

Н. И. Ронто, д-р физ.-мат. наук
(Ин-т математики АН Украины, Киев)

Численно-аналитический метод в случае вырожденных матриц в краевых условиях

Предлагается модификация численно-аналитического метода последовательных приближений для исследования существования и построения решений систем нелинейных обыкновенных дифференциальных уравнений при двухточечных линейных краевых условиях. Метод ориентирован на случай, когда матрицы, входящие в краевые условия, являются вырожденными, но их линейная комбинация — неособенная.

Пропонується модифікація чисельно-аналітичного методу послідовних наближень для дослідження існування і побудови розв'язків систем звичайних диференціальних неїнійних рівнянь у випадку двоточкових лінійних краївих умов. Метод орієнтовано на випадок, коли матриці, що входять у країві умови, є виродженими, але їх лінійна комбінація — неособлива.

Введение. В настоящей статье обобщается численно-аналитический метод последовательных приближений [1] для исследования существования и приближенного построения решений нелинейных дифференциальных уравнений

$$\dot{x} = f(t, x), \quad x, f \in R^n, \quad t \in [0, T], \quad (1)$$

изучаемых при двухточечных неразделяющихся краевых условиях

$$Ax(0) + Cx(T) = d, \quad (2)$$

где x, f, d — точки n -мерного евклидова пространства R^n , A, C — такие постоянные матрицы размерности $n \times n$, что для некоторых фиксированных действительных чисел $k_1, k_2 \det(k_1 A + k_2 C) \neq 0$. Так как матрицы A и C могут быть и вырожденными, то разработанная в [1] численно-аналитическая схема для задачи (1), (2) неприменима. Кроме того, показано, что для задачи (1), (2) можно построить последовательность функций, зависящих от параметра, которая при определенных его значениях сходится к искомому решению. По свойствам построенных приближенных решений делается заключение о разрешимости исследуемых краевых задач.

1. Выбор вида и сходимость последовательных приближений. Пусть правая часть $f(t, x)$ уравнения (1) непрерывна в области

$$f(t, x) : [0, T] \times D \rightarrow R^n, \quad (3)$$

где D — замкнутая ограниченная область пространства R^n , и удовлетворяет в ней условиям ограниченности вектором $M = (M_1, \dots, M_n)$, $M_i \geq 0$, а также условию Липшица с матрицей $K = \{K_{ij} \geq 0, i, j = 1, 2, \dots, n\}$:

$$|f(t, x)| \leq M, |f(t, x') - f(t, x'')| \leq K|x' - x''|, \quad (4)$$

где $|f(t, x)| = (|f_1(t, x)|, \dots, |f_n(t, x)|)$ и неравенство между векторами понимается покомпонентно. Ограничим класс рассматриваемых краевых задач такими, для которых параметры M, K, A, C, d, k_1, k_2 , а также область определения (3) удовлетворяют следующим дополнительным условиям:

1) множество D_β точек $x_0 \in R^n$ таких, что точки $x_0 + k_1 H [d - (A + C)x_0] = z_0(x_0)$ содержатся в области D вместе со своей β -окрестностью, непусто:

$$D_\beta \neq \emptyset, \quad (5)$$

где $H = (k_1 A + k_2 C)^{-1}$, $\beta = \frac{T}{2} M + \beta_1(x_0)$, $\beta_1(x_0) = |(k_2 - k_1)H[d - (A + C)x_0]|$;

2) наибольшее собственное значение $\lambda(Q)$ матрицы $Q = \frac{T}{\pi} K$ не превышает единицы:

$$\lambda(Q) < 1. \quad (6)$$

Для того чтобы построить последовательность функций, удовлетворяющих краевым условиям (2), рассмотрим последовательность вида

$$x_m(t, x_0) = x_0 + \int_0^t \left[f(t, x_{m-1}(t, x_0)) - \frac{1}{T} \int_0^T f(s, x_{m-1}(s, x_0)) ds \right] dt + \\ + \alpha [k_1 T + (k_2 - k_1)t], \quad m = 1, 2, \dots, \quad x_0(t, x_0) = x_0 + \alpha k_1 T, \quad (7)$$

полагая $x_0 = (x_{01}, \dots, x_{0n})$ и $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$ параметрами.

