

В. Ю. Слюсарчук, д-р фіз.-мат. наук (Укр. ін-т інж. вод. господарства, Рівне)

НЕОБХІДНІ І ДОСТАТНІ УМОВИ ОСЦИЛЯЦІЇ РОЗВ'ЯЗКІВ НЕЛІНІЙНИХ ІМПУЛЬСНИХ СИСТЕМ З МУЛЬТИПЛІКАТИВНО РОЗДІЛЕНОЮ ПРАВОЮ ЧАСТИНОЮ*

Necessary and sufficient conditions of oscillation of solutions of nonlinear differential equations with fixed moments of pulse influence and a multiplicatively separated right-hand side are established.

Одержані необхідні і достатні умови осциляції розв'язків нелінійних диференціальних рівнянь з фіксованими моментами імпульсної дії і мультиплікативно розділеною правою частиною.

Проблемі осциляції розв'язків диференціальних рівнянь присвячено багато робіт (див., наприклад, [1–8]). Проте осциляції розв'язків диференціальних рівнянь з імпульсною дією, методи дослідження яких є більш складними, наділено мало уваги. Детальніше для таких динамічних систем вивчені питання періодичності, майже періодичності і обмеженості розв'язків [9–13].

Метою даної статті є одержання умов осциляції і неосциляції розв'язків системи

$$\begin{aligned} \frac{d^2x(t)}{dt^2} &= -p_1(t)f_1(x(t)), \quad t \in \mathbb{R}_+ \setminus T, \\ \frac{dx(t+0)}{dt} - \frac{dx(t-0)}{dt} &= -p_2(t)f_2(x(t)), \quad t \in T, \\ x(t+0) &= x(t-0) = x(t), \quad t \in T, \end{aligned} \quad (1)$$

де

$$\mathbb{R}_+ = [0, +\infty), \quad T = \left\{ t_i \in \mathbb{R}_+: i \in \mathbb{N}, t_{k+1} > t_k > 0, k \in \mathbb{N}, \lim_{k \rightarrow \infty} t_k = +\infty \right\},$$

$$p_1: \mathbb{R}_+ \setminus T \rightarrow \mathbb{R}_+, \quad f_i: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad i = \overline{1, 2},$$

— неперервні відображення, а $p_2: T \rightarrow \mathbb{R}_+$ — довільне (однозначне) відображення.

Вважається, що для довільних $t_0 \in \mathbb{R}_+ \setminus T, x_1 \in \mathbb{R}$ і $x_2 \in \mathbb{R}$ система (1) має єдиний розв'язок $x(t, t_0, x_1, x_2)$, який задоволяє умови $x(t, t_0, x_1, x_2) = x_1, dx(t, t_0, x_1, x_2)/dt = x_2$.

1. Достатні умови осциляції розв'язків. Розв'язок $y(t)$ системи (1) називається осцилюючим, якщо

$$\{t: y(t) > 0, t > a\} \neq \emptyset, \quad \{t: y(t) < 0, t > a\} \neq \emptyset$$

для всіх $a > 0$.

Теорема 1. *Hexai:*

$$1) \quad xf_i(x) > 0, \quad i = \overline{1, 2}, \quad \text{якщо } x \neq 0;$$

$$2) \quad \inf_{|x|>\varepsilon} \frac{|f_i(x)|}{|x|^\beta} > 0, \quad \sup_{|x|>\varepsilon} \frac{|f_i(x)|}{|x|^\beta} < \infty, \quad i = \overline{1, 2},$$

для всіх $\varepsilon > 0$, де $\beta > 1$;

* Робота виконана при фінансовій підтримці Державного комітету України з питань науки та технологій.

$$3) \quad \int_0^{+\infty} tp_1(t) dt + \sum_{n=1}^{\infty} t_n p_2(t_n) = +\infty;$$

$$4) \quad |x_1| + |x_2| \neq 0 \quad \text{i} \quad t_0 \in \mathbb{R}_+ \setminus T.$$

Тоді $x(t, t_0, x_1, x_2)$ — осцилюючий розв'язок системи (1).

