

І. І. Юрик (Укр. ун-т харч. технологій, Київ)

НЕЛІНІЙНЕ РІВНЯННЯ ДАЛАМБЕРА У ПСЕВДОЕВКЛІДОВОМУ ПРОСТОРИ $R_{2,n}$ І ЙОГО РОЗВ'ЯЗКИ

We investigate a nonlinear d'Alambert equation in pseudo-Euclidean space $R_{2,n}$. We construct new exact solutions containing arbitrary functions.

Досліджено нелінійне рівняння Даламбера у псевдоевклідовому просторі $R_{2,n}$. Побудовано нові точні розв'язки, що містять довільні функції.

1. Нелінійне рівняння Даламбера у псевдоевклідовому просторі $R_{2,n}$ має вигляд

$$\square u + F(u) = 0, \quad (1)$$

де $\square u = u_{11} + u_{22} - u_{33} - \dots - u_{n+2,n+2}$; $u_{\mu\nu} = \frac{\partial^2 u}{\partial x_\mu \partial x_\nu}$; $u = u(x)$; $x = (x_1, x_2, \dots, x_{n+2})$; $\mu, \nu = 1, 2, \dots, n+2$; $F(u)$ — гладка функція. Рівняння (1) інваріантне відносно алгебри Пуанкаре $AP(2, n)$ з базисними елементами

$$P_\alpha = \partial_\alpha, \quad J_{\alpha\beta} = g^{\alpha\nu} x_\nu \partial_\beta - g^{\beta\nu} x_\nu \partial_\alpha, \quad (2)$$

де $\partial_\alpha = \frac{\partial}{\partial x_\alpha}$; $g_{11} = g_{22} = -g_{33} = \dots = -g_{n+2,n+2}$; $\alpha, \beta, \nu = 1, 2, \dots, n+2$.

Побудові точних розв'язків рівняння (1) при різних обмеженнях на функцію $F(u)$ присвячено роботи [1–5]. В даній роботі побудовано нові широкі класи точних розв'язків рівняння (1), що містять довільні функції. Для їх знаходження використано метод, запропонований в [6, 7]. Коротко суть цього методу можна сформулювати так. Розглянемо симетрійний анзац для рівняння (1) і припустимо, що він має вигляд

$$u = f(x)\varphi(\omega_1, \dots, \omega_k) + g(x), \quad (3)$$

де $\omega_1 = \omega_1(x_1, \dots, x_{n+2}), \dots, \omega_k = \omega_k(x_1, \dots, x_{n+2})$ — нові незалежні змінні. Анзац (3) виділяє деяку підмножину S розв'язків рівняння (1). Побудуємо новий анзац

$$u = f(x)\varphi(\omega_1, \dots, \omega_k, \omega_{k+1}, \dots, \omega_l) + g(x), \quad (4)$$

який є узагальненням анзацу (3). Тут $\omega_{k+1}, \dots, \omega_l$ — нові змінні, які необхідно визначити. Будемо визначати їх з умови, що редуковане рівняння, яке відповідає анзацу (3), співпадає з редукованим рівнянням, яке відповідає анзацу (4). Анзац (4) виділяє підмножину розв'язків S_1 , яка містить підмножину S . Якщо відомі розв'язки підмножини S , то можна побудувати і розв'язки підмножини S_1 . Ці розв'язки будуються в такий спосіб. Нехай $u = u(x, C_1, \dots, C_t)$ — багатопараметрична сім'я розв'язків вигляду (3) рівняння (2). Ми одержимо більш загальну сім'ю розв'язків рівняння (1), якщо сталі C_i в розв'язку $u = u(x, C_1, \dots, C_t)$ вважати довільними гладкими функціями від $\omega_{k+1}, \dots, \omega_l$.

2. Виділимо деякі анзацу типу (3) і їх узагальнення типу (4) для рівняння (1).