Выберем параметр α таким образом, чтобы функции (7) удовлетворяли краевым условиям (2) для всех $m = 1, 2, \dots$ при произвольном значении другого параметра $x_0 \in D_B$. Подставляя (7) в (2) относительно α , получаем систему алгебраических уравнений, откуда

$$\alpha = \frac{1}{T} H [d - (A + C)x_0].$$

Поэтому все члены последовательности функций

$$x_m(t, x_0) = x_0 + k_1 H d(x_0) + \int_0^t \left[f(t, x_{m-1}(t, x_0)) - \right. \\ \left. - \frac{1}{T} \int_0^T f(s, x_{m-1}(s, x_0)) ds \right] dt + \frac{t}{T} (k_2 - k_1) H d(x_0), \quad (8)$$

$$m = 1, 2, \dots, x_0(t, x_0) = x_0 + k_1 H d(x_0) = z_0(x_0),$$

где $d(x_0) = d - (A + C)x_0$, удовлетворяют краевым условиям (2) при произвольном x_0 .

Справедливо следующее утверждение о сходимости последовательных приближений $x_m(t, x_0)$ вида (8).

Теорема 1. Предположим, что правая часть $f(t, x)$ системы (1) непрерывна в области (3) и выполнены условия (4)–(6).

Тогда последовательность функций $x_m(t, x_0)$ вида (8), удовлетворяющих краевым условиям (2), равномерно сходится при $t \rightarrow \infty$ в области $(t, x_0) \in \mathbb{C} [0, T] \times D_B$ к предельной функции $x^*(t, x_0)$. При этом $x^*(t, x_0)$ является решением интегрального уравнения

$$x(t) = z_0(x_0) + \int_0^t \left[f(t, x(t)) - \frac{1}{T} \int_0^T f(s, x(s)) ds \right] dt + \\ + \frac{1}{T} (k_2 - k_1) H d(x_0) dt \quad (9)$$

таким, что $x^*(0, x_0) = x_0 + k_1 H d(x_0) = z_0(x_0)$ и, кроме того, $x^*(t, x_0)$ удовлетворяет краевым условиям (2), т. е. является решением возмущенной краевой задачи

$$\dot{x} = f(t, x) + \Delta(x_0), \quad (10)$$

$$Ax(0) + Cx(T) = d,$$

где

$$\Delta(x_0) = \frac{1}{T} (k_2 - k_1) H d(x_0) - \frac{1}{T} \int_0^T f(t, x(t)) dt.$$

Для отклонений $x^*(t, x_0)$ от $x_m(t, x_0)$ для всех $m = 1, 2, \dots$ справед-

$$\begin{aligned} |x^*(t, x_0) - x_m(t, x_0)| &\leq \tilde{\alpha}_1(t) [Q^m(E-Q)^{-1}M + KQ^{m-1}(E-Q)^{-1}\beta_1(x_0)] = \\ &= \tilde{\alpha}_1(t) W(x_0), \quad m = 1, 2, \dots, \end{aligned} \quad (11)$$

здесь

$$W(x_0) = Q^m(E-Q)^{-1}M + KQ^{m-1}(E-Q)^{-1}\beta_1(x_0),$$

$$\tilde{\alpha}_1(t) = \frac{\pi}{3} \alpha_1(t), \quad \alpha_1(t) = 2t \left(1 - \frac{t}{T}\right).$$

Доказательство. Покажем, что в пространстве непрерывных вектор-функций последовательность (8) является фундаментальной, а следовательно, и равномерно сходящейся.

Сначала установим, что если $x_0 \in D_\beta$, то все функции $x_m(t, x_0) \in D$. Действительно, с учетом леммы 3.1 [2, с. 13] из (8) следует

$$\begin{aligned} |x_1(t, x_0) - z_0(x_0)| &\leq \left| \int_0^t \left[f(t, z_0(x_0)) - \frac{1}{T} \int_0^T f(s, z_0(x_0)) ds \right] dt \right| + \\ &+ |(k_2 - k_1) H d(x_0)| \leq \alpha_1(t) M + \beta_1(x_0), \quad \alpha_1(t) \leq T/2. \end{aligned} \quad (12)$$

Поэтому $x_1(t, x_0) \in D$, как только $x_0 \in D_\beta$. По методу математической индукции легко установить, что для всех $m = 1, 2, \dots, t \in [0, T]$ и любого $x_0 \in D_\beta$ все функции вида (8) также не выходят из области D .

