

М. Т. Терехин (Рязан. пед. ун-т),

Л. Г. Насыхова (Башкир. пед. ин-т, Уфа)

## СУЩЕСТВОВАНИЕ БИФУРКАЦИОННОГО ЗНАЧЕНИЯ ПАРАМЕТРА СИСТЕМЫ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ С ОТКЛОНЯЮЩИМСЯ АРГУМЕНТОМ

We prove a theorem on the existence of nonzero periodic solution of a system of differential equations with a deviation, which depends both on unknown function and on its derivative. This result is obtained for the case where the matrix of linear approximation has zero and imaginary eigenvalues provided that a parameter takes the critical value.

Доведено теорему про існування ненульового періодичного розв'язку системи диференціальних рівнянь з відхиленням, яке залежить як від невідомої функції, так і від її похідної, у випадку, коли матриця лінійного наближення при критичному значенні параметра має ненульові і уявні власні значення.

Проблема существования периодического решения систем дифференциальных уравнений с отклоняющимся аргументом, содержащих малый параметр, изучалась в работах [1–3].

В настоящей статье ставится задача: определить условия существования ненулевого периодического решения системы дифференциальных уравнений с отклонением, зависящим как от неизвестной функции, так и от ее производной.

Пусть задана система дифференциальных уравнений вида

$$\dot{x}(t) = [L(\lambda) + F(t, x(t), x(t - A(t, x(t), \dot{x}(t))), \dot{x}(t - B(t, x(t), \dot{x}(t))), \lambda)]x(t), \quad (1)$$

где  $x(t)$  — искомая вектор-функция,  $L, F$  —  $(n \times n)$ -матрицы,  $A, B$  — известные конечномерные вектор-функции, под символами  $x(t - A(t, x(t), \dot{x}(t)))$ ,  $\dot{x}(t - B(t, x(t), \dot{x}(t)))$  понимаем вектор-функции соответственно с компонентами  $x_i(t - a^{(n_i)}(t, x(t), \dot{x}(t)))$ ,  $\dot{x}_i(t - b^{(m_i)}(t, x(t), \dot{x}(t)))$ ,  $i = 1, 2, \dots, n$ ,  $n_i = 1, 2, \dots, \mu_i$ ,  $m_i = 1, 2, \dots, p_i$ ,  $\mu_i, p_i$  — натуральные числа,  $\lambda \in E_\nu$ ,  $\lambda$  — параметр,  $E_s$  —  $s$ -мерное векторное пространство,  $t \in I = ]-\infty, \infty[$ .

Под решением системы (1) будем понимать двустороннее решение, т. е. непрерывно дифференцируемую на интервале  $I$  вектор-функцию  $x(t)$ , при любом  $t \in I$  удовлетворяющую системе (1).

Пусть  $b \in E_s$ ,  $|b| = \max_j |b_j|$ ,  $|B(t)| = \max_{|x| \leq 1} |B(t)x|$ ,  $\|B\| = \sup_{0 \leq t \leq \omega} |B(t)|$ ,  $\|\varphi\|_C = \sup_{0 \leq t \leq \omega} |\varphi(t)|$ ,  $\|\dot{\varphi}\|_C = \sup_{0 \leq t \leq \omega} |\dot{\varphi}(t)|$ ,  $\|\varphi\| = \max \{\|\varphi\|_C, \|\dot{\varphi}\|_C\}$ ,  $\varphi$  — вектор-функция, определенная на сегменте  $[0, \omega]$ ,  $B(t)$ ,  $t \in [0, \omega]$ , —  $(n \times n)$ -матрица,  $\omega > 0$  — некоторое число,  $\mu = \sum_{i=1}^n \mu_i$ ,  $r = \sum_{i=1}^n p_i$ ,  $R_0, p_0, \delta_0$  — некоторые положительные числа,  $\lambda_0 \in E_\nu$  — фиксированный вектор,  $\Lambda(\delta_0) = \{\lambda : \lambda \in E_\nu, |\lambda - \lambda_0| \leq \delta_0\}$ ,  $D_1 = \{(t, x, u, v, \lambda) : t \in I, x \in E_n, u \in E_\mu, v \in E_r, \lambda \in E_\nu, |x| \leq R_0, |u| \leq R_0, |v| \leq p_0, |\lambda - \lambda_0| \leq \delta_0\}$ ,  $D_2 = \{(t, x, z) : t \in I, x \in E_n, z \in E_n, |x| \leq R_0, |z| \leq p_0\}$  и пусть выполнены следующие условия:

I. На множестве  $D_1$  матрица  $F(t, x, u, v, \lambda)$  определена, непрерывна по совокупности переменных,  $\omega$ -периодическая по  $t$  и удовлетворяет условиям Липшица по переменным  $t, x, u, v$  соответственно с постоянными  $k_1, k_2, k_3, k_4$ ,  $F(t, 0, 0, 0, \lambda) \equiv 0$ .

