

М. У. Ахметов (Зап.-Казах. ин-т экономики и финансов Казах. гос. акад. управления),  
Р. Д. Сеилова (Актюбин. высш. воен. авиац. уч-ще)

## РАНГОВЫЕ ПРИЗНАКИ УПРАВЛЯЕМОСТИ ДЛЯ КРАЕВОЙ ЗАДАЧИ ЛИНЕЙНОЙ СИСТЕМЫ ИНТЕГРО-ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ С ИМПУЛЬСНЫМ ВОЗДЕЙСТВИЕМ\*

We determine necessary and sufficient conditions of the solvability of boundary-value problem for a linear system of integro-differential equations with pulse influence. We prove theorems on the existence and integral representation of solutions of linear integro-summary second order Volterra equations and linear system of integro-differential equations with pulse influence at fixed times.

Визначено необхідні та достатні умови розв'язності крайової задачі для лінійної системи інтегро-диференціальних рівнянь з імпульсною дією. Доведено теореми про існування та інтегральне зображення лінійних інтегро-сумарних рівнянь Вольтерра другого роду та лінійної системи інтегро-диференціальних рівнянь з імпульсною дією у фіксовані моменти часу.

**1. Введение.** В теории дифференциальных уравнений с импульсным воздействием [1–3] есть большое число нерешенных проблем, связанных с результатами теории интегральных и интегро-дифференциальных уравнений [4–8].

Целью настоящей работы является нахождение необходимых и достаточных условий разрешимости задачи управления краевой задачи для линейной системы интегро-дифференциальных уравнений с импульсным воздействием. Задача об управлении линейной импульсной системой исследовалась в [9].

**2. Вспомогательные предложения.** Зафиксируем вещественные числа  $\alpha$  и  $\beta$ ,  $\alpha < \beta$ , и целые положительные числа  $r$  и  $p$ . Обозначим через  $L_2^r[\alpha, \beta]$  пространство всех интегрируемых с квадратом на отрезке  $[\alpha, \beta]$  функций  $\varphi: [\alpha, \beta] \rightarrow \mathbb{R}^r$  и через  $D^r[1, p]$  — множество всех конечных последовательностей  $\{\xi_i\}$ ,  $\xi_i \in \mathbb{R}^r$ ,  $i = \overline{1, p}$ .

Построим пространство  $\Pi^r[\alpha, \beta] = L_2^r[\alpha, \beta] \times D^r[1, p]$  и обозначим его элементы через  $\{\varphi, \xi\}$ . Введем в этом пространстве скалярное произведение

$$\langle \{\varphi, \xi\}, \{\omega, \nu\} \rangle = \int_{\alpha}^{\beta} (\varphi, \omega) dt + \sum_{i=1}^p (\xi_i, \nu_i),$$

где  $(,)$  — скалярное произведение в  $\mathbb{R}^r$ . Пусть также  $\theta_i$ ,  $i = \overline{1, p}$ , — строго возрастающая в  $(\alpha, \beta)$  последовательность действительных чисел.

Обозначим через  $PAC[\alpha, \beta]$  множество всех функций  $x(t): [\alpha, \beta] \rightarrow \mathbb{R}^n$ , кусочно абсолютно непрерывных, непрерывных слева во всех точках из  $[\alpha, \beta]$  и претерпевающих разрывы первого рода в точках  $\theta_i$ ,  $i = \overline{1, p}$ .

\* Выполнена при финансовой поддержке фонда INTAS (грант № 96-0915).

Справедливы следующие леммы, которые являются аналогами теоремы Фубини [4, с. 317].