Оценим разность функций

$$\begin{aligned} x_{m+1}(t, x_0) - x_m(t, x_0) &= \int_0^t [f(t, x_m(t, x_0)) - f(t, x_{m-1}(t, x_0)) - \\ &- \frac{1}{T} \int_0^T (f(s, x_m(s, x_0)) - f(s, x_{m-1}(s, x_0))) ds] dt = \left(1 - \frac{t}{T}\right) \int_0^t [f(s, x_m(s, x_0)) - \\ &- f(s, x_{m-1}(s, x_0))] ds - \frac{t}{T} \int_t^T [f(s, x_m(s, x_0)) - f(s, x_{m-1}(s, x_0))] ds. \end{aligned}$$

Если обозначить $r_{m+1}(t) = |x_{m+1}(t, x_0) - x_m(t, x_0)|$, то с учетом условия Липшица (4) из последнего равенства имеем

$$r_{m+1}(t) \leq K \left[\left(1 - \frac{t}{T}\right) \int_0^t r_m(s) ds + \frac{t}{T} \int_t^T r_m(s) ds \right]. \quad (13)$$

Согласно (12)

$$r_1(t) = |x_1(t, x_0) - z_0(t, x_0)| \leq \alpha_1(t) M + \beta_1(x_0). \quad (14)$$

Принимая во внимание, что в силу леммы [3] для последовательности функций вида

$$\alpha_{m+1}(t) = \left(1 - \frac{t}{T}\right) \int_0^t \alpha_m(s) ds + \frac{t}{T} \int_t^T \alpha_m(s) ds, \quad m = 0, 1, 2, \dots, \quad (15)$$

$$\alpha_0(t) = 1, \quad \alpha_1(t) = 2t \left(1 - \frac{t}{T}\right), \dots,$$

справедлива оценка

$$\alpha_{m+1}(t) \leq \frac{T^m}{\pi^m} \tilde{\alpha}_1(t), \quad \tilde{\alpha}_1(t) = \frac{\pi}{3} \alpha_1(t), \quad (16)$$

из (13), (14) при $m = 1$ находим

$$\begin{aligned} r_2(t) &\leq KM \left[\left(1 - \frac{t}{T}\right) \int_0^t \alpha_1(s) ds + \frac{t}{T} \int_t^T \alpha_1(s) ds \right] + K\beta_1(x_0) \left[\left(1 - \frac{t}{T}\right) \int_0^t ds + \right. \\ &\quad \left. + \frac{t}{T} \int_t^T ds \right] \leq K [\alpha_2(t)M + \alpha_1(t)\beta_1(x_0)] \leq \tilde{\alpha}_1(t) \left[\frac{T}{\pi} KM + K\beta_1(x_0) \right]. \end{aligned}$$

По методу математической индукции с учетом (15), (16) легко получить

$$\begin{aligned} r_{m+1}(t) &\leq K^m [\alpha_{m+1}(t)M + \alpha_m(t)\beta_1(x_0)] \leq \tilde{\alpha}_1(t) \left[\left(\frac{T}{\pi}K\right)^m M + \right. \\ &\quad \left. + K \left(\frac{T}{\pi}K\right)^{m-1} \beta_1(x_0) \right] = \tilde{\alpha}_1(t) [Q^m M + KQ^{m-1} \beta_1(x_0)]. \end{aligned} \quad (17)$$

Далее, из соотношения

$$\begin{aligned} x_{m+j}(t, x_0) - x_m(t, x_0) &= (x_{m+j}(t, x_0) - x_{m+j-1}(t, x_0)) + \dots \\ &\quad \dots + (x_{m+1}(t, x_0) - x_m(t, x_0)) \end{aligned}$$