Доведення. З обмежень на систему (1), першої і четвертої умов теореми випливає, що для розв'язку $z(t) = x(t, t_0, x_1, x_2)$ цієї системи не може виконуватися співвідношення $z(t) = 0 \quad \forall t \geq a$ ні для будь-якого $a > 0$. Тому або $z(t)$ — осцилюючий розв'язок системи (1), або

$$z(t) > 0 \quad \forall t \in [\tau, +\infty) \setminus T_1, \quad (2)$$

або

$$z(t) < 0 \quad \forall t \in [\tau, +\infty) \setminus T_1 \quad (3)$$

для деяких числа $\tau > 0$ і зліченної необмеженої множини T_1 , для всіх точок s якої $z(s) = 0$.

Нехай виконується співвідношення (2). Оскільки на підставі (1)

$$\frac{dz(s)}{dt} - \frac{dz(t)}{dt} = - \int_t^s p_1(u) f_1(z(u)) du - \sum_{u \in (t, s) \cap T} p_2(u) f_2(z(u)) \quad (4)$$

для довільних $t \geq \tau$ і $s \geq t$ ($t, s \notin T$) і

$$\int_t^s p_1(u) f_1(z(u)) du + \sum_{u \in (t, s) \cap T} p_2(u) f_2(z(u)) \geq 0, \quad s \geq t \geq \tau,$$

на підставі (2), першої і третьої умов теореми і обмежень на $p_i(t)$, $i = \overline{1, 2}$, то функція $z(t)$ є угнутою на $[\tau, +\infty)$ [14, с. 17] і існує

$$\lim_{s \rightarrow +\infty} \frac{dz(s+0)}{ds} = c \geq 0, \quad c \neq +\infty.$$

Звідси і з (4) випливає, що невласний інтеграл $\int_t^{+\infty} p_1(u) f_1(z(u)) du$ і числовий ряд $\sum_{t_n > t} p_2(t_n) f_2(z(t_n))$ збігаються для кожного $t \geq \tau$, що дає змогу ввести в розгляд функції

$$F_1(t) = \int_t^{+\infty} p_1(u) f_1(z(u)) du, \quad F_2(t) = \sum_{t_n > t} p_2(t_n) f_2(z(t_n)), \quad t \geq \tau.$$

Справедлива нерівність

$$\frac{dz(t)}{dt} \geq F(t), \quad t \geq \tau, \quad t \notin T, \quad (5)$$

де $F(t) = F_1(t) + F_2(t)$, і функція $z(t)$ на проміжку $[\tau, +\infty)$ є неспадною. Тому в співвідношенні (2) множина T_1 пуста. Отже,

$$z(t) > 0 \quad \forall t \geq \tau \quad \text{i} \quad \lim_{t \rightarrow +\infty} z(t) > 0. \quad (6)$$

Оскільки функція $F_1(t)$ неперервна на $[\tau, +\infty)$, а функція $F_2(t)$ неперервна на $[\tau, +\infty) \setminus T$, неперервна праворуч на $[\tau, +\infty) \cap T$ і обмежена на $[\tau, +\infty)$, то функція $F(t)$ на $[\tau, t]$ ($t > \tau$) інтегровна за Ріманом. Тому на підставі (5) і (6)

$$z(t) \geq \int_{\tau}^t F(s) ds \quad \forall t \geq \tau. \quad (7)$$

Враховуючи те, що функція $F(t)$ на $[\tau, +\infty)$ є функцією з обмеженою змінною і виконується нерівність

$$\int_{\tau}^t F(s) ds \geq \int_{\tau}^t (\tau - s) dF(s), \quad t > \tau,$$

яка легко встановлюється, на підставі (7) одержуємо $z(t) \geq G(t)$, $t > \tau$, де

$$G(t) = \int_{\tau}^t (\tau - s) dF(s), \quad t > \tau.$$

Не обмежуючи загальності, можна вважати, що $G(t) > 0 \quad \forall t > \tau$. Тоді $[z(t)]^{-\beta} \leq [G(t)]^{-\beta} \quad \forall t > \tau$ і

$$\int_a^t (\tau - s) [z(s)]^{-\beta} dF(s) \leq \int_a^t (\tau - s) [G(s)]^{-\beta} dF(s) \quad (8)$$

