

## ПОЛНАЯ ИНТЕГРИРУЕМОСТЬ ОДНОЙ ГИДРОДИНАМИЧЕСКОЙ МОДЕЛИ НАВЬЕ – СТОКСА ТЕЧЕНИЯ ДВУХМЕРНОЙ НЕСЖИМАЕМОЙ ИДЕАЛЬНОЙ ЖИДКОСТИ СО СВОБОДНОЙ ПОВЕРХНОСТЬЮ

Установлена полная интегрируемость одной нелинейной динамической системы, ассоциированной с гидродинамическими уравнениями Навье – Стокса течения идеальной двухмерной жидкости со свободной поверхностью над горизонтальным дном. Показано, что с данной динамической системой естественным образом связано нелинейное кинетическое уравнение Больцмана – Власова для одномерного потока частиц с точечным потенциалом взаимодействия между частицами.

Встановлена повна інтегровність однієї нелінійної динамічної системи, асоційованої з гідродинамічними рівняннями Нав'є – Стокса течії ідеальної двовимірної рідини з вільною поверхнею над горизонтальним дном. Показано, що з даною динамічною системою природним чином пов'язане нелінійне кінетичне рівняння Больцмана – Власова для одновимірної течії частинок з точковим потенціалом взаємодії між частинками.

Как известно, гидродинамические уравнения Навье – Стокса течения идеальной двухмерной жидкости имеют вид [1]

$$\begin{aligned} u_t &= -uu_x - vu_y - p_x / \rho, \\ v_t &= -uv_x - vv_y - p_y / \rho, \\ \rho_t &= -u\rho_x - v\rho_y - \rho(u_x + v_y), \end{aligned} \quad (1)$$

где  $(u, v)^T \in C^{(2)}(\mathbb{R}^2; \mathbb{R}^2)$  — вектор двухмерной скорости жидкости в направлении осей  $Ox$  и  $Oy$  соответственно,  $\rho \in C^{(2)}(\mathbb{R}^2; \mathbb{R}_+)$  — плотность жидкости и  $p \in C^{(2)}(\mathbb{R}^2; \mathbb{R}_+)$  — давление внутри жидкости,  $t \in \mathbb{R}$  — эволюционный параметр. Предполагая далее, что жидкость несжимаема, т. е.  $D_t \rho = \rho_t + u\rho_x + v\rho_y = 0$  для всех  $t \in \mathbb{R}$ , находим условие  $u_x + u_y = 0$  для  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$  и полагаем, что плотность  $\rho \in C^{(2)}(\mathbb{R}^2; \mathbb{R}_+)$  в (1) нормирована единицей, т. е.  $\rho = 1$ .

Рассмотрим уравнения Навье – Стокса (1) со свободной поверхностью, задаваемой уравнением  $y = h(x, t)$ , где  $h(\cdot, t) \in C^{(2)}(\mathbb{R}^2; \mathbb{R}_+)$  — высота уровня жидкости над горизонтальным дном в момент времени  $t \in \mathbb{R}$ ,  $(x, y) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}_+$  (ось  $Ox$  направлена в горизонтальном направлении ("дно" потока жидкости), а ось  $Oy$  — в вертикальном). Тогда уравнения (1) сводятся к системе уравнений

$$\frac{\partial}{\partial t} \begin{pmatrix} u \\ q \\ h \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -uu_x - u_y \int_0^y dy u_x - q_x \\ -h_x \\ -\frac{\partial}{\partial x} \int_0^h dy u \end{pmatrix} = K[u, q, h], \quad (2)$$

где  $p(x, y; t) = q(x, t) + \alpha(x, t)$ , причем  $D_t v = -\alpha_y$ ,  $D_t h = v|_{y=h}$ , (условия непересечения частицами жидкости свободной поверхности  $y = h(x, t)$ ) и  $q_t = -h_x$  — „ветровое“ давление единичной мощности в направлении оси  $Ox$ .

