

В. Н. Павленко, Р. С. Искаков (Челябин. ун-т)

НЕПРЕРЫВНЫЕ АППРОКСИМАЦИИ РАЗРЫВНЫХ НЕЛИНЕЙНОСТЕЙ ПОЛУЛИНЕЙНЫХ УРАВНЕНИЙ ЭЛЛИПТИЧЕСКОГО ТИПА*

We obtain new variational principles of the existence of strong and semiregular solutions of principal boundary-value problems for elliptic-type second order equations with discontinuous nonlinearity. We study the problem of proximity between the solution sets of approximating problem with nonlinearity continuous in phase variable and initial boundary-value problem with discontinuous nonlinearity.

Одержані нові варіаційні принципи існування сильних і напівправильних розв'язків основних краївих задач для рівнянь еліптичного типу другого порядку з розривною не лінійністю. Вивчається проблема близькості множин розв'язків апроксимуючої задачі з неперервною за фазовою змінною не лінійністю і розв'язків вихідної краївої задачі з розривною не лінійністю.

Краевые задачи для уравнений в частных производных с разрывными нелинейностями часто возникают при рассмотрении идеализированных распределенных систем с непрерывными нелинейностями, которые содержат участки быстрого роста по фазовой переменной. При этом удобно считать, что непрерывные нелинейности зависят от малого параметра ε , а идеализация возникает как предел при $\varepsilon \rightarrow 0$. В этом случае важен анализ близости множеств решений аппроксимирующей задачи и решений предельной краевой задачи. На необходимость таких исследований указано в [1].

В данной работе рассматриваются основные краевые задачи для уравнений эллиптического типа второго порядка с ограниченной разрывной нелинейностью. Получены новые вариационные принципы существования сильных и полуправильных решений [2] для таких задач. С каждой краевой задачей естественным образом связываются функционал J и функциональное пространство X , на котором он определен, и доказывается существование $u_0 \in X$, для которого $J(u_0) = \inf_X J(u)$, причем любое такое u_0 является сильным или полуправильным решением соответствующей краевой задачи в зависимости от характера ограничений на точки разрыва нелинейной части уравнения.

Заметим, что для задачи Дирихле более общие предложения были ранее установлены В. Н. Павленко [3, 4]. К. С. Chang [5] применил вариационное исчисление Кларка для локально липшицевых функций к доказательству существования сильных решений задачи Дирихле для уравнений эллиптического типа второго порядка с разрывной нелинейностью. В [6] им были получены топологическими методами теоремы существования сильных решений основных краевых задач для таких уравнений. В данной статье по сравнению с результатами К. С. Chang ослаблены ограничения на разрывы нелинейности, входящей в уравнение.

Проблема близости множеств решений аппроксимирующей задачи и решений задачи-идеализации обсуждается в случае, когда все разрывы нелинейного члена предельного уравнения по фазовой переменной лежат на объединении конечного числа фиксированных гладких поверхностей S_i , $i = \overline{1, N}$. При этом для каждой поверхности S_i можно так выбрать окрестность U_i , что множества U_i , $i = \overline{1, N}$, попарно не пересекаются. Рассматривается аппроксимирующая последовательность каратеодориевых функций $(g_n(x, u))$ для нелинейности $g(x, u)$ предельного уравнения такая, что $g_n(x, u) = g(x, u)$ вне объединения ε_n -окрестностей поверхностей S_i , $i = \overline{1, N}$ ($\varepsilon_n \rightarrow 0$ при $n \rightarrow \infty$). Последова-

*Выполнена при финансовой поддержке Международной соросовской программы образования в области точных наук (грант № d13).

тельность $(g_n(x, u))$ предполагается равномерно ограниченной по n и фазовой переменной u . При достаточно общих предположениях относительно точек разрыва $g(x, u)$ по u доказывается, что если u_n — сильное решение аппроксимирующей задачи, доставляющее абсолютный минимум функционалу соответствующей краевой задачи, то последовательность (u_n) содержит подпоследовательность, сходящуюся в равномерной метрике к некоторому полуправильному решению предельной краевой задачи, на котором функционал этой задачи достигает нижней грани на всем пространстве. В частности, если функционал предельной краевой задачи достигает своей нижней грани на всем пространстве только в одной точке u_0 , то $u_n \rightarrow u_0$ в равномерной метрике. Близка по тематике к данному исследованию совместная статья М. А. Красносельского и А. В. Покровского [7], посвященная вопросу существования корректных полуправильных решений задачи Дирихле для уравнений эллиптического типа с разрывной ограниченной нелинейностью, удовлетворяющей одностороннему условию Липшица.

