)$ . При цьому динамічні системи  $(f^{(2)}, I_2)$  та  $(\tilde{f}, [0, 1])$  є спряженими. Оскільки  $B_{2^{k-1}}(f^2)$  є відштовхуючим циклом системи  $(f^{(2)}, I_2)$  періоду  $2^{k-1}$ , то за припущенням індукції існує інтервал  $I_{B_{2^{k-1}}(f^2)}$  і біективне відображення  $\tilde{\Phi}: I_{B_{2^{k-1}}(f^2)} \rightarrow P_{B_{2^{k-1}}(f^2)}$ . Оскільки  $f(I_1) \subseteq I_2$ ,  $f(I_2) \subseteq I_1$ , то орбіта  $\delta = (x_k)_{k \in \mathbb{Z}} \in P_{B_{2^k}} \subseteq \text{Orb}_+(f, I)$  розбивається на дві частини  $\delta = \delta_1 \cup \delta_2$ , одна з яких належить множині  $\text{Orb}_+(f^2, I_2)$ . Нехай  $\delta_1 = (x_{2k+1})_{k \in \mathbb{Z}}$  та  $\delta_2 = (x_{2k})_{k \in \mathbb{Z}}$  (припускаємо, що  $x_0 \in I_2$ ). Оскільки  $x_{2k+1} = f(x_{2k})$ , відображення  $r: \delta \rightarrow \delta_2$  є біекцією з  $P_{B_{2^k}}$  в  $P_{B_{2^{k-1}}}(f^2)$ . Отже, покладемо  $I_{B_{2^k}} = I_{B_{2^{k-1}}}(f^2)$  та  $\Phi = r^{(-1)} \circ \tilde{\Phi}$ . Теорему доведено.

**Наслідок 1.** Відображення  $\Phi: \bigcup_B I_B \ni t \rightarrow \delta_t$ , побудоване при доведенні теореми, є біекцією між об'єднанням  $n$  копій інтервалу  $[0, 1]$  і множиною нециклических додатних орбіт.

**3. Обгортуюча  $C^*$ -алгебра.** В роботі В. Л. Островського і Ю. С. Самойленка (теореми 16, 20 [1]) встановлено зв'язок між незвідною парою операторів  $X, X^*$ , пов'язаних співвідношенням  $XX^* = f(X^*X)$ , і орбітами динамічної системи  $(f, \mathbb{R}_+)$ . Теорема 3 [4], яка є наслідком цього факту для випадку, коли  $f$  — поліном, описує незвідні зображення  $*\text{-алгебри}$

$$A_f = \mathbb{C}\langle X, X^* \mid XX^* = f(X^*X)\rangle.$$

Зокрема, можуть виникати фоківські, антифоківські та скінченновимірні зображення.

Нехай  $f$  — обмежений зверху ермітовий поліном (отже, відображення  $f$  частково монотонне й неперервне). Покладемо  $C = \sup f$ . Тоді для кожного зображення  $\pi$   $*\text{-алгебри } A_f$  маємо  $\|X\| \leq \sqrt{C}$ . Отже, існує обгортуюча  $C^*$ -алгебра, яку ми позначимо через  $C^*(A_f)$ . Зауважимо, що за теоремою 3.3 [2] для  $f \in C^1(I, I)$  простота динамічної системи еквівалентна умові  $(f, I) \in \mathcal{F}_{2^m}$  для деякого цілого  $m$ .

В наступних теоремах, у випадку, коли  $f$  не поліном, під  $C^*(A_f)$  ми розуміємо  $C^*\text{-алгебру}$ , що отримується з вільної  $*\text{-алгебри } \mathcal{F}(X, X^*)$ , породженої  $X$  з переднормою  $\|b\| = \sup_{\pi \in \text{Rep}(\mathcal{F}(X, X^*))} \|\pi(b)\|$ , де супремум береться за всіма  $\pi \in \text{Rep}(\mathcal{F}(X, X^*))$  такими, що  $\pi(XX^*) = f(\pi(X^*X))$  за стандартною процедурою факторизації і поповнення. Ця  $C^*\text{-алгебра}$  має очевидні універсальні властивості, подібні до тих, які мають місце у випадку, коли  $f$  — поліном.