для всіх $t > a$, де $a > \tau$ і $a \notin T$.

Ліва і права частини останньої нерівності — відповідно інтеграли Рімана–Стільтьєса і Лебега–Стільтьєса, оскільки функція $(\tau - t)[z(t)]^{-\beta}$ неперервна на $[a, +\infty)$, а функції $(\tau - t)[G(t)]^{-\beta}$ і $F(t)$ неперервні на $[a, +\infty) \setminus T$, неперервні праворуч на $[a, +\infty) \cap T$ і в точках множини $[a, +\infty) \cap T$ мають розриви першого роду. Неважко перевірити, що праву частину нерівності (8) можна зобразити у вигляді $\int_a^t [G(s)]^{-\beta} dG(s)$ і

$$\begin{aligned} \int_a^t [G(s)]^{-\beta} dG(s) &= \frac{1}{1-\beta} ((G^{1-\beta}(s_1-0) - G^{1-\beta}(a)) + (G^{1-\beta}(s_2-0) - \\ &- G^{1-\beta}(s_1)) + \dots + (G^{1-\beta}(s_n-0) - G^{1-\beta}(s_{n-1})) + (G^{1-\beta}(t) - G^{1-\beta}(s_n))) + \\ &+ \sum_{k=1}^n G^{-\beta}(s_k) [G(s_k) - G(s_k-0)], \end{aligned} \quad (9)$$

що випливає з означення інтегралу Лебега–Стільтьєса, де s_1, s_2, \dots, s_n — всі точки множини $[a, t] \cap T$, для яких $s < s_2 < \dots < s_n$. Оскільки $G(a) > 0$, функція $G(t)$ є неспадною на $[a, +\infty)$ і на підставі теореми Лагранжа про скінченні приrostи [15, с. 226]

$$G^{-\beta}(s_k)(G(s_k) - G(s_k-0)) \leq \frac{1}{\beta-1} (G^{1-\beta}(s_k-0) - G^{1-\beta}(s_k)), \quad k = \overline{1, n},$$

то права частина рівності (9) не менша $(1/(\beta-1)) [G^{1-\beta}(a) - G^{1-\beta}(t)]$.

Отже,

$$\int_a^t [G(s)]^{-\beta} dG(s) \leq \frac{1}{\beta-1} G^{1-\beta}(a) \quad \forall t \geq a.$$

Тому невласний інтеграл Рімана–Стільтьєса

$$\int_a^{+\infty} (\tau - s) [z(s)]^{-\beta} dF(s)$$

збігається, тобто збігаються невласний інтеграл

$$\int_a^{+\infty} (s - \tau) [z(s)]^{-\beta} p_1(s) f_1(z(s)) ds$$

і числовий ряд

$$\sum_{t_n > a}^{\infty} (t_n - \tau) [z(t_n)]^{-\beta} p_2(t_n) f_2(z(t_n)).$$

Отже, на підставі другої умови теореми і співвідношення (6) збігаються невласний інтеграл $\int_a^{+\infty} s p_1(s) ds$ і числовий ряд $\sum_{t_n > a} t_n p_2(t_n)$, а це суперечить третій умові теореми.

Таким чином, припущення про те, що виконується співвідношення (2), хибне.

Аналогічним чином встановлюється, що співвідношення (3) також не може виконуватися.