1. Формулировка основных результатов. В ограниченной области $\Omega \subset \mathbb{R}^m$ с границей Γ класса $C_{2,\alpha}$, $0 < \alpha < 1$ [8, с. 23], рассматривается уравнение эллиптического типа

$$Lu(x) \equiv - \sum_{i,j=1}^m (a_{ij}(x)u_{x_i})_{x_j} + c(x)u(x) = -g(x, u(x)), \quad x \in \Omega, \quad (1)$$

совместно с одним из следующих условий:

$$u(x)|_{\Gamma} = 0, \quad (2)$$

$$\partial u / \partial n_L(x) \equiv \sum_{i,j=1}^m a_{ij}(x)u_{x_i} \cos(n, x_j)|_{\Gamma} = 0, \quad (3)$$

$$\partial u / \partial n_L(x) + \sigma(x)u(x)|_{\Gamma} = 0, \quad (4)$$

функция $\sigma \in C_{1,\alpha}(\Gamma)$ неотрицательная и не равна тождественно нулю, n — внешняя нормаль к границе Γ , $\cos(n, x_j)$, $j = \overline{1, m}$, — направляющие косинусы нормали n . Предполагается, что коэффициенты $a_{ij} \in C_{1,\alpha}(\bar{\Omega})$, $i, j \in \{1, 2, \dots, m\}$, удовлетворяют условию равномерной эллиптичности

$$\sum_{i,j=1}^m a_{ij}\xi_i\xi_j \geq \chi|\xi|^2 \quad \forall \xi = (\xi_1, \dots, \xi_m) \in \mathbb{R}^m \quad (5)$$

при любом $x \in \Omega$, где χ — положительная константа, $a_{ij}(x) = a_{ji}(x)$ на Ω , $c \in C_{0,\alpha}(\bar{\Omega})$, функция $g: \Omega \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ борелева (mod 0) [9, с. 157] и для почти всех $x \in \Omega$ сечение $g(x, \cdot)$ имеет разрывы только первого рода, $g(x, u) \in [g_-(x, u), g_+(x, u)]$, $g_-(x, u) = \min\{g(x, u-), g(x, u+)\}$, $g_+(x, u) = \max\{g(x, u-), g(x, u+)\}$, $g(x, u+) = \lim_{s \rightarrow +0} g(x, u+s)$, $g(x, u-) = \lim_{s \rightarrow +0} g(x, u-s)$.

Определение 1. Сильным решением задачи (1) с одним из краевых условий (2) – (4) называется функция $u \in W_q^2(\Omega)$, $q > 1$, удовлетворяющая для почти всех $x \in \Omega$ уравнению (1) и почти всюду на Γ одному из краевых условий (2) – (4).

Определение 2. Сильное решение u задачи (1) с одним из краевых условий (2) – (4) называется полуправильным решением этой задачи, если для почти всех $x \in \Omega$ значение $u(x)$ является точкой непрерывности функции $g(x, \cdot)$.

Определение 3. Будем говорить, что для уравнения (1) выполнено А-условие (A1-условие), если существует конечное или счетное семейство поверх-

ностей $\{S_i, i \in I\}$ в \mathbf{R}^{m+1} , $S_i = \{(x, u) \in \mathbf{R}^{m+1} \mid u = \varphi_i(x), x \in \Omega\}$, $\varphi_i \in W_{1,\text{loc}}^2(\Omega)$ таких, что для почти всех $x \in \Omega$ неравенство $g(x, u-) < g(x, u+)$ влечет существование $i \in I$, для которого $u = \varphi_i(x)$ и $(L\varphi_i(x) + g(x, \varphi_i(x)+))(L\varphi_i(x) + g(x, \varphi_i(x)-)) > 0$ (либо $(L\varphi_i(x) + g(x, \varphi_i(x)+))(L\varphi_i(x) + g(x, \varphi_i(x)-)) < 0$, либо $L\varphi_i(x) + g(x, \varphi_i(x)) = 0$).

Теорема 1. Предположим, что:

1) для уравнения (1) выполнено А-условие (A1-условие);

2) при почти всех $x \in \Omega$

$$|g(x, u)| \leq a(x) \quad \forall u \in \mathbf{R}, \quad (6)$$

где $a \in L_q(\Omega)$, $q > n/2$;

3) коэффициент $c(x)$ оператора L неотрицателен, а в случае задачи Неймана, кроме того, не равен тождественно нулю на Ω ;

Тогда существует $u \in X$ такое, что $J(u) = \inf_X J(v)$, где

$$\begin{aligned} J(v) = & \int\limits_{\Omega} dx \int\limits_0^{v(x)} g(x, \tau) d\tau + \sum\limits_{i,j=1}^m \int\limits_{\Omega} a_{ij} v_{x_i} v_{x_j} dx + \\ & + \int\limits_{\Omega} c(x) v^2(x) dx + \int\limits_{\Gamma} \hat{\sigma}(s) v^2(s) ds, \end{aligned}$$

$X = \overset{\circ}{W}_2^1(\Omega)$ для задачи Дирихле, $X = W_2^1(\Omega)$ для второй и третьей краевых задач, $\hat{\sigma}(s) \equiv 0$ на Γ для первой и второй краевых задач и $\hat{\sigma}(s) = \sigma$ для задачи (1) – (4). При этом любое такое и принадлежит пространству $W_q^2(\Omega)$ и является полуправильным (сильным) решением соответствующей краевой задачи.

