

М. АЗИЗОВ (Ін-т математики НАН України, Київ)

ОБ ОДНОМ ПРЯМОМ МЕТОДЕ ПРИБЛИЖЕННОГО РЕШЕНИЯ ПЕРИОДИЧЕСКОЙ КРАЕВОЙ ЗАДАЧИ

We propose a direct method of approximate solution of integral equations that arise within the framework of so-called method of boundary conditions used when approximately solving a periodic boundary-value problem for linear differential equations. We show that the proposed direct method is optimal with respect to order.

Запропоновано прямий метод підбіженого розв'язання інтегральних рівнянь, які виникають у межах так званого методу краївих умов при підбіженому розв'язанні періодичної краївої задачі для лінійних диференціальних рівнянь. Показано, що запропонований прямий метод є оптимальним за порядком.

1. В пространстве $C = C_{[0, 2\pi]}$ непрерывных 2π -периодических функций с обычной нормой $\|\cdot\|_C$ рассмотрим периодическую краевую задачу для линейного дифференциального уравнения

$$Ly \equiv y^{(r)} + \sum_{i=0}^{r-1} P_i(t)y^{(i)} = f(t), \quad (1)$$

$$y^{(i)}(0) = y^{(i)}(2\pi), \quad i = 0, 1, 2, \dots, r-1, \quad (2)$$

где $r \geq 1$, а требования на гладкость коэффициентов $P_i(t)$ и правой части $f(t)$ будут оговорены ниже.

Одним из методов приближенного решения краевой задачи (1), (2) является предложенный М. И. Алексеенко [1] метод функции краевых условий. При этом методе решение (1), (2) ищется в виде

$$y(t) = \int_0^{2\pi} \left[\frac{1}{\pi} D_r(t-\tau) + c \right] u(\tau) d\tau, \quad (3)$$

где $D_r(x)$ — функция Бернулли, а c — константа. После подстановки (3) уравнение (1) принимает вид

$$u(t) = \int_0^{2\pi} \left[\frac{1}{2\pi} - cP_0(t) - \frac{1}{\pi} \sum_{i=0}^{r-1} P_i(t)D_{r-i}(t-\tau) \right] u(\tau) d\tau + f(t). \quad (4)$$

Пусть $u_N(t)$ — приближенное решение интегрального уравнения (4), полученное с помощью некоторого прямого метода, состоящего в замене интегрального оператора в (4) оператором ранга не выше N . Тогда в качестве приближенного решения задачи (1), (2) возьмем функцию

$$y_N(t) = \int_0^{2\pi} \left[\frac{1}{\pi} D_r(t-\tau) + c \right] u_N(\tau) d\tau. \quad (5)$$

Если предположить, что уравнение (4), а следовательно, и задача (1), (2) однозначно разрешимы при любой функции $f \in C$, то из (3), (5) имеем следующую оценку для погрешности приближенного решения:

$$\|y - y_N\|_C \leq \|u - u_N\|_C \int_0^{2\pi} \left| \frac{1}{\pi} D_r(\tau) + c \right| dt. \quad (6)$$

Постоянная c может быть выбрана так, чтобы она доставляла наилучшее приближение в интегральной метрике функции Бернули. Как известно,

$$\min_c \int_0^{2\pi} \left| \frac{1}{\pi} D_r(\tau) + c \right| d\tau = \mathcal{K}_r, \quad (7)$$

где \mathcal{K}_r — константа Фавара, а значение c , при котором достигается минимум, равно 0 при нечетном r , и равно $D_r(\pi/2)/\pi$, если r четно.