**4. Опис двоїстого простору  $C^*(A_f)$ .** З приводу означення спектра  $C^*\text{-алгебри}$  див. гл. 3 [4].

При доведенні попередньої теореми було побудовано відображення  $r: \bigcup_{k \geq 1} I_{B_{2^k}} \rightarrow \bigcup_{k \geq 1} I_{B_{2^{k-1}}}(f^2)$  таке, що  $r: P_{B_{2^k}} \rightarrow P_{B_{2^{k-1}}}(f^2)$ , де  $f^2$  розглядається як відображення  $I_2$ . Якщо  $\delta = (x_k)_{k \in \mathbb{Z}}$  і нумерація обрана так, що  $x_0 \in I_2$ , то, очевидно,  $r(\delta) = (x_{2k})_{k \in \mathbb{Z}}$ . Якщо  $\delta = (y_k)_{k \in \mathbb{Z}} \in \text{Orb}_+(f^2, I_2)$ , то, як легко бачити,  $(r^{-1}(\delta))_{2k} = y_k$ ,  $(r^{-1}(\delta))_{2k+1} = f(y_k)$ .

$(\Psi(X))(\delta) = U\sqrt{C_\delta}$  і продовжимо на  $C^*(\mathcal{A}_f)$ . Ми маємо зображення  $\Psi: C^*(\mathcal{A}_f) \rightarrow B(H)^Z$  елементів обгортуючої алгебри операторнозначними функціями на  $Z$ . Далі ми побачимо, що коли  $Z$  наділена топологією, індукованою з двоїстого простору,  $\hat{C}^*(\mathcal{A}_f)$  і  $R$  позначає підпростір невироджених орбіт, то для всіх  $y \in C^*(\mathcal{A}_f)$   $\Psi(y)$  є неперервною на  $R$  в топології норми  $B(H)$  і неперервною на  $Z$  у сильній топології.

Опишемо тепер двоїстий простір обгортуючої  $C^*$ -алгебри  $C^*(\mathcal{A}_f)$ . В наступних теоремах ми позначаємо через  $[X]$  замикання  $X$  у топології  $\hat{C}^*(\mathcal{A}_f)$ , де підмножина  $X \subset \text{Orb}_+(f)$  ототожнюється з множиною відповідних зображень. Якщо  $\bar{Y} \subset \mathbb{R}$ , то  $\bar{Y}$  позначає замикання в топології дійсних чисел  $\mathbb{R}$ . Множина циклічних орбіт, яку будемо позначати  $\text{Cyc}(f)$ , природним чином ототожнюється з  $\text{Per}(f)/\sim$ , де  $x \sim y$ , якщо  $x$  і  $y$  належать одній орбіті.

**Лема 1.** *Нехай динамічна система  $(f, I)$  така, як у теоремі 1, і  $\delta \in \text{Orb}_+(f)$  і  $\delta \cap I_B \neq \emptyset$ . Тоді  $|\alpha(\delta)| \leq |B|$ .*

**Доведення.** Якщо  $B = B_0$  і  $\delta \cap I_3$ , то  $\alpha(\delta) = B_0$ . Припустимо, що теорема вірна для  $B_{2^{k-1}}$ , і доведемо її для  $B_{2^k}$ . Якщо  $\alpha(\delta) = B_0$ , то все доведено, інакше  $r(\delta) \in \text{Orb}_+(f^{(2)}, I_2)$  і  $r(\delta) \cap r(B) \neq \emptyset$ . Оскільки  $r(B)$  є циклом періоду  $1/2|B|$ , ми можемо застосувати припущення індукції  $|\alpha(r(\delta))| \leq |r(B)|$ , але  $|\alpha(r(\delta))| = 1/2|\alpha(\delta)|$ . Це завершує доведення.

На множині підмножин множини нециклічних орбіт  $Z$  розглянемо операцію  $\text{cl}(X)$ , де  $X \subseteq Z$ , визначену за правилом  $\text{cl}(X) = \left\{ \delta \in Z \mid \delta \subseteq \overline{\bigcup_{\tau \in X} \tau} \right\}$ .