Далее будем предполагать, что функция $g(x, u)$ в уравнении (1) имеет следующую структуру. Пусть функции $\varphi_1, \dots, \varphi_N \in C_{2,0}(\Omega)$ и $\varphi_i(x) < \varphi_{i+1}(x)$ на Ω для любого $i = \overline{1, N-1}$ и для некоторого $\varepsilon > 0$ множества $G_i = \{(x, u) \in \mathbf{R}^{m+1} \mid |u - \varphi_i(x)| < \varepsilon\}$, $i = \overline{1, N}$, попарно не пересекаются. Для почти всех $x \in \Omega$ функция $g(x, u) = f_i(x, u)$, если $u \in (\varphi_i(x), \varphi_{i+1}(x))$, $i = \overline{1, N-1}$, $g(x, u) = f_0(x, u)$ при $u < \varphi_1(x)$ и $g(x, u) = f_N(x, u)$ при $u > \varphi_N(x)$, где $f_i(x, u)$ — каратеодориевы функции на $\Omega \times \mathbf{R}$; кроме того, $g(x, \varphi_i(x)) \in [f_{i-1}(x, \varphi_i(x)), f_i(x, \varphi_i(x))]$, $i = \overline{1, N}$. Заметим, что $g(x, \varphi_i(x)-) = f_{i-1}(x, \varphi_i(x))$, $g(x, \varphi_i(x)+) = f_i(x, \varphi_i(x))$ почти всюду на Ω , $i = \overline{1, N}$. Потребуем также, чтобы для g было выполнено условие 2 теоремы 1, а для коэффициента $c(x)$ оператора L — условие 3 этой теоремы.

Для уравнения (1) рассмотрим аппроксимирующую последовательность уравнений вида

$$Lu(x) + g_s(x, u(x)) = 0, \quad x \in \Omega, \quad (1s)$$

$s \in \mathbf{N}$: $s > \varepsilon^{-1}$, где $g_s(x, u)$ — каратеодориева функция на $\Omega \times \mathbf{R}$, равная $g(x, u)$ вне $\bigcup_{i=1}^N G_i(s^{-1})$ и такая, что для почти всех $x \in \Omega$

$$|g_s(x, u)| \leq a_1(x) \quad \forall u \in \mathbf{R}, \quad (6s)$$

$a_1 \in L_q(\Omega)$ и не зависит от s , q — то же, что и в оценке (6) для функции $g(x, u)$. Заметим, что такие аппроксимирующие последовательности (g_s) для g

существуют. Краевой задаче (1s), $s > \varepsilon^{-1}$, с одним из краевых условий (2) – (4) сопоставим функционал $J_s(v)$, определенный на пространстве X как функционал $J(v)$ при формулировке теоремы 1 с заменой g на g_s . Для каждого $s > \varepsilon^{-1}$ функция $u_s \in X$ определяется из условия $J_s(u_s) = \inf_X J_s(v)$. В силу теоремы 1 такое u_s существует, принадлежит $W_q^2(\Omega)$ и является сильным решением задачи (1s) с одним из краевых условий (2) – (4).

Теорема 2. Предположим, что:

- 1) для почти всех $x \in \Omega$ неравенство $f_{i-1}(x, \varphi_i(x)) < f_i(x, \varphi_i(x))$ для некоторого $1 \leq i \leq N$ влечет $(L\varphi_i(x) + f_{i-1}(x, \varphi_i(x))) (L\varphi_i(x) + f_i(x, \varphi_i(x))) > 0$;
- 2) для почти всех $x \in \Omega$

$$|f_i(x, u)| \leq a(x) \quad \forall u \in [\varphi_i(x), \varphi_{i+1}(x)], \quad i = \overline{1, N-1},$$

$$|f_0(x, u)| \leq a(x) \quad \forall u < \varphi_1(x),$$

$$|f_N(x, u)| \leq a(x) \quad \forall u > \varphi_N(x),$$

где $a \in L_q(\Omega)$, $q > n/2$;

3) выполнено условие 3 теоремы 1.

Тогда последовательность (u_s) решений аппроксимирующих задач (1s) с одним из краевых условий (2) – (4), построенная выше, является минимизирующей последовательностью для функционала J на X [10, с. 137] и содержит подпоследовательность, сходящуюся в $C(\bar{\Omega})$ к полуправильному решению u_0 предельной задачи (1) с одним из краевых условий (2) – (4), для которого $J(u_0) = \inf_X J(v)$. Если $u_0 \in X$, удовлетворяющая последнему равенству, только одна, то $u_s \rightarrow u_0$ в $C(\bar{\Omega})$.

2. Вариационные принципы существования сильных и полуправильных решений краевых задач.

Определение 4 [10, с. 253]. Оператор $T: E \rightarrow E^*$ (E — вещественное ба-нахово пространство) называется квазипотенциальным, если существует функционал $f: E \rightarrow \mathbf{R}$ такой, что для любых $x, h \in E$

$$f(x+h) - f(x) = \int_0^1 (T(x+th), h) dt.$$

При этом f будем называть квазипотенциалом оператора T (через (y, x)) обозначается значение функционала $y \in E^*$ на элементе $x \in E$).

Доказательство теоремы 1 базируется на следующем общем вариационном принципе В. Н. Павленко.