на основании (17) получаем неравенство

$$\begin{aligned} |x_{m+j}(t, x_0) - x_m(t, x_0)| &\leq \sum_{i=1}^j r_{m+i}(t) \leq \tilde{\alpha}_1(t) \left[\sum_{i=0}^{j-1} (Q^{m+i}M + KQ^{m+i-1}\beta_1(x_0)) \right] = \\ &= \tilde{\alpha}_1(t) \left[Q^m \sum_{i=0}^{j-1} Q^i M + KQ^{m-1} \sum_{i=0}^{j-1} Q^i \beta_1(x_0) \right]. \end{aligned} \quad (18)$$

Так как с учетом предположения (6)

$$\sum_{i=0}^{j-1} Q^i \leq (E - Q)^{-1}, \quad \lim_{m \rightarrow \infty} Q^m = 0,$$

из (18) легко заключить, что при $m \rightarrow \infty$ последовательность функций $x_m(t, x_0)$ в силу критерия Коши равномерно сходится в области $(t, x_0) \in [0, T] \times D_B$:

$$\lim_{m \rightarrow \infty} x_m(t, x_0) = x^*(t, x_0). \quad (19)$$

Поскольку все функции $x_m(t, x_0)$ последовательности (8) удовлетворяют краевым условиям (2), то и предельная функция $x^*(t, x_0)$ также удовлетворяет им.

Устремляя $j \rightarrow \infty$, из (18) при всех $m = 1, 2, \dots$ для оценки отклонения $x^*(t, x_0)$ от $x_m(t, x_0)$ получаем искомую оценку (11). Переходя в равенстве (8) к пределу при $m \rightarrow \infty$ и учитывая (19), видим, что предельная функция $x^*(t, x_0)$ действительно является решением интегрального уравнения (9) и $x^*(0, x_0) = z_0(x_0)$. Очевидно, $x^*(t, x_0)$ в то же время будет решением возмущенной по отношению к (1), (2) краевой задачи (10).

2. Некоторые свойства предельной функции. Установим, как с помощью специальным образом выбранного управляющего параметра можно таким образом видоизменить правую часть дифференциального уравнения (1), что решение определенной задачи Коши для полученного уравнения будет в то же время удовлетворять краевым условиям (2).

Теорема 2. При выполнении условий теоремы 1 для любой точки $x_0 \in D_B$ можно указать такое единственное значение управляющего параметра $\mu = (\mu_1, \dots, \mu_n)$, равное

$$\mu = \frac{1}{T} (k_2 - k_1) H d(x_0) - \frac{1}{T} \int_0^T f(t, x^*(t, x_0)) dt, \quad (20)$$

еде $x^*(t, x_0)$ — предельная функция последовательности (8), что решение $\dot{x} = x(t) = x^*(t, x_0)$ задачи Коши вида

$$\begin{cases} \dot{x} = f(t, x) + \mu, \\ x(0) = z_0(x_0) = x_0 + k_1 H d(x_0) \end{cases} \quad (21)$$

будет также удовлетворять и краевым условиям (2), т. е. являться решением краевой задачи (10) при $\Delta(x_0) = \mu$.

Доказательство. Из теоремы 1 следует, что функция $x(t) = x^*(t, x_0)$, являясь решением интегрального уравнения (9), есть одновременно и решением задачи Коши

$$\dot{x} = f(t, x) + \frac{1}{T} (k_2 - k_1) H d(x_0) - \frac{1}{T} \int_0^T f(t, x^*(t, x_0)) dt, \quad x(0) = z_0(x_0), \quad (22)$$

причем удовлетворяющим краевым условиям (2).

Итак, мы нашли значение параметра μ вида (20), при котором $x(t) = x^*(t, x_0)$ есть решение краевой задачи (22), (2). Остается показать, что это значение параметра единственны, т. е. при всяком другом, отличном от значения μ вида (20), решение задачи Коши (21) не будет удовлетворять краевым условиям (2).