II. Вектор-функция  $A(t, x, z)$  на множестве  $D_2$  определена, непрерывна по

совокупности переменных,  $\omega$ -периодическая по  $t$  и удовлетворяет условиям Липшица по переменным  $t, x, z$  соответственно с постоянными  $s_1, s_2, s_3$ .

III. Вектор-функция  $F(t, x, z)$  на множестве  $D_2$  определена, непрерывна по совокупности переменных,  $\omega$ -периодическая по  $t$  и удовлетворяет условию Липшица по переменным  $t, x, z$  соответственно с постоянными  $r_1, r_2, r_3$ .

Очевидно, что  $x \equiv 0$  является решением системы (1) при любом  $\lambda \in \Lambda(\delta_0)$ .

Символом  $w(R, p)$  обозначим множество всех непрерывно дифференцируемых на интервале  $I$ ,  $\omega$ -периодических  $n$ -мерных вектор-функций  $\varphi$ , при любом  $t \in I$  удовлетворяющих неравенствам  $|\varphi(t)| \leq R, |\dot{\varphi}(t)| \leq p$ .

**Определение.** Следуя [4], вектор  $\lambda_0 \in E_n$  назовем бифуркационным значением параметра  $\lambda$  системы (1), если для любого числа  $\varepsilon > 0$  существует вектор  $\lambda \in \Lambda(\varepsilon)$ , при котором система (1) имеет ненулевое периодическое решение  $x(t)$ , удовлетворяющее неравенству  $|x(t)| < \varepsilon$  при любом  $t \in [0, \omega]$ .

Одновременно с системой (1) рассмотрим систему уравнений

$$\dot{y} = [L(\lambda) + \bar{F}(t, \lambda, \varphi)]y, \quad (2)$$

где  $\varphi \in w(R, p)$ ,  $\bar{F}(t, \lambda, \varphi(t)) = F(t, \varphi(t), \varphi(t - A(t, \varphi(t), \dot{\varphi}(t))), \dot{\varphi}(t - B(t, \varphi(t), \dot{\varphi}(t))), \lambda)$ .

Пусть  $Y(t, \lambda, \varphi)$  — фундаментальная матрица решений системы (2),  $Y(0, \lambda, \varphi) = E$ ,  $E$  — единичная матрица. Тогда общее решение системы (2) определится равенством

$$y(t, \lambda, \varphi) = Y(t, \lambda, \varphi)\alpha_\varphi, \quad (3)$$

$\alpha_\varphi$  — некоторый постоянный вектор.

Равенство (3) при любом фиксированном векторе  $\lambda \in \Lambda(\delta_0)$  на множестве  $w(R, p)$  определяет оператор  $\Gamma_\lambda: \varphi \rightarrow \Gamma_\lambda \varphi \equiv y(t, \lambda, \varphi)$ .

**Теорема 1.** *Неподвижные точки оператора  $\Gamma_\lambda$ , принадлежащие множеству  $w(R, p)$ , являются  $\omega$ -периодическими решениями системы (1).*

**Доказательство.** Пусть  $\varphi^* \in w(R, p)$  — неподвижная точка оператора  $\Gamma_\lambda$ . Это значит, что  $\varphi^*$  — решение системы (2), и, следовательно, решение системы (1).