1°. Анзац $u = \varphi(x_1, x_3, \omega)$, де $\omega = \omega(x_2, x_4, \dots, x_{n+2})$ — довільний розв'язок системи

$$\square \omega = \frac{\partial^2 \omega}{\partial x_2^2} - \frac{\partial^2 \omega}{\partial x_4^2} - \dots - \frac{\partial^2 \omega}{\partial x_{n+2}^2} = 0, \quad (5)$$

$$(\nabla \omega)^2 = \left(\frac{\partial \omega}{\partial x_2} \right)^2 - \left(\frac{\partial \omega}{\partial x_4} \right)^2 - \dots - \left(\frac{\partial \omega}{\partial x_{n+2}} \right)^2 = 0,$$

є узагальненням симетричного анзацу $u = \varphi(x_1, x_3)$ і редукує рівняння (1) до рівняння

$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x_1^2} - \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x_3^2} + F(\varphi) = 0. \quad (6)$$

В [8, 9] побудовано широкий клас точних розв'язків системи (5) для $n \geq 3$, які називаються розв'язками Смірнова–Соболева. Якщо $n = 2$, то довільний розв'язок системи (5) має вигляд $f(x_2 \pm x_4)$, де f — двічі диференційовна функція. Зазначимо, що для $n \geq 4$ система (5) повністю проінтегрована в [10].

2°. Анзац $u = \varphi(\omega_1, \omega_2, \omega_3)$, де $\omega_1 = x_1^2 + x_2^2 - x_3^2 - \dots - x_k^2$, $\omega_2 = x_1 - x_k$, $\omega_3 = (x_1 - x_k)/(x_2 - x_{k-1})$, $k \geq 4$, є узагальненням симетричного анзацу $u = \varphi(\omega_1, \omega_2)$ і редукує рівняння (1) до рівняння

$$4\omega_1 \varphi_{11} + 4\omega_2 \varphi_{12} + 2k \varphi_1 + F(\varphi) = 0,$$

де

$$\varphi_{\mu\nu} = \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \omega_\mu \partial \omega_\nu}, \quad \mu, \nu = 1, 2.$$

3°. Анзац $u = \varphi(\omega_1, \omega_2, \omega_3, \omega_4)$, де $\omega_1 = x_1^2 + x_2^2 - x_3^2 - \dots - x_k^2$, $\omega_2 = x_1 - x_k$, $\omega_3 = x_2 - x_{k-1}$, $\omega_4 = (x_1 - x_k)/(x_2 - x_{k-1})$, $k \geq 4$, є узагальненням симетричного анзацу $u = \varphi(\omega_1, \omega_2, \omega_3)$ і редукує рівняння (1) до рівняння

$$4\omega_1 \varphi_{11} + 4\omega_2 \varphi_{12} + 4\omega_3 \varphi_{13} + 2k \varphi_1 + F(\varphi) = 0.$$

4°. Анзац $u = \varphi(x_k, \dots, x_{n+2}, \omega)$, $4 \leq k \leq n+2$; $n \geq 4$, де ω — довільний розв'язок системи

$$\frac{\partial^2 \omega}{\partial x_1^2} + \frac{\partial^2 \omega}{\partial x_2^2} - \frac{\partial^2 \omega}{\partial x_3^2} - \dots - \frac{\partial^2 \omega}{\partial x_{k-1}^2} = 0, \quad (7)$$

$$\left(\frac{\partial \omega}{\partial x_1} \right)^2 + \left(\frac{\partial \omega}{\partial x_2} \right)^2 - \left(\frac{\partial \omega}{\partial x_3} \right)^2 - \dots - \left(\frac{\partial \omega}{\partial x_{k-1}} \right)^2 = 0,$$

є узагальненням симетричного анзацу $u = \varphi(x_k, \dots, x_{n+2})$ і редукує рівняння (1) до рівняння

$$-\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x_k^2} - \dots - \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x_{n+2}^2} + F(\varphi) = 0.$$

Зауважимо, що у випадку $k = 4$ система (7) є системою типу (5).