Теорема 3 [11, с. 16]. Предположим, что:

1) X, Y, Y_1 — вещественные ба-наховы пространства, причем пространства X, Y рефлексивные, X компактно вложено в Y и непрерывно в Y_1 , P, P_1 — операторы вложения X в Y и Y_1 соответственно;

2) оператор $T_1: X \rightarrow X^*$ квазипотенциальный, монотонный и радиально непрерывный [12, с. 79] на X ;

3) оператор $T_2: Y_1 \rightarrow Y^*$ ограниченный (т. е. ограниченные множества из Y_1 переводят в ограниченные в Y^*) и отображение $P^* T_2 P_1$ квазипотенциально;

4) квазипотенциал f оператора $T = T_1 + P^* T_2 P_1$ удовлетворяет условию

$$\lim_{\|x\| \rightarrow +\infty} f(x) = +\infty.$$

Тогда существует $u \in X$ такой, что $f(u) = \inf_X f(z)$ и любое такое u удовлетворяет включению

$$-T_1 u \in P^*(ST_2)(P_1 u). \quad (7)$$

Здесь ST_2 — секвенциальное замыкание оператора T_2 [13], значение $ST_2 u$, $u \in Y_1$, которого совпадает с замкнутой выпуклой оболочкой в Y^* множества всех слабо предельных точек в Y^* последовательностей вида $(T_2 u_n)$, где $u_n \rightarrow u$ в Y_1 .

Схема доказательства теоремы 1 следующая: вначале с помощью теоремы 3 устанавливается существование $u \in X$ такого, что $Ju = \inf_X J(v)$, где банаово пространство X и функционал J такие же, как и в формулировке теоремы 1. Согласно теореме 3 любое такое u удовлетворяет включению (7), в котором операторы $T_1: X \rightarrow X^*$ и $T_2: Y \rightarrow Y^*$, $Y_1 = Y = L_p(\Omega)$, $p = q/(q-1)$, q — из условия 2 теоремы 1, определяются равенствами

$$(T_1 w, v) = \sum_{i,j=1}^m \int_{\Omega} a_{ij} w_{x_i} v_{x_j} dx + \int_{\Gamma} \hat{\sigma}(s) v(s) w(s) ds + \int_{\Omega} c(x) v(x) w(x) dx \quad \forall w, v \in X, \quad (8)$$

$$T_2 v = g(x, v(x)) \quad \forall v \in Y. \quad (9)$$

Как показано в [14], для произвольного $v \in Y$ значение

$$ST_2 v = \{z: \Omega \rightarrow \mathbf{R} \mid z \text{ — измерима на } \Omega, \\ z(x) \in [g(x, v(x)), g(x, v(x))] \text{ для п. в. } x \in \Omega\}.$$

Поэтому из (7) следует существование измеримой на Ω функции $z: \Omega \times \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}$ такой, что $z(x) \in [g(x, u(x)), g(x, u(x))]$ почти всюду на Ω , и

$$(T_1 u, v) = - \int_{\Omega} z(x) v(x) dx \quad \forall v \in X.$$

Заметим, что из условия 2 теоремы 1 функция $z \in L_q(\Omega)$. Отсюда, применяя априорные оценки Агмона — Дуглиса — Ниренберга (L_p -теория) [15, с. 133] с учетом однозначной разрешимости в $C_{2,\alpha}(\overline{\Omega})$ основных краевых задач для уравнения $Lu = f$, $f \in C_{0,\alpha}(\overline{\Omega})$ [8, с. 165], получаем, что $u \in W_q^2(\Omega)$ и является сильным решением соответствующей краевой задачи для уравнения

$$Lu(x) = -z(x), \quad x \in \Omega.$$

Последнее равносильно включению

$$-Lu(x) \in [g(x, u(x)), g(x, u(x))] \text{ почти всюду на } \Omega. \quad (10)$$

Для завершения доказательства теоремы 1 остается показать, что u является полуправильным (сильным) решением уравнения (1). Для этого используется А- (A1-) условие и то, что u является минимизатором J на X .

Доказательство теоремы 1. С краевой задачей (1) с одним из краевых условий (2) — (4) связаны операторы $T_1: X \rightarrow X^*$, $T_2: Y \rightarrow Y^*$ и функционал $J: X \rightarrow \mathbf{R}$, построенные выше. Проверим выполнение всех условий теоремы 3 с $Y_1 = Y$, $P_1 = P$ и $f = J$. Из теоремы вложения Кондрашева [16, с. 106] заключаем о компактности вложения $W_2^1(\Omega)$ в $L_p(\Omega)$, $q/(q-1)$, поскольку $q > n/2$.

Оператор $T_1 : X \rightarrow X^*$ — линейный ограниченный и самосопряженный. Из этого следует, что функционал $J_1(u) = 2^{-1}(T_1 u, u)$ является его потенциалом [10, с. 63]. Кроме того, существует положительная константа M такая, что

$$J_1(v) \geq M\|v\|^2 \quad \forall v \in X \quad (11)$$

($\|\cdot\|$ — норма в X). Действительно, в случае задачи Дирихле

$$J_1(v) \geq \chi \sum_{i,j=1}^m \int_{\Omega} v_{x_i}^2 dx = \chi\|v\|^2 \quad \forall v \in X,$$

где χ — константа равномерной эллиптичности оператора L в (5). Для задачи Неймана

$$J_1(v) \geq \chi \left(\sum_{i,j=1}^m \int_{\Omega} v_{x_i}^2 dx + \int_{\Omega} \frac{c(x)}{\chi} v^2(x) dx \right) = \chi\|v\|_1^2 \quad \forall v \in X,$$