Предположим противное. Пусть существуют два значения μ' , μ'' , $\mu' \neq \mu''$ такие, что решения $x(t, x_0, \mu')$ и $x(t, x_0, \mu'')$ задачи Коши (21) при $\mu = \mu'$, $\mu = \mu''$ удовлетворяют и краевым условиям (2). Тогда для разности этих решений из (9) получаем тождество

$$x(t, x_0, \mu'') - x(t, x_0, \mu') = \int_0^t [f(t, x(t, x_0, \mu'')) - f(t, x(t, x_0, \mu'))] - \frac{1}{T} \int_0^T [f(s, x(s, x_0, \mu'')) - f(s, x(s, x_0, \mu'))] ds dt.$$

Положив $x(t, x_0, \mu'') - x(t, x_0, \mu') = r(t)$, из последнего соотношения с учетом условия Липшица (4) так же, как и при получении (13), будем иметь

$$r(t) \leq K \left[\left(1 - \frac{t}{T}\right) \int_0^t r(s) ds + \frac{t}{T} \int_t^T r(s) ds \right]. \quad (23)$$

Из (23) находим, что для всех $m = 0, 1, 2, \dots$

$$r(t) \leq \alpha_{m+1}(t) K^{m+1} |r(t)|_0, \quad (24)$$

где $|r(t)|_0 = (\sup_t |r_1(t)|, \dots, \sup_t |r_n(t)|)$, $\alpha_{m+1}(t)$ — положительные функции, определяемые согласно (15).

Принимая во внимание (16), из (24) находим

$$|r(t)|_0 \leq \tilde{\alpha}_1(t) K Q^m |r(t)|_0 \leq \frac{\pi T}{6} K Q^m |r(t)|_0.$$

Так как все собственные числа матрицы Q лежат в круге единичного радиуса, то последнее неравенство возможно лишь при $|r(t)|_0 = 0$, т. е. при $\mu'' = \mu'$. Противоречие доказывает единственность управляющего параметра μ .

Выясним, при каких необходимых и достаточных условиях предельная функция последовательности (8) будет решением рассматриваемой краевой задачи (1), (2).

Теорема 3. Если выполняются условия теоремы 1, то для того чтобы решение $x = x^*(t)$ уравнения (1), принимающее при $t = 0$ значение $x^*(0) = z_0(x_0)$, было и решением исходной краевой задачи (1), (2), необходимо

мо и достаточно, чтобы определяющая функция $\Delta(x_0)$ в точке x_0 обращалась в нуль:

$$\Delta(x_0) = \frac{1}{T} (k_2 - k_1) H d(x_0) - \frac{1}{T} \int_0^T f(t, x^*(t, x_0)) dt = 0, \quad (25)$$

где $x^*(t, x_0)$ — предельная функция последовательности (8). В этом случае $x^*(t) = x^*(t, x_0)$ и для отклонения $x^*(t)$ от приближенного решения $x_m(t, x_0)$ вида (8) верна оценка (11).

Доказательство. Достаточность условия (25) непосредственно следует из того, что функция $x^*(t, x_0)$, удовлетворяющая краевым условиям (2), есть решение задачи Коши (22). Очевидно, что если выполняется (25), то этого достаточно, чтобы $x^*(t, x_0)$ было решением краевой задачи (1), (2).

Необходимость выполнения условия (25) вытекает из того, что если $x = x^*(t)$ является решением краевой задачи (1), (2) с начальным значением $x^*(0) = z_0(x_0)$, $x_0 \in D_B$, то решение $x = x(t, x_0, \mu)$ задачи Коши (21) будет удовлетворять краевым условиям (2) именно при $\mu = \Delta(x_0) = 0$, ибо в этом случае $x(t, x_0, \mu) = x^*(t)$ и такое значение параметра μ вида (20), согласно теореме 2, единственны. В этом случае $x^*(t) = x^*(t, x_0)$, что и ведет к неравенству (11).

3. Достаточные условия существования решений. Для исследования разрешимости краевой задачи (1), (2) наряду с точным определяющим уравнением (25) введем в рассмотрение приближенное определяющее уравнение

$$\Delta_m(x_0) = \frac{1}{T} (k_2 - k_1) H d(x_0) - \frac{1}{T} \int_0^T f(t, x_m(t, x_0)) dt = 0, \quad (26)$$

которое отличается лишь тем, что вместо $x^*(t, x_0)$ фигурирует $x_m(t, x_0)$.