Отже, $x(t, t_0, x_1, x_2)$ — осцилюючий розв'язок системи (1). Теорема 1 доведена.

Теорема 2. *Нехай:*

$$1) \quad x f_i(x) > 0, \quad i = \overline{1, 2}, \quad \text{якщо } x \neq 0;$$

$$2) \quad \inf_{|x| > \varepsilon} \frac{|f_i(x)|}{|x|^\beta} > 0, \quad \sup_{|x| > \varepsilon} \frac{|f_i(x)|}{|x|^\beta} < \infty, \quad i = \overline{1, 2},$$

для всіх $\varepsilon > 0$, де $\beta \in (0, 1)$;

$$3) \quad \int_0^{+\infty} t^\beta p_1(t) dt + \sum_{n=1}^{\infty} t_n^\beta p_2(t_n) = +\infty;$$

$$4) \quad |x_1| + |x_2| \neq 0 \quad \text{i} \quad t_0 \in \mathbb{R}_+ \setminus T.$$

Тоді $x(t, t_0, x_1, x_2)$ — осцилюючий розв'язок системи (1).

Доведення. Будемо використовувати позначення, введені в доведенні теореми 1.

Нехай виконується співвідношення (2). Повторюючи міркування, проведений на початку доведення теореми 1, переконуємося в тому, що для $z(t)$ виконуються співвідношення (6) і (7). Оскільки $F(t)$ пезростаюча на $[\tau, +\infty)$, неперервна на $[\tau, +\infty) \setminus T$ і неперервна праворуч на $[\tau, +\infty) \cap T$ функція, то для кожного $t \in (\tau, +\infty)$ існує границя $\lim_{\varepsilon \rightarrow +0} F(t - \varepsilon)$ і функція $F^*(t)$, визначена рівністю

$$F^*(t) = \lim_{\varepsilon \rightarrow +0} F(t - \varepsilon).$$

є неперервною на $(\tau, +\infty) \setminus T$ і неперервною ліворуч у точках множини $(\tau, +\infty) \cap T$. Очевидно,

$$\int_{\tau}^t F(s) ds = \int_{\tau}^t F^*(s) ds \geq (t - \tau) F^*(t) \quad \forall t \geq \tau.$$

Тому на підставі (7) $z(t) \geq (t-\tau)F^*(t) \quad \forall t > \tau$. З третьої умови теореми випливає, що $F^*(t) > 0 \quad \forall t > \tau$. Отже,

$$[z(t)]^{-\beta}(t-\tau)^\beta \leq [F^*(t)]^{-\beta} \quad \forall t > \tau$$

i

$$-\int_a^t [z(s)]^{-\beta}(s-\tau)^\beta dF^*(s) \leq -\int_a^t [F^*(s)]^{-\beta} dF^*(s) \quad \forall t > a \quad (t \notin T), \quad (10)$$

де a — довільне число з проміжку $(\tau, +\infty)$. З означення інтегралу Лебега–Стільтьєса одержуємо

$$\begin{aligned} -\int_a^t [F^*(s)]^{-\beta} dF^*(s) &= \frac{1}{1-\beta} \left([F^*(a)]^{1-\beta} - [F^*(s_1)]^{1-\beta} \right) + \\ &+ ([F^*(s_1+0)]^{1-\beta} - [F^*(s_2)]^{1-\beta}) + \dots + ([F^*(s_n+0)]^{1-\beta} - [F^*(s_n)]^{1-\beta}) + \\ &+ ([F^*(s_n+0)]^{1-\beta} - [F^*(t)]^{1-\beta}) + \sum_{k=1}^n [F^*(s_k)]^{-\beta} (F^*(s_k) - F^*(s_k+0)), \end{aligned} \quad (11)$$