причем в силу условия 3 теоремы 1 норма $\|\cdot\|_1$ эквивалентна норме в $W_2^1(\Omega)$ [17, с. 156], из чего заключаем о справедливости (11) с подходящим выбранной константой $M > 0$. Наконец, для третьей краевой задачи

$$\begin{aligned} J_1(v) &\geq \chi \sum_{i,j=1}^m \int_{\Omega} v_{x_i}^2 dx + \int_{\Gamma} \sigma(s) v^2(s) ds \geq \\ &\geq \min\{\chi, 1\} \left(\sum_{i,j=1}^m \int_{\Omega} v_{x_i}^2 dx + \int_{\Gamma} \sigma(s) v^2(s) ds \right) = \min\{\chi, 1\}\|v\|_2^2 \quad \forall v \in X, \end{aligned}$$

что влечет (11) с некоторой положительной константой M , так как из $\sigma(s) \geq 0$ ($\sigma \in C_{1,\alpha}$) и $\sigma \not\equiv 0$ на Γ следует эквивалентность нормы $\|\cdot\|_2$ норме в $W_2^1(\Omega)$ [17, с. 156]. Из условия 2 теоремы 1 следует оценка

$$\|T_2 v\|_{L_q(\Omega)} = \left(\int_{\Omega} |g(x, v(x))|^q dx \right)^{1/q} \leq \|a\|_{L_q(\Omega)} \quad \forall v \in L_p(\Omega)$$

и, значит, $T_2 : Y \rightarrow Y^*$ ограничен на Y . Так же, как в [18], доказывается, что

$$J_2(v) = \int_{\Omega} dx \int_0^{v(x)} g(x, s) ds$$

— квазипотенциал оператора $P^* T_2 P$ на X . Поскольку для любого $v \in X$

$$|J_2(v)| \leq \int_{\Omega} a(x) |v(x)| dx \leq k\|v\|$$

(постоянная k равна произведению $\|a\|_{L_q(\Omega)}$ на норму оператора вложения X в $L_q(\Omega)$), то

$$J(v) = J_1(v) + J_2(v) \geq M\|v\|^2 - k\|v\| \quad \forall v \in X$$

и, следовательно,

$$\lim_{\|v\| \rightarrow +\infty} J(v) = +\infty.$$

Таким образом, выполнены все условия теоремы 3, из чего заключаем, что существует $u \in X$, для которого $Ju = \lim_X J(v)$, и любое такое u удовлетворяет включению (7) с $P_1 = P$. Как показано выше, функция u , на которой функционал J достигает своей нижней грани на X , удовлетворяет соответ-

ствующим граничным условиям и включению (10). Для завершения доказательства теоремы 1 остается показать, что u является полуправильным (сильным) решением уравнения (1), если для него выполнено А- (A1-) условие. Функции $u(x)$ поставим в соответствие два множества:

$$\Omega_H = \{x \in \Omega \mid u(x) — точка непрерывности $g(x, \cdot)\}$$$

$$\Omega_P = \{x \in \Omega \mid g(x, u(x)-) \neq g(x, u(x)+)\}.$$

Эти множества не пересекаются и их объединение с точностью до множества меры нуль совпадает с Ω . Если $x \in \Omega_H$, то $[g_-(x, u(x)), g_+(x, u(x))] = \{g(x, u(x))\}$, и, значит, почти всюду на Ω_H $u(x)$ удовлетворяет уравнению (1). Пусть

$$\Omega_1 = \{x \in \Omega \mid g(x, u(x)-) > g(x, u(x)+)\},$$

$$\Omega_2 = \{x \in \Omega \mid g(x, u(x)-) < g(x, u(x)+)\}.$$

Тогда $\Omega_P = \Omega_1 \cup \Omega_2$ и $\Omega_1 \cap \Omega_2 = \emptyset$. Покажем, что $\text{mes } \Omega_1 = 0$. Допустим противное, тогда отлична от нуля мера одного из множеств:

$$\Omega_{11} = \{x \in \Omega \mid Lu(x) + g(x, u(x)+) \geq 0\},$$

$$\Omega_{12} = \{x \in \Omega \mid Lu(x) + g(x, u(x)+) < 0\}.$$

Пусть $\text{mes } \Omega_{11} \neq 0$. Поскольку $g(x, u(x)-) > g(x, u(x)+)$ на Ω_1 , то $Lu(x) + g(x, u(x)-) > 0$ на Ω_{11} , и, значит, мера множества

$$\{x \in \Omega \mid Lu(x) + g(x, u(x)-) > 0\}$$

не равна нулю. Следовательно, для некоторого $\varepsilon > 0$ ненулевой будет мера множества

$$\Omega_{11}(\varepsilon) = \{x \in \Omega \mid Lu(x) + g(x, u(x)-) > \varepsilon\}.$$

Так как $Lu(x)$ и $\psi(x) = \max \{|g(x, u(x)-)|, |g(x, u(x)+)|\}$ суммируемы на Ω , то существует $\delta > 0$ такое, что для любого измеримого подмножества $E \subset \Omega$ с $\text{mes } E < \delta$ верны неравенства [17, с. 61]

$$\int_E |Lu(x)| dx < \varepsilon \text{mes } \Omega_{11}(\varepsilon)/8, \quad \int_E \psi(x) dx < \varepsilon \text{mes } \Omega_{11}(\varepsilon)/8.$$

