

УДК 517.4 (083)

Ю. И. Петунин (Киев. ун-т)

## ОБ ОДНОЙ КОНЦЕПЦИИ ОБОБЩЕННОГО РЕШЕНИЯ ОПЕРАТОРНЫХ УРАВНЕНИЙ В БАНАХОВОМ ПРОСТРАНСТВЕ

We introduce a new concept of a generalized solution of operator equations with a closed linear operator in a Banach space as an element of the completion of this space in some locally convex topology. A theorem on existence and uniqueness of a generalized solution is proved. The examples of location of the generalized solution for the infinite systems of the algebraic linear are considered.

Визначається поняття узагальненого розв'язку операторного рівняння з замкнутим лінійним оператором у банаховому просторі як елемент доповнення простору в деякій локально-опуклій топології. Доведено теорему існування та єдиності узагальненого розв'язку. Розглядаються приклади знаходження узагальненого розв'язку для нескінченних систем лінійних алгебраїчних рівнянь.

В настоящей статье используются те же обозначения и терминология, что и в [1].

Пусть  $E, F$  — банаховы пространства и  $A$  — замкнутый линейный оператор со всюду плотной в  $E$  областью определения  $D(A) \subset E$ , действующий в пространство  $F$ . Рассмотрим операторное уравнение

$$A(x) = y, \quad x \in D(A), \quad y \in F, \quad (1)$$

и сопряженное уравнение

$$A^*(f) = g, \quad x \in E', \quad f \in D(A^*), \quad (2)$$

где  $E', F'$  сопряжены к  $E, F$  банаховы пространства,  $A^*$  — сопряженный к  $A$  оператор. Будем предполагать, что множество значений  $R(A) \subset F$  оператора  $A$  всюду плотно в пространстве  $F$  и уравнение (1) однозначно разрешимо на  $R(A)$  (т. е. нуль-пространство  $N(A)$  оператора  $A$  состоит лишь из нулевого элемента  $\theta: N(A) = \{\theta\}$ ). Как известно [2, с. 106], в этом случае сопряженное уравнение (2) будет плотно разрешимым, а потому множество значений  $R(A^*)$  оператора  $A^*$  всюду плотно в  $E'$  по норме. Следовательно, множество функционалов  $N' = R(A^*) \subset E'$  будет тотальным линейным многообразием и векторные пространства  $E$  и  $N' = R(A^*)$  находятся в двойственности. Кроме того, для замкнутого оператора  $A$  область определения  $M' = D(A^*)$  всюду плотна в  $F'$  в слабой топологии  $\sigma(F, F')$  [2, с. 106], поэтому векторные пространства  $F$  и  $M'$  также находятся в двойственности (с помощью естественной билинейной формы  $B(f, y) = f(y), y \in F, f \in M'$ ).

Обозначим через  $\bar{E}$  пополнение пространства  $E$  по топологии  $\sigma(E, N')$ ; поскольку пространства  $E$  и  $N'$  находятся в двойственности,  $\bar{E}$  — отдельное локально выпуклое топологическое векторное пространство. Рассмотрим произвольный непрерывный линейный функционал  $f \in M' = D(A^*)$ ; тогда из уравнения (1) следует

$$f[A(x)] = f(y), \quad g(x) = A^*f(x) = f(y).$$

В силу теоремы С. Банаха о слабо непрерывном линейном функционале [1, с. 197] функционал  $g = A^*f$  допускает единственное расширение по непрерывности на все пространство  $\bar{E}$ .

**Определение 1.** Будем называть обобщенным решением операторного уравнения (1) элемент  $\bar{x} \in \bar{E}$ , удовлетворяющий соотношению

$$g(\bar{x}) = A^*f(\bar{x}) = f(y) \quad \forall f \in M' = D(A^*). \quad (3)$$

Понятие обобщенного решения  $\bar{x}$  возникает в случае, когда правая часть уравнения (1), т. е. элемент  $y$ , не принадлежит множеству значений  $R(A)$  оператора  $A$ , при этом обычного (классического) решения не существует; если же  $y \in R(A)$ , то обобщенное решение  $\bar{x}$  совпадает с классическим. Действительно, пусть  $y \in R(A)$ , тогда найдется такой элемент  $x \in D(A)$ , для которого  $A(x) = y$ ; применяя к обеим частям этого равенства функционал  $f \in M'$ , получаем

$$g(x) = f[A(x)] = A^*f(x) = f(y) \quad \forall f \in M' = D(A^*),$$

поэтому в силу соотношения (3)

$$g(\bar{x}) = A^*f(\bar{x}) = g(x) \quad \forall f \in N' = R(A^*);$$

поскольку множество  $N' = R(A^*)$  тотально в  $E'$ , то  $\bar{x} = x$ . Проводя аналогичные рассуждения, нетрудно показать, что классическое решение является обобщенным, а если обобщенное решение  $\bar{x} \in D(A)$ , то оно будет классическим.