**Лемма 1.** Пусть  $D_{ij}$ ,  $j, i = \overline{1, p}$ , — постоянные матрицы размера  $n \times n$ ,  $\{\xi_i\} \in D^n[1, p]$ . Тогда для каждого  $t$ ,  $\alpha < t < \beta$ , справедливо соотношение

$$\sum_{\alpha < \theta_j < t} \left[ \sum_{\alpha < \theta_j \leq \theta_i} D_{ij} \xi_j \right] = \sum_{\alpha < \theta_i < t} \left[ \sum_{\theta_i \leq \theta_j < t} D_{ji} \right] \xi_i.$$

**Лемма 2.** Пусть  $K(t, s)$  —  $(n \times n)$ -мерная матрица, интегрируемая с квадратом на промежутке  $\alpha \leq s \leq \beta$ ,  $\varphi_i(t) \in L_2^n[\alpha, \beta]$ ,  $i = \overline{1, p}$ . Тогда для любого  $t$ ,  $\alpha < t < \beta$ , справедливо соотношение

$$\int_{\alpha}^t K(t, s) \left[ \sum_{\alpha < \theta_j < t} \varphi_j(s) \right] ds = \sum_{\alpha < \theta_i < t} \left[ \int_{\theta_i}^t K(t, s) \varphi_i(s) ds \right]. \quad (1)$$

Рассмотрим интегральное уравнение

$$x(t) = \int_{\alpha}^t G(t, s)x(s)ds + \sum_{\alpha < \theta_j < t} S_j(t)x(\theta_j) + \sum_{\alpha < \theta_i < t} N_i(t)x(\theta_i+) + f(t) + \sum_{\alpha < \theta_i < t} I_i, \quad (2)$$

где  $x \in \mathbb{R}^n$ ,  $(n \times n)$ -мерная матрица  $G(t, s)$  интегрируема с квадратом на множестве  $[\alpha, \beta] \times [\alpha, \beta]$ , матрицы  $S_i(t)$ ,  $N_i(t)$  размера  $n \times n$ , столбцы этих матриц и функция  $f(t)$  являются элементами  $L_2^n[\alpha, \beta]$ ,  $\{\xi_i\} \in D^n[1, p]$ . Предположим также, что для всех  $i = \overline{1, p}$  верно  $\det(E - N_i(\theta_i)) \neq 0$ .

**Теорема 1.** Система (2) допускает единственное кусочно-непрерывное решение  $x(t) \in PAC[\alpha, \beta]$ , которое можно представить в виде

$$x(t) = \int_{\alpha}^t P_1(t, s)f(s)ds + \sum_{\alpha < \theta_i < t} Q_i(t)I_i + \sum_{\alpha < \theta_i < t} P_2^i(t, s)f(\theta_i) + f(t) + \sum_{\alpha < \theta_i < t} I_i, \quad (3)$$

где  $P_1$ ,  $P_2^i$  и  $Q_i$ ,  $i = \overline{1, p}$ , — кусочно-непрерывные функции.

**Доказательство.** Пусть  $R(t, s)$  — резольвента интегрального уравнения Вольтерра второго рода с ядром  $G(t, s)$ . Тогда, используя леммы 1, 2, убеждаемся, что система (2) эквивалентна уравнению

$$x(t) = \sum_{\alpha < \theta_i < t} \left[ \int_{\theta_i}^t R(t, s)S_i(s)ds + S_i(t) \right] x(\theta_i) + \sum_{\alpha < \theta_i < t} \left[ \int_{\theta_i}^t R(t, s)N(s)ds + N_i(t) \right] x(\theta_i+) + \sum_{\alpha < \theta_i < t} \left[ \int_{\theta_i}^t R(t, s)ds \right] I_i + \int_{\theta_i}^t R(t, s)f(s)ds + f(t) + \sum_{\alpha < \theta_i < t} I_i. \quad (4)$$

Пусть

$$M_{ij} = \int_{\theta_i}^{\theta_j} R(\theta_j, s)S_i(s)ds + S_i(\theta_j), \quad N_{ij} = \int_{\theta_i}^{\theta_j} R(\theta_j, s)N_i(s)ds + N_i(\theta_j),$$

$$\pi_{ij} = \int_{\theta_i}^{\theta_j} R(\theta_j, s)ds + E,$$

где  $E$  — единичная  $(n \times n)$ -мерная матрица.