**Лема 2.** *Для довільної підмножини  $\Sigma \subseteq Z$  орбіта  $\delta = (x_k)_{k \in \mathbb{Z}}$  належить  $\text{cl}(\Sigma)$  тоді і тільки тоді, коли множина  $\left\{ k \in \mathbb{Z} \mid x_k \in \overline{\bigcup_{\tau \in \Sigma} \tau} \right\}$  містить нескінченно багато від'ємних цілих чисел. При цьому знайдеться послідовність орбіт  $\delta_l = (y_k^l)_{k \in \mathbb{Z}} \in \Sigma$  така, що  $\lim_{l \rightarrow \infty} y_k^l = x_k$  для всіх цілих  $k$ .*

**Доведення.** Оскільки  $f$ , а отже, і всі її ітерації неперервні, з умови, що множина  $\left\{ k \in \mathbb{Z} \mid x_k \in \overline{\bigcup_{\tau \in \Sigma} \tau} \right\}$  містить нескінченно багато від'ємних цілих чисел, випливає, що ця множина є множиною всіх цілих чисел. Доведемо другу частину.

Знайдеться послідовність  $(\varepsilon_k)_{k \geq 0}$  така, що

$$f^s(O_{\varepsilon_k}(x_{-k})) \subset O_{2^{-k}}(x_{-k+s}), \quad s = 1, 2, \dots, k.$$

Оскільки  $\delta \in \text{cl}(\Sigma)$ , то існують  $\delta_l = (y_k^l)_{k \in \mathbb{Z}} \in \Sigma$  такі, що  $y_{-k}^l \in O_{\varepsilon_k}(x_{-k})$ . Покажемо, що  $\lim_{l \rightarrow \infty} y_k^l = x_k$  для всіх цілих  $k$ . Справді,  $y_0^l = f^l(y_{-l}^l) \in f^l(O_{\varepsilon_l}(x_{-l})) \subseteq O_{2^{-l}}(x_0)$ , отже,  $\lim_{l \rightarrow \infty} y_0^l = x_0$  і, отже,  $\lim_{l \rightarrow \infty} y_{-k}^l = x_k$  для всіх додатних цілих  $k$ . Далі  $y_{-k}^{l+k} = f^l(y_{-(l+k)}^{l+k}) \in f^l(O_{\varepsilon_{l+k}}(x_{-(l+k)})) \subseteq O_{2^{-l-k}}(x_k)$ , тому  $\lim_{l \rightarrow \infty} y_{-k}^{l+k} = x_k$ . Цим завершується доведення.

**Теорема 3.** *Множина  $Z$  з операцією замикання  $\text{cl}(\cdot)$  є топологічним простором. Клас гомеоморфізму таких просторів визначається лише цілим числом  $n$ .*

$\rightarrow J_{B_1}^k(f_2)$  за формулами  $\varphi_k^{-1}(f_2) \circ F \circ \varphi_k(f_1)$ . Ми вже визначили  $F$  на  $I_{B_0} \cup \bigcup I_{B_1} \setminus ((a_1, b_1) \cup \{b\})$ . Покладемо  $F(b_{f_1}) = b_{f_2}$  і розглянемо довільний зберігаючий орієнтацію гомеоморфізм на  $(a_1, b_1)$ . Таким чином, ми визначили гомеоморфізм  $I_{B_0}(f_1) \cup I_{B_1}(f_1)$  на  $I_{B_0}(f_2) \cup I_{B_1}(f_2)$  відносно топології  $\text{cl}(\cdot)$ .

**Теорема 4.** *Нехай динамічна система  $(f, I)$  така, як у теоремі 1. Тоді:*

*Двоїстий простір (спектр)  $C^*(A_f)$  гомеоморфний  $\text{Orb}_+(f) \dot{\cup}_{\theta} \bar{\Sigma}$  ( $\text{Cyc}(f) \times \mathbb{T}$ ), де  $\theta: \text{Cyc}(f) \times \mathbb{T} \rightarrow \text{Orb}_+(f)$  визначена за правилом  $\theta(x, \varphi)$  — циклічна орбіта  $x$ . Топологія на  $\text{Orb}_+(f)$  задається такою сукупністю замкнених множин:  $\left\{ \bar{\Sigma} = \left\{ \gamma \in \text{Orb}_+(f) \mid \gamma \in \overline{\bigcup_{\delta \in \Sigma} \delta} \right\}; \Sigma \subseteq \text{Orb}_+(f) \right\}$  і простір  $\text{Orb}_+(f) \dot{\cup}_{\theta} (\text{Cyc}(f) \times \mathbb{T})$  є фактор-множиною незв'язного об'єднання  $\text{Orb}_+(f) \dot{\cup} (\text{Cyc}(f) \times \mathbb{T})$  за відношенням еквівалентності, яке ототожнює циклічну орбіту  $x$  із  $(x, 1) \in \text{Per}(f)/_{\sim} \times \mathbb{T}$ , де топологія задається сукупністю замкнених множин.*