де s_1, s_2, \dots, s_n — всі точки множини $(a, t) \cap T$, для яких $s_1 < s_2 < \dots < s_n$ і $a, t \notin T$. Оскільки

$$\begin{aligned} [F^*(s_k)]^{-\beta} (F^*(s_k) - F^*(s_k+0)) &\leq \\ &\leq \frac{1}{1-\beta} ([F^*(s_k)]^{1-\beta} - [F^*(s_k+0)]^{1-\beta}), \quad k = \overline{1, n}, \end{aligned}$$

то права частина рівності (11) не менша за число

$$\frac{1}{1-\beta} ([F^*(a)]^{1-\beta} - [F^*(t)]^{1-\beta}).$$

Отже,

$$-\int_a^t [F^*(s)]^{-\beta} dF^*(s) \leq \frac{1}{1-\beta} [F^*(a)]^{1-\beta} \quad \forall t > a.$$

Тому згідно з (10) невласний інтеграл Рімана–Стільтьєса

$$\int_a^{+\infty} [z(s)]^{-\beta} (s-\tau)^\beta dF^*(s)$$

збігається, тобто збігаються невласний інтеграл

$$\int_a^{+\infty} [z(s)]^{-\beta} (s-\tau)^\beta p_1(s) f_1(z(s)) ds$$

і числовий ряд

$$\sum_{t_n \geq a} [z(t_n)]^{-\beta} (t_n - \tau)^\beta p_2(t_n) f_2(z(t_n)).$$

Отже, на підставі другої умови теореми і співвідношення (6) збігаються невласний інтеграл $\int_a^{+\infty} s^\beta p_1(s) ds$ і числовий ряд $\sum_{t_n \geq a} t_n^\beta p_2(t_n)$, а це суперечить третьій умові теореми.

Таким чином, припущення про те, що виконується співвідношення (2), хибне. Аналогічним чином встановлюється, що співвідношення (3) також не може виконуватися. Отже, $x(t, t_0, x_1, x_2)$ — осцилюючий розв'язок системи (1). Теорема доведена.

У випадку, коли для системи (1) не виконується друга умова теореми 1, для дослідження осциляції розв'язків системи (1) можна використовувати таке твердження.

Теорема 3. *Нехай:*

$$1) \quad xf_i(x) > 0, \quad i = \overline{1, 2}, \quad \text{якщо} \quad x \neq 0;$$

$$2) \quad \int_0^{+\infty} p_1(t) dt + \sum_{n=1}^{\infty} p_2(t_n) = +\infty;$$

$$3) \quad |x_1| + |x_2| \neq 0 \quad \text{i} \quad t_0 \in \mathbb{R}_+ \setminus T.$$

Тоді $x(t, t_0, x_1, x_2)$ — осцилюючий розв'язок системи (1).

Доведення. Повторюючи міркування, проведені на початку доведення теореми 1, приходимо до висновку, що у випадку припущення про виконання співвідношення (2)

$$\lim_{s \rightarrow +0} \frac{dz(s)}{ds} = c \geq 0, \quad c \neq +\infty,$$

функція $z(t)$ не деякому проміжку $[\tau, +\infty)$ є неспадною і

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} z(t) > 0.$$

Тоді на підставі співвідношення (4) і другої умови теореми

$$\lim_{s \rightarrow +\infty} \frac{dz(s)}{ds} = -\infty,$$

що суперечить попереднім співвідношенням і вказує на хибність припущення про виконання співвідношення (2).

У випадку припущення про виконання співвідношення (3) одержуємо аналогічну суперечність. Отже, $x(t, t_0, x_1, x_2)$ — осцилюючий розв'язок системи (1). Теорема 3 доведена.

2. Достатні умови існування неосцилюючих розв'язків.