Тогда из (4) следует

$$x(\theta_j) = \sum_{\alpha < \theta_i < \theta_j} [M_{ij}x(\theta_i) + N_{ij}x(\theta_i+)] + \sum_{\alpha < \theta_i < \theta_j} \pi_{ij}I_i + \int_{\alpha}^{\theta_j} R(\theta_j, s)f(s)ds + f(\theta_j). \quad (5)$$

Используя (4) и (5), получаем

$$x(\theta_j+) = (I - N_j(\theta_j))^{-1}(I - S_j(\theta_j))x(\theta_j) + (I - N_j(\theta_j))^{-1}I_j. \quad (6)$$

Из выражений (5) и (6) следует, что  $x(\theta_j)$  и  $x(\theta_j+)$  определяются как решения неоднородной алгебраической системы и неоднородная часть этой системы является линейной комбинацией векторов

$$\int_{\alpha}^{\theta_i} R(t, s)f(s)ds, \quad f(\theta_i), \quad I_i, \quad i = \overline{1, p}. \quad (7)$$

Следовательно, векторы  $x(\theta_j)$  и  $x(\theta_j+)$  — также линейная комбинация векторов (7) с матричными коэффициентами.

Подставляя эти значения в (4), убеждаемся, что решение уравнения (2) имеет вид (3). Теорема доказана.

**3. Существование решений.** Рассмотрим следующую систему интегро-дифференциальных уравнений с импульсным воздействием:

$$\frac{dx}{dt} = A(t)x + f(t) + \int_{\alpha}^t K(t, s)x(s)ds, \quad t \neq \theta_i, \quad (8)$$

$$\Delta x(\theta_i) = B_i x(\theta_i) + \sum_{\alpha < \theta_j \leq \theta_i} D_{ij} x(\theta_j) + I_i,$$

где  $x \in \mathbb{R}^n$ ,  $\Delta x(\theta_i) \equiv x(\theta_i+) - x(\theta_i)$ ,  $t \in [\alpha, \beta]$ ,  $A(t)$  и  $K(t, s)$ ,  $i = \overline{1, p}$ , — матрицы размера  $n \times n$ , столбцы матриц  $A(t)$ ,  $M_i(t)$ ,  $i = \overline{1, p}$ , — элементы пространства  $L_2^n[\alpha, \beta]$ ,  $\{f, I\} \in \Pi^n[\alpha, \beta]$ ,  $D_{ij}$  и  $B_i$ ,  $i, j = \overline{1, p}$ , — постоянные матрицы размера  $n \times n$ , матрица  $K(t, s)$  интегрируема с квадратом на множестве  $[\alpha, \beta] \times [\alpha, \beta]$ .

Рассмотрим задачу существования и единственности решения уравнения (8) и определение условий разрешимости краевой задачи

$$x(\alpha) = a, \quad x(\beta) = b, \quad a, b \in \mathbb{R}^n \quad (9)$$

для этой системы.

**Теорема 2.** Пусть система (8) удовлетворяет указанным выше условиям. Тогда для любого  $x_0 \in \mathbb{R}^n$  существует единственное решение  $x(t) \in \text{PAC}[\alpha, \beta]$  этой системы,  $x(\alpha) = x_0$ , определенное на промежутке  $[\alpha, \beta]$ .

**Доказательство.** Дифференцируя и проверяя условия разрыва, можно убедиться, что интегро-суммарное уравнение

$$x(t) = x_0 + \int_{\alpha}^t A(s)x(s)ds + \int_{\alpha}^t \left[ \int_{\alpha}^{\sigma} K(\sigma, s)x(s)ds \right] d\sigma + \sum_{\alpha < \theta_i < t} B_i x(\theta_i) + \int_{\alpha}^t f(s)ds + \sum_{\alpha < \theta_i < t} \sum_{\alpha < \theta_j < \theta_i} D_{ij} x(\theta_j) + \sum_{\alpha < \theta_i < t} I_i \quad (10)$$

является эквивалентным системе (8).

