

В. Е. Слюсарчук (Ривнен. техн. ун-т)

## НЕОБХОДИМЫЕ И ДОСТАТОЧНЫЕ УСЛОВИЯ ОСЦИЛЛЯЦИИ РЕШЕНИЙ НЕЛИНЕЙНЫХ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ С ИМПУЛЬСНЫМ ВОЗДЕЙСТВИЕМ В БАНАХОВОМ ПРОСТРАНСТВЕ

We obtain necessary and sufficient conditions of oscillation of solutions of second order nonlinear differential equations with pulse influence in the Banach space.

Одержано необхідні й достатні умови осциляції розв'язків нелінійних диференціальних рівнянь другого порядку з імпульсною дією в банаховому просторі.

Пусть  $E$  — действительное банахово пространство,  $E_1$  — подпространство пространства  $E$ , для которого  $\text{codim } E_1 = 1$ ,  $\varphi$  — линейный непрерывный функционал на  $E$  с ядром  $\text{Ker } \varphi = E_1$ ,  $\mathbb{R}_+ = [0, +\infty)$ ,  $T$  — произвольное счетное множество вещественных чисел  $t_n$ ,  $n \in \mathbb{N}$ , для которых  $0 < t_1 < t_2 < \dots < t_n < \dots$  и  $\lim_{n \rightarrow \infty} t_n = +\infty$ .

Рассмотрим импульсную систему, описываемую системой уравнений

$$\begin{aligned} \frac{d^2 x(t)}{dt^2} + f(t, x(t)) &= 0, \quad t \in \mathbb{R}_+ \setminus T, \\ \frac{dx(t+0)}{dt} - \frac{dx(t-0)}{dt} + g(t, x(t-0)) &= 0, \quad t \in T, \\ x(t+0) &= x(t-0) = x(t), \quad t \in T, \end{aligned} \quad (1)$$

где  $f: (\mathbb{R}_+ \setminus T) \times E \rightarrow E$  и  $g: T \times E \rightarrow E$  — произвольные непрерывные отображения.

Решение  $x(t)$  системы (1) будем называть осциллирующим относительно подпространства  $E_1$ , если для каждого числа  $a > 0$  найдутся числа  $\tau_1, \tau_2 \in (a, +\infty)$ , для которых

$$\varphi(x(\tau_1))\varphi(x(\tau_2)) < 0.$$

В данной работе при дополнительных ограничениях на отображения  $f$  и  $g$  укажем необходимые и достаточные условия осцилляции относительно  $E_1$  решений системы (1), продолжив тем самым исследования о колеблемости решений системы (1), начатые автором в [1–3]. Заметим, что вопросам колеблемости траекторий импульсных систем к настоящему времени не уделялось должного внимания, хотя теория импульсных систем [4–8] и теория колеблемости траекторий гладких динамических систем [9–20] получили глубокое развитие.

**1. Основные требования к системе (1).** Будем считать, что для произвольных числа  $t_0 \in \mathbb{R}_+ \setminus T$  и множества  $\{x_1, x_2\} \subset E$  система (1) имеет единственное определенное на  $\mathbb{R}_+$  решение  $x(t)$ , удовлетворяющее условиям  $x(t_0) = x_1$  и  $x'(t_0) = x_2$ . Это решение обозначим через  $x(t, t_0, x_1, x_2)$ .

Рассмотрим множества

$$E_2 = \{x \in E: \varphi(x) > 0\}, \quad E_3 = \{x \in E: \varphi(x) < 0\}.$$

Кроме условия непрерывности функций  $f(t, x)$  и  $g(t, x)$  соответственно на  $(\mathbb{R}_+ \setminus T) \times E$  и  $T \times E$ , будем требовать, чтобы эти функции представлялись в виде

$$f(t, x) = \sum_{k=1}^n p_k(t) f_k(x),$$

$$g(t, x) = \sum_{l=1}^m q_l(t) g_l(x),$$

где  $n, m \in \mathbb{N}$ ,  $p_k(t)$ ,  $k = \overline{1, n}$ , — непрерывные на  $\mathbb{R}_+ \setminus T$  ограниченные функции со значениями в  $\mathbb{R}_+$ ,  $q_l: T \rightarrow \mathbb{R}_+$ ,  $l = \overline{1, m}$ , — произвольные отображения и  $f_k: E \rightarrow E$ ,  $k = \overline{1, n}$ ,  $g_l: E \rightarrow E$ ,  $l = \overline{1, m}$ , — непрерывные отображения, для которых  $f_k E_i \subset E_i$ ,  $g_l E_i \subset E_i$  для всех  $k = \overline{1, n}$ ,  $l = \overline{1, m}$  и  $i = \overline{1, 3}$ .

2. Условия осцилляции решений системы (1). Обозначим через  $\Phi_k$  множество непрерывных на  $\mathbb{R}_+$  и дифференцируемых на  $\mathbb{R}_+ \setminus T$  функций  $z = z_k(t)$  со значениями в  $E_k$ ,  $k = \overline{2, 3}$ , для каждой из которых  $|\varphi(z_k(t))|$  — монотонная неубывающая на  $\mathbb{R}_+$  функция, а через  $\Delta y(t_n)$  — разность первого порядка от  $y(t_n)$ , т. е.  $y(t_{n+1}) - y(t_n)$ . Здесь  $t_n \in T = \{t_1, t_2, \dots\}$ .