5°. Анзац $u = \varphi(\omega_1, \omega_2, \dots, \omega_l, \omega)$, де $\omega_1 = x_1^2 + x_2^2 - x_3^2 - \dots - x_k^2$, $\omega_2 = x_{k+1}, \dots$, $\omega_l = x_{k+l-1}$, $k \geq 3$, $k+l-1 \leq n+2$, ω — довільний розв'язок системи

$$\square \omega = \frac{\partial^2 \omega}{\partial x_1^2} + \frac{\partial^2 \omega}{\partial x_2^2} - \frac{\partial^2 \omega}{\partial x_3^2} - \dots - \frac{\partial^2 \omega}{\partial x_k^2} = 0,$$

$$(\nabla \omega)^2 = \left(\frac{\partial \omega}{\partial x_1} \right)^2 + \left(\frac{\partial \omega}{\partial x_2} \right)^2 - \left(\frac{\partial \omega}{\partial x_3} \right)^2 - \dots - \left(\frac{\partial \omega}{\partial x_k} \right)^2 = 0,$$

$$\nabla \omega_1 \cdot \nabla \omega = x_1 \frac{\partial \omega}{\partial x_1} + x_2 \frac{\partial \omega}{\partial x_2} + \dots + x_k \frac{\partial \omega}{\partial x_k} = 0,$$

є узагальненням симетрійного анзацу $u = \varphi(\omega_1, \omega_2, \dots, \omega_l)$ і редукує рівняння (1) до рівняння

$$4\omega_1 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \omega_1^2} + 2k \frac{\partial \varphi}{\partial \omega_2} - \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \omega_2^2} - \dots - \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \omega_l^2} + F(\varphi) = 0.$$

6°. Анзац $u = \varphi(\omega_1, \omega_2, \omega_3)$, де $\omega_1 = x_1$, $\omega_2 = x_2^2 - x_3^2 - \dots - x_k^2$, ω_3 — довільний розв'язок системи

$$\frac{\partial^2 \omega_3}{\partial x_2^2} - \frac{\partial^2 \omega_3}{\partial x_3^2} - \dots - \frac{\partial^2 \omega_3}{\partial x_k^2} = 0, \quad (8)$$

$$\left(\frac{\partial \omega_3}{\partial x_2} \right)^2 - \left(\frac{\partial \omega_3}{\partial x_3} \right)^2 - \dots - \left(\frac{\partial \omega_3}{\partial x_k} \right)^2 = 0,$$

є узагальненням симетрійного анзацу $u = \varphi(\omega_1, \omega_2)$ і редукує рівняння (1) до рівняння

$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial \omega_1^2} + 4\omega_2 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \omega_2^2} + 2(k-1) \frac{\partial \varphi}{\partial \omega_2} + F(\varphi) = 0.$$

7°. Анзац $u = \varphi(\omega_1, \omega_2, \omega_3, \dots, \omega_l, \omega)$, де $\omega_1 = x_1$, $\omega_2 = x_2^2 - x_3^2 - \dots - x_k^2$, $\omega_3 = x_{k+1}, \dots, \omega_l = x_{k+l-2}$, $k \geq 4$, $k+l-2 \leq n+2$, $\omega = \omega(x_2, x_3, \dots, x_k)$ — довільний розв'язок системи

$$\square \omega = 0, \quad (\nabla \omega)^2 = 0, \quad \nabla \omega_2 \cdot \nabla \omega = 0, \quad (9)$$

є узагальненням симетрійного анзацу $u = \varphi(\omega_1, \omega_2, \omega_3, \dots, \omega_l)$ і редукує рівняння (1) до рівняння

$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial \omega_1^2} + 4\omega_2 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \omega_2^2} + 2(k-2) \frac{\partial \varphi}{\partial \omega_2} - \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \omega_3^2} - \dots - \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \omega_l^2} + F(\varphi) = 0.$$

Якщо $k = 4$, то довільним розв'язком системи (9) буде довільна гладка функція $f(x)$, де

$$t = \frac{x_2 x_3 \pm x_4 \sqrt{x_3^2 + x_4^2 - x_2^2}}{x_3^2 + x_4^2}.$$

Наведені анзаці 1°–7° можна ефективно використати для побудови широких класів точних розв'язків рівняння (1) при різних обмеженнях на функцію $F(u)$.