**Теорема 2.** *Если:*

1)  $K$  и  $\Lambda$  — замкнутые компактные множества некоторых линейных нормированных пространств,  $K$  — выпуклое множество;

2) на подмножестве множества  $K \times \Lambda$  определен оператор  $S_\lambda v$  такой, что для любого  $v \in K$  существует единственное  $\lambda \in \Lambda$ , удовлетворяющее включению  $S_\lambda v \in K$ ;

3) из того, что  $v_n \rightarrow v_0, \lambda_n \rightarrow \lambda_0, u_n = S_{\lambda_n} v_n, u_n \rightarrow u_0$ , следует  $u_0 = S_{\lambda_0} v_0$ ,

то существуют  $v^* \in K, \lambda^* \in \Lambda$  такие, что  $v^* = S_{\lambda^*} v^*$ .

**Доказательство.** Пусть  $\varepsilon^k$  — произвольное положительное число. Так как  $K$  — компактное множество, то существует конечная  $\varepsilon^k$ -сеть  $v_1^k, v_2^k, \dots, v_{n_k}^k$  для множества  $K, v_i^k \in K, i = 1, 2, \dots, n_k$ .

Рассмотрим функции  $\varphi_i^k, w_i^k$ , определенные на множестве  $K$  равенствами

$$\varphi_i^k(v) = \max \{ \varepsilon^k - \|v - v_i^k\|, 0 \},$$

$$w_i^k(v) = \frac{\varphi_i^k(v)}{\sum_{j=1}^{n_k} \varphi_j^k(v)}.$$

Функции  $\varphi_i^k$  непрерывны и неотрицательны на множестве  $K$ , причем для любого  $v \in K$  найдется хотя бы одно  $j$  такое, что  $\varphi_j^k(v) > 0$ . Поэтому и функции  $w_i^k$  непрерывны на множестве  $K$ . Так как  $v_i^k \in K$ , то согласно условию 2 теоремы существует единственное  $\lambda_i^k \in \Lambda$ , удовлетворяющее включению  $S_{\lambda_i^k}^k v_i^k \in K$ .

Пусть  $u_i^k = S_{\lambda_i^k}^k v_i^k$ . Непрерывное отображение  $T_k: K \rightarrow K$  определим равенством

$$T_k v = \sum_{i=1}^{n_k} w_i^k(v) u_i^k.$$

Так как  $u_i^k \in K$ ,  $w_i^k(v) \geq 0$ ,  $\sum_{i=1}^{n_k} w_i^k(v) = 1$ , то из выпуклости множества  $K$  следует, что  $T_k v \in K$ . Таким образом, при любом  $k$  непрерывное отображение  $T_k$  преобразует множество  $K$  в себя. Поэтому по теореме Шаудера о неподвижной точке существует  $v_k \in K$ , удовлетворяющее равенству  $T_k v_k = v_k$ .

Из условия 2 теоремы следует, что для любого  $v_k \in K$  существует единственное  $\lambda_k \in \Lambda$ , при котором  $u_k = S_{\lambda_k}^k v_k \in K$ .

Из компактности множеств  $K$  и  $\Lambda$  следует существование последовательностей  $(\varepsilon^k)$ ,  $(v_k)$ ,  $(\lambda_k)$  таких, что

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \varepsilon^k = 0, \quad \lim_{k \rightarrow \infty} v_k = v^*, \quad \lim_{k \rightarrow \infty} \lambda_k = \lambda^*.$$

В силу замкнутости множеств  $K$  и  $\Lambda$   $v^* \in K$ ,  $\lambda^* \in \Lambda$ . Следовательно (см. условие 3 теоремы),  $u^* = S_{\lambda^*}^k v^* \in K$ , где  $u^* = \lim_{k \rightarrow \infty} u_k$ .

Пусть  $\varepsilon > 0$  — произвольное число. Тогда существует номер  $N$  такой, что при любом  $k \geq N$   $\varepsilon^k < \varepsilon/2$ ,  $\|v_k - v^*\| < \varepsilon/2$ ,  $\|\lambda_k - \lambda^*\| < \varepsilon$ .

Рассмотрим те значения  $i$ , при которых  $w_i^k(v_k) > 0$ . Следовательно, при  $k \geq N$

$$\|v_i^k - v^*\| \leq \|v_i^k - v_k\| + \|v_k - v^*\| < \varepsilon^k + \varepsilon/2 < \varepsilon.$$

Из условия 3 теоремы следует, что для любого числа  $\sigma > 0$  существует число  $\delta > 0$  такое, что как только  $\|v - v^*\| < \delta$ ,  $\|\lambda - \lambda^*\| < \delta$ , выполнено неравенство  $\|S_{\lambda}^k v - u^*\| < \sigma$ .