В [1] к (4) применялся прямой метод, при котором приближенное решение определялось из следующего интегрального уравнения с вырожденным ядром:

$$\tilde{u}(t) = \int_0^{2\pi} \left[\frac{1}{2\pi} - cP_0(t) - \frac{1}{\pi} \sum_{i=0}^{r-1} P_i(t) S_m D_{r-i}(t-\tau) \right] \tilde{u}(\tau) d\tau + f(t), \quad (8)$$

где $S_m D_{r-i}$ — частная сумма ряда Фурье функции D_{r-i} порядка m . При этом в [1] установлена оценка погрешности

$$\|u - \tilde{u}\|_C \leq c \sum_{i=0}^{r-1} \frac{\|P_i\|_C}{m^{r-i-1}}, \quad (9)$$

имеющая смысл лишь при $P_{r-1}(t) \equiv 0$. Кроме того, если в уравнении (1) отсутствуют производные $y^{(r-\mu)}$, $\mu = 1, 2, \dots, s$, т. е.

$$P_{r-\mu}(t) \equiv 0, \quad \mu = 1, 2, \dots, s, \quad (10)$$

то из (9) следует

$$\|u - \tilde{u}\|_C \leq 0(m^{-s}). \quad (11)$$

2. В этом пункте приведем некоторую модификацию указанного выше прямого метода, позволяющую на порядок улучшить оценку (9), а в случае выполнения условия (10) и непрерывной дифференцируемости до порядка v включительно остальных коэффициентов уравнения (1) гарантирующую точность порядка $0(m^{-s-v-1})$, $v \leq s+1$.

Обозначим через C^μ пространство 2π -периодических функций, имеющих непрерывные на $[0, 2\pi]$ производные до порядка μ включительно:

$$\|f\|_{C^\mu} = \sum_{i=0}^{\mu} \|f^{(i)}\|_C.$$

Рассмотрим прямой метод, при котором приближенное решение $u_{2n+1}(t)$ уравнения (4) определяется из следующего уравнения с вырожденным ядром:

$$u_{2n+1}(t) = \int_0^{2\pi} \left[\frac{1}{2\pi} - cP_0(t) - \frac{1}{\pi} \sum_{i=0}^{r-1} P_i(t) V_n D_{r-i}(t-\tau) \right] u_{2n+1}(\tau) d\tau + f(t), \quad (12)$$

где V_n — оператор, сопоставляющий каждой суммируемой на $(0, 2\pi)$ функции $\phi(t)$ ее сумму Валле — Пуссена порядка n . Известно, что

$$\int_0^{2\pi} |D_{r-i}(t) - V_n D_{r-i}(t)| dt \leq \frac{3\pi \mathcal{K}_{r-i}}{n^{r-i}}, \quad (13)$$

$$\|f - V_n f\|_C \leq c n^{-\mu} \|f\|_{C^\mu}, \quad (14)$$

где f — произвольная функция из C^μ , а постоянная c зависит лишь от μ .

Теорема 1. Пусть краевая задача (1), (2), а следовательно, и интегральное уравнение (4) однозначно разрешимы при любой функции $f \in C$. Тогда при достаточно больших n найдется постоянная c такая, что

$$\|u - u_{2n+1}\|_C \leq c \sum_{i=0}^{r-1} \frac{\|P_i\|_C}{n^{r-i}}. \quad (15)$$

Если же выполнено условие (10) и $f, P_i \in C^\nu$, $i = 0, 1, \dots, r-s-1$, $\nu \leq s+1$, то

$$\|u - u_{2n+1}\|_C \leq c_1 n^{-s-\nu-1}, \quad (16)$$

где постоянная c_1 зависит от норм f, P_i в пространстве C^ν .

Доказательство. Обозначим через H_r и $H_{n,r}$ интегральные операторы к уравнений (4) и (12). Ядра этих операторов обозначим соответственно через $h_r(t, \tau)$ и $h_{n,r}(t, \tau)$. Тогда из (13) имеем

$$\|H_r - H_{n,r}\|_{C \rightarrow C} \leq 3 \sum_{i=0}^{r-1} \frac{\mathcal{K}_{r-i} \|P_i\|_C}{n^{r-i}}. \quad (17)$$