3. Побудуємо деякі класи точних розв'язків рівняння Ліувілля

$$\square u + \lambda \exp u = 0. \quad (10)$$

Рівняння (10) інваріантне відносно розширеної алгебри Пуанкаре $A\tilde{P}(2, n)$, базис якої утворюють оператори (2) і оператор

$$D = -x_1 \partial_1 - x_2 \partial_2 - \dots - x_{n+2} \partial_{n+2} + 2 \partial_u$$

Будемо використовувати такі позначення [3]:

$$\begin{aligned} A_1 &= -J_{14} + J_{23}, & A_2 &= \frac{1}{2}(J_{12} + J_{34} - J_{13} - J_{24}), & D_1 &= J_{14} + J_{24}, \\ A_3 &= \frac{1}{2}(J_{12} + J_{34} + J_{13} + J_{24}), & T &= J_{12} - J_{24} + J_{13} - J_{34}, & (11) \\ N_1 &= P_1 + P_4, & N_2 &= P_2 + P_3, & Y_1 &= P_1 - P_4, & Y_2 &= P_2 - P_3. \end{aligned}$$

Нехай $y_1 = x_1 + x_4$, $y_2 = x_1 - x_4$, $y_3 = x_2 + x_3$, $y_4 = x_2 - x_3$.

Оператори (11) належать алгебрі $A\tilde{P}(2, 2)$, яка є підалгеброю алгебри $A\tilde{P}(2, n)$. Класифікацію підалгебр алгебри $A\tilde{P}(2, 2)$ за рангами проведено в [3]. Використаємо деякі підалгебри рангу 3 алгебри $A\tilde{P}(2, 2)$ для побудови точних розв'язків рівняння (10).

1. Підалгебра $\langle A_1 + \alpha D_1, D + \beta D_1 \rangle$, $\alpha \geq 0$, $\alpha \neq 1$. Основними інваріантами підалгебри є функції

$$u + \ln \omega_1, \quad \omega = \ln \omega_1^{\beta+1} \omega_2^{-(1+\alpha)},$$

де $\omega_1 = y_1 y_2 + y_3 y_4$, $\omega_2 = y_2 y_4^{(1-\alpha)/(1+\alpha)}$. Анзац $u = \varphi(\omega) - \ln \omega_1$ редукує рівняння (10) до рівняння

$$4(\beta^2 - 1)\ddot{\varphi} + 4(\beta + 1)\dot{\varphi} + \lambda \exp \varphi - 4 = 0.$$

Редуковане рівняння при $\beta = 1$ має розв'язок

$$\varphi = \ln \frac{4C e^{\omega/2}}{1 + \lambda C e^{\omega/2}}.$$

Отже, розв'язком рівняння (10) є функція

$$u = \ln \frac{4C \omega_2^{-(1+\alpha)/2}}{1 + \lambda C \omega_1 \omega_2^{-(1+\alpha)/2}}.$$

Звідси на підставі п. 3^о отримуємо сім'ю точних розв'язків рівняння Ліувілля

$$u = \ln \frac{4h(t)}{x_2 - x_3 + \lambda h(t)(x_1^2 + x_2^2 - x_3^2 - x_4^2)},$$

де $h(t)$ — довільна двічі диференційовна функція від $t = (x_1 - x_4)/(x_2 - x_3)$.

2. Підалгебра $\langle A_3 + N_1, T, D + \alpha A_1 + (1 + 3\alpha)D_1 \rangle$, $\alpha \neq -1/2$. Основними інваріантами підалгебри є функції

$$u + \frac{1}{2\alpha + 1} \ln \omega_1, \quad \omega = \frac{\omega_2^{2\alpha+1}}{\omega_1^{2(\alpha+1)}},$$

де $\omega_1 = y_4$, $\omega_2 = 4y_2^2 + 4y_2(y_1 y_2 + y_3 y_4)$. Анзац $u = \varphi(\omega) - \frac{1}{2\alpha + 1} \ln \omega_1$ редукує рівняння (10) до рівняння

$$16(2\alpha + 1)e^{-\omega/(2\alpha+1)}(2\alpha\ddot{\varphi} + \dot{\varphi}) + \lambda \exp \varphi = 0.$$