Для измеримого множества $\Omega_{11}(\varepsilon) \subset \Omega$ найдутся замкнутое множество $F \subset \Omega_{11}(\varepsilon)$ и открытое множество $G: F \subset G$ с $\bar{G} \subset \Omega$ такие, что $\text{mes } F > \text{mes } \Omega_{11}(\varepsilon)/2$ и $\text{mes } (G \setminus F) < \delta$ [19]. Существует функция $h \in C_\infty(\bar{\Omega})$, равная единице на F , нулю вне G и удовлетворяющая неравенству $0 \leq h(x) \leq 1$ на $G \setminus F$ [20, с. 805]. Заметим, что $h \in W_q^2(\Omega) \cap \dot{W}_2^1(\Omega)$. Поскольку J — квазипотенциал оператора $T = T_1 + P^* T_2 P$, u — минимизатор J на X и $h \in X$, то для любого $t > 0$

$$0 \leq (J(u + t(-h)) - Ju)/t = \int_0^1 (T(u + \tau t(-h)), -h) d\tau.$$

Переходя к пределу при $t \rightarrow +0$, получаем

$$\begin{aligned} 0 \leq T_1(u, -h) + \int_0^1 dt \int_{\Omega} \left(\lim_{s \rightarrow +0} g(x, u(x) - sh(x))(-h(x)) \right) dx = \\ = \int_{\Omega} \left(Lu(x) + \lim_{s \rightarrow +0} g(x, u(x) - sh(x)) \right) (-h(x)) dx \leq \end{aligned}$$

$$\leq - \int_F (Lu(x) + g(x, u(x)-)) dx + \int_{G \setminus F} (|Lu(x)| + \psi(x)) dx <$$

$$< -\varepsilon \operatorname{mes} F + \varepsilon \operatorname{mes} \Omega_{11}(\varepsilon)/4 < -\varepsilon \operatorname{mes} \Omega_{11}(\varepsilon)/2 + \varepsilon \operatorname{mes} \Omega_{11}(\varepsilon)/4 < 0.$$

(Пределный переход под знаком интеграла возможен в силу теоремы Лебега [17, с. 57].)

Полученное противоречие доказывает, что $\operatorname{mes} \Omega_{11}(\varepsilon) = 0$. Аналогично, если $\operatorname{mes} \Omega_{12}(\varepsilon) \neq 0$, то существует $\varepsilon > 0$, для которого мера множества

$$\Omega_{12}(\varepsilon) = \{x \in \Omega \mid Lu(x) + g(x, u(x)) < \varepsilon\}$$

не равна нулю. Из суммируемости $Lu(x)$ и $\psi(x)$ следует существование $\delta > 0$ такого, что для любого измеримого подмножества $E \subset \Omega$ с $\operatorname{mes} E < \delta$ выполняются неравенства

$$\int_E |Lu(x)| dx < \varepsilon \operatorname{mes} \Omega_{12}(\varepsilon)/8, \quad \int_E \psi(x) dx < \varepsilon \operatorname{mes} \Omega_{12}(\varepsilon)/8.$$

Для множества $\Omega_{12}(\varepsilon)$ найдутся замкнутое множество $F \subset \Omega_{12}(\varepsilon)$ и открытое множество $G: F \subset G \subset \bar{G} \subset \Omega$ такие, что $\operatorname{mes} F > \operatorname{mes} \Omega_{12}(\varepsilon)/2$ и $\operatorname{mes}(G \setminus F) < \delta$. Пусть функция $h \in C_\infty(\bar{\Omega})$, равна единице на F , нулю вне G и $0 \leq h(x) \leq 1$ на $G \setminus F$. Тогда $h \in W_q^2(\Omega) \cap \dot{W}_2^1(\Omega)$ и для любого $t > 0$

$$0 \leq (J(u+th) - Ju)/t = \int_0^1 (T(u+\tau th), h) d\tau,$$

из чего, по аналогии со случаем $\operatorname{mes} \Omega_{11} \neq 0$, получаем

$$0 \leq \lim_{t \rightarrow +0} \frac{J(u+th) - Ju}{t} < -\varepsilon \operatorname{mes} \Omega_{12}(\varepsilon)/4.$$

Отсюда следует, что $\operatorname{mes} \Omega_{12} = 0$. Если выполнено A1-условие для уравнения (1), то для почти всех $x \in \Omega$ либо $Lu(x) + g(x, u(x)) = 0$, либо для некоторого $i \in I$ значение $u(x)$ равно $\varphi_i(x)$ и $(L\varphi_i(x) + g(x, \varphi_i(x)+))(L\varphi_i(x) + g(x, \varphi_i(x)-)) > 0$. Последнее неравенство равносильно тому, что $-L\varphi_i(x) \notin [g_-(x, \varphi_i(x)), g_+(x, \varphi_i(x))]$. Если предположить, что мера множества

$$\{x \in \Omega_2 \mid Lu(x) \neq g(x, u(x))\}$$

отлична от нуля, то поскольку I не более чем счетно, найдется $i \in I$, для которого не равна нулю мера множества

$$\omega = \{x \in \Omega_2 \mid u(x) = \varphi_i(x), -L\varphi_i(x) \notin [g_-(x, \varphi_i(x)), g_+(x, \varphi_i(x))]\}.$$

Так как $Lu(x) = L\varphi_i(x)$ почти всюду на ω [21, с. 151], то почти всюду на ω функция $u(x)$ не удовлетворяет включению (10). Получено противоречие. Таким образом, $u(x)$ является сильным решением уравнения (1). Если для уравнения (1) выполнено A-условие, то, как видно из приведенных выше рассуждений, $\operatorname{mes} \Omega_2 = 0$, и, следовательно, $u(x)$ — полуправильное решение уравнения (1). Теорема 1 доказана полностью.