*С замкнена у  $\text{Cyc}(f) \times \mathbb{T}$  і  $\bar{\Sigma} \cup \theta^{-1}(\bar{\Sigma})$ , де  $\Sigma \subseteq \text{Orb}_+(f)$ . Топологія на  $\text{Cyc}(f) = \text{Per}(f)/_{\sim}$  — фактор-топологія, де  $\text{Per}(f) \subseteq \mathbb{R}$  наділено індукованою топологією з дійсних чисел. Більш того, спектр визначається з точністю до гомеоморфізму цілим п.*

**Доведення.** 1. За теоремою 3 [4] ми можемо ототожнити множину нескінченновимірних зображень з  $Z$  і множину скінченновимірних із  $\text{Per}(f)/_{\sim} \times \mathbb{T}$ . Розглянемо довільну  $\gamma \in \text{Orb}_+(f)$ . Якщо  $\pi_{\gamma}$  належить замиканню  $\Sigma$  в топології двоїстого простору, то

$$\text{spec}\left(\pi_{\gamma}\left((XX^*)^{1/2}\right)\right) \subseteq \overline{\bigcup_{\delta \in \Sigma} \text{spec}\left(\pi_{\delta}\left((XX^*)^{1/2}\right)\right)}.$$

Оскільки  $\bar{\gamma} = \text{spec}\left(\pi_{\gamma}\left((XX^*)^{1/2}\right)\right)$ , маємо  $\gamma \in \bar{\Sigma}$ . Доведемо обернене твердження, тобто якщо  $\gamma \in \bar{\Sigma}$ , то  $\pi_{\gamma} \in [\Sigma]$ . Нехай нециклічна орбіта  $\gamma \in \bar{\Sigma}$ . За лемою 2 існують  $\delta_l = (y_k^l)_{k \in \mathbb{Z}} \in \Sigma$  такі, що  $\lim_{l \rightarrow \infty} y_k^l = x_k$  для всіх цілих  $k$ . Нехай  $H$  — сепарабельний гільбертовий простір з ортогональним  $(e_k)_{k \in \mathbb{Z}}$ . Тоді  $\pi_{\gamma}(U) = \pi_{\delta_l}(U)$ ,  $\pi_{\gamma}(C^2)e_k = x_k e_{k+1}$  і  $\pi_{\delta_l}(C^2)e_k = y_k^l e_{k+1}$ . Оскільки  $y_k^l \rightarrow x_k$ , ми бачимо, що  $\pi_{\delta_l}(C^2)$  збігається сильно до  $\pi_{\gamma}(C^2)$ . Тому  $\pi_{\delta_l}(X)$  і  $\pi_{\delta_l}(X^*)$  збігаються сильно до  $\pi_{\gamma}(X)$  і  $\pi_{\gamma}(X^*)$  відповідно. Отже, для довільного елемента  $f$  у  $*$ -алгебрі  $(A_f)$  послідовність  $\pi_{\delta_l}(f)$  збігається сильно до  $\pi_{\gamma}(f)$ . Тому  $\sup_{l \geq 0} \|\pi_{\delta_l}(f)\| \geq \|\pi_{\gamma}(f)\|$ . Це доводить, що  $\pi_{\gamma} \in [\Sigma]$ .