Якщо $\alpha = 0$, то отримуємо рівняння

$$16e^{-\omega} \dot{\varphi} + \lambda \exp \varphi = 0.$$

Розв'язком даного рівняння є функція

$$u = \ln \frac{16\omega_1}{\lambda\omega_2 + C\omega_1^2}.$$

Звідси на підставі п. 3° отримуємо сім'ю точних розв'язків рівняння Ліувілля

$$u = \ln \frac{4(x_2 - x_3)}{\lambda[(x_1 - x_4)^2 + (x_2 - x_3)(x_1^2 + x_2^2 - x_3^2 - x_4^2)] + h(t)(x_2 - x_3)^2},$$

де $h(t)$ — довільна двічі диференційовна функція від $t = (x_1 - x_4)/(x_2 - x_3)$.

3. Підалгебра $\langle A_1 + D_1 + N_1, T, D + D_1 + \beta N_1 \rangle$. Основними інваріантами підалгебри є функції

$$u + \ln \omega_1, \quad \omega = \omega_2 - \ln \omega_1^{\beta+1},$$

де $\omega_1 = y_2$, $\omega_2 = \frac{y_1 y_2 + y_3 y_4}{y_2} + \ln y_4$. Анзац $u = \varphi(\omega) - \ln \omega_1$ редукує рівняння Ліувілля до рівняння

$$-4\beta\ddot{\varphi} + 4\dot{\varphi} + \lambda \exp \varphi = 0.$$

Якщо $\beta = 0$, то редуковане рівняння має розв'язок

$$\varphi = -\ln \left(\frac{\lambda}{4} \omega + C \right).$$

Отже, розв'язком рівняння (10) є функція

$$u = -\ln \left\{ \frac{\lambda}{4} \left[x_1^2 + x_2^2 - x_3^2 - x_4^2 + (x_1 - x_4) \ln \frac{x_2 - x_3}{x_1 - x_4} \right] + C(x_1 - x_4) \right\}.$$

Звідси на підставі п. 3° отримуємо сім'ю точних розв'язків рівняння Ліувілля

$$u = -\ln \left\{ \frac{\lambda}{4} (x_1^2 + x_2^2 - x_3^2 - x_4^2) + (x_1 - x_4) h(t) \right\},$$

де $h(t)$ — довільна двічі диференційовна функція від $t = (x_1 - x_4)/(x_2 - x_3)$.

4. Симетрійний анзац $u = \varphi(x_1, x_3)$ редукує рівняння (10) до рівняння

$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x_1^2} - \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x_3^2} + \lambda \exp \varphi = 0. \quad (12)$$

Загальний розв'язок рівняння (12)

$$\varphi(x_1, x_3) = \ln \left\{ -\frac{8}{\lambda} \frac{\dot{h}_1(x_1 + x_3) \dot{h}_2(x_1 - x_3)}{[h_1(x_1 + x_3) + h_2(x_1 - x_3)]^2} \right\},$$

де h_1, h_2 — довільні диференційовні функції, \dot{h}_1, \dot{h}_2 — похідні по відповідному аргументу, $\lambda h_1 h_2 < 0$, побудував у 1853 р. Ліувільль. Отже, рівняння Ліувілля (10), згідно з п. 1°, має сім'ю точних розв'язків

$$u(x_1, x_3) = \ln \left\{ -\frac{8}{\lambda} \frac{\dot{f}(x_1 + x_3, \omega) \dot{g}(x_1 - x_3, \omega)}{[f(x_1 + x_3, \omega) + g(x_1 - x_3, \omega)]^2} \right\},$$

де $f(x_1 + x_3, \omega), g(x_1 - x_3, \omega)$ — довільні диференційовні функції від двох аргументів $x_1 + x_3, \omega$ і $x_1 - x_3, \omega$ відповідно, \dot{f}, \dot{g} — похідні по першому аргументу, ω — довільний розв'язок системи (5).