Система уравнений (2) порождает на бесконечном функциональном многообразии  $M_{(u, q, h)} \approx C^\infty(\mathbb{R}^2; \mathbb{R} \times \mathbb{R}_+^2)$  нелинейную динамическую систему, для которой мы изучим вопрос о ее полной интегрируемости по Лаксу [2, 3], т. е. исследуем вопрос о наличии для (2) бесконечной иерархии инволютивных законов сохранения относительно скобки Пуассона, а также специального операторного

представления типа Лакса. Кроме того, будет показано, что с нелинейной динамической системой (2) естественным образом связано нелинейное кинетическое уравнение Больцмана – Власова для одномерного потока частиц с точечным потенциалом взаимодействия между частицами [4]. Последнее свойство уравнений (2) дает возможность проведения физической аналогии между процессами турбулентности в кинетических многочастичных процессах, связанных со стохастизацией траекторий движения частиц, и процессами образования неустойчивости и ударных волн при движении идеальной несжимаемой жидкости со свободной поверхностью над горизонтальным дном. Само же уравнение Больцмана – Власова можно получить из (2) с помощью преобразования

$$y = \int_0^{u(x,y)} dp f(x, p; t),$$

где  $y \in \mathbb{R}_+$ ,  $f \in C^{(2)}(\mathbb{R}^2; \mathbb{R}_+)$  — функция распределения Больцмана – Боголюбова [4] для одномерного кинетического движения системы многих взаимодействующих частиц на оси, причем уравнение свободной поверхности в (2) определяется условием согласованности функции распределения:

$$h(x, t) = \int_{-\infty}^{u(x,y)} dp f(x, p; t), (x, t) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}.$$

Отметим также, что указанное выше преобразование динамической системы (2) — каноническое [5], т. е. полученное нами таким образом уравнение Больцмана – Власова является, как и (2), гамильтоновой системой со специальной симплектической структурой на функциональном многообразии  $M_{(f)} = C^{(2)}(\mathbb{R}^2; \mathbb{R}_+)$ .

Итак, рассмотрим дифференциальные уравнения (2) и введем моментные функционалы  $a_n(x) = \int_0^{h(x)} dy u^n(x, y)$ ,  $x \in \mathbb{R}$ ,  $n \in \mathbb{Z}_+$ . Тогда непосредственным вычислением убеждаемся, что динамическая система (2) эквивалентна следующей бесконечной системе моментных уравнений на функциональном многообразии  $M(\mathbb{Z}_+) = \{a_n \in C^{(2)}(\mathbb{R}; \mathbb{R}); n \in \mathbb{Z}_+\}$ :

$$\left. \begin{aligned} a_{n,t} &= -n a_{n-1} q_x - a_{n+1}, x \\ q_t &= -a_{0,x} \end{aligned} \right\} = K[a], \quad n \in \mathbb{Z}_+. \quad (3)$$

Докажем вначале полную интегрируемость динамической системы на многообразии  $M(\mathbb{Z}_+)$ . Для этого рассмотрим алгебру Ли  $\mathcal{G}_0$  символов [6, 5]

$$l(\xi) = \sum_{j \in \mathbb{Z}_+} a_j(x) \xi^{-(j+1)} + \sum_{j=0}^{m(l)} u_j(x) \xi^j, \quad (4)$$

где  $a_j, u_k \in M(\mathbb{Z}_+)$ ,  $j, k \in \mathbb{Z}_+$ , со скобкой  $[\cdot, \cdot]_0$ , определяемой с помощью формулы

$$[l_1(\xi), l_2(\xi)]_0 = \frac{\partial l_1}{\partial \xi} \frac{\partial l_2}{\partial x} - \frac{\partial l_2}{\partial \xi} \frac{\partial l_1}{\partial x} \quad \text{для любых элементов } l_1, l_2 \in \mathcal{G}_0, x \in \mathbb{R},$$

$\xi \in \mathbb{C}$ . Как показано в [3], скобка  $[\cdot, \cdot]_0$  является естественным гидродинамическим пределом стандартной скобки  $[\cdot, \cdot]$  на алгебре Ли  $\mathcal{G}$  символов псевдодифференциальных операторов на оси  $\mathbb{R}$ .