Отображение  $h: E \rightarrow E$  назовем локально липшицевым, если для произвольных  $b \in E$  и  $r \in (0, +\infty)$  найдется постоянная  $M > 0$ , для которой

$$\|h(x) - h(y)\| \leq M \|x - y\|$$

для всех  $x, y \in B(b, r) = \{x \in E: \|x - b\| \leq r\}$ .

Справедливо следующее утверждение.

**Теорема 1.** Пусть:

1) выполняются требования пункта 1;

2)  $\inf_{s \geq t \geq 0} \frac{\varphi(f_k(z(s)))}{\varphi(f_k(z(t)))} > 0$ ,  $k = \overline{1, n}$ , и  $\inf_{s \geq t \geq 0} \frac{\varphi(g_l(z(s)))}{\varphi(g_l(z(t)))} > 0$ ,  $l = \overline{1, m}$ , для

всех  $z \in \Phi_2 \cup \Phi_3$ ;

3) несобственные интегралы

$$\int_0^\infty \frac{d\varphi(z(t))}{\varphi(f_k(z(t)))}, \quad k = \overline{1, n},$$

и числовые ряды

$$\sum_{n=2}^\infty \frac{\Delta\varphi(z(t_{n-1}))}{\varphi(g_l(z(t_n)))}, \quad l = \overline{1, m},$$

сходятся для всех  $z \in \Phi_2 \cup \Phi_3$ .

Тогда для осцилляции всех решений  $x(t, 0, x_1, x_2)$ ,  $(x_1, x_2) \in (E \times E) \setminus (E_1 \times E_1)$ , системы уравнений (1) относительно подпространства  $E_1$  достаточно, а в случае локально липшицевых или компактных отображений  $f_k: E \rightarrow E$ ,  $k = \overline{1, n}$ ,  $g_l: E \rightarrow E$ ,  $l = \overline{1, m}$ , и необходимо выполнение соотношения

$$\int_0^{+\infty} t \sum_{k=1}^n p_k(t) dt + \sum_{t \in T} t \sum_{l=1}^m q_l(t) = +\infty. \quad (2)$$

*Доказательство. Достаточность.* Пусть выполняется соотношение (2). Предположим, что система уравнений (1) имеет неосциллирующее относительно  $E_1$  решение  $z(t)$ , для которого  $(z(0), z'(0)) \in E_1 \times E_1$ . Не ограничивая общности доказательства, полагаем

$$\varphi(z(a)) > 0 \text{ и } \varphi(z(t)) \geq 0 \quad \forall t \geq a \quad (3)$$

для некоторого числа  $a \in (0, +\infty) \setminus T$ . Поскольку на основании (1)

$$\frac{dz(s)}{ds} - \frac{dz(t)}{dt} + \int_t^s f(u, z(u)) du + \sum_{u \in (t, s) \cap T} g(u, z(u)) = 0$$

для произвольных  $t \geq a$  и  $s > t$ ,  $t, s \in T$ , и, следовательно,

$$\begin{aligned} & \varphi\left(\frac{dz(s)}{ds}\right) - \varphi\left(\frac{dz(t)}{dt}\right) + \int_t^s \sum_{k=1}^n p_k(u) \varphi(f_k(z(u))) du + \\ & + \sum_{u \in (t, s) \cap T} \sum_{l=1}^m q_l(u) \varphi(g_l(z(u))) = 0, \quad s > t \geq a, \end{aligned} \quad (4)$$

то согласно (3) и условию 1 теоремы получим

$$\begin{aligned} & \int_t^s \sum_{k=1}^n p_k(u) \varphi(f_k(z(u))) du + \\ & + \sum_{u \in (t, s) \cap T} \sum_{l=1}^m q_l(u) \varphi(g_l(z(u))) \geq 0 \end{aligned}$$

для всех  $t$  и  $s$ , для которых  $s > t \geq a$ . Поэтому функция  $\varphi\left(\frac{dz(t+0)}{dt}\right)$  является невозрастающей функцией на  $[a, +\infty)$ . Следовательно, функция  $\varphi(z(t))$  является вогнутой на  $[a, +\infty)$  [21, с. 17] и существует предел

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} \varphi\left(\frac{dz(t+0)}{dt}\right) = c \geq 0$$

( $c$  не может быть отрицательным на основании (3) и вогнутости функции  $\varphi(z(t))$  на  $[a, +\infty)$ ). Отсюда и из (4) следует, что  $\varphi(z(t))$  — монотонная неубывающая на  $[a, +\infty)$  функция и

$$\begin{aligned} \varphi\left(\frac{dz(t+0)}{dt}\right) &= c + \int_t^{+\infty} \sum_{k=1}^n p_k(u) \varphi(f_k(z(u))) du + \\ &+ \sum_{u \in (t, +\infty) \cap T} \sum_{l=1}^m q_l(u) \varphi(g_l(z(u))) \quad \forall t \geq a. \end{aligned} \quad (5)$$