5. Симетрійний анзац $u = \varphi(x_{n+2})$ редукує рівняння (10) до рівняння

$$-\frac{d^2\varphi}{dx_{n+2}^2} + \lambda \exp \varphi = 0. \tag{13}$$

Інтегруючи рівняння (13) і використовуючи п. 4°, отримуємо такі сім'ї точних розв'язків рівняння Ліувілля:

$$u = \ln \left\{ \left(\frac{h_1(\omega)}{2\lambda} \sec^2 \left[\frac{\sqrt{-h_1(\omega)}}{2} (x_{n+2} + h_2(\omega)) \right] \right) \right\}, \quad h_1(\omega) < 0, \quad \lambda < 0,$$

$$u = \ln \left\{ -\frac{2h_1(\omega)h_2(\omega) \exp \sqrt{h_1(\omega)} x_{n+2}}{\lambda [1 - h_2(\omega) \exp \sqrt{h_1(\omega)} x_{n+2}]^2} \right\}, \quad h_1(\omega) > 0, \quad \lambda h_2(\omega) > 0,$$

$$u = -\ln \left\{ \sqrt{\frac{\lambda}{2}} x_{n+2} + h(\omega) \right\},$$

де $h_1(\omega)$, $h_2(\omega)$, $h(\omega)$ — довільні двічі диференційовні функції, ω — довільний розв'язок системи (7) при $k = n + 2$.

4. Побудуємо деякі класи точних розв'язків нелінійного рівняння Даламбера

$$\square u + \lambda u^k = 0, \quad k \neq 1. \tag{14}$$

Рівняння (14) інваріантне відносно розширеної алгебри Пуанкаре $A\tilde{P}(2, n)$, базис якої утворюють оператори (2) і оператор

$$D = -x_1 \partial_1 - x_2 \partial_2 - \dots - x_{n+2} \partial_{n+2} + \frac{2u}{k-1} \partial_u.$$

Використаємо деякі підалгебри рангу 3 алгебри $A\tilde{P}(2, 2)$ для побудови розв'язків рівняння (14). Для операторів алгебри $A\tilde{P}(2, 2)$ збережемо позначення (11).

Аналогічно п. 3, використовуючи підалгебри $\langle A_1 + D_1 + N_1, T, D + D_1 + \beta N_1 \rangle$, $\langle A_3 + N_1, T, D + \alpha A_1 + (1 + 3\alpha) D_1 \rangle$ ($\alpha \neq -1/2$), $\langle A_3 + N_1, T, 2D - A_1 - D_1 \rangle$, $\langle D_1, T, D + \alpha(A_2 + A_3) \rangle$ ($\alpha > 0$), $\langle A_1 + \alpha D_1, T, D + \beta D_1 \rangle$ ($\alpha \geq 0, \alpha \neq 1$), $\langle A_1 - D_1, A_3, T, D + \beta D_1 \rangle$, отримуємо відповідно такі розв'язки:

$$u = \frac{24\beta}{\lambda [x_1^2 + x_2^2 - x_3^2 - x_4^2 + (x_1 - x_4)(-\ln(x_1 - x_4))^\beta + h(t)]^2},$$

$$u^{1-k} = \frac{\lambda(k-1)^2}{16(k-2)} (x_2 - x_3)^{-1} \{ [2(x_1 - x_4) + (x_1 + x_4)(x_2 - x_3)]^2 - (x_2 - x_3)^2 [(x_1 + x_4)^2 - 4(x_2 + x_3)] \} + (x_2 - x_3)h(t),$$

$$u = \frac{16(x_2 - x_3)}{[h(t) - \lambda \ln(x_2 - x_3)] [4(x_2 - x_4)^2 + 4(x_2 - x_3)(x_1^2 + x_2^2 - x_3^2 - x_4^2)]},$$

$$u^2 = \frac{8h(t)}{\lambda [1 - (x_1^2 + x_2^2 - x_3^2 - x_4^2)h(t)]^2},$$

$$u^{1-k} = \frac{\lambda(k-1)^2}{4(k-2)} (x_1^2 + x_2^2 - x_3^2 - x_4^2) + (x_2 - x_3)h(t),$$

$$u^{1-k} = (x_1^2 + x_2^2 - x_3^2 - x_4^2) \left\{ \frac{\lambda(k-1)^2}{4(k-2)} + h(t)(x_2 - x_3)^{k-2} \right\},$$

де $h(t)$ — довільна двічі диференційовна функція від $t = (x_1 - x_4)/(x_2 - x_3)$.