Пусть  $0 \leq \bar{\varepsilon} \leq \delta$ . Выберем номер  $N_1$  таким образом, чтобы при всех  $k \geq N_1$  и любом  $i$ , при котором  $w_i^k(v_k) > 0$ , выполнялись неравенство  $\|v_i^k - v^*\| < \bar{\varepsilon}$ , в силу единственности  $\lambda^*$  неравенство  $\|\lambda_i^k - \lambda^*\| < \bar{\varepsilon}$ , но тогда и неравенство  $\|u_i^k - u^*\| < \sigma$ .

Из равенства

$$v_k = \sum_{i=1}^{n_k} w_i^k(v) u_i^k$$

следует, что  $v_k$  есть выпуклая комбинация тех  $u_i^k$ , которые удовлетворяют неравенству  $\|u_i^k - u^*\| < \sigma$ . Поэтому  $\|v_k - u^*\| < \sigma$ . Переходя к пределу при  $k \rightarrow \infty$  и учитывая произвольность  $\sigma$ , получаем  $v^* = S_{\lambda^*} v^*$ . Теорема доказана.

Матрицу  $Y(t, \lambda, \varphi)$  можно представить в виде  $Y(t, \lambda, \varphi) = X(t, \lambda) + \Phi(t, \lambda, \varphi)$ , где  $X(t, \lambda)$  — фундаментальная матрица решений системы  $\dot{x} = L(\lambda)x$ ,  $X(0, \lambda) = E$ , матрица  $\Phi(t, \lambda, \varphi)$  является решением системы дифференциальных уравнений

$$\dot{\Phi} = [L(\lambda) + \bar{F}(t, \lambda, \varphi)]\Phi + \bar{F}(t, \lambda, \varphi)X(t, \lambda), \quad (4)$$

при любом  $\lambda \in \Lambda(\delta_0)$  удовлетворяющим равенству  $\Phi(0, \lambda, \varphi) = 0$ .

Пусть  $\bar{F}(t, \lambda, \varphi) = [f_{mv}(t, \lambda, \varphi)]_1^n$ ,  $\Phi(t, \lambda, \varphi) = [\psi_{mv}(t, \lambda, \varphi)]_1^n$  и при любом  $\lambda \in \Lambda(\delta_0)$  матрица  $L(\lambda)$  имеет  $k$  действительных собственных значений  $\mu_l(\lambda)$ ,  $l \in \{1, 2, \dots, k\}$ ,  $q$  пар комплексно-сопряженных собственных значений  $\sigma_j(\lambda) \pm i\tau_j(\lambda)$ ,  $j \in \{1, 2, \dots, q\}$ , и неособенным линейным преобразованием приводима к виду  $L(\lambda) = \text{diag}\{L_1(\lambda), A_1(\lambda), \dots, A_q(\lambda), \mu_1(\lambda), \dots, \mu_k(\lambda)\}$ , в котором при любом  $j \in \{1, 2, \dots, q\}$  матрица  $A_j(\lambda)$  определяется равенством

$$A_j(\lambda) = \begin{pmatrix} \sigma_j(\lambda) & \tau_j(\lambda) \\ -\tau_j(\lambda) & \sigma_j(\lambda) \end{pmatrix}.$$

Далее будем предполагать, что такое преобразование выполнено.

Для простоты положим  $\lambda_0 = 0$ .

Будем полагать также, что  $\lambda$  —  $(2q+k)$ -мерный вектор; в противном случае (т. е. при условии, что  $\lambda$  —  $v$ -мерный вектор и  $v > 2q+k$ ) выберем те  $2q+k$  координат вектора  $\lambda$  (заменив остальные нулями), которые удовлетворяют условиям теоремы 3.