Теорема 4. *Нехай:*

$$1) \quad xf_i(x) > 0, \quad i = \overline{1, 2}, \quad \text{якщо} \quad x \neq 0;$$

$$2) \quad \int_0^{+\infty} tp_1(t) dt + \sum_{n=1}^{\infty} t_n p_2(t_n) < \infty.$$

Тоді система (1) має нескінченну множину неосцилюючих розв'язків $x(t)$, для яких

$$\lim_{t \rightarrow +0} |x(t)| > 0.$$

Доведення. Розглянемо довільні числа $H > 0$, $\varepsilon > 0$, $a > 0$ і $\tau \in \mathbb{R}_+ \setminus T$, для яких

$$a + \varepsilon \max_{|x| \leq H, i = \overline{1, 2}} |f_i(x)| \leq H \quad (12)$$

$$\int_{\tau}^t (u - \tau) p_1(u) du + (t - \tau) \int_t^{+\infty} p_1(u) du + \\ + \sum_{u \in (\tau, t) \cap T} (u - \tau) p_2(u) + (t - \tau) \sum_{u \in (t, +\infty) \cap T} p_2(u) \leq \varepsilon \quad \forall t \geq \tau. \quad (13)$$

Такі числа існують на підставі другої умови теореми і неперервності на \mathbb{R} функцій $f_i(x)$, $i = \overline{1, 2}$.

Покажемо, що система (1) має неосцилюючий розв'язок $y(t)$, який задовільняє умову

$$y(\tau) = a. \quad (14)$$

Розглянемо оператор $\mathfrak{A}: C^0([\tau, +\infty), \mathbb{R}) \rightarrow C^0([\tau, +\infty), \mathbb{R})$, визначений рівністю

$$(\mathfrak{A}y)(t) = a + \int_{\tau}^t (u - \tau) p_1(u) f_1(y(u)) du + (t - \tau) \int_t^{+\infty} p_1(u) f_1(y(u)) du + \\ + \sum_{u \in (\tau, t) \cap T} (u - \tau) p_2(u) f_2(y(u)) + (t - \tau) \sum_{u \in (t, +\infty) \cap T} p_2(u) f_2(y(u)), \quad t \geq \tau, \quad (15)$$

де $C^0([\tau, +\infty), \mathbb{R})$ — банахів простір неперервних і обмежених на $[\tau, +\infty)$ функцій $x(t)$ зі значеннями в \mathbb{R} і нормою

$$\|x\|_{C^0} = \sup_{t \geq \tau} |x(t)|.$$

Цей оператор є неперевінним оператором на підставі другої умови теореми і неперервності функцій $f_i(x)$, $i = \overline{1, 2}$, на \mathbb{R} . Легко переконатися в тому, що кожний розв'язок $y(t) \in C^0([\tau, +\infty), \mathbb{R})$ рівняння

$$y(t) = (\mathfrak{A}y)(t), \quad t \geq \tau, \quad (16)$$

є розв'язком системи (1) і задовільняє умову (14).

Покажемо, що рівняння (16) має розв'язок $z(t) \in C^0([\tau, +\infty), \mathbb{R})$ і

$$a \leq z(t) \leq H \quad \forall t \geq \tau. \quad (17)$$

Розглянемо функції

$$q_m(t) = \begin{cases} 1, & \text{якщо } t \in [\tau, \tau + m], \\ \tau + m + 1 - t, & \text{якщо } t \in [\tau + m, \tau + m + 1], \quad m \in \mathbb{N}, \\ 0, & \text{якщо } t \geq \tau + m + 1, \end{cases}$$

множину D всіх функцій $z(t) \in C^0([\tau, +\infty), \mathbb{R})$, які задовільняють співвідношення (17), множину D_1 всіх рівностепенно неперервних на $[\tau, +\infty)$ функцій $z(t) \in D$ і неперервні оператори $\mathfrak{A}_m: C^0([\tau, +\infty), \mathbb{R}) \rightarrow C^0([\tau, +\infty), \mathbb{R})$, визначені рівностями

$$(\mathfrak{A}_m y)(t) = (\mathfrak{A} q_m y)(t), \quad m \in \mathbb{N}, \quad t \geq \tau.$$