Предположим, что правая часть уравнения (1), т. е. элемент  $y$ , не принадлежит множеству значений  $R(A)$  оператора  $A$ . Ввиду того, что  $R(A)$  всюду плотно в  $F$ , а уравнение (1) однозначно разрешимо, существует последовательность  $\{y_n\} \subset R(A)$  такая, что  $y_n \rightarrow y$  при  $n \rightarrow \infty$  и последовательность  $x_n = A^{-1}(y_n)$ .

**Определение 2.** Последовательность элементов  $x_n \in D(A)$  называется почти решением операторного уравнения (1), если  $y_n = A(x_n) \rightarrow y$ ,  $n \rightarrow \infty$ , в метрике пространства  $F$ , а  $x_n = A^{-1}(y_n) \rightarrow \bar{x}$ ,  $n \rightarrow \infty$ ,  $\bar{x} \in \bar{E}$ , в слабой топологии  $\sigma(E, R(A^*)) = \sigma(E, N')$ ; элемент  $\bar{x} \in \bar{E}$  называется при этом предельным элементом почти решения.

Легко видеть, что элемент  $\bar{x}$  будет обобщенным решением операторного уравнения (1) тогда и только тогда, когда он является предельным элементом почти решения.

Понятие почти решения связано с концепцией обобщенного решения и условной разрешимости краевых задач:

$$L(x) = y, \quad x \in W_2^r(\text{гр.}), \quad (4)$$

где  $y \in L_2(G)$ ,  $W_2^r(G)$  — пространство Соболева,  $W_2^r(\text{гр.})$  — некоторое подпространство из  $W_2^r(G)$ ,

$$L(x) = \sum_{|\alpha| \leq r} a_\alpha(t) D^\alpha(x), \quad D_j = \frac{\partial}{\partial t_j}, \quad j = 1, \dots, n;$$

$$D^\alpha = D_1^{\alpha_1} \dots D_n^{\alpha_n}, \quad t = (t_1, \dots, t_n),$$

$\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$ ,  $|\alpha| = \alpha_1 + \dots + \alpha_n$  — линейное дифференциальное выражение порядка  $r$ , в котором комплекснозначные коэффициенты  $a_\alpha(t)$  предполагаются достаточно гладкими (подробнее см. [3], гл. II). Эта концепция развита Ю. М. Березанским в [3]. Известно, что задача (4) называется условно разрешимой, если существует последовательность  $x_n \in W_2^r(\text{гр.})$  такая, что  $L(x_n) \rightarrow$

$\rightarrow y$  в  $W_2^{-r}(G)$  [3, с. 102]. Легко видеть, что задача (4) будет условно разрешимой, если для элемента  $y \in W_2^{-r}(G)$  существует почти решение, совпадающее с последовательностью  $\{x_n\}$ . С другой стороны,  $s$  — обобщенное решение  $x \in W_2^{-s}(G)$  задачи (4) для  $y \in \tilde{W}_2^{-\max(r, r+s)}(G)$ , определяется как функция  $x$ , удовлетворяющая соотношению

$$(x, L^+(v))_0 = (y, v)_0 \quad \forall v \in W_1^r(\text{гр})^+ \cap W_2^{r+s}(G), \quad (5)$$

где  $(\cdot, \cdot)_0$  — скалярное произведение в  $L_2(G)$ ,  $W_1^r(\text{гр})^+$  — совокупность всех функций  $v \in W_2^r(G)$ , для которых при любом  $x \in W_2^r(\text{гр})$  справедливо равенство  $(L(x), v)_0 = (x, L^+(v))_0$ ,  $L^+$  — сопряженное к  $L$  дифференциальное выражение

$$L^+(x) = \sum_{|\alpha| \leq r} (-1)^{|\alpha|} D^\alpha (\overline{a_\alpha(t)x})$$

[3, с. 105]. Очевидно, соотношение (5) является частным случаем равенства (3), поэтому предложенная в этой работе концепция обобщенного решения представляет простое обобщение классического понятия обобщенного решения, изложенного и развитого в [3].

**Теорема 1.** Пусть  $E, F$  — банаховы пространства и  $A$  — замкнутый инъективный линейный оператор, действующий из  $E$  в  $F$  с плотными областью определения  $D(A) \subset E$  и множеством значений  $R(A) \subset F$ . Тогда операторное уравнение  $A(x) = y$  имеет единственное обобщенное решение для всех  $y \in F$ .