**Теорема 3.** Пусть:

- 1) выполнены условия I—III;
- 2) при любых  $j \in \{1, 2, \dots, q\}$ ,  $l \in \{1, 2, \dots, k\}$  и  $\delta \in ]0, \delta_0]$  на множестве  $\Lambda(\delta)$

$$\sigma_j(\lambda) = \sum_{s=1}^{2q+k} a_{js} \lambda_s^{n_s} + \sigma_j^*(\lambda),$$

$$\tau_j(\lambda) = \sum_{s=1}^{2q+k} a_{q+j,s} \lambda_s^{n_s} + \tau_j(0) + \tau_j^*(\lambda),$$

$$\mu_l(\lambda) = \sum_{s=1}^{2q+k} a_{2q+l,s} \lambda_s^{n_s} + \mu_l^*(\lambda),$$

где  $n_s$  — натуральные нечетные числа,  $\cos \tau_j(0)\omega = 1$ , функции  $\sigma_j^*(\lambda)$ ,  $\tau_j^*(\lambda)$ ,  $\mu_l^*(\lambda)$  удовлетворяют условиям Липшица по переменной  $\bar{\lambda} = (\bar{\lambda}_1, \bar{\lambda}_2, \dots, \bar{\lambda}_{2q+k})$ ,  $\bar{\lambda}_s = \lambda_s^{n_s}$ , с постоянной  $\gamma$  и  $\gamma \rightarrow 0$  при  $\delta \rightarrow 0$ , матрица  $B_0 = [a_{mv}]_1^{2q+k}$  неособенная;

- 3) на множестве  $\Lambda(\delta_0)$  при любом  $t \in [0, \omega]$  для любой вектор-функции  $\varphi \in w(R_0, p_0)$  функция  $f_{mv}(t, \lambda, \varphi)$ ,  $(m, v) \in \{1, 2, \dots, n\}$  имеет непрерывные частные производные по координатам вектора  $\bar{\lambda}$  и  $\partial f_{mv}(t, \lambda, \varphi) / \partial \bar{\lambda}_s \rightarrow 0$

при  $\|\varphi\| \rightarrow 0$  равномерно относительно  $t \in [0, \omega]$ ,  $\lambda \in \Lambda(\delta_0)$ ;

4) на множестве  $\Lambda(\delta_0)$  матрица  $L_1(\lambda)$  непрерывно дифференцируема по координатам вектора  $\bar{\lambda}$ , матрица  $L_1(0)$  не имеет собственных значений вида  $\pm i v^* \tau_j(0)$ ,  $v^* = 1, 2, \dots$ .

Тогда  $\lambda_0 = 0$  — бифуркационное значение параметра  $\lambda$  системы (1).

**Доказательство.** Пусть  $\alpha > 0$  — число, удовлетворяющее неравенству  $\|L(0)\| < \alpha$ . Тогда из условий 1, 2 и 4 теоремы следует, что существуют такие числа  $R_1 \in ]0, R_0]$ ,  $p_1 \in ]0, p_0]$  и  $\delta_1 \in ]0, \delta_0]$ , что для любой вектор-функции  $\varphi \in w(R_1, p_1)$ , любого вектора  $\lambda \in \Lambda(\delta_1)$  и любого  $t \in [0, \omega]$   $\|L(\lambda)\| + \|\bar{F}(t, \lambda, \varphi)\| < \alpha$ .

Кроме того, числа  $R_1$  и  $p_1$  выберем так, чтобы для любых чисел  $R \in ]0, R_1]$ ,  $p \in ]0, p_1]$  выполнялись неравенства  $\eta = 1 - R(k_3 p s_3 + k_4 + k_4 r_1 + k_4 r_2 p) > 0$ ,  $\eta^2 - 4\mu_0 \geq 0$ , где  $\mu_0 = k_4 r_3 d R$ ,  $d = p\alpha + R(k_1 + k_2 p + k_3 p + k_3 p s_1 + k_3 p^2 s_2)$ .

Пусть  $k_0 > 0$  — число, удовлетворяющее неравенству  $\mu_0 k_0^2 - k_0(\eta - 1) + 1 \leq k_0$ . Из неравенства  $\eta^2 - 4\mu_0 \geq 0$  следует, что такое  $k_0$  существует.