Обозначим через  $\delta$  наименьшее из чисел

$$\inf_{s \geq t \geq a} \frac{\varphi(f_k(z(s)))}{\varphi(f_k(z(t)))}, \quad k = \overline{1, n},$$

и

$$\inf_{s \geq t \geq a} \frac{\varphi(g_l(z(s)))}{\varphi(g_l(z(t)))}, \quad l = \overline{1, m},$$

которое на основании второго условия теоремы положительное. Учитывая включение  $z(t) \in \Phi_2$ , сходимость несобственных интегралов

$$\int_a^{+\infty} \frac{d\varphi(z(t))}{\varphi(f_k(z(t)))}, \quad k = \overline{1, n},$$

и числовых рядов

$$\sum_{n=k}^{\infty} \frac{\Delta\varphi(z(t_{n-1}))}{\varphi(g_l(z(t_n)))}, \quad l = \overline{1, m},$$

в силу условия 3 теоремы 1 (здесь  $k$  — наименьшее из чисел множества  $\mathbb{N}$ , для которых  $t_{k-1} > a$ ) и то, что

$$\begin{aligned} \Delta\varphi(z(t_{n-1})) &= \int_{t_{n-1}}^{t_n} \varphi\left(\frac{dz(t)}{dt}\right) dt = \\ &= c\Delta t_{n-1} + \int_{t_{n-1}}^{t_n} \left( \int_t^{+\infty} \sum_{k=1}^n p_k(u) \varphi(f_k(z(u))) du \right) dt + \\ &+ \left( \sum_{i=n}^{\infty} \sum_{l=1}^m q_l(t_i) \varphi(g_l(z(t_i))) \right) \Delta t_{n-1} \geq \\ &\geq \left( \sum_{i=n}^{\infty} \sum_{l=1}^m q_l(t_i) \varphi(g_l(z(t_i))) \right) \Delta t_{n-1}, \end{aligned}$$

на основании (5), приходим к выводу, что для каждого  $k = \overline{1, n}$  и  $l = \overline{1, m}$

$$\begin{aligned} +\infty &> \int_a^{+\infty} \frac{d\varphi(z(t))}{\varphi(f_k(z(t)))} = \int_a^{+\infty} \frac{\varphi\left(\frac{dz(t+0)}{dt}\right)}{\varphi(f_k(z(t)))} dt = \\ &= \int_a^{+\infty} \frac{1}{\varphi(f_k(z(t)))} \left( c + \int_t^{+\infty} \sum_{i=1}^n p_i(u) \varphi(f_i(z(u))) du \right) dt + \\ &+ \int_a^{+\infty} \frac{1}{\varphi(f_k(z(t)))} \left( \sum_{u \in (t, +\infty) \cap T} \sum_{l=1}^m q_l(u) \varphi(g_l(z(u))) \right) dt \geq \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&\geq \int_a^{+\infty} \left( \int_t^{+\infty} p_k(u) \frac{\varphi(f_k(z(u)))}{\varphi(f_k(z(t)))} du \right) dt \geq \\
&\geq \delta \int_a^{+\infty} \left( \int_t^{+\infty} p_k(u) du \right) dt = \delta \int_a^{+\infty} (t-a) p_k(t) dt \geq 0, \\
&\quad +\infty > \sum_{n=k}^{\infty} \frac{\Delta\varphi(z(t_{n-1}))}{\varphi(g_l(z(t_n)))} \geq \\
&\geq \sum_{n=k}^{\infty} \frac{1}{\varphi(g_l(z(t_n)))} \sum_{i=n}^{\infty} \sum_{l=1}^m q_l(t_i) \varphi(g_l(z(t_i))) \Delta t_{n-1} \geq \\
&\geq \sum_{n=k}^{\infty} \left( \sum_{i=n}^{\infty} \frac{\varphi(g_l(z(t_i)))}{\varphi(g_l(z(t_n)))} q_l(t_i) \right) \Delta t_{n-1} \geq \\
&\geq \delta \sum_{n=k}^{\infty} \left( \sum_{i=n}^{\infty} q_l(t_i) \right) \Delta t_{n-1} = \delta \sum_{n=k}^{\infty} (t_n - t_{k-1}) q_l(t_n) \geq 0.
\end{aligned}$$

Следовательно, несобственные интегралы

$$\int_a^{+\infty} (t-a) p_k(t) dt, \quad k = \overline{1, n},$$

и числовые ряды

$$\sum_{n=k}^{\infty} (t_n - t_{k-1}) q_l(t_n), \quad l = \overline{1, m},$$

сходятся. Поэтому сходятся несобственные интегралы

$$\int_a^{+\infty} t p_k(t) dt, \quad k = \overline{1, n},$$

и числовые ряды

$$\sum_{n=k}^{\infty} t_n q_l(t_n), \quad l = \overline{1, m},$$

что противоречит соотношению (2).

Таким образом, предположение о существовании неосциллирующего относительно подпространства  $E_1$  решения  $z(t)$  системы уравнений (1), для которого  $(z(0), z'(0)) \notin E_1 \times E_1$ , ложно.