Алгебра Ли  $\mathcal{G}_0$  имеет естественное разбиение на прямую сумму двух своих подалгебр Ли, т. е.  $\mathcal{G}_0 = \mathcal{G}_{0+} \oplus \mathcal{G}_{0-}$  (см. (4)), причем относительно стандартного симметрического невырожденного и инвариантного скалярного произведения на  $\mathcal{G}_0$  вида  $(l_1, l_2) = \text{Tr } l_1 l_2$ , где

$$\text{Tr } l(\xi) = \int_{\mathbb{R}} dx \text{res } l(\xi), l_1, l_2 \in \mathcal{G}_0,$$

справедливо отождествление в сопряженном к  $\mathcal{G}_0$  пространстве  $\mathcal{G}_0^* : \mathcal{G}_{0+}^* = \mathcal{G}_{0-}^*, \mathcal{G}_{0-}^* = \mathcal{G}_{0+}^*$  и  $\mathcal{G}_0^* = \mathcal{G}_{0+}^* \oplus \mathcal{G}_{0-}^*$ .

Определим также отображение градиента  $\nabla: \mathcal{D}(\mathcal{Y}_0^*) \rightarrow \mathcal{Y}_0$  с помощью формулы  $(\nabla\gamma(l), m) = \frac{d}{d\varepsilon} \gamma(l + \varepsilon m)|_{\varepsilon=0}$ , где функционал  $\gamma \in \mathcal{D}(\mathcal{Y}_0^*)$  принимает значения в  $\mathbb{R}$  и является произвольным, элементы  $l, m \in \mathcal{Y}_0^*$  — любые. Положим  $\mathfrak{R}_\pm = P_+ - P_-$ , где  $P_\pm: \mathcal{Y}_0 \rightarrow \mathcal{Y}_{0\pm}$  — проекторы на алгебре Ли  $\mathcal{Y}_0$ .

Пусть теперь на многообразии  $\mathcal{Y}_0^* \approx M(\mathbb{Z}_+)$  задано векторное поле  $K[l(\xi)]$ :

$$\frac{dl(\xi)}{dt} = ad_{\mathfrak{R}\nabla\gamma(l)}^* l(\xi) = K[l(\xi)], \quad (5)$$

т.е. коприсоединенное действие элемента  $\mathfrak{R}\nabla\gamma(l) \in \mathcal{Y}_0$  на сопряженном пространстве  $\mathcal{Y}_0^*$ . В силу изоморфизма  $\mathcal{Y}_0^* \approx \mathcal{Y}_0$  относительно скалярного произведения  $(\cdot, \cdot)$  на  $\mathcal{Y}_0$  векторное поле (5) можно представить в эквивалентном виде

$$\frac{dl}{dt} = K[l(\xi)] = [l, \mathfrak{R}\nabla\gamma(l)], \quad (6)$$

где  $l \in \mathcal{Y}_0$  произвольно.

Покажем, что динамическая система (6) на многообразии  $\mathcal{Y}_0^* \approx M(\mathbb{Z}_+)$  — гамильтонова относительно стандартной симплектической структуры Ли – Пуассона. Действительно, на  $\mathcal{Y}_0^*$  естественным образом задана [6] скобка Ли – Пуассона

$$\{\gamma, \mu\}_{\mathfrak{L}} = (l, [\nabla\gamma(l), \nabla\mu(l)]_0) \forall \gamma, \mu \in \mathcal{D}(\mathcal{Y}_0^*).$$