2. Нехай  $\Sigma \subseteq Z$ . Якщо  $(A_f)_{B_{2^m}} \in \overline{\bigcup_{\delta \in \Sigma} \delta}$ , то існує нециклічна орбіта  $\gamma \in \text{cl}(\Sigma)$  така, що  $B_{2^m} = \omega(\gamma)$  або  $B_{2^m} = \alpha(\gamma)$ . Дійсно, існує послідовність орбіт  $\gamma_k \in \Sigma$  та цикл  $B_{2^i}$  такі, що  $\alpha(\gamma_n) = B_{2^i}$ . Внаслідок леми 1  $m \geq i$ . Якщо  $m = i$ , то можна покласти  $\gamma$  рівною довільній орбіті  $\gamma_k$ . Нехай  $m > i$ , тоді існує точка накопичення  $x \in I_{B_{2^i}}$  для множини  $\{\gamma_k \cap I_{B_{2^i}} \mid k \geq 1\}$  така, що  $\omega(x) = B_{2^m}$ . Покладемо  $\gamma = \varphi(x)$ . Тоді  $\gamma \in \text{cl}(\{\gamma_k \mid k \geq 1\})$ , що й доводить твердження. Звідси і з теореми 4 [4] випливає, що скінченновимірне зображення  $\pi_{B, \varphi} \in [\Sigma]$ .

тоді і тільки тоді, якщо існує нескінченновимірне  $\pi_\gamma \in [\Sigma]$  таке, що цикл  $B = \omega(\gamma)$ , або  $B = \alpha(\gamma)$ . Якщо  $B \in [\Sigma]$ , то  $B \in \bar{\Sigma}$ , і за теоремою 4 [4]  $\theta^{-1}(B) \in [\Sigma]$ , що й завершує доведення теореми.

**Наслідок 2.** Зображення  $\Phi_{\delta \in R_{B_0}} \pi_\delta$  алгебри  $C^*(A_f)$  точне.

Якщо  $\delta \in R_{B_0}$ , то  $X = \overline{\{x \mid x \in \delta\}}$  є компактним підпростором у  $\mathbb{R}$  і  $R_{B_0}$  є локально компактним простором.  $C^*(A_f)$  є  $C^*$ -підалгеброю у  $C^*$ -алгебрі  $C(R_{B_0}, \mathbb{Z} \times_\psi C(X))$  всіх неперервних відображень із  $R_{B_0}$  в  $C^*$ -алгебру, що є схрещенням добутком  $\mathbb{Z} \times_\psi C(X)$  ( $\psi$  — деякий автоморфізм  $C(X)$ ). Гомоморфізм  $\Psi: \hat{C}(A_f) \rightarrow B(H)$  є неперервним, коли  $B(H)$  наділено сильною операторною топологією.

**Доведення.**  $R_{B_0}$  є скрізь щільним у спектрі  $C^*(A_f)$ , тому зображення  $\Phi_{\delta \in R_{B_0}} \pi_\delta$  — точне. Якщо  $n = 1$ , то  $R_{B_0}$  — це внутрішність  $I_{B_0}$ . Отже,  $R_{B_0}$  з топологією, індукованою з  $Z$ , є локально-компактним простором, ізоморфним  $(0, 1)$ . Якщо  $x \in R_{B_0}$ , то для довільного  $\varepsilon > 0$  існує окіл  $O_\eta(x) \subset R_{B_0}$  і ціле  $m$  таке, що  $f^{(m)}(y) \in O_\eta(B_2)$  для всіх  $y \in O_\eta(x)$ . Звідси дістаємо, що послідовність  $\Phi(y)$  (нагадаємо, що  $\Phi(y)_0 \in I_{B_0}$ ) рівномірно збігається до  $\Phi(x)$ , коли  $y \rightarrow x$ ,  $y \in O_\eta(x)$ , тому оператор  $\pi_{\Phi(y)}(X)$  рівномірно збігається до  $\pi_{\Phi(x)}(X)$  ( $\pi_{\Phi(y)}(X^*)$  відповідно до  $\pi_{\Phi(x)}(X^*)$ ). Отже, для довільного  $g \in A_f$  відображення  $x \rightarrow \pi_{\Phi(x)}(g)$  є неперервним відображенням з  $R_{B_0}$  у  $B(H)$ , наділеному топологією норми. Твердження про те, що образ відображення належить схрещенному добутку, доведено у теоремі 3 [3].

Перед тим як перейти до розгляду прикладів, зауважимо наступне.