**Доказательство.** Покажем вначале единственность обобщенного решения  $\bar{x}$ . Предположим, что операторное уравнение (1) за исключением обобщенного решения  $\bar{x} \in \bar{E}$  имеет еще одно обобщенное решение  $\tilde{x} \in \bar{E}$  ( $\bar{x} \neq \tilde{x}$ ). Тогда

$$g(\bar{x}) = A^*f(\bar{x}) = f(y) = A^*f(\tilde{x}) = g(\tilde{x}) \quad \forall f \in D(A^*),$$

а значит,  $g(\bar{x}) = g(\tilde{x})$  для всех  $g \in N' = R(A^*)$ . Поскольку векторные пространства  $\bar{E}$  и  $N'$  находятся в двойственности, то  $\bar{x} = \tilde{x}$  и мы получаем противоречие. Таким образом, операторное уравнение (1) может иметь не более одного обобщенного решения.

Перейдем теперь к доказательству существования обобщенного решения. Предположим, что правая часть операторного уравнения (1), т. е. элемент  $y$ , не принадлежит множеству значений  $R(A)$  оператора  $A$ . Так как уравнение (1) является плотно разрешимым, существует последовательность элементов  $\{y_n\}$  из  $R(A)$  такая, что  $y_n \rightarrow y$ ,  $n \rightarrow \infty$ , по норме  $F$ . Покажем, что последовательность  $\{x_n = A^{-1}(y_n)\}$  будет почти решением, а ее предельный элемент  $\bar{x} \in \bar{E}$ . С этой целью рассмотрим обратный оператор  $x = A^{-1}(y)$ , действующий из векторного пространства  $R(A)$  в  $E$ . Обозначим через  $\mathcal{T}$  топологию, индуцированную на  $R(A) \subset F$  нормой банахова пространства  $F$ , а через  $(R(A), \mathcal{T})$ ,  $(E, \sigma(E, R(A^*)))$  векторные пространства  $R(A)$  и  $E$ , наделенные топологиями  $\mathcal{T}$  и  $\sigma(E, R(A^*))$  соответственно. Докажем, что обратный оператор  $B = A^{-1}$  будет непрерывным линейным оператором, действующим из линейного нормированного пространства  $(R(A), \mathcal{T})$  в отделимое топологическое векторное пространство  $(E, \sigma(E, R(A^*)))$ . Для этого достаточно показать, что прообраз

$$T = B^{-1}[W(g_1, \dots, g_n; \varepsilon)] = A[W(g_1, \dots, g_n; \varepsilon)]$$

множества

$$W(g_1, \dots, g_n; \varepsilon) = \{x: x \in E, g_1(x) < \varepsilon, \dots, g_n(x) < \varepsilon\},$$

$$\varepsilon \in R^1, \quad g_i(x) \in R(A^*) = N', \quad i = 1, 2, \dots, n,$$

будет окрестностью нуля в пространстве  $(R(A), T)$ , поскольку  $W(g_1, \dots, g_n; \varepsilon)$  образуют фундаментальную систему окрестностей нуля пространства  $(E, \sigma(E, R(A^*)))$ . Действительно,

$$\begin{aligned} A[W(g_1, \dots, g_n; \varepsilon)] &= \{A(x): g_1(x) < \varepsilon, \dots, g_n(x) < \varepsilon\} = \\ &= \{A(x): f_1(A(x)) < \varepsilon, \dots, f_n(A(x)) < \varepsilon\}, \end{aligned}$$

где  $g_i(x) = f_i(A(x))$ ,  $f_i(y) \in M' = D(A^*)$ ,  $i = 1, 2, \dots, n$ . Следовательно,

$$T = \{y: f_1(y) < \varepsilon, \dots, f_n(y) < \varepsilon, y \in R(A)\} = W_{R(A)}(f_1, \dots, f_n; \varepsilon),$$

где  $W_{R(A)}(f_1, \dots, f_n; \varepsilon)$  — окрестность, принадлежащая фундаментальной системе окрестностей векторного пространства  $R(A)$ , наделенного топологией  $\sigma(R(A), M') = \sigma(R(A), D(A^*))$ .

Поскольку нормированная топология  $T$  сильнее слабой топологии  $\sigma(R(A), D(A^*))$ , то  $T = W_{R(A)}(f_1, \dots, f_n; \varepsilon)$  является окрестностью нуля в топологии  $T$ . Таким образом, непрерывность оператора  $B = A^{-1}: (R(A), T) \rightarrow (E, \sigma(E, R(A^*)))$  доказана. Так как пространство  $\bar{E}$  полно,  $F, \bar{E}$  — отделимые топологические векторные пространства и каждое непрерывное линейное отображение  $B$  пространства  $(R(A), T)$  в  $\bar{E}$  однозначно продолжается до непрерывного линейного отображения  $\bar{B}$  пространства  $F$  в  $\bar{E}$  [1, с. 163], последовательность  $\{x_n = A^{-1}(y_n) = \bar{B}(y_n)\}$  сходится к некоторому элементу  $\bar{x} \in \bar{E}$ , который будет предельным элементом почти решения  $\{x_n = A^{-1}(y_n)\}$ . Как указывалось ранее,  $\bar{x}$  будет при этом обобщенным решением уравнения (1). Теорема доказана.