Символом  $w^*(R, p)$  обозначим множество всех вектор-функций  $\varphi \in w(R, p)$  таких, что для любых  $(t_1, t_2) \in [0, \omega]$   $|\dot{\varphi}(t_1) - \dot{\varphi}(t_2)| \leq k_0 d |t_1 - t_2|$ . Следовательно,  $w^*(R, p)$  — выпуклое, замкнутое, компактное множество. Докажем, что числа  $R$ ,  $p$  и  $\delta$  можно выбрать так, что для любой вектор-функции  $\varphi \in w^*(R, p)$  существует единственный вектор  $\lambda \in \Lambda(\delta)$ , при котором  $\Gamma_\lambda \varphi \in w^*(R, p)$ . Тогда согласно теореме 2 ( $K = w^*(R, p)$ ,  $\Lambda = \Lambda(\delta)$ ) будут существовать вектор-функция  $\varphi^* \in w^*(R, p)$  и вектор  $\lambda^* \in \Lambda(\delta)$  такие, что  $\Gamma_{\lambda^*} \varphi^* = \varphi^*$ . Теорема будет доказана, если будет установлено, что  $\|\varphi^*\| \neq 0$ .

Из условия 1 теоремы следует, что при  $\varphi \in w^*(R, p)$  и  $\|\varphi\| \rightarrow 0$   $|\bar{F}(t, \lambda, \varphi)| \rightarrow 0$  равномерно относительно  $t \in [0, \omega]$ ,  $\lambda \in \Lambda(\delta_0)$ . Но тогда согласно равенству (4) равномерно относительно  $t \in [0, \omega]$ ,  $\lambda \in \Lambda(\delta_0)$   $|\Phi(t, \lambda, \varphi)| \rightarrow 0$  при  $\|\varphi\| \rightarrow 0$ . Кроме того, из равенства (4) и условия 3 теоремы следует, что при любых  $(m, v) \in \{1, 2, \dots, n\}$ ,  $t \in [0, \omega]$  функция  $\psi_{mv}(t, \lambda, \varphi)$  на множестве  $\Lambda(\delta_0)$  имеет непрерывные частные производные по координатам вектора  $\bar{\lambda}$  и  $\partial \psi_{mv}(t, \lambda, \varphi) / \partial \bar{\lambda}_s \rightarrow 0$  при  $\|\varphi\| \rightarrow 0$  равномерно относительно  $t \in [0, \omega]$ ,  $\lambda \in \Lambda(\delta_0)$ .

Из условий 3 и 4 теоремы следует, что существуют такие числа  $R \in ]0, R_1]$ ,  $p \in ]0, p_1]$ ,  $\delta \in ]0, \delta_1]$  и матрица  $Q(\lambda, \varphi)$  с отличным от нуля, не зависящим от  $\lambda$  и  $\varphi$  определителем (см. [5]), что для любого вектора  $\lambda \in \Lambda(\delta)$ , любой вектор-функции  $\varphi \in w^*(R, p)$  выполнено равенство  $(Y(\omega, \lambda, \varphi) - E)Q(\lambda, \varphi) = [B_{mv}(\lambda, \varphi)]_1^2$ , в котором  $B_{12}(\lambda, \varphi) — [n - (2q + k)] \times 1$ -нулевая матрица,  $B_{22}(\lambda, \varphi) — (2q + k) \times 1$ -матрица, элементами которой являются  $\exp[\sigma_j(\lambda)\omega] \sin \tau_j(\lambda)\omega + \beta_{1j}(\lambda, \varphi)$ ,  $\exp[\sigma_j(\lambda)\omega] \cos \tau_j(\lambda)\omega - 1 + \beta_{2j}(\lambda, \varphi)$ ,  $j = 1, 2, \dots, q$ ,  $\exp[\mu_l(\lambda)\omega] - 1 + \beta_{1l}(\lambda, \varphi)$ ,  $l = 1, 2, \dots, k$ , при этом для любых  $j \in \{1, 2, \dots, q\}$ ,  $s \in \{1, 2, \dots, 2q + k\}$ ,  $l \in \{1, 2, \dots, k\}$

$$\lim_{\|\varphi\| \rightarrow 0} \beta_{1j}(\lambda, \varphi) = \lim_{\|\varphi\| \rightarrow 0} \beta_{2j}(\lambda, \varphi) = \lim_{\|\varphi\| \rightarrow 0} \beta_{1l}(\lambda, \varphi) = 0,$$

$$\lim_{\|\varphi\| \rightarrow 0} \partial \beta_{1j}(\lambda, \varphi) / \partial \bar{\lambda}_s = \lim_{\|\varphi\| \rightarrow 0} \partial \beta_{2j}(\lambda, \varphi) / \partial \bar{\lambda}_s = \lim_{\|\varphi\| \rightarrow 0} \partial \beta_l(\lambda, \varphi) / \partial \bar{\lambda}_s = 0$$

равномерно относительно  $\lambda \in \Lambda(\delta)$ .