Достаточность соотношения (2) для осцилляции соответствующих решений системы уравнений (1) доказана.

**Необходимость.** Пусть все решения  $x(t, 0, x_1, x_2)$ ,  $(x_1, x_2) \in (E \times E) \setminus (E_1 \times E_1)$ , системы уравнений (1) являются осциллирующими относительно  $E_1$ .

Рассмотрим случай локально липшицевых отображений  $f_k$ ,  $k = \overline{1, n}$ , и  $g_l$ ,  $l = \overline{1, m}$ . Предположим, что соотношение (2) не выполняется, т. е.

$$0 \leq \int_0^{+\infty} t \sum_{k=1}^n p_k(t) dt + \sum_{t \in T} t \sum_{l=1}^m q_l(t) < +\infty. \quad (6)$$

Возьмем произвольный вектор  $y \in E_2 \cup E_3$ , замкнутый шар  $B(y, r)$ ,  $r > 0$ , для которого  $E_1 \cap B(y, r) = \emptyset$ , и рассмотрим уравнение

$$z(t) = y - \int_t^{+\infty} (s-t) \sum_{k=1}^n p_k(s) f_k(z(s)) ds - \sum_{s \in (t, +\infty) \cap T} (s-t) \sum_{l=1}^m q_l(s) g_l(z(s)), \quad t \geq a, \quad (7)$$

где  $a$  — такое положительное число, что  $a \notin T$ ,

$$\int_a^{+\infty} (s-a) \sum_{k=1}^n p_k(s) \sup_{x \in B(y, r)} \|f_k(x)\| ds + \sum_{s \in (a, +\infty) \cap T} (s-a) \sum_{l=1}^m q_l(s) \sup_{x \in B(y, r)} \|g_l(x)\| \leq r \quad (8)$$

и

$$\left\| \int_t^{+\infty} (s-t) \sum_{k=1}^n p_k(s) f_k(z_1(s)) ds + \sum_{s \in (t, +\infty) \cap T} (s-t) \sum_{l=1}^m q_l(s) g_l(z_1(s)) - \int_t^{+\infty} (s-t) \sum_{k=1}^n p_k(s) f_k(z_2(s)) ds - \sum_{s \in (t, +\infty) \cap T} (s-t) \sum_{l=1}^m q_l(s) g_l(z_2(s)) \right\| \leq \frac{1}{2} \sup_{t \geq a} \|z_1(t) - z_2(t)\| \quad (9)$$

для всех непрерывных и ограниченных на  $[a, +\infty)$   $E$ -значных функций  $z_i(t)$ ,  $i = \overline{1, 2}$ , для которых  $\sup_{t \geq a} \|z_i(t) - y\| \leq r$ ,  $i = \overline{1, 2}$ .

Соотношения (8) и (9) возможны на основании (6) и локальной липшицевости отображений  $f_k$ ,  $k = \overline{1, n}$ , и  $g_l$ ,  $l = \overline{1, m}$ .

Далее рассмотрим банахово пространство  $X$  непрерывных и ограниченных на  $[a, +\infty)$   $E$ -значных функций  $x = x(t)$  с нормой

$$\|x\|_X = \sup_{t \geq a} \|x(t)\|,$$

ограниченное замкнутое и выпуклое множество  $D$  всех функций  $x = x(t) \in X$ , для которых  $x(t) \in B(y, r) \quad \forall t \geq a$ , и оператор  $\mathfrak{A} : X \rightarrow X$ , определенный равенством

$$(\mathfrak{A}x)(t) = y - \int_t^{+\infty} (s-t) f(s, x(s)) ds - \sum_{s \in (t, +\infty) \cap T} (s-t) g(s, x(s)), \quad t \geq a. \quad (10)$$

Из определения оператора  $\mathfrak{A}$  и соотношений (8) и (9) вытекает, что  $\mathfrak{A}D \subset D$  и

$$\|\mathfrak{A}x - \mathfrak{A}z\|_X \leq \frac{1}{2} \|x - z\|_X \quad \forall x, z \in D.$$

Поэтому на основании принципа сжатых отображений [22, с. 72] найдется функция  $z = z(t) \in D$ , которая будет решением уравнения (7). Легко убедиться в том, что эта функция также будет решением системы уравнений (1) для  $t \geq a$ . Это решение не будет осциллирующим относительно  $E_1$ , как элемент множества  $D$ . В силу требований пункта 1 найдется решение  $y(t)$  системы уравнений (1), совпадающее с  $z(t)$  на  $[a, +\infty)$ . Для этого решения будет выполняться включение  $(y(0), y'(0)) \in (E \times E) \setminus (E_1 \times E_1)$  согласно единственности решения  $x(t)$  системы (1), для которого  $x(0) = y(0)$  и  $x'(0) = y'(0)$  (если  $(x(0), x'(0)) \in E_1 \times E_1$ , то система (1) имеет решение  $x(t)$ , для которого  $(x(t), x'(t)) \in E_1 \times E_1 \quad \forall t \geq 0$ , что следует из включений  $f_k E_1 \subset E_1, g_l E_1 \subset E_1, k = \overline{1, n}$ ).