Тогда, очевидно, в силу свойств скалярного произведения  $(\cdot, \cdot)$  на  $\mathcal{Y}_0$  уравнение (6) эквивалентно системе Гамильтона

$$\frac{dl}{dt} = \{\gamma, l\}_{\mathfrak{L}}, l \in \mathcal{Y}_0^*.$$

Положим теперь, по определению,

$$l(a(\xi)) = \xi^2/2 + q + a(\xi), \quad (7)$$

где элемент  $a(\xi) = \sum_{j \in \mathbb{Z}_+} a_j(x)\xi^{-(j+1)} \in \mathcal{Y}_{0-}$  построен по значениям моментных функций многообразия  $M(\mathbb{Z}_+)$ . Так как в силу теоремы Константа – Симза [5] все функционалы  $\gamma_j = \text{Tr } l^{j/2}$ ,  $j \in \mathbb{Z}_+$ , находятся в инволюции относительно скобки Ли – Пуассона  $\{\cdot, \cdot\}$  на  $\mathcal{Y}_0^*$ , то динамическая система вида (6), где  $\gamma = H = \text{Tr } l^2/2 \in \mathcal{D}(M(\mathbb{Z}_+, q))$  на расширенном функциональном многообразии  $M(\mathbb{Z}_+, q) \approx M(u, q, h)$  будет вполне интегрируемым гамильтоновым потоком, причем скобка Ли – Пуассона  $\{\cdot, \cdot\}$  задается с помощью выражения

$$\{\gamma, \mu\}_{\mathfrak{L}} = \int_{\mathbb{R}} dx \langle \text{grad } \gamma, \mathfrak{I}(a, q) \text{ grad } \mu \rangle. \quad (8)$$

Здесь  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  — скалярное произведение в пространстве бесконечных последовательностей  $l_2(\mathbb{R})$ ,

$$\mathfrak{I}(a, q) = \|\mathfrak{I}_{mn}(a)\| \otimes \mathfrak{I}(q), \quad m, n \in \mathbb{Z}_+.$$

$$\mathfrak{I}_{mn}(a) = ma_{m+n-1} \frac{d}{dx} + n \frac{d}{dx} a_{m+n-1}, \quad \mathfrak{I}(q) = \frac{\partial}{\partial x}. \quad (9)$$

Таким образом, доказана следующая теорема.

**Теорема.** Моментная динамическая система (3) на функциональном много-

образии  $M(\mathbb{Z}_+, q)$  является вполне интегрируемым по Лаксу гамильтоновым потоком со скобкой Ли – Пуассона вида (8), (9), функционалом Гамильтона  $H = \text{Tr } l^2 / 20$  и представлением типа Лакса вида

$$l_t = [l, \mathfrak{R} \nabla H(l)], \quad (10)$$

где элемент  $l \in \mathfrak{G}_0$  задан выражением (7).

Покажем теперь каноничность отображений многообразия  $M(\mathbb{Z}_+, q)$  на многообразия  $M(u, q, h)$  и  $M(f, q)$ , введенные ранее. В первом случае несложно заметить, что отображение

$$a_n(x) = \int_0^{h(x)} dy u^n(x, y) \in M(\mathbb{Z}_+, q), \quad n \in \mathbb{Z}_+, x \in \mathbb{R},$$

переводит гамильтонову структуру  $\{\cdot, \cdot\}_{\mathfrak{Z}(\mathbb{Z}_+, q)}$  в  $\{\cdot, \cdot\}_{\mathfrak{Z}(u, q, h)}$ , причем

$$(u, q, h)_t^{\mathfrak{Z}} = -\mathfrak{Z}(u, q, h) \text{ grad } H = K[u, q, h], \quad (11)$$