Убедимся, что числа  $R \in ]0, R_1]$ ,  $p \in ]0, p_1]$  и  $\delta \in ]0, \delta_1]$  можно выбрать так, что для любой вектор-функции  $\varphi \in w^*(R, p)$  существовал единственный вектор  $\lambda \in \Lambda(\delta)$  такой, что

$$\begin{aligned} \exp[\sigma_j(\lambda)\omega] \sin \tau_j(\lambda)\omega + \beta_{1j}(\lambda, \varphi) &= 0, \\ \exp[\sigma_j(\lambda)\omega] \cos \tau_j(\lambda)\omega - 1 + \beta_{2j}(\lambda, \varphi) &= 0, \\ \exp[\mu_l(\lambda)\omega] - 1 + \beta_l(\lambda, \varphi) &= 0, \\ j = 1, 2, \dots, q, \quad l = 1, 2, \dots, k. \end{aligned} \quad (5)$$

Систему (5) запишем в виде

$$\begin{aligned} \sigma_j(\lambda)\omega &= \frac{1}{2} \ln[1 - 2\beta_{2j}(\lambda, \varphi) + \beta_{2j}^2(\lambda, \varphi) + \beta_{1j}^2(\lambda, \varphi)], \\ \tau_j(\lambda)\omega &= -\operatorname{arctg} \frac{\beta_{1j}(\lambda, \varphi)}{1 - \beta_{2j}(\lambda, \varphi)} + \tau_j(0)\omega, \\ \mu_l(\lambda)\omega &= \ln[1 - \beta_l(\lambda, \varphi)]. \end{aligned} \quad (6)$$

Учитывая условие 2 теоремы, систему (6) заменим системой

$$\bar{\lambda} = \frac{1}{\omega} B_0^{-1}[\gamma_1(\bar{\lambda}) + \gamma_2(\bar{\lambda}, \varphi)],$$

в которой векторы  $\gamma_1(\bar{\lambda})$  и  $\gamma_2(\bar{\lambda}, \varphi)$  определяются равенствами

$$\begin{aligned} \gamma_1(\bar{\lambda}) &= (\sigma_j^*(\lambda), \tau_j^*(\lambda), j=1, 2, \dots, q, \mu_l^*(l), l=1, 2, \dots, k), \\ \gamma_2(\bar{\lambda}, \varphi) &= \left( \frac{1}{2} \ln[1 - 2\beta_{1j}(\lambda, \varphi) + \beta_{2j}^2(\lambda, \varphi) + \beta_{1j}^2(\lambda, \varphi)], -\operatorname{arctg} \frac{\beta_{1j}(\lambda, \varphi)}{1 - \beta_{2j}(\lambda, \varphi)}, \right. \\ &\quad \left. j = 1, 2, \dots, q, \ln[1 - \beta_l(\lambda, \varphi)], l = 1, 2, \dots, k \right). \end{aligned}$$

Оператор  $A_0$  определим равенством

$$A_0 \bar{\lambda} = \frac{1}{\omega} B_0^{-1}[\gamma_1(\bar{\lambda}) + \gamma_2(\bar{\lambda}, \varphi)].$$

Из условий 2–4 теоремы следует существование таких чисел  $R \in ]0, R_1]$ ,  $p \in ]0, p_1]$  и  $\delta \in ]0, \delta_1]$ , что для любой фиксированной вектор-функции  $\varphi \in w^*(R, p)$  оператор  $A_0$  на множестве  $\{\bar{\lambda}: |\bar{\lambda}| \leq \delta\}$  непрерывен, удовлетворяет включению  $A_0 \bar{\lambda} \in \{\bar{\lambda}: |\bar{\lambda}| \leq \delta\}$ , является сжимающим оператором и, следовательно, имеет единственную неподвижную точку. А это значит, что для любой вектор-функции  $\varphi \in w^*(R, p)$  существует единственный вектор  $\lambda_\varphi \in \Lambda(\delta)$  такой, что  $B_{22}(\lambda_\varphi, \varphi) = 0$ .