Теорема 4. Пусть выполнены все предположения теоремы 1, и, кроме того:

1) существует выпуклая, замкнутая область $D_1 \subset D_B$ такая, что для некоторого фиксированного $t \geq 1$ приближенное определяющее уравнение (26) обладает в D_1 единственным решением $x_0 = x_{0m}$ ненулевого индекса;

2) на границе S_1 области D_1 выполнено условие

$$\inf_{x_0 \in S_1} |\Delta_m(x_0)| > \left(\frac{\pi}{3}\right)^2 Q W(x_0). \quad (27)$$

Тогда краевая задача (1), (2) имеет решение $x = x^*(t)$ с начальным значением

$$x^*(0) = x_0^* + k_1 H d(x_0^*).$$

При этом $x_0^* \in D_1$.

Доказательство. Так как по условию 1 точка $x_0 = x_{0m}$ является в области D_1 единственной особой точкой с ненулевым индексом отображения $\Delta_m(x_0) : D_B \rightarrow R^n$, порожденной (26), то согласно [4, с. 166] вращение векторного поля $\Delta_m(x_0)$ на границе S_1 отлично от нуля.

Если бы показать, что векторные поля $\Delta(x_0)$ и $\Delta_m(x_0)$ вида (25) и (26) являются гомотопными, то на основании свойств вращений гомотопных полей вращение векторного поля $\Delta(x_0)$ на S_1 также было бы отлично от нуля. Тогда на основании свойств вращений по крайней мере в одной точке $x_0 = x_0^*$ области D векторное поле $\Delta(x_0)$ обращается в нуль. Это означает, что определяющее уравнение (25) имеет в D_1 по крайней мере одно решение $x_0 = x_0^*$. Следовательно, по теореме 3 решение $x = x^*(t)$ уравнения (1) с начальным условием $x^*(0) = x_0^* + k_1 H d(x_0^*)$ является также решением краевой задачи (1), (2).

Для завершения доказательства теоремы остается установить гомотопность векторных полей $\Delta(x_0)$ и $\Delta_m(x_0)$. Для этого рассмотрим непрерывное по совокупности переменных семейство всюду непрерывных на S_1 век-

$$P(\theta, x_0) = \Delta_m(x_0) + \theta [\Delta(x_0) - \Delta_m(x_0)], \quad (28)$$

соединяющие поля $P(0, x_0) = \Delta_m(x_0)$ и $P(1, x_0) = \Delta(x_0)$. Покажем, что для $0 \leq \theta \leq 1$, $x_0 \in S_1$ при выполнении условия (27) вектор-функция $P(\theta, x_0) \neq 0$. Действительно, при $m \geq 1$ из (25), (26) с учетом условия Липшица (4) и оценки (11) имеем

$$\begin{aligned} |\Delta(x_0) - \Delta_m(x_0)| &\leq \frac{1}{T} \int_0^T |f(t, x^*(t, x_0)) - f(t, x_m(t, x_0))| dt \leq \\ &\leq \frac{1}{T} KW(x_0) \int_0^T \tilde{\alpha}_1(t) dt = \left(\frac{\pi}{3}\right)^2 QW(x_0). \end{aligned} \quad (29)$$

Следовательно, на S_1 в силу (27)–(29) всегда справедливо неравенство

$$|P(\theta, x_0)| \geq |\Delta_m(x_0)| - |\Delta(x_0) - \Delta_m(x_0)| > 0,$$

т. е. вектор-функция $P(\theta, x_0)$ на S_1 действительно нигде при $0 \leq \theta \leq 1$ не принимает нулевое значение, что означает гомотопность векторных полей $\Delta(x_0)$, $\Delta_m(x_0)$.

4. Необходимые условия существования решения. Предварительно докажем лемму, оценивающую близость предельных функций $x^*(t, x'_0)$ и $x^*(t, x''_0)$ для точек $x'_0, x''_0 \in D_B$, а также теорему о непрерывной зависимости определяющей функции $\Delta(x_0)$ вида (25) от x_0 .