Применив теорему Фубини и лемму 2, последнее уравнение можно переписать в виде

$$x(t) = \int_{\alpha}^t \Psi(t, s)x(s)ds + \sum_{\alpha < \theta_i < t} \Phi_i(t)x(\theta_i) + \sum_{\alpha < \theta_i < t} I_i + F(t), \quad (11)$$

где

$$\Psi(t, s) = A(s) + \int_s^t K(\sigma, s)d\sigma, \quad \Phi_i(t) = \sum_{\theta_j \leq \theta_i < t} D_{ij}, \quad F(t) = x_0 + \int_{\alpha}^t f(s)ds.$$

Уравнение (11) является системой вида (2). Поэтому согласно теореме 1 оно допускает единственное решение. Теорема доказана.

Рассмотрим теперь систему интегро-дифференциальных уравнений

$$\frac{\partial h}{\partial s} = -h(t, s)A(s) - \int_s^t h(t, \sigma)K(\sigma, s)d\sigma, \quad s \neq \theta_i, \quad (12)$$

$$\Delta h(t, \theta_i) = -h(t, \theta_i)B_i(E + B_i)^{-1} - \sum_{\theta_j \leq \theta_i < t} h(t, \theta_j)D_{ji}(E + B_j)^{-1},$$

в которой  $h = (h_1, h_2, h_3, \dots, h_n)$  — вектор-строка,  $t \in [\alpha, \beta]$ , матрицы  $A(t)$ ,  $K(t, s)$ ,  $D_{ji}$ ,  $B_i$  такие же, как и в системе (8). Предположим, что для всех  $j = \overline{1, p}$  справедливо  $\det(E - D_{jj}(E + B_j)^{-1}) \neq 0$ .

Аналогично теореме 2, применяя теорему 1 и лемму 2, можно показать, что для каждой вектор-строки  $h_0$  из  $\mathbb{R}^n$ ,  $h_0 = (h_0^1, h_0^2, h_0^3, \dots, h_0^n)$ , существует единственное решение уравнения (12), удовлетворяющее условию  $h(t, t) = h_0$ .

Пусть  $H(t, s) = \text{colon}(H_1, H_2, H_3, \dots, H_n)$ ,  $H(t, t) = E$ , — матрица, строки которой  $H_i$ ,  $i = \overline{1, p}$ , являются решениями системы (12).

**Теорема 3.** Пусть  $x(t) = x(t, \alpha, x_0)$  — решение задачи Коши для уравнения (8). Тогда справедливо представление

$$x(t) = H(t, \alpha)x_0 + \int_{\alpha}^t H(t, s)f(s)ds + \sum_{\alpha < \theta_i < t} H(t, \theta_i)I_j. \quad (13)$$

**Доказательство.** Обозначим  $\varphi(s) = H(t, s)x(s)$ , где  $x(t) = x(t, \alpha, x_0)$  — решение системы (8). Известно, что [1]

$$\varphi(s) \Big|_{\alpha}^t = \int_{\alpha}^t \varphi'(s)ds + \sum_{\alpha < \theta_i < t} \Delta \varphi(\theta_i). \quad (14)$$

Рассмотрим каждое из двух слагаемых в (14).

1. Зафиксируем  $i$ . Тогда

$$\begin{aligned} \Delta \varphi(\theta_i) &= H(t, \theta_i+)x(\theta_i+) - H(t, \theta_i)x(\theta_i) = \Delta H(t, \theta_i)x(\theta_i+) + \\ &+ H(t, \theta_i)\Delta x(\theta_i) = H(t, \theta_i+)\Delta x(\theta_i) + \Delta H(t, \theta_i)x(\theta_i). \end{aligned} \quad (15)$$