Из условий теоремы следует, что найдется постоянная $\beta_r > 1$ такая, что

$$\|(I - H_r)^{-1}\|_{C \rightarrow C} \leq \beta_r. \quad (18)$$

В силу (17), (18) и теоремы о разрешимости приближенного уравнения [с. 517] при достаточно большом n

$$\|(I - H_{n,r})^{-1}\|_{C \rightarrow C} \leq \beta_r (1 - \beta_r \|H_r - H_{n,r}\|_{C \rightarrow C})^{-1} = \beta_{n,r} \leq 2\beta_r. \quad (19)$$

Но тогда из (4), (12), (17) и (19) находим

$$\begin{aligned} \|u - u_{2n+1}\|_C &= \|(I - H_{n,r})^{-1}\|_{C \rightarrow C} \|H_r - H_{n,r}\|_{C \rightarrow C} \|u\|_C \leq \\ &\leq 6\beta_r^2 \|f\|_C \sum_{i=0}^{r-1} \frac{\mathcal{K}_{r-i} \|P_i\|_C}{n^{r-i}}, \end{aligned} \quad (20)$$

и оценка (15) установлена.

Для доказательства (16) заметим, что функции $D_{r-i}(x) - V_n D_{r-i}(x)$ ортогональны всем тригонометрическим полиномам порядка n . Но тогда, учитывая что при любом t функции $V_{[n/2]} u(t - \tau)$ по переменной τ являются тригонометрическим полиномом порядка не выше $2[n/2] \leq n$, имеем

$$\int_0^{2\pi} [D_{r-i}(t - \tau) - V_n D_{r-i}(t - \tau)] V_{[n/2]} u(\tau) d\tau = 0. \quad (21)$$

Далее, в силу свойств функции Бернулли очевидно, что при выполнении условия (10) для $f, P_i \in C^\nu$, $i = 0, 1, \dots, r-s-1$, $\nu \leq s+1$, решение $u(t)$ уравнения (4) принадлежит пространству C^ν и $\|u\|_{C^\nu} \leq c$, где постоянная c за-

висит от норм f , P_i в пространстве C^v и от константы β_r , фигурирующей в (18). Используя этот факт, (13), (14), (21), находим

$$\begin{aligned} \|u - u_{2n+1}\|_C &\leq \beta_{n,r} \|(H_r - H_{n,r})u\|_C \leq \\ &\leq \frac{\beta_{n,r}}{\pi} \max_t \left| \int_0^{2\pi} \sum_{i=0}^{r-s-1} P_i(t) [D_{r-i}(t-\tau) - V_n D_{r-i}(t-\tau)] u(\tau) d\tau \right| \leq \\ &\leq c \|u\|_{C^v} \sum_{i=0}^{r-s-1} \frac{\|P_i\|_C}{n^{r-i}} \left[\frac{n}{2} \right]^{-v} \leq c \sum_{i=0}^{r-s-1} \frac{\|P_i\|_C}{n^{r+v-i}} \leq c n^{-s-v-1}. \end{aligned}$$

Теорема доказана.

3. В этом пункте приведем результат, который показывает, что если выполнено условие (10) и $f, P_i \in C^v$, $i = 0, 1, \dots, r-s-1$, $v \leq s+1$, то на всем классе уравнений вида (4), возникающих в рамках метода функций краевых условий, порядок погрешности (16) не может быть улучшен за счет использования любого другого прямого метода, состоящего в замене интегрального оператора из (4) некоторым оператором ранга не выше N . Для этого, следуя [3, § 6], рассмотрим общую постановку задачи об оптимизации прямых методов.