где  $\mathfrak{Z}(u, q, h) = \text{antidiag}(\partial, \partial, \partial)$ ,  $\partial = \partial/\partial x$  — каноническая структура на многообразии  $M(u, q, h)$ . Для того чтобы доказать каноничность отображения  $M(u, q, h)$  в  $M_f$  с помощью отображения  $y = \int_{-\infty}^{u(x, y)} dp f(x, p; t)$  при условии, что свободная поверхность жидкости определяется уровнем

$$h(x, t) = \int_{-\infty}^{u(x, h)} dp f(x, p; t), \quad (x, t) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R},$$

рассмотрим пространство  $\mathfrak{G}$  гладких функций на  $T^*\mathbb{R}$  с канонической скобкой Пуассона

$$\{f, g\}(x, p) = \frac{\partial f}{\partial p} \frac{\partial g}{\partial x} - \frac{\partial g}{\partial p} \frac{\partial f}{\partial x}, \quad (x, p) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R},$$

превращающей его в алгебру Ли. Если ввести на  $\mathfrak{G}$  дополнительно структуру гильбертового пространства относительно скалярного произведения  $(\cdot, \cdot)$ , то по теореме Риса можно отождествить  $\mathfrak{G}^*$  и  $\mathfrak{G}$ , причем скалярное произведение  $(\cdot, \cdot)$  на  $\mathfrak{G}$  таково, что оно симметрично, невырождено и инвариантно относительно скобки Пуассона  $\{\cdot, \cdot\}$  на  $\mathfrak{G}$ , т. е. для любых  $f, g, h \in \mathfrak{G}$  справедливо

$$\begin{aligned} (f, g) &= (g, f) = \int_{\mathbb{R}} dp f(x, p) g(x, p) \in \mathbb{R}, \\ (f, \{g, h\}) &= (\{f, g\}, h). \end{aligned}$$

Если взять теперь функционал  $\gamma \in \mathfrak{D}(\mathfrak{G}^*)$ , то можно определить отображение градиента  $\nabla: \mathfrak{D}(\mathfrak{G}^*) \rightarrow \mathfrak{G}$  согласно формуле

$$(\nabla \gamma(f), g) = \frac{d}{d\varepsilon} \gamma(f + \varepsilon g)|_{\varepsilon=0}$$

для произвольных  $f, g \in \mathfrak{G}^*$ . В силу построения  $\nabla \gamma(f) = \frac{\delta \gamma}{\delta f}$  — обыкновенная вариационная производная Эйлера функционала  $\gamma \in \mathfrak{D}(\mathfrak{G}^*)$  в точке  $f \in \mathfrak{G}^* = \mathfrak{G}$ . Определим теперь на  $\mathfrak{G}^*$  каноническую гамильтонову структуру со скобкой Ли – Пуассона [5]: для произвольных  $\gamma, \mu \in \mathfrak{D}(\mathfrak{G}^*)$  положим  $\{\{\gamma, \mu\}\} = (f, \{\nabla \gamma(f), \nabla \mu(f)\})$ .

Рассмотрим функционал  $H \in \mathfrak{D}(\mathfrak{G}^*)$  и его градиент  $\nabla \mu(f) \in \mathfrak{G}$ . Тогда на  $\mathfrak{G}^*$  определено следующее векторное поле, порожденное коприсоединенным действием алгебры Ли на  $\mathfrak{G}^*$ :  $\frac{df}{dt} = ad_{\nabla H(f)}^* f$ ,  $f \in \mathfrak{G}^* = \mathfrak{G}$ , где  $t \in \mathbb{R}$  — эволюционный параметр.

В силу свойств скалярного произведения на  $\mathcal{G}$  это векторное поле эквивалентно уравнению типа Лакса

$$\frac{df}{dt} = \{f, \nabla H(f)\}, \quad (12)$$

которое полностью совпадает с уравнением Гамильтона  $\frac{df}{dt} = \{(H, f)\}$  на многообразии  $\mathcal{G}^*$ .