Суммируя обе части (15) по  $i$ , для которых  $\alpha < \theta_i < t$ , и применяя лемму 1, имеем

$$\begin{aligned} \sum_{\alpha < \theta_i < t} \Delta \varphi(\theta_i) &= \sum_{\alpha < \theta_i < t} [\Delta H(t, \theta_i)(E + B_i) + H(t, \theta_i)B_i]x(\theta_i) + \\ &+ \sum_{\alpha < \theta_i < t} \left[ \sum_{\alpha < \theta_j < \theta_i} H(t, \theta_i+)D_{ij} \right]x(\theta_j) + \sum_{\alpha < \theta_i < t} H(t, \theta_i+)I_i = \end{aligned}$$

$$= \sum_{\alpha \leq \theta_i < t} \left[ \Delta H(t, \theta_i)(E + B_i) + H(t, \theta_i)B_i + \sum_{\theta_i < \theta_j < t} H(t, \theta_j+)D_{ji} \right] x(\theta_i) + \sum_{\alpha < \theta_i < t} H(t, \theta_i+)I_i.$$

Так как  $H(t, s)$  — решение системы (12), то из последнего выражения следует

$$\sum_{\alpha < \theta_i < t} \Delta \varphi(\theta_i) = \sum_{\alpha < \theta_i < t} H(t, \theta_i+)I_i. \tag{16}$$

2. Дифференцируя выражение  $\varphi(s) = H(t, s)x(s)$ , получаем

$$\varphi'(s) = \frac{\partial H}{\partial s}x(s) + H(t, s) \left[ A(s)x(s) + f(s) + \int_{\alpha}^t K(s, v)x(v)dv \right].$$

Применяя теорему Фубини, находим

$$\begin{aligned} \int_{\alpha}^t \varphi'(s)ds &= \int_{\alpha}^t \left[ \frac{\partial H}{\partial s} + H(t, s)A(s) \right] x(s)ds + \int_{\alpha}^t H(t, s) \left[ K(s, v)x(v)dv \right] ds + \\ &+ \int_{\alpha}^t H(t, s)f(s)ds = \int_{\alpha}^t \left[ \frac{\partial H}{\partial s} + H(t, s)A(s) + \int_{\alpha}^t H(t, v)K(v, s)dv \right] x(s)ds + \\ &+ \int_{\alpha}^t H(t, s)f(s)ds. \end{aligned}$$

Отсюда, согласно (12), следует

$$\int_{\alpha}^t \varphi'(s)ds = \int_{\alpha}^t H(t, v)f(v)dv. \tag{17}$$

Из (14), (16) и (17) находим

$$\varphi(s) \Big|_{\alpha}^t = \int_{\alpha}^t H(t, s)f(s)ds + \sum_{\alpha < \theta_i < t} H(t, \theta_i+)I_j,$$

откуда в силу  $H(t, t) = E$  и вытекает (13). Теорема доказана.

**4. Управляемость краевой задачи.** Рассмотрим следующую краевую задачу:

$$\frac{dx}{dt} = A(t)x + \int_{\alpha}^t K(t, s)x(s)ds + C(t)u(t) + f(t), \quad t \neq \theta_i, \tag{18}$$

$$\Delta x(\theta_i) = B_i x(\theta_i) + \sum_{\alpha < \theta_j \leq \theta_i} D_{ij} x(\theta_j) + Q_i v_i + I_i,$$

$$x(\alpha) = a, \quad x(\beta) = b, \quad a, b \in \mathbb{R}^n. \tag{19}$$

В (18), (19)  $x \in \mathbb{R}^n$ , матрицы  $A, K, B_i, i = \overline{1, p}$ , такие же, как и в (8), матрицы  $C(t)$  и  $Q_i, i = \overline{1, p}$ , размера  $n \times m, m$  — фиксированное натуральное число, столбцы матрицы  $C(t)$  являются функциями из  $L_2^n[\alpha, \beta], Q_i, i = \overline{1, p}$ , — постоянные матрицы, решениями системы (18) являются непрерывные слева функции, принадлежащие  $PAC[\alpha, \beta]$ .

Если для каждого элемента  $\{f, I\} \in \Pi^n[\alpha, \beta]$  и всех  $a, b \in \mathbb{R}^n$  существует

управление  $\{u, v\} \in \Pi^m[\alpha, \beta]$ , при котором задача (18), (19) имеет решение, то будем говорить, что задача управления  $\gamma$  разрешима.