Обозначим через $\Psi_\beta^{r,s,v}$ класс уравнений вида (4), для которых выполнены условия (10), (18) и

$$\|P_i\|_{C^v} \leq \beta_i, \quad i = 0, 1, \dots, r-s-1,$$

$$\|f\|_C \leq \beta_{r+1}, \quad \beta = \{\beta_0, \dots, \beta_{r-s-1}, \beta_r, \beta_{r+1}\}$$

(если $s=0$, то это означает, что в уравнении (1) присутствуют все производные до r -го порядка). Как и в [3, § 6], под прямым методом приближенного решения (4) будем понимать произвольное правило D , по которому оператору H_r из (4) сопоставляется подпространство $F_N \subset C$ размерности N и оператор H_N из C в F_N такие, что уравнение

$$u_D = H_N u_D + f \tag{22}$$

однозначно разрешимо и u_D берется в качестве приближенного решения уравнения (4). При фиксированном N множество всевозможных прямых методов D обозначим через \mathcal{D}_N . Величина

$$\epsilon(\Psi_\beta^{r,s,v}, D) = \sup_{\Psi_\beta^{r,s,v}} \|u - u_D\|_C,$$

где u и u_D — решения уравнений (4) и (22) соответственно, а точная верхняя грань берется по всем уравнениям класса $\Psi_\beta^{r,s,v}$, является погрешностью метода D на классе $\Psi_\beta^{r,s,v}$.

В рамках общего подхода [3, § 6] рассмотрим оптимизацию прямых методов решения уравнений (4) из класса $\Psi_\beta^{r,s,v}$ в смысле величины

$$\Theta_N(\Psi_\beta^{r,s,v}) = \inf \{ \epsilon(\Psi_\beta^{r,s,v}, D) : D \in \mathcal{D}_N \}.$$

Теорема 2. При $s = 0, 1, 2, \dots, r-1$, $v = 0, 1, 2, \dots, s+1$, $r = 1, 2, \dots$ справедливо соотношение

$$\Theta_N(\Psi_{\beta}^{r,s,v}) \asymp N^{-s-v-1}.$$

Оптимальный порядок для класса $\Psi_{\beta}^{r,s,v}$ реализует прямой метод, при котором приближенное решение u_{2n+1} , $n = [(N-1)/2]$, уравнения (4) определяется из уравнения (12).

Доказательство. Требуемая оценка сверху следует из (16). Оценка снизу может быть получена аналогично доказательству теоремы из [4].

4. В заключение приведем результат, характеризующий оценку погрешности примененного к уравнению (4) аппроксимационно-итеративного метода, суть которого состоит в комбинировании прямого метода (12) с итерационным процессом, т. е. в определении последовательных приближений u_k согласно формулам

$$u_0 = f, \quad u_k = u_{k-1} + \delta_{k-1,2n+1}, \quad k = 1, 2, 3, \dots, \quad (23)$$

где $\delta_{k-1,2n+1}$ — решение интегрального уравнения с вырожденным ядром

$$\delta_{k-1,2n+1} = H_{n,r} \delta_{k-1,2n+1} + H_r u_{k-1} - u_{k-1} + f. \quad (24)$$

Здесь, как и ранее, H_r и $H_{n,r}$ — интегральные операторы из уравнений (4) и (12) соответственно. Справедлива следующая теорема.

Теорема 3. В условиях теоремы 1 для погрешности приближенного решения уравнения (4) аппроксимационно-итеративным методом (23), (24) справедлива оценка

$$\|u - u_k\|_C \leq c^k \left(\sum_{i=0}^{r-1} \frac{\|P_i\|_C}{n^{r-i}} \right)^k,$$

где постоянная c может быть выбрана как и в теореме 1.

1. Алексеенко М. И. Приближенное решение периодической краевой задачи // Весці АН БССР. Сер. физ.-мат. — 1981. — № 6. — С. 54–58.
2. Капиторович Л. В., Акилов Г. П. Функциональный анализ. — М.: Наука, 1977. — 744 с.
3. Pereverzev S. V. Optimization of methods for approximate solution of operator equations. — New York: Nova. — 1996. — 330 p.
4. Переверзев С. В. Об одной задаче оптимизации методов приближенного решения уравнений Фредгольма // Укр. мат. журн. — 1983. — 35, № 3. — С. 378–382.

Получено 23.04.97