Пусть  $a$  —  $n$ -мерный вектор, первые  $n-1$  координаты которого равны нулю,  $n$ -я координата равна  $a_n$  и  $a_n \neq 0$ . Тогда  $(Y(\omega, \lambda_\varphi, \varphi) - E)Q(\lambda_\varphi, \varphi)a = 0$ . Следовательно, положив  $\alpha_\varphi = Q(\lambda_\varphi, \varphi)a$ , получим, что  $y(t, \lambda_\varphi, \varphi) = Y(t, \lambda_\varphi, \varphi)\alpha_\varphi$  —  $\omega$ -периодическое решение системы (2). Выберем число  $a_n \neq 0$  таким образом, чтобы для любой вектор-функции  $\varphi \in w^*(R, p)$  выполнялись нера-

венства  $\|y(t, \lambda_\varphi, \varphi)\|_C \leq R$ ,  $\|\dot{y}(t, \lambda_\varphi, \varphi)\|_C \leq p$ . Непосредственным подсчетом убеждаемся, что для любых чисел  $(t_1, t_2) \in [0, \omega]$   $|\dot{y}(t_1, \lambda_\varphi, \varphi) - \dot{y}(t_2, \lambda_\varphi, \varphi)| \leq [\alpha p + R(k_1 + k_2 p + k_3 p + k_3 s_1 p + k_3 s_2 p^2) + Rk_0 d(k_3 p s_3 + k_4 + k_4 r_1 + k_4 r_2 p) + k_4 r_3 Rk_0^2 d^2] |t_1 - t_2|$  или, учитывая обозначения,  $|\dot{y}(t_1, \lambda_\varphi, \varphi) - \dot{y}(t_2, \lambda_\varphi, \varphi)| \leq d(\mu_0 k_0^2 - k_0(\eta - 1) + 1) |t_1 - t_2| \leq dk_0 |t_1 - t_2|$ .

Таким образом, получаем, что выбор чисел  $R \in ]0, R_1]$ ,  $p \in ]0, p_1]$  и  $\delta \in ]0, \delta_1]$ , при которых для любой вектор-функции  $\varphi \in w^*(R, p)$  существует единственный вектор  $\lambda \in \Lambda(\delta)$  такой, что  $\Gamma_\lambda \varphi \equiv y(t, \lambda, \varphi) \in w^*(R, p)$ , возможен. Но тогда по теореме 2 существуют вектор-функция  $\varphi^* \in w^*(R, p)$  и вектор  $\lambda^* \in \Lambda(\delta)$  такие, что  $\varphi^*$  — неподвижная точка оператора  $\Gamma_{\lambda^*}$ . А так как  $\varphi^*(t) = Y(t, \lambda^*, \varphi^*) \alpha_{\varphi^*}$ ,  $\alpha_{\varphi^*} = Q(\lambda^*, \varphi^*) a \neq 0$ , то  $\varphi^*$  — ненулевое  $\omega$ -периодическое решение системы (1) при  $\lambda = \lambda^*$ , т. е.  $\lambda_0 = 0$  — бифуркационное значение параметра  $\lambda$  системы (1). Теорема доказана.

**Замечание.** Теорема 3 остается справедливой и тогда, когда матрица  $F$  и вектор-функции  $A, B$  в системе (1) явно не зависят от  $t$ . В этом случае в теореме утверждается существование ненулевого периодического решения системы (1) с периодом  $\omega$ , при любом  $j \in \{1, 2, \dots, q\}$  удовлетворяющим равенству  $\cos \tau_j(0)\omega = 1$ .

1. Рябов Ю. А. Метод малого параметра в теории периодических решений дифференциальных уравнений с запаздывающим аргументом // Тр. сем. по теории дифференц. уравнений с отклоняющимся аргументом. — 1962. — 1. — С. 103–113.
2. Айтзенгидлер П. Г., Вайнберг М. М. О ветвлении периодических решений дифференциальных уравнений с запаздыванием // Изв. вузов. Математика. — 1969. — № 10. — С. 3–10.
3. Колмановский В. Б., Носов В. Р. Устойчивость и периодические режимы регулируемых систем с последействием. — М.: Наука, 1981. — 448 с.
4. Красносельский М. А. Оператор сдвига по траекториям дифференциальных уравнений. — М.: Наука, 1956. — 331 с.
5. Гантмахер Ф. Ф. Теория матриц. — М.: Наука, 1966. — 575 с.

Получено 10.04.95