3. Доказательство теоремы 2. Далее пользуемся обозначениями, введенными в п. 1. Функция $g(x, u)$ в уравнении (1) совпадает с каратеодориевой функцией $f_i(x, u)$ для почти всех $x \in \Omega$ и $u \in (\varphi_i(x), \varphi_{i+1}(x))$, $i = \overline{1, N-1}$; $g(x, u) = f_0(x, u)$, если $u < \varphi_1(x)$; $g(x, u) < f_N(x, u)$ при $u > \varphi_N(x)$ ($f_0(x, u)$, $f_N(x, u)$ также каратеодориевы функции). Поскольку $g(x, \varphi_i(x)-) = f_{i-1}(x, \varphi_i(x))$, $g(x, \varphi_i(x)+) = f_i(x, \varphi_i(x))$, то из условия 1 теоремы 2 заключаем, что

для уравнения (1) выполнено А-условие. В силу условия 2 теоремы 2 для $g(x, u)$ верна оценка

$$|g(x, u)| \leq a(x) \quad \forall u \in \mathbf{R} \text{ и почти всех } x \in \Omega$$

(предполагается, что $g(x, \varphi_i(x)) \in [f_{i-1}(x, \varphi_i(x)), f_i(x, \varphi_i(x))]$, $i = \overline{1, N}$, почти всюду на Ω). Из теоремы 1 следует существование $u \in X$ такого, что $J(u) = \inf_X J(v)$ и любое такое u является полуправильным решением соответствующей краевой задачи. Это же заключение справедливо и для аппроксимирующих задач с $s > \varepsilon^{-1}$ при учете наличия оценки (6s) для аппроксимирующей нелинейности $g_s(x, u)$. Пусть $s > \varepsilon^{-1}$, $u_s \in X$ и удовлетворяет равенству $J_s(u_s) = \inf_X J_s(v)$ (согласно теореме 1 отсюда следует, что $u_s \in W_q^2(\Omega)$ и является сильным решением соответствующей аппроксимирующей краевой задачи).

Докажем существование постоянной $C > 0$ такой, что

$$|J_s(v) - J(v)| \leq C/s \quad \forall v \in X, \quad s > \varepsilon^{-1}. \quad (12)$$

Для $v \in X$ и $s > \varepsilon^{-1}$ имеем

$$\begin{aligned} |J_s(v) - J(v)| &= \left| \int_{\Omega} dx \int_0^{v(x)} (g_s(x, t) - g(x, t)) dt \right| \leq \\ &\leq \sum_{i=1}^N \int_{\Omega} dx \int_{\varphi_i(x) - s^{-1}}^{\varphi_i(x) + s^{-1}} |g_s(x, t) - g(x, t)| dt \leq \\ &\leq \sum_{i=1}^N \int_{\Omega} dx \int_{\varphi_i(x) - s^{-1}}^{\varphi_i(x) + s^{-1}} (a_1(x) + a(x)) dt = \frac{2N}{s} \int_{\Omega} (a_1(x) + a(x)) dx = C/s, \end{aligned}$$

где

$$C = 2N \int_{\Omega} (a_1(x) + a(x)) dx,$$

функция $a_1(x)$ — из оценки (6s), $a(x)$ — из условия 2 теоремы 2. Пусть $J(u) = \inf_X J(v)$. Из (12) для произвольного $s > \varepsilon^{-1}$ имеем

$$J_s(u) \leq J(u) + Cs^{-1}, \quad J(u_s) - Cs^{-1} \leq J_s(u_s).$$

Отсюда и из определения u_s для $s > \varepsilon^{-1}$ следует

$$J(u) - Cs^{-1} \leq J(u_s) - Cs^{-1} \leq J_s(u_s) \leq J_s(u) \leq J(u) + Cs^{-1},$$

что влечет неравенство

$$|J_s(u_s) - J(u)| \leq Cs^{-1} \quad \forall s > \varepsilon^{-1}.$$

Полученная оценка совместно с (12) дает

$$|J(u_s) - J(u)| \leq |J(u_s) - J_s(u_s)| + |J_s(u_s) - J(u)| \leq 2Cs^{-1}$$

для любого натурального $s > \varepsilon^{-1}$, из чего немедленно следует, что $\lim_{s \rightarrow \infty} J(u_s) = J(u) = \inf_X J(v)$, и, значит, (u_s) — минимизирующая последовательность функционала J на X .