Лемма. Пусть для краевой задачи (1), (2) выполнены условия (4)–(6). Тогда для любых точек $x'_0, x''_0 \in D_B$ для отклонения предельных функций последовательностей $x_m(t, x'_0)$, $x_m(t, x''_0)$ вида (8) справедливо неравенство

$$|x^*(t, x'_0) - x^*(t, x''_0)| \leq [E + \tilde{\alpha}_1(t) K(E - Q)^{-1}] (R_1 + R_2) |x'_0 - x''_0|, \quad (30)$$

где

$$R_1 = |E - k_1 H(A + C)|, \quad R_2 = |(k_2 - k_1) H(A + C)|.$$

Доказательство. Непосредственно из (8), выполняя аналогичные преобразования, как при установлении (13), имеем

$$\begin{aligned} |x_1(t, x'_0) - x_1(t, x''_0)| &\leq (R_1 + R_2) |x'_0 - x''_0| + K \left[\left(1 - \frac{t}{T}\right) \int_0^T |z_0(x'_0) - \right. \\ &\quad \left. - z_0(x''_0)| ds + \frac{t}{T} \int_t^T |z_0(x'_0) - z_0(x''_0)| ds \right] = (E + \alpha_1(t) K) R_1 |x'_0 - x''_0| + \\ &\quad + R_2 |x'_0 - x''_0|. \end{aligned} \quad (31)$$

По методу математической индукции на основании (15), (31) можно получить

$$\begin{aligned} |x_m(t, x'_0) - x_m(t, x''_0)| &\leq [(E + \alpha_1(t) K + \dots + \alpha_m(t) K^m) R_1 + (E + \alpha_1(t) K + \dots \\ &\quad + \alpha_{m-1}(t) K^{m-1}) R_2] |x'_0 - x''_0|. \end{aligned}$$

Из последнего соотношения при $m \rightarrow \infty$ с учетом неравенств (6), (16) имеем

$$\begin{aligned} |x^*(t, x'_0) - x^*(t, x''_0)| &\leq \left[\left(E + \tilde{\alpha}_1(t) \sum_{i=0}^{\infty} KQ^i \right) R_1 + \left(E + \tilde{\alpha}_1(t) \times \right. \right. \\ &\quad \left. \times \sum_{i=0}^{\infty} KQ^i \right) R_2 \left. \right] |x'_0 - x''_0| = [E + \tilde{\alpha}_1(t) K(E - Q)^{-1}] (R_1 + R_2) |x'_0 - x''_0|, \end{aligned}$$

т. е. (30) действительно выполняется.

Теорема 5. Если краевая задача (1), (2) удовлетворяет условиям (4)–(6), то определяющая функция $\Delta(x_0)$ вида (25) непрерывна в области

D_B и для всех $x'_0, x''_0 \in D_B$ выполняется оценка

$$|\Delta(x'_0) - \Delta(x''_0)| \leq \left[\frac{1}{T} R_2 + K \left(E + \frac{\pi T}{9} K(E-Q)^{-1} \right) (R_1 + R_2) \right] |x'_0 - x''_0|. \quad (32)$$

Доказательство. Для всех точек $x_0 \in D_B$ существует предел равномерно сходящейся последовательности функций (8), являющейся также непрерывной функцией. Поэтому при изменении x_0 в области D_B функция $\Delta(x_0)$ также непрерывна и ограничена:

$$\Delta(x_0) \leq \frac{1}{T} |(k_2 - k_1) H d(x_0)| + M.$$

Из (25) имеем

$$|\Delta(x'_0) - \Delta(x''_0)| \leq \left| \frac{1}{T} (k_2 - k_1) H (A + C) \right| |x'_0 - x''_0| + \\ + \frac{1}{T} K \int_0^T |x^*(t, x'_0) - x^*(t, x''_0)| dt.$$

Подставив в последнее соотношение неравенство (30), после несложных преобразований получаем (32).

Необходимые условия разрешимости краевой задачи (1), (2) вытекают из следующего утверждения.