5. Наведені вище розв'язки нелінійних рівнянь Даламбера і Ліувілля легко узагальнюються на випадок довільного n . Розглянемо декілька прикладів.

Симетричний анзац для рівняння Даламбера у випадку $n = 3$ набирає вигляду

$$u = (x_1^2 + x_2^2 - x_3^2 - x_4^2 - x_5^2)^{1/(1-k)} \varphi(\omega),$$

де $\omega = \ln \{ (x_1^2 + x_2^2 - x_3^2 - x_4^2 - x_5^2)^{(\beta-1)/2} (x_1 - x_5) \}$.

Цей анзац редукує рівняння (14) до рівняння

$$(\beta - 1)(\beta - 3)\ddot{\varphi} + \left[-\frac{4(\beta - 2)}{k - 1} + 3(\beta - 1) \right] \dot{\varphi} - \frac{2(3k - 5)}{(k - 1)} \varphi + \lambda \varphi^k = 0.$$

Редуковане рівняння при $\beta = 1$ і $\beta = 3$ має відповідно такі розв'язки:

$$\varphi^{1-k} = \frac{\lambda(k-1)^2}{2(3k-5)} + C_1 e^{-\omega(3k-5)/2}, \quad \varphi^{1-k} = \frac{\lambda(k-1)^2}{2(3k-5)} + C_1 e^{-\omega}.$$

Отже, отримуємо такі розв'язки рівняння Даламбера:

$$u^{1-k} = \left\{ \frac{\lambda(k-1)^2}{2(3k-5)} + C_1 (x_1 - x_5)^{-(3k-5)/2} \right\} (x_1^2 + x_2^2 - x_3^2 - x_4^2 - x_5^2), \quad (15)$$

$$u^{1-k} = \frac{\lambda(k-1)^2}{2(3k-5)} (x_1^2 + x_2^2 - x_3^2 - x_4^2 - x_5^2) + \frac{C_1}{x_1 - x_5}.$$

Подівавши на дані розв'язки груповим перетворенням $\exp(\text{ad } C_2 P_3)$, одержуємо розв'язки рівняння (14):

$$u^{1-k} = \left\{ \frac{\lambda(k-1)^2}{2(3k-5)} + C_1 (x_1 - x_5)^{-(3k-5)/2} \right\} [x_1^2 + x_2^2 - (x_3 + C_2)^2 - x_4^2 - x_5^2],$$

$$u^{1-k} = \frac{\lambda(k-1)^2}{2(3k-5)} [x_1^2 + x_2^2 - (x_3 + C_2)^2 - x_4^2 - x_5^2] + \frac{C_1}{x_1 - x_5}.$$

Звідси на підставі п. 3° отримуємо такі сім'ї точних розв'язків рівняння Даламбера:

$$u^{1-k} = \left\{ \frac{\lambda(k-1)^2}{2(3k-5)} + h_1(t) (x_1 - x_5)^{-(3k-5)/2} \right\} [x_1^2 + x_2^2 - (x_3 + h_2(t))^2 - x_4^2 - x_5^2],$$

$$u^{1-k} = \frac{\lambda(k-1)^2}{2(3k-5)} [x_1^2 + x_2^2 - (x_3 + h_2(t))^2 - x_4^2 - x_5^2] + \frac{h_1(t)}{x_1 - x_5},$$

де $h_1(t)$, $h_2(t)$ — довільні двічі диференційовні функції від $(x_1 - x_5)/(x_2 - x_4)$.