**Зауваження.** Клас  $\mathcal{F}_{2^n}$  унімодальних динамічних систем з від'ємним шварціаном, тобто  $\mathcal{F}_{2^n} \cap SU$ , задовільняє всі умови, накладені в цьому пункті.

Розглянемо більш детально випадок  $n = 0$ .

**Твердження.** Для довільної функції  $f \in \mathcal{F}_1 \cap SU$  в позначеннях попереднього наслідку  $C^*(A_f) \simeq C_{\pi_0, \pi_1}(\mathbb{T}, \mathbb{Z} \times_\psi C(X))$ , де  $\pi_0, \pi_1$  — одновимірні зображення  $\mathbb{Z} \times_\psi C(X)$ , що відповідають різним нерухомим точкам  $s_0$  і  $s_1$ , а нижній індекс  $C_{\pi_0, \pi_1}$  позначає підалгебру тих відображень  $f$ , що  $\pi_0(f(t))$  і  $\pi_1(f(t))$  є константними відображеннями для всіх  $t \in \mathbb{T}$ . Зокрема, всі  $C^*$ -алгебри  $C^*(A_f)$  із  $f \in \mathcal{F}_1 \cap SU$  ізоморфні.

**Доведення.** У цьому випадку  $(f, \Gamma)$  задовільняє умови попередньої теореми з  $n = 0$ . Крім того,  $\text{Orb}_+(f) = R_{B_0}$  є компактним хаусдорфовим простором, гомеоморфним колу  $\mathbb{T}$ . Точний гомоморфізм  $\Psi$  відображає  $C^*(A_f)$  у підалгебру  $C_{\pi_0, \pi_1}(\mathbb{T}, \mathbb{Z} \times_\psi C(X))$ , причому його образ — масивна підалгебра у  $GCR$ -алгебрі  $C_{\pi_0, \pi_1}(\mathbb{T}, \mathbb{Z} \times_\psi C(X))$ , отже, за теоремою 11.1.6 [5]  $\Psi$  — ізоморфізм.

Зазначимо, що у випадку  $n = 0$  існують не орбітно-еквівалентні системи, але ми бачили, що вони мають ізоморфні обгортуючі  $C^*$ -алгебри.

**Приклад.** Розглянемо сім'ю квадратичних відображень  $f_\mu(x) = \mu x(1-x)$ , де  $\mu > 0$ . Відомо, що  $f_\mu \in SU$ . Для  $\mu < \mu^* \approx 3,57$  динамічна система  $(f_\mu, \mathbb{R})$  є

$\mathcal{F}_{2^n}$  для деякого  $n$ . Позначимо через  $\mu_n > 0$  найбільше значення, для якого  $(f_\mu, \mathbb{R}) \in \mathcal{F}_{2^n}$  [2]. Тоді динамічна система  $(f_\mu, \mathbb{R})$  для  $0 < \mu \leq \mu_1$  має дві нерухомі точки і не має інших циклів, для  $\mu_1 < \mu \leq \mu_2$  — дві нерухомі точки й один цикл періоду 2, для  $\mu_n < \mu \leq \mu_{n+1}$  — дві нерухомі точки і один відштовхуючий цикл періоду  $2^m$  для  $m < n + 1$  і один притягуючий цикл періоду  $2^{n+1}$  і не має інших циклів.

1. Ostrovskyi V., Samoilenko Yu. Introduction to the theory of representations of finitely-presented \*-algebras. I. Representations by bounded operators. — Amsterdam: The Gordon and Breach Publ., 1999. — 261 p.
2. Шарковський А. Н., Майстренко Ю. Л., Романенко Е. Ю. Разностные уравнения и их приложения. — Київ: Наук. думка, 1986. — 280 с.
3. Jonker L., Rand D. Bifurcations in one dimension. I, II // Invent. math. — 1981. — 62. — P. 347–365; 65. — P. 1–16.
4. Popovych S. V., Maistrenko T. Yu.  $C^*$ -algebras associated with quadratic dynamical system // Proc. Third Int. Conf. Symmetry in Nonlinear Mathematical Physics. II. — Kyiv, 2000. — P. 364–370.
5. Диксьме Дж.  $C^*$ -алгебри и их представления. — М.: Наука, 1974. — 400 с.

Одержано 14.11.2000