В силу оценки (6s) для любого $s > \varepsilon^{-1}$

$$\|Lu_s\|_{L_q(\Omega)} = \left(\int_{\Omega} |g_s(x, u_s(x))|^q dx \right)^{1/q} \leq \|a_1\|_{L_q(\Omega)},$$

что в соответствии с результатами Агмона – Дуглиса – Ниренберга (L_p -теория) [15, с. 133] приводит к ограниченности в $W_q^2(\Omega)$ последовательности (u_s) . Поскольку пространство $W_q^2(\Omega)$ рефлексивно, то последовательность (u_s) содержит слабо сходящуюся к некоторому u_0 в $W_q^2(\Omega)$ последовательность (u_{s_l}) . Учитывая компактность вложения $W_q^2(\Omega)$ в $W_2^1(\Omega)$ и $C(\overline{\Omega})$ (по условию $q > n/2$, $n \geq 2$) [16, с. 106], получаем, что (u_{s_l}) сильно сходится к u_0 в X и $C(\overline{\Omega})$. Функционал J непрерывен на X , поэтому $J(u_0) = \lim_{l \rightarrow \infty} J(u_{s_l}) = \inf_X J(v)$. Отсюда с учетом теоремы 1 заключаем, что u_0 — полуправильное решение соответствующей краевой задачи. Если нижняя грань функционала J на X достигается в единственной точке $u_0 \in X$, то $u_s \rightarrow u_0$ в $C(\overline{\Omega})$, поскольку в этом случае из любой подпоследовательности последовательности (u_s) можно выделить подпоследовательность, которая сильно сходится к u_0 в $C(\overline{\Omega})$. Теорема 2 полностью доказана.

1. Красносельский М. А., Покровский А. В. Уравнения с разрывными нелинейностями // Докл. АН СССР. – 1979. – 248, № 5. – С. 1056 – 1059.
2. Красносельский М. А., Покровский А. В. Правильные решения уравнений с разрывными нелинейностями // Там же. – 1976. – 226, № 3. – С. 506 – 509.
3. Павленко В. Н. Вариационный метод для уравнений с разрывными операторами // Вестн. Челябин. ун-та. Математика. Механика. – 1994. – № 1(2). – С. 87 – 95.
4. Павленко В. Н. Вариационный метод для уравнений эллиптического типа с разрывной нелинейностью // Успехи мат. наук. – 1994. – 49, № 4. – С. 138.
5. Chang K. C. Variational methods for nondifferentiable functional and their applications to partial differential equations // J. Math. Anal. and Appl. – 1981. – 80, № 1. – P. 102 – 129.
6. Chang K. C. The obstacle problem and partial differential equations with discontinuous nonlinearities // Commun. Pure and Appl. Math. – 1980. – 33, № 2. – P. 117 – 146.
7. Красносельский М. А., Покровский А. В. Правильные решения эллиптических уравнений с разрывными нелинейностями // Тр. Всесоюзн. конф. по уравнениям с частными производными, посвященный 75-летию академика И. Г. Петровского. – М.: Изд-во Моск. ун-та, 1978. – С. 346 – 347.
8. Ладыженская О. А., Уральцева Н. Н. Линейные и квазилинейные уравнения эллиптического типа. – М.: Наука, 1964. – 540 с.
9. Красносельский М. А., Покровский А. В. Системы с гистерезисом. – М.: Наука, 1983. – 272 с.
10. Вайнберг М. М. Вариационный метод и метод монотонных операторов. – М.: Наука, 1972. – 416 с.
11. Павленко В. Н. Уравнения и вариационные неравенства с разрывными нелинейностями: Автореф. дис. ... д-ра физ.-мат. наук. – Екатеринбург, 1995. – 35 с.
12. Глеевский Х., Грегер К., Захариас К. Нелинейные операторные уравнения и операторные дифференциальные уравнения. – М.: Мир, 1978. – 336 с.
13. Павленко В. Н. О существовании полуправильных решений первой краевой задачи для уравнения параболического типа с разрывной немонотонной нелинейностью // Дифференц. уравнения. – 1991. – 27, № 3. – С. 520 – 526.
14. Павленко В. Н. Управление сингулярными распределенными системами параболического типа с разрывными нелинейностями // Укр. мат. журн. – 1994. – 46, № 6. – С. 729 – 736.
15. Агмон С., Дуглис А., Ниренберг Л. Оценки решений эллиптических уравнений вблизи границы. – М.: Изд-во иностр. лит., 1962. – 205 с.
16. Соболев С. Л. Некоторые применения функционального анализа в математической физике. – М.: Наука, 1988. – 334 с.
17. Михайлов В. П. Дифференциальные уравнения в частных производных. – М.: Наука, 1983. – 424 с.
18. Павленко В. Н. Теоремы существования для эллиптических вариационных неравенств с квазипотенциальными операторами // Дифференц. уравнения. – 1988. – 24, № 8. – С. 1397 – 1402.
19. Павленко В. Н. Существование решений у нелинейных уравнений с разрывными монотонными операторами // Вестн. Моск. ун-та. Математика. Механика. – 1973. – № 6. – С. 21 – 29.
20. Данфорд Н., Шварц Дж. Линейные операторы: В 2-х т. – М.: Изд-во иностр. лит., 1966. – Т. 2. – 1063 с.
21. Гильбарг Д., Трудингер Н. Эллиптические дифференциальные уравнения с частными производными второго порядка. – М.: Наука, 1989. – 464 с.

Получено 21.11.96