Аналогично теореме 2 из [9], используя теорему 3, можно проверить, что справедлива следующая теорема.

**Теорема 4.** *Задача  $\gamma$  разрешима тогда и только тогда, когда система уравнений*

$$C^T(t)H^T(\beta, t)h^T = 0 \quad \forall t \in [\alpha, \beta], \quad Q_i^T H^T(\beta, \theta_i+)h^T = 0, \quad i = \overline{1, p}, \quad (20)$$

допускает только тривиальное решение  $h = 0$ .

Далее, предположим, что матрицы  $A(t)$  и  $C(t)$  допускают непрерывные производные до  $(r-1)$ -го порядка, ядро  $K(t, s)$  имеет непрерывные частные производные по  $s$  до  $(r-1)$ -го порядка, а матрица  $K(t, t)$  — непрерывные производные до  $(r-2)$ -го порядка включительно. При указанных предположениях фундаментальная матрица  $H$  решений сопряженного уравнения (12) будет непрерывной вместе со своими производными до  $r$ -го порядка включительно на множестве  $[\alpha, \beta] \setminus \{\theta_1, \theta_2, \dots, \theta_p\}$ . Дифференцируя (12), при  $h = H$  получаем

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 H(t, s)}{\partial s^2} &= -\frac{\partial[H(t, s)A(s)]}{\partial s} + H(t, s)K(s, s) - \int_s^t H(t, \sigma) \frac{\partial K(\sigma, s)}{\partial s} d\sigma, \\ \frac{\partial^3 H(t, s)}{\partial s^3} &= -\frac{\partial^2[H(t, s)A(s)]}{\partial s^2} + \frac{\partial[H(t, s)K(s, s)]}{\partial s} + \\ &+ H(t, s) \frac{\partial K(s, s)}{\partial s} - \int_s^t H(t, \sigma) \frac{\partial^2 K(\sigma, s)}{\partial s^2} d\sigma. \end{aligned}$$

Таким способом выразим производные  $\partial^{(k)} H(t, s)/\partial s^{(k)}$ ,  $k = 2, 3, \dots, r$ , через младшие производные. Так как  $H(t, t) = E$ , то значения производных выражаются явно через коэффициенты сопряженного уравнения:

$$H(\beta, \beta) = E, \quad \frac{\partial H(\beta, \beta)}{\partial s} = -A(\beta),$$

$$\frac{\partial^2 H(\beta, \beta)}{\partial s^2} = -A'(\beta) + (A(\beta))^2 + K(\beta, \beta),$$

$$\frac{\partial^3 H(\beta, \beta)}{\partial s^3} = -A''(\beta) + 3A(\beta)A'(\beta) - (A(\beta))^3 - 2K(\beta, \beta)A(\beta) + 2K'(\beta, \beta)$$

и т. д.

Может оказаться, что  $m + pm = m(1+p) < n$ . И в этом случае теорему 4 применять нельзя. Система (20) эквивалентна системе уравнений

$$C^T(t)H^T(\beta, t)h^T = 0 \quad \forall t \in [\alpha, \beta], \quad \frac{\partial[C^T(t)H^T(\beta, t)]}{\partial t} h^T = 0,$$

..... (21)

$$\frac{\partial^{r-1}[C^T(t)H^T(\beta, t)]}{\partial t^{r-1}} h^T = 0 \quad \forall t \in [\alpha, \beta],$$

$$Q_i^T H^T(\beta, \theta_i+)h^T = 0, \quad i = \overline{1, p}.$$

Поэтому если  $(r+p) \geq n$  и ранг матрицы системы (21) хотя бы в одной точке  $t = t_0$  равен  $n$ , то задача  $\gamma$  разрешима. В частности, подставляя  $t = \beta$  в (21), находим, что матрица коэффициентов системы (21) при  $r = 2$  имеет вид

$$\text{colon} [C^T(\beta), C'^T(\beta) - C^T(\beta)A(\beta), Q_i^T, i = \overline{1, p}]. \quad (22)$$

При  $r = 3$  и  $t = \beta$  матрица коэффициентов имеет вид

$$\text{colon} [C^T(\beta), C'^T(\beta) - C^T(\beta)A(\beta), C''^T(\beta) - 2C'^T(\beta)A(\beta) + C^T(\beta)((A(\beta)')^2 - A(\beta) + K(\beta, \beta)), Q_i^T, i = \overline{1, p}].$$

Отсюда вытекают следующие утверждения.