Выполним теперь следующее отождествление:  $M(\mathcal{Z}_*) \cong a_n(x) = \int_{\mathbf{R}} dp p^n f(x, p; t)$ ,  $(x, t) \in \mathbf{R} \times \mathbf{R}$ , согласованное с введенным выше отображением многообразия  $M(\mathcal{Z}_*)$  в  $M(\rho)$ . Тогда скобка Ли – Пуассона  $\{[\cdot, \cdot]\}$  на многообразии  $\mathcal{G}^*$  переходит тождественно в скобку Ли – Пуассона (8) на многообразии  $\mathcal{G}_0^*$ , т. е. отображение  $M(\mathcal{Z}_*, q)$  в  $M(\rho, q)$  канонично. Учитывая теперь явное выражение функционала Гамильтона  $H = \int_{\mathbf{R}} dx (a_2/2 + qa_0)$ , находим кинетическое уравнение Больцмана – Власова для функции распределения  $f \in M_f$  и функции  $q \in M_q$ :

$$f_t = -pf_x + qf_p, \quad q_t = -\int_{\mathbf{R}} dp f_x(x, p; t). \quad (13)$$

Согласованная система эволюционных уравнений (13) представляет собой весьма важный и интересный для приложений в теории "однометризованных" кинетических процессов объект исследования. Если задана система взаимодействующих частиц на оси с постоянной во времени плотностью ( $\rho = 1$ ) и с потенциалом двухчастичного взаимодействия  $V(x-x')$ ,  $x, x' \in \mathbf{R}$ , то функция распределения  $f \in M_f$  при условии отсутствия многочастичных корреляций удовлетворяет кинетическому уравнению Больцмана – Власова

$$f_t = -pf_x + f_p \frac{\partial}{\partial x} \int_{\mathbf{R}} dx' \int_{\mathbf{R}} dp' V(x-x') f(x', p'; t). \quad (14)$$

Сравнивая уравнения (13) и (14), видим, что справедливо отождествление

$$q(x, t) = \int_{\mathbf{R}} dx' \int_{\mathbf{R}} dp' V(x-x') f(x', p'; t), \quad (15)$$

$(x, t) \in \mathbf{R}$ , при котором второе уравнение в (13) приводится к определяющему линейному интегральному уравнению вида

$$\int_{\mathbf{R}} dx' V(x-x') \int_{\mathbf{R}} dp' p' f_x(x', p') = \int_{\mathbf{R}} dp f_x(x, p), \quad x \in \mathbf{R}. \quad (16)$$

справедливого в силу произвольности значения момента времени  $t \in \mathbf{R}$  для всех возможных функций  $f \in M(f) = C^{(2)}(\mathbf{R}^2; \mathbf{R}_+)$ . Последнее условие определяет эффективный потенциал взаимодействия между частицами, приводящий к гидродинамической системе уравнений Навье – Стокса (2). Характер возможных решений гидродинамической системы уравнений (2) и ассоциированного с ней кинетического уравнения Больцмана – Власова (13) заслуживает более детального исследования.

1. Ландау Л. Д., Лифшиц И. М. Гидродинамика. – М.: Наука, 1988. – 736 с.
2. Теория солитонов: метод обратной задачи / Под. ред. С. П. Новикова. – М.: Наука, 1980. – 324 с.
3. Лебедев Д. Р., Манин Ю. И. Уравнения длинных волн Бенни: представление Лакса и законы сохранения. Краевые задачи математической физики и смежные вопросы. – Л.: Наука, 1980. – С. 169 – 178.
4. Боголюбов Н. Н., Боголюбов Н. Н. (мл.). Введение в квантовую статистическую механику. – М.: Наука, 1984. – 390 с.
5. Прикарпатский А. К., Микитюк И. В. Алгебраические аспекты интегрируемости нелинейных динамических систем на многообразиях. – Киев: Наук. думка, 1991. – 260 с.
6. Cavalcante J., Mc Kean H. P. The classical shallow water equations: symplectic geometry // Physika D. – 1982. – 4, № 2. – P. 253 – 260.

Получено 08.05.91