Итак, в случае невыполнения соотношения (2) система (1) имеет неосциллирующее относительно  $E_1$  решение  $x = x(t)$ , для которого  $(x(0), x'(0)) \in (E \times E) \setminus (E_1 \times E_1)$ , что противоречит условию — все решения  $x(t, 0, x_1, x_2)$  системы уравнений (1), для которых  $(x_1, x_2) \in (E \times E) \setminus (E_1 \times E_1)$ , являются осциллирующими относительно подпространства  $E_1$ .

Таким образом, необходимость соотношения (2) для осцилляции соответствующих решений системы уравнений (1) в случае локально липшицевых отображений  $f_k, k = \overline{1, n}$ , и  $g_l, l = \overline{1, m}$ , доказана.

Рассмотрим случай компактных отображений  $f_k, k = \overline{1, n}$ , и  $g_l, l = \overline{1, m}$ . Пусть соотношение (2) не выполняется, т. е. выполняется соотношение (6). Возьмем произвольный вектор  $y \in E_2 \cup E_3$  и число  $r > 0$ , чтобы  $E_1 \cap B(y, r) = \emptyset$ , и рассмотрим уравнение (7), где  $a$  — такое число из  $\mathbb{R}_+ \setminus T$ , что имеет место соотношение (8). Выбор такого числа  $a$  возможен на основании соотношения (6) и компактности отображений  $f_k, k = \overline{1, n}$ , и  $g_l, l = \overline{1, m}$ .

Далее, как и в случае локально липшицевых отображений  $f_k, k = \overline{1, n}$ , и  $g_l, l = \overline{1, m}$ , рассмотрим банахово пространство  $X$ , ограниченное замкнутое выпуклое множество  $D$  всех функций  $x = x(t) \in X$ , для которых  $x(t) \in B(y, r) \quad \forall t \geq a$ , и оператор  $\mathfrak{A}: X \rightarrow X$ , определенный равенством (10). Из (8) и (10) вытекает, что  $\mathfrak{A}D \subset D$ .

Рассмотрим функцию

$$\delta(t) = L \left( \int_t^{+\infty} (s-t) \sum_{k=1}^n p_k(s) ds + \sum_{s \in (t, +\infty) \cap T} (s-t) \sum_{l=1}^m q_l(s) \right),$$

где

$$L = \max_{k=1, n; l=1, m} \left\{ \sup_{x \in B(y, r)} \|f_k(x)\|, \sup_{x \in B(y, r)} \|g_l(x)\| \right\}.$$

Для каждого  $y \in D$

$$\begin{aligned} & \sup_{t \in [a, +\infty) \setminus T} \left\| \frac{d(\mathfrak{A}y)(t)}{dt} \right\| \leq \\ & \leq \int_a^{+\infty} \sum_{k=1}^n p_k(s) \|f_k(y(s))\| ds + \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & + \sum_{s \in (a, +\infty) \cap T} \sum_{l=1}^m q_l(s) \|g_l(y(s))\| \leq \\
 & \leq L \left( \int_a^{+\infty} \sum_{k=1}^{\infty} p_k(s) ds + \sum_{s \in (a, +\infty) \cap T} \sum_{l=1}^{\infty} q_l(s) \right) < \infty.
 \end{aligned}$$

Поэтому множество всех функций  $z = z(t) \in \mathfrak{A}D$  равномерно непрерывно на  $(a, +\infty)$ . Поскольку для каждой функции  $z = z(t) \in \mathfrak{A}D$  имеет место оценка

$$\|z(t) - y\| \leq \delta(t) \quad \forall t \geq a$$

и

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} \delta(t) = 0,$$

то на основании условия 2 теоремы 1 и обобщенной теоремы Арцела [22, с. 110] множество  $\mathfrak{A}D$  относительно компактно.

Итак, отображение  $\mathfrak{A} : D \rightarrow D$  компактно. Согласно теореме Шаудера о неподвижной точке [23, с. 37] отображение  $\mathfrak{A}$  имеет в  $D$  неподвижную точку. Следовательно, уравнение (7) имеет решение  $z = z(t) \in D$ , которое будет решением и системы (1) при  $t \geq a$ .

Рассуждая далее так, как и в случае локально липшицевых отображений  $f_k$ ,  $k = \overline{1, n}$ , и  $g_l$ ,  $l = \overline{1, m}$ , также приходим к противоречию.

Таким образом, необходимость соотношения (2) для осцилляции соответствующих решений системы уравнений (1) в случае компактных отображений  $f_k$ ,  $k = \overline{1, n}$ , и  $g_l$ ,  $l = \overline{1, m}$ , также обоснована.

Теорема 1 доказана.

**3. Комментарии ко второму и третьему условиям теоремы 1.** Из ограничений на  $E_1$  вытекает, что банахово пространство  $E$  можно представить в виде  $E = E_1 + Y$ , где  $Y$  — действительное одномерное подпространство пространства  $E$ . Пусть  $P_1$  — проектор на  $E_1$  параллельно  $Y$  и  $P_2$  — проектор на  $Y$  параллельно  $E_1$ .