Рассмотрим примеры обобщенных решений для бесконечной системы линейных алгебраических уравнений

$$\sum_{j=1}^{\infty} a_{ij} x_j = b_i, \quad (6)$$

$$x = (x_1, \dots, x_n, \dots), \quad b = (b_1, \dots, b_n, \dots) \in l_2 \quad \forall i = 1, 2, \dots$$

Предположим, что бесконечная матрица  $A = \|a_{ij}\|_{i,j=1,\infty}$ , определяемая системой (6), удовлетворяет условию Гильберта–Шмидта

$$\sum_{i=1}^{\infty} \sum_{j=1}^{\infty} |a_{ij}|^2 < \infty, \quad (7)$$

тогда оператор  $y = A(x) = Ax$ , порождаемый матрицей  $A$ , будет ограниченным линейным оператором, действующим в пространстве  $l_2$ . В силу неравенства (7) вектор  $a_i = (a_{i1}, a_{i2}, \dots, a_{in}, \dots) \in l_2$  для всех  $i$ , поэтому каждую строку  $a_i$  матрицы  $A$  можно считать элементом  $l_2$ . Нетрудно заметить, что оператор  $y = A(x)$  будет инъективным тогда и только тогда, когда система элементов  $\mathfrak{N} = \{a_1, a_2, \dots, a_n, \dots\}$  является тотальной в пространстве  $l_2$ .

**Определение 3.** Будем называть бесконечную матрицу  $A = \|a_{ij}\|_{i,j=1,\infty}$ , удовлетворяющую условию Гильберта–Шмидта (7), матрицей с разреженны-

ми строками, если каждая строка  $a_i$  матрицы  $A$  не принадлежит замкнутому линейному подпространству  $\bar{L}_i = \bar{L}(a_1, \dots, a_{i-1}, a_{i+1}, \dots)$ , порожденному остальными векторами  $(a_1, \dots, a_{i-1}, a_{i+1}, \dots)$  системы  $\mathcal{A}$  в метрике пространства  $l_2$ :  $a_i \notin \bar{L}_i$  для всех  $i \in \mathbb{N}$ .

**Теорема 2.** Система единичных ортов

$$e_1 = (1, 0, 0, \dots, 0, \dots), \quad e_2 = (0, 1, 0, \dots, 0, \dots), \dots, \quad e_n = (0, \dots, 0, 1, 0, \dots)$$

пространства  $l_2$  содержится во множестве значений  $R(A)$  инъективного оператора  $A(x) = Ax$  тогда и только тогда, когда матрица  $A = \|a_{ij}\|_{i,j=1,\infty}$  имеет разреженные строки.

**Следствие.** Всякий инъективный ограниченный линейный оператор  $y = A(x)$ , действующий в пространстве  $l_2$ , определяемый матрицей  $A$  с разреженными строками, имеет всюду плотное в  $l_2$  множество значений  $R(A)$ .

Для нахождения обобщенного решения системы (6) рассмотрим полное линейное метрическое пространство  $s$  всех числовых последовательностей с метрикой

$$\rho(x, y) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{2^n} \frac{|x_n - y_n|}{1 + |x_n - y_n|},$$

где  $x = (x_1, \dots, x_n, \dots)$ ,  $y = (y_1, \dots, y_n, \dots) \in s$ .

**Теорема 3.** Обобщенное решение бесконечной системы линейных алгебраических уравнений (6), для которой матрица  $A$  и транспонированная матрица  $A^*$  имеют разреженные строки, принадлежит пространству  $s$ ; при этом произвольное почти решение  $\{x_n\}$  для системы (6) сходится к ее обобщенному решению в метрике пространства  $s$ .

Примеры матриц с разреженными строками довольно многочисленны; можно показать, что такими матрицами являются диагональные и треугольные матрицы с отличными от нуля диагональными элементами, унитарные матрицы и т. д., поэтому существует большой класс систем линейных алгебраических уравнений (6), удовлетворяющих условию теоремы 3.

1. Бурбаки Н. Топологические векторные пространства. — М.: Изд-во иностр. лит., 1959. — 410 с.
2. Функциональный анализ. СМБ / Под ред. С. Г. Крейна. — М.: Наука, 1972. — 544 с.
3. Березанский Ю. М. Разложение по собственным функциям самосопряженных операторов. — Киев: Наук. думка, 1965. — 798 с.

Получено 25.10.94