**Теорема 5.** Если  $m(1 + p) \geq n$  и ранг матрицы

$$\text{colon} [C^T(\beta), Q_1^T H^T(\beta, \theta_1+), Q_2^T H^T(\beta, \theta_2+), \dots, Q_p^T H^T(\beta, \theta_p+)]$$

равен  $n$ , то задача  $\gamma$  разрешима.

**Теорема 6.** Если  $m(2 + p) \geq n$  и ранг матрицы

$$\text{colon} [C^T(\beta), C'^T(\beta) - C^T(\beta)A(\beta), Q_1^T H^T(\beta, \theta_1+), \dots, Q_p^T H^T(\beta, \theta_p+)]$$

равен  $n$ , то задача  $\gamma$  разрешима.

**Теорема 7.** Если  $m(3 + p) \geq n$  и ранг матрицы

$$\text{colon} [C^T(\beta), C'^T(\beta) - C^T(\beta)A(\beta), C^T(\beta) - 2C''^T(\beta)A'(\beta) + C^T(\beta)((A(\beta)')^2 - A'(\beta) + K(\beta, \beta)), Q_1^T H^T(\beta, \theta_1+), \dots, Q_p^T H^T(\beta, \theta_p+)]$$

равен  $n$ , то задача  $\gamma$  разрешима.

Рассмотрим теперь стационарную систему интегро-дифференциальных уравнений Вольтерра, в которой матрицы  $A, K, C$  и  $Q$  постоянные:

$$\frac{dx}{dt} = Ax(t) + \int_{\alpha}^t Kx(s)ds + Cu(t) + f(t), \quad t \neq \theta_i, \quad (23)$$

$$\Delta x(\theta_i) = Qv_i + I_i.$$

Система, сопряженная системе (23), имеет вид

$$\frac{\partial h}{\partial s} = -h(t, s)A - \int_s^t h(t, \sigma)K d\sigma, \quad s \neq \theta_i. \quad (24)$$

Кроме того, справедливы соотношения  $H(\beta, \beta) = E, H'(\beta, \beta) = -A$ .

Остальные значения производных фундаментальной матрицы  $H(t, s)$  вычисляются по рекуррентной формуле

$$\frac{\partial^{(r+1)}H(\beta, \beta)}{\partial s^{(r+1)}} = -A \frac{\partial^{(r)}H(\beta, \beta)}{\partial s^{(r)}} + K \frac{\partial^{(r-1)}H(\beta, \beta)}{\partial s^{(r-1)}}, \quad r = 2, 3, \dots \quad (25)$$

Введем обозначения

$$\mathfrak{R}_r^T = \frac{\partial^{(r)}H(\beta, \beta)}{\partial s^{(r)}}, \quad \mathfrak{R}_0^T = E, \quad \mathfrak{R}_1^T = -A.$$

Тогда рекуррентная формула (25) примет вид

$$\mathfrak{R}_{r+1} = -\mathfrak{R}_r A + \mathfrak{R}_{r-1} K, \quad r = 2, 3, \dots, \quad \mathfrak{R}_0 = E, \quad \mathfrak{R}_1 = -A.$$

**Теорема 8.** Для разрешимости задачи  $\gamma$  в стационарном случае необходимо и достаточно, чтобы ранг матрицы

$$\text{colon} [C, \mathfrak{R}_1 C, \mathfrak{R}_2 C, \dots, QH(\beta, \theta_1+), QH(\beta, \theta_2+), \dots, QH(\beta, \theta_p+)] \quad (26)$$

был равен  $n$ .