Укажем условия, обеспечивающие выполнение условий 2 и 3 теоремы 1.

Предположим, что  $P_2 f_k(x) = P_2 f_k(P_2 x)$  и  $P_2 g_l(x) = P_2 g_l(P_2 x)$  для всех  $x \in E$ ;  $k = \overline{1, n}$ ,  $l = \overline{1, m}$ . Возьмем произвольный ненулевой элемент  $b \in Y$  и рассмотрим функции

$$\begin{aligned}
 \alpha_k(s) &= \|P_2 f_k(sb)\|, & \beta_k(s) &= \|P_2 f_k(-sb)\|, & k &= \overline{1, n}, \\
 \gamma_l(s) &= \|P_2 g_l(sb)\|, & \delta_l(s) &= \|P_2 g_l(-sb)\|, & l &= \overline{1, m},
 \end{aligned}$$

где  $s \in \mathbb{R}_+$ .

Условие 2 теоремы 1 выполняется, если, например, рассмотренные функции  $\alpha_k(s)$ ,  $\beta_k(s)$ ,  $\gamma_l(s)$  и  $\delta_l(s)$ ,  $k = \overline{1, n}$ ,  $l = \overline{1, m}$ , являются возрастающими на  $\mathbb{R}_+$ .

При этих же предположениях выполняется и условие 3 теоремы 1, если дополнительно сходятся несобственные интегралы



$$\int_1^{+\infty} \frac{dx}{\alpha_k(x)}, \quad \int_1^{+\infty} \frac{dx}{\beta_k(x)}, \quad k = \overline{1, n}, \quad \int_1^{+\infty} \frac{dx}{\gamma_l(x)}, \quad \int_1^{+\infty} \frac{dx}{\delta_l(x)}, \quad l = \overline{1, m}.$$

Заметим, что сходимость несобственного интеграла  $\int_{x_0}^{+\infty} \frac{dx}{v(x)}$ , где  $v(x)$  — непрерывная возрастающая на  $[x_0, +\infty)$  функция со значениями в  $(0, +\infty)$ , обеспечивает сходимость числового ряда

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{\Delta x_{n-1}}{v(x_n)}$$

для каждой неубывающей последовательности  $x_0, x_1, x_2, \dots$ , так как

$$\int_{x_{n-1}}^{x_n} \frac{dx}{v(x)} \geq \int_{x_{n-1}}^{x_n} \frac{dx}{v(x_n)} = \frac{\Delta x_{n-1}}{v(x_n)} \geq 0 \quad \forall n \geq 1$$

(это замечание улучшает признак Абеля и Дини [24, с. 290]).

4. Приложение теоремы 1 к дифференциальным уравнениям. Если  $q_l(t) \equiv 0$ ,  $l = \overline{1, m}$ , то в системе уравнений (1)  $g(t, x) \equiv 0$ . Поэтому в случае непрерывной на  $\mathbb{R}_+ \times E$  функции  $f(t, x)$ , как частный случай теоремы 1, можно получить утверждение об осцилляции относительно  $E_1$  решений дифференциального уравнения

$$\frac{d^2 x(t)}{dt^2} + f(t, x(t)) = 0, \quad t \geq 0. \quad (11)$$

**Теорема 2.** Пусть:

1)  $f(t, x) = \sum_{k=1}^n p_k(t) f_k(x)$ , где  $n \in \mathbb{N}$ ,  $p_k(t)$ ,  $k = \overline{1, n}$ , — непрерывные на  $\mathbb{R}_+$  ограниченные функции со значениями в  $\mathbb{R}_+$ ,  $f_k: E \rightarrow E$ ,  $k = \overline{1, n}$ , — компактные или локально липшицевые отображения, для которых  $f_k E_i \subset E_i$  для всех  $k = \overline{1, n}$  и  $i = \overline{1, 3}$ ;

2) для произвольных чисел  $t_0 \geq 0$  и множества  $\{x_1, x_2\} \subset E$  уравнение (11) имеет единственное определенное на  $\mathbb{R}_+$  решение  $x(t, t_0, x_1, x_2)$ , для которого  $x(t_0, t_0, x_1, x_2) = x_1$ ,  $x'(t_0, t_0, x_1, x_2) = x_2$ ;

3)  $\inf_{s \geq t \geq 0} \frac{\Phi(f_k(z(s)))}{\Phi(f_k(z(t)))} > 0$ ,  $k = \overline{1, n}$ , для всех  $z \in \Phi_2 \cup \Phi_3$ ;

4) несобственные интегралы

$$\int_0^{+\infty} \frac{d\Phi(z(t))}{\Phi(f_k(z(t)))}, \quad k = \overline{1, n},$$

сходятся для всех  $z \in \Phi_2 \cup \Phi_3$ .