Якщо на розв'язки (15) подіяти груповим перетворенням $\exp[\text{ad}(C_2 P_1 + C_3 P_5)]$, то одержимо такі розв'язки рівняння (14):

$$u^{1-k} = \left\{ \frac{\lambda(k-1)^2}{2(3k-5)} + C_1 (x_1 - x_5 + C_2 - C_3)^{-(3k-5)/2} \right\} \times$$

$$\times [(x_1 + C_2)^2 + x_2^2 - x_3^2 - x_4^2 - (x_5 + C_3)^2],$$

$$u^{1-k} = \frac{\lambda(k-1)^2}{2(3k-5)} [(x_1 + C_2)^2 + x_2^2 - x_3^2 - x_4^2 - (x_5 + C_3)^2] + \frac{C_1}{x_1 - x_5 + C_2 - C_3}.$$

Отже, на підставі п. 7° отримуємо такі сім'ї точних розв'язків рівняння Даламбера:

$$u^{1-k} = \left\{ \frac{\lambda(k-1)^2}{2(3k-5)} + h_1(t)(x_1 - x_5 + h_2(t) - h_3(t))^{-(3k-5)/2} \right\} \times \\ \times [(x_1 + h_2(t))^2 + x_2^2 - x_3^2 - x_4^2 - (x_5 + h_3(t))^2], \\ u^{1-k} = \frac{\lambda(k-1)^2}{2(3k-5)} [(x_1 + h_2(t))^2 + x_2^2 - x_3^2 - x_4^2 - (x_5 + h_3(t))^2] \times \\ \times \frac{h_1(t)}{x_1 - x_5 + h_2(t) - h_3(t)},$$

де $h_1(t)$, $h_2(t)$, $h_3(t)$ — довільні двічі диференційовні функції від $t = \frac{x_2 x_3 \pm x_4 \sqrt{x_3^2 + x_4^2 - x_2^2}}{x_3^2 + x_4^2}$.

1. Фуцич В. И., Штельен В. М., Серов Н. И. Симметричный анализ и точные решения нелинейных уравнений математической физики. — Киев: Наук. думка, 1989. — 335 с.
2. Фуцич В. И., Баранник Л. Ф., Баранник А. Ф. Подгрупповой анализ групп Галилея, Пуанкаре и редукция нелинейных уравнений. — Киев: Наук. думка, 1991. — 304 с.
3. Фуцич В. И., Баранник А. Ф., Москаленко Ю. Д. О точных решениях нелинейных уравнений Даламбера и Лиувилля в псевдоевклидовом пространстве $R_{2,2}$ // Укр. мат. журн. — 1990. — 42, № 8. — С. 1142–1148.
4. Фуцич В. И., Баранник А. Ф., Москаленко Ю. Д. О точных решениях нелинейных уравнений Даламбера и Лиувилля в псевдоевклидовом пространстве $R_{2,2}$ // Там же. — № 9. — С. 1237–1243.
5. Баранник А. Ф., Москаленко Ю. Д. О редукции ультрагиперболического уравнения Даламбера в псевдоевклидовом пространстве $R_{2,2}$ // Докл. АН УССР. — 1990. — № 9. — С. 3–6.
6. Varanyuk A. F., Yuryk I. I. On a new method for constructing exact solutions of the nonlinear differential equations of mathematical physics // J. Phys. A: Math. and Gen. — 1998. — 31. — P. L4899–L4907.
7. Баранник А. Ф., Юрик І. І. Новий метод побудови розв'язків нелінійних хвильових рівнянь // Укр. мат. журн. — 1999. — 51, № 5. — С. 583–593.
8. Смирнов В. И., Соболев С. Л. Новый метод решения плоской задачи упругих колебаний // Тр. Сейсмол. ин-та АН СССР. — 1932. — 20. — 37 с.
9. Смирнов В. И., Соболев С. Л. О применении нового метода к изучению колебаний в пространстве при паличии осевой симметрии // Там же. — 1933. — 29. — С. 43–51.
10. Фуцич В. И., Жданов Р. З., Ревенко И. В. Общее решение нелинейного волнового уравнения и уравнения эйконала // Укр. мат. журн. — 1991. — 43, № 11. — С. 1471–1486.

Одержано 22.04.99