Оскільки для кожних функцій $y(t) \in D$ і $m \in \mathbb{N}$

$$\sup_{t \in [\tau, +\infty) \setminus T} \left| \frac{d(\mathfrak{A}_m y)(t)}{dt} \right| \leq \int_{\tau}^{+\infty} p_1(u) f_1(q_m(u) y(u)) du +$$

$$+ \sum_{u \in (\tau, +\infty) \cap T} p_2(u) f_2(q_m(u)) y(u) \leq \\ \leq \left(\int_0^{+\infty} p_1(u) du + \sum_{k=1}^{\infty} p_2(t_k) \right) \max_{|x| \leq H, i=\overline{1,2}} |f_i(x)| < \infty,$$

на підставі співвідношень (12) і (13)

$$\mathfrak{A}_m D \subset D_1 \quad \forall m \in \mathbb{N}.$$

Очевидно, D — опукла і замкнена підмножина простору $C^0([\tau, +\infty), \mathbb{R})$. Використовуючи теорему Арцела [16, с. 95] і теорему Шаудера–Тихонова про нерухому точку [17, с. 227], приходимо до висновку, що для кожного $m \in \mathbb{N}$ знайдуться функція $z_m(t) \in D_1$, для якої

$$(\mathfrak{A}_m z_m)(t) = z_m(t) \quad \forall t \geq \tau, \quad (18)$$

і функція $z^*(t) \in D$ та послідовність цілих чисел $m_k, k \in \mathbb{N}$, для яких

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \max_{t \in [\tau, \tau+b]} |z^*(t) - z_{m_k}(t)| = 0 \quad \forall b > 0. \quad (19)$$

З рівності (15), означення операторів $\mathfrak{A}_m, m \in \mathbb{N}$, другої умови теореми і неперервності на $[\tau, +\infty)$ функцій $f_i(x), i = \overline{1,2}$, випливає

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \max_{t \in [\tau, \tau+b]} |(\mathfrak{A}z^*)(t) - (\mathfrak{A}z_{m_k})(t)| = 0 \quad \forall b > 0 \quad (20)$$

і

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \max_{t \in [\tau, \tau+b]} |(\mathfrak{A}z_{m_k})(t) - (\mathfrak{A}_{m_k} z_{m_k})(t)| = 0 \quad \forall b > 0. \quad (21)$$

Тому на підставі (18)–(21)

$$(\mathfrak{A}z^*)(t) = z^*(t) \quad \forall t \geq \tau,$$

тобто функція $z^*(t)$ є розв'язком рівняння (16), а отже, і розв'язком системи (1). Цей розв'язок задовільняє умову (14), що випливає з (15).

Оскільки чисел $a > 0$, які задовільняють співвідношення (12), є нескінченно багато, то з урахуванням (14) і неосцилюючих розв'язків $y(t)$, для яких $a \leq y(t) \leq H \quad \forall t \geq \tau$ і, отже,

$$\lim_{t \rightarrow \infty} |y(t)| > 0,$$

є також нескінченно багато. Теорема 4 доведена.

3. Необхідні і достатні умови осциляції розв'язків.

Теорема 5. *Hexai:*

$$1) \quad xf_i(x) > 0, \quad i = \overline{1,2}, \quad \text{якщо } x \neq 0;$$

$$2) \quad \inf_{|x|>\varepsilon} \frac{|f_i(x)|}{|x|^\beta} > 0, \quad \sup_{|x|>\varepsilon} \frac{|f_i(x)|}{|x|^\beta} < \infty, \quad i = \overline{1,2},$$

для всіх $\varepsilon > 0$, де $\beta > 1$.