Для того чтобы для произвольных  $(x_1, x_2) \in (E \times E) \setminus (E_1 \times E_1)$  решение  $x(t, 0, x_1, x_2)$  уравнения (11) было осциллирующим относительно подпространства  $E_1$ , необходимо и достаточно выполнение соотношения

$$\int_0^{+\infty} t \sum_{k=1}^n p_k(t) dt = +\infty.$$

**Замечание 1.** В условиях 3 и 4 теоремы 2 множества  $\Phi_k$ ,  $k = \overline{2, 3}$ , можно заменить множествами  $\Psi_k$ ,  $k = \overline{2, 3}$ , где  $\Psi_k$  — множество  $C^1$ -отображений  $z_k: \mathbb{R}_+ \rightarrow E_k$ ,  $k = \overline{2, 3}$ , для каждого из которых  $|\varphi(z_k(t))|$  — монотонная убывающая на  $\mathbb{R}_+$  функция. Частный случай теоремы 2, когда  $n = 1$  и отображение  $f$  локально липшицево, приведен автором в [25].

**Замечание 2.** Пусть  $E = \mathbb{R}$  и  $f(t, x) = p(t)x^{2m+1}$ , где  $p(t)$  — непрерывная неотрицательная на  $\mathbb{R}_+$  функция и  $m \in \mathbb{N}$ . Теорема 2 обобщает и усиливает теорему Аткинсона [10]: все решения уравнения (11), кроме нулевого, осциллируют тогда и только тогда, когда

$$\int_0^{+\infty} t p(t) dt = +\infty.$$

**5. Приложение теоремы 1 к разностным уравнениям.** Пусть в системе уравнений (1)  $T = \mathbb{N}$  и  $p_k(t) \equiv 0$ ,  $k = \overline{1, n}$ . Тогда  $f(t, x) \equiv 0$  и система (1) принимает вид

$$\begin{aligned} \frac{d^2 x(t)}{dt^2} &= 0, \quad t \in \mathbb{R}_+ \setminus \mathbb{N}, \\ \frac{dx(n+0)}{dt} - \frac{dx(n-0)}{dt} + g(n, x(n-0)) &= 0, \quad n \in \mathbb{N}, \\ x(n+0) &= x(n-0) = x(n), \quad n \in \mathbb{N}. \end{aligned} \tag{12}$$

Очевидно, что каждое решение этой системы уравнений кусочно-линейно,

$$\frac{dx(n+0)}{dt} = x(n+1) - x(n) = \Delta x(n)$$

и

$$\frac{dx(n-0)}{dt} = x(n) - x(n-1) = \Delta x(n-1), \quad n \in \mathbb{N}.$$

Поэтому

$$\Delta^2 x(n-1) + g(n, x(n)) = 0, \quad n \in \mathbb{N}, \tag{13}$$

где

$$\Delta^2 x(n-1) = \Delta x(n) - \Delta x(n-1) = x(n+1) - 2x(n) + x(n-1).$$

Система уравнений (1) тесно связана не только с дифференциальными уравнениями, как видно из пункта 4, но и с разностными уравнениями. Учитывая связь между системой уравнений (12) и разностным уравнением (13) и теорему 1, получаем условия осцилляции относительно  $E_1$  решений уравнения (13).

Обозначим через  $V_k$  множество отображений  $z_k: \mathbb{N} \rightarrow E_k$ ,  $k = \overline{2, 3}$ , для каждого из которых  $\Delta|\varphi(z_k(n))| \geq 0 \quad \forall n \in \mathbb{N}$ , и через  $x(n, x_1, x_2)$  — решение уравнения (13), удовлетворяющее условиям

$$x(1, x_1, x_2) = x_1, \quad x(2, x_1, x_2) = x_2.$$

**Теорема 3.** Пусть:

1)  $g(n, x) = \sum_{l=1}^m q_l(n) g_l(n)$ , где  $m \in \mathbb{N}$ ,  $q_l: \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}_+$ ,  $l = \overline{1, m}$ , — произвольные отображения с относительно компактными множествами значений,  $g_l: E \rightarrow E$ ,  $l = \overline{1, m}$ , — компактные или локально липшицевые отображения, для которых  $g_l E_i \subset E_i$  для всех  $l = \overline{1, m}$  и  $i = \overline{1, 3}$ ;

$$2) \inf_{p \geq n \geq 1} \frac{\varphi(g_l(z(p)))}{\varphi(g_l(z(n)))} > 0, \quad l = \overline{1, m}, \quad \text{для всех } z \in V_2 \cup V_3;$$

3) числовые ряды

$$\sum_{n=2}^{\infty} \frac{\Delta \varphi(z(n-1))}{\varphi(g_l(z(n)))}, \quad l = \overline{1, m},$$

сходятся для всех  $z \in V_2 \cup V_3$ .

Для того чтобы для произвольных  $(x_1, x_2) \in (E \times E) \setminus (E_1 \times E_1)$  решение  $x(n, x_1, x_2)$  уравнения (13) было осциллирующим относительно подпространства  $E_1$ , необходимо и достаточно выполнения соотношения

$$\sum_{n=1}^{\infty} \sum_{l=1}^m n q_l(n) = +\infty.$$

**Замечание 3.** Аналог теоремы 3 для разностных уравнений в банаховом пространстве приведен в [26].

**Замечание 4.** В теореме 3 отсутствует аналог условия 2 теоремы 2. Этот аналог, очевидно, имеет место, что вытекает из простоты системы уравнений (12) ( $f(t, x) \equiv 0$ ).