*Доказательство.* Действительно, в стационарном случае матрица  $H(t, s)$  является аналитической и

$$H(\beta, s) = E + \sum_{k=1}^{\infty} \frac{\partial^{(k)} H(\beta, \beta)}{\partial s^{(k)}} \frac{(s - \beta)^k}{k!}.$$

Поэтому уравнение

$$C^T H^T(\beta, t) h^T = 0 \quad \forall t \in [\alpha, \beta], \quad Q^T H^T(\beta, \theta_i +) h^T = 0, \quad i = \overline{1, p},$$

эквивалентно системе

$$C^T H^T(\beta, \beta) h^T = 0, \quad C^T \frac{\partial H^T(\beta, \beta)}{\partial s} h^T = 0,$$

$$\dots\dots\dots$$

$$C^T \frac{\partial^{(k)} H^T(\beta, \beta)}{\partial s^{(k)}} h^T = 0, \quad Q^T H^T(\beta, \theta_i +) h^T = 0, \quad i = \overline{1, p}.$$

Чтобы последняя система имела только тривиальное решение, необходимо и достаточно, чтобы ранг матрицы

$$\text{colon} \left[ C^T H^T(\beta, \beta), C^T \frac{\partial H^T(\beta, \beta)}{\partial s}, \dots, C^T \frac{\partial^{(k)} H^T(\beta, \beta)}{\partial s^{(k)}}, \right. \\ \left. Q^T H^T(\beta, \theta_1 +), \dots, Q^T H^T(\beta, \theta_p +) \right] \quad (27)$$

был равен  $n$ .

Транспонируя матрицу (27) и применяя указанные выше обозначения, получаем матрицу (26). Теорема доказана.

В частности, для стационарной системы дифференциальных уравнений с импульсным воздействием вместо (21) получим матрицу

$$\text{colon} \{ C, -AC, A^2C, \dots, (-A)^r C, Q, -AQ, \dots, (-A)^r Q \},$$

ранг которой в силу теоремы Гамильтона – Кэли равен рангу матрицы

$$\text{colon} \{ C, AC, A^2C, \dots, A^{r-1}C, Q, AQ, \dots, A^{n-1}Q \}.$$

Это утверждение доказано в [9].

1. Самойленко А. М., Перестюк Н. А. Дифференциальные уравнения с импульсным воздействием. – Киев: Выща шк., 1987. – 287 с.
2. Мышкис А. Д., Самойленко А. М. Системы с толчками в заданные моменты времени // Мат. сб. – 1967. – 74, вып. 2. – С. 202–206.
3. Lakshmikantham V., Bainov D. D., Simeonov P. S. Theory of impulsive differential equations. – Singapore: World Sci., 1989.
4. Коллюгоров А. Н., Фолши С. В. Элементы теории функций и функционального анализа. – М.: Наука, 1989. – 623 с.
5. Ахметов М. У. Почти периодические решения интегро-дифференциальных уравнений с импульсным воздействием // Мат. физика и нелинейн. колебания. – 1987. – Вып. 42. – С. 5–6.
6. Лаидо Ю. К. Об управляемых интегро-дифференциальных операторах // Дифференц. уравнения. – 1973. – 9, № 12. – С. 2227–2230.
7. Rama Mahana Rao M., Srivastava Sanjay K., Sivasundaram S. Stability of linear delay impulsive differential equations with impulsive effect // J. Math. Anal. and Appl. – 1992. – 163. – P. 47–59.
8. Anokhin A., Berezansky L., Braverman E. Stability of linear delay impulsive differential equations // Dynamic Systems and Appl. – 1995. – 4. – P. 173–188.
9. Ахметов М. У., Перестюк Н. А., Тлеубердиева М. А. Управление линейными импульсными системами // Укр. мат. журн. – 1995. – 47, № 3. – С. 307–314.

Получено 22.10.98