Тоді кожний розв'язок $x(t, t_0, x_1, x_2)$ системи (1), для якого

$$|x_1| + |x_2| \neq 0, \quad t_0 \in \mathbb{R}_+ \setminus T,$$

є осцилюючим тоді і тільки тоді, коли

$$\int\limits_{\tau}^{+\infty} tp_1(t)dt + \sum_{n=1}^{\infty} t_n p_2(t_n) = +\infty.$$

Зформульоване твердження є наслідком теорем 1 і 4.

З теореми 5 та доведень теорем 1 і 4 випливає така теорема.

Теорема 6. *Нехай виконуються умови теореми 5. Тоді система (1) має неосцилюючі розв'язки $x(t)$, для яких*

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} |x(t)| > 0,$$

тоді і тільки тоді, коли

$$\int\limits_{\tau}^{+\infty} tp_1(t)dt + \sum_{n=1}^{\infty} t_n p_2(t_n) < \infty.$$

На закінчення відзначимо, що з доведених тверджень випливають відомі результати робіт [2–5] про осциляцію розв'язків диференціальних рівнянь. Зокрема, з теорем 1, 4 і 5 випливають ознаки Ф. Аткінсона [2] і П. Уілтмена [5], а з теорем 3 і 4 — ознаки Ш. Белогорець [4] і І. Бігарі [3].

1. Sturm C. Sur les équations différentielles linéaires du second ordre // J. Math. Pure Appl. – 1836. – I. – P. 106–186.
2. Atkinson F. V. On second order nonlinear oscillations // Pacif. J. Math. – 1955. – 5, № 1. – P. 643–647.
3. Bihari I. Oscillation and monotonicity theorems concerning nonlinear differential equations of the second order // Acta Math. Acad. Sci. Hungar. – 1958. – 9, № 1–2. – P. 83–104.
4. Belohorec Š. Oscilatorické riešenia istej nelineárnej diferencialnej rovnice druhého radu // Mat.-fyz. časop. – 1961. – 11. – S. 250–255.
5. Waltman P. Oscillation of solutions of a nonlinear equation // SIAM Rev. – 1963. – 5. – P. 128–130.
6. Кигурадзе И. Т. Некоторые сингулярные краевые задачи для обыкновенных дифференциальных уравнений. – Тбилиси, 1975. – 352 с.
7. Колдат'єв В. А. О колеблемости решений уравнения $y^{(n)} + p(x)y = 0$ // Тр. Моск. мат. обр. – 1961. – 10. – С. 419–436.
8. Шевело В. Н. Осциляция решений дифференциальных уравнений с отклоняющимся аргументом. – Киев: Наук. думка, 1978. – 155 с.
9. Самойленко А. М., Перестюк Н. А. Дифференциальные уравнения с импульсным воздействием. – Киев: Вища шк., 1987. – 288 с.
10. Халанай А., Векслер Д. Качественная теория импульсных систем. – М.: Мир, 1971. – 311 с.
11. Слюсарчук В. Е. Ограниченные решения импульсных систем // Дифференц. уравнения. – 1983. – 19, № 4. – С. 588–596.
12. Роговченко Ю. В., Трофимчук С. И. Ограниченные и периодические решения слабо нелинейных импульсных эволюционных систем // Укр. мат. журн. – 1987. – 39, № 2. – С. 260–264.
13. Bainov D. D., Kostadinov S. I., Myshkis A. D. Bounded and periodic solutions of differential equations with impulse effect in Banach space // Differential and integral equations. – 1988. – 1, № 2. – P. 223–230.
14. Ушаков Р. П., Хаџет Б. І. Опуклі функції та нерівності. – Київ: Вища шк., 1986. – 112 с.
15. Фихтенгольц Г. М. Курс дифференциального и интегрального исчисления. – М.: Наука, 1966. – Т. 1. – 608 с.
16. Колмогоров А. М., Фомін С. В. Елементи теорії функцій і функціонального аналізу. – Київ: Вища шк., 1974. – 456 с.
17. Эдвардс Р. Функціональний аналіз. – М.: Мир, 1969. – 1072 с.

Получено 25.11.93