1. Слюсарчук В. Ю. Осциляція розв'язків диференціальних рівнянь з імпульсною дією в банаховому просторі // Конструктивні методи дослідження диференціальних рівнянь: Зб. наук. праць. — Київ: Ін-т математики НАН України, 1993. — С. 174 — 178.
2. Слюсарчук В. Ю. Достатні умови осциляції траєкторій імпульсних систем з нефіксованими моментами імпульсної дії // Інтегральні перетворення та їх застосування до крайових задач: Зб. наук. праць. — Київ: Ін-т математики НАН України, 1994. — С. 192 — 197.
3. Слюсарчук В. Ю. Необхідні і достатні умови осциляції розв'язків нелінійних імпульсних систем з мультиплікативно розділеною правою частиною // Укр. мат. журн. — 1995. — 47, № 3. — С. 381 — 389.
4. Халанай А., Векслер Д. Качественная теория импульсных систем. — М.: Мир, 1971. — 311 с.
5. Цыпкин Я. З., Попков Ю. С. Теория нелинейных импульсных систем. — М.: Наука, 1973. — 415 с.
6. Завалишин С. Т., Сесекин А. Н., Дрозденко С. Е. Динамические системы с импульсной структурой. — Свердловск: Сред.-Урал. изд-во, 1983. — 112 с.
7. Филиппов А. Ф. Дифференциальные уравнения с разрывной правой частью. — М.: Наука, 1985. — 224 с.
8. Самойленко А. М., Перестюк Н. А. Дифференциальные уравнения с импульсным воздействием. — Киев: Вища шк., 1987. — 288 с.
9. Sturm C. Sur les équations différentielles linéaires du second ordre // J. Math. Pura Appl. — 1836. — 1. — P. 106 — 186.
10. Atkinson F. V. On second order non-linear oscillations // Pacific J. Math. — 1955. — 5, № 1. — P. 643 — 647.
11. Bihari I. Oscillation and monotonicity theorems concerning non-linear differential equations of the second order // Acta Math. Acad. Sci. Hungar. — 1958. — 9, № 1, 2. — P. 83 — 104.

12. *Belohorec Š.* Oscilatorické riešnia istej nelineárnej diferencielnej rovnice druhého radu // *Mat.-fys. časop.* – 1961. – 11. – S. 250 – 255.
13. *Кондратьев В. А.* О колеблемости решений уравнения  $y^{(n)} + p(x)y = 0$  // *Тр. Моск. мат. о-ва.* – 1961. – 10. – С. 419 – 436.
14. *Кизурадзе И. Т.* Некоторые сингулярные краевые задачи для обыкновенных дифференциальных уравнений. – Тбилиси: Тбилис. ун-т, 1975. – 352 с.
15. *Шевело В. Н.* Осцилляция решений дифференциальных уравнений с отклоняющимся аргументом. – Киев: Наук. думка, 1978. – 155 с.
16. *Шарковский А. Н., Майстренко Ю. Л., Романенко Е. Ю.* Разностные уравнения и их приложения. – Киев: Наук. думка, 1986. – 280 с.
17. *Кизурадзе И. Т., Чантурия Т. А.* Асимптотические свойства решений неавтономных обыкновенных дифференциальных уравнений. – М.: Наука, 1990. – 432 с.
18. *Слюсарчук В. Е.* Усиление теоремы Клезера о нулях решений уравнения  $y'' + p(x)y = 0$  // *Укр. мат. журн.* – 1996. – 48, № 4. – С. 520 – 524.
19. *Domshlak Y., Stavroulakis I. P.* Oscillation of first-order delay differential equations in a critical case // *Appl. Anal.* – 1996. – 61. – P. 359 – 371.
20. *Diblik J.* Positive and oscillations solutions of differential equations with delay in critical case // *J. Comp. and Appl. Math.* – 1998. – 88. – P. 185 – 202.
21. *Ушаков Р. П., Хацет В. І.* Опуклі функції та нерівності. – Київ: Вища шк., 1986. – 112 с.
22. *Колмогоров А. Н., Фомин С. В.* Элементы теории функций и функционального анализа. – М.: Наука, 1968. – 496 с.
23. *Ниренберг Л.* Лекции по нелинейному функциональному анализу. – М.: Мир, 1977. – 232 с.
24. *Фихтенгольц Г. М.* Курс дифференциального и интегрального исчисления. Т. 2. – М.: Наука, 1966. – 800 с.
25. *Слюсарчук В. Ю.* Осцилляция розв'язків диференціальних рівнянь в банаховому просторі // *Матеріали міжн. мат. конф., присвяченої пам'яті Ганса Гана.* – Чернівці, 1995. – С. 269 – 275.
26. *Слюсарчук В. Ю.* Осцилляция розв'язків різницевого рівняння  $\Delta^2 x(n) + \sum_{k=1}^m p_k(n)g_k(x(n)) = 0$  в банаховому просторі // *Системи еволюційних рівнянь з післядією: Зб. наук. праць.* – Київ: Ін-т математики НАН України, 1995. – С. 98 – 102.

Получено 21.03.96.  
после доработки — 20.07.98