Теорема 6. Предположим, что краевая задача (1), (2) удовлетворяет условиям (4)–(6). Тогда для того чтобы некоторая область $D_2 \subset D_B$ содержала точку $x_0 = x_0^*$, определяющую при $t = 0$ начальное значение

$$x^*(0) = x_0^* + k_1 H d(x_0^*) = z_0(x_0^*) \quad (33)$$

решения этой задачи, необходимо, чтобы для всех t и произвольного $x_0 \in D_2$ выполнялось неравенство

$$|\Delta_m(\bar{x}_0)| \leq \sup_{x_0 \in D_2} \left[\frac{1}{T} R_2 + K \left(E + \frac{\pi T}{9} K(E-Q)^{-1} \right) \times \right. \\ \left. \times (R_1 + R_2) \right] |\bar{x}_0 - x_0^*| + \left(\frac{\pi}{3} \right)^2 Q W(\bar{x}_0). \quad (34)$$

Доказательство. Пусть в точке $x_0 = x_0^*$ определяющая функция $\Delta(x_0)$ вида (25) сбрасывается в нуль, $\Delta(x_0^*) = 0$. Следовательно, в силу теоремы 3 начальное значение решения краевой задачи (1), (2) вычисляется согласно (33).

Применив теорему 5 в случае, когда $x'_0 = \bar{x}_0$, $x''_0 = x_0^*$, из (32) получаем

$$|\Delta(\bar{x}_0)| \leq \left[\frac{1}{T} R_2 + K \left(E + \frac{\pi T}{9} K(E-Q)^{-1} \right) (R_1 + R_2) \right] |\bar{x}_0 - x_0^*|.$$

Но на основании неравенства (29)

$$|\Delta(\bar{x}_0) - \Delta_m(\bar{x}_0)| \leq \left(\frac{\pi}{3} \right)^2 Q W(\bar{x}_0),$$

т. е.

$$|\Delta_m(\bar{x}_0)| \leq |\Delta(\bar{x}_0)| + \left(\frac{\pi}{3} \right)^2 Q W(\bar{x}_0).$$

Объединение двух последних неравенств доказывает справедливость соотношения (34):

$$|\Delta_m(\bar{x}_0)| \leq \left[\frac{1}{T} R_2 + K \left(E + \frac{\pi T}{9} K(E-Q)^{-1} \right) (R_1 + R_2) \right] |\bar{x}_0 - x_0^*| +$$

$$+ \left(\frac{\pi}{3}\right)^2 QW(\bar{x}_0) \leq \sup_{x_0 \in D_2} \left[\frac{1}{T} R_2 + K \left(E + \frac{\pi T}{9} K(E-Q)^{-1} \right) (R_1 + R_2) \right] \times \\ \times |\bar{x}_0 - x_0| + \left(\frac{\pi}{3}\right)^2 QW(\bar{x}_0).$$

5. Пример. Пусть в области

$$t \in [0, T], \quad D : |x_1| \leq 0,5, \quad |x_2| \leq 0,5 \quad (35)$$

задана краевая задача

$$\dot{x}_1 = 0,5x_2 + 0,1 - 0,05t, \quad (36)$$

$$\dot{x}_2 = 0,5x_1 - x_2^2 + 0,1 - 0,05t + 0,01t^2,$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} x(0) + \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} x(1) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0,1 \end{bmatrix}. \quad (37)$$

Легко видеть, что при $k_1 = 1, k_2 = 2, \det(A + 2C) \neq 0$

$$H = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0,5 \end{bmatrix}, \quad \beta_1(x_0) = \begin{vmatrix} -x_{01} \\ 0,05 - 0,5x_{02} \end{vmatrix}.$$

В качестве вектора M и матрицы K можно выбрать

$$M = \begin{bmatrix} 0,4 \\ 0,66 \end{bmatrix}, \quad K = \begin{bmatrix} 0 & 0,5 \\ 0,5 & 1 \end{bmatrix},$$

тогда

$$Q = \frac{1}{\pi} K, \quad \lambda(Q) = \frac{1 + \sqrt{2}}{2\pi} < 1,$$

$$\beta = \begin{bmatrix} 0,2 \\ 0,33 \end{bmatrix} + \begin{vmatrix} -x_{01} \\ 0,05 - 0,5x_{02} \end{vmatrix} = \begin{bmatrix} \beta^{(1)}(x_0) \\ \beta^{(2)}(x_0) \end{bmatrix},$$

$$D_B : |x_1| \leq 0,5 - \beta^{(1)}(x_0), \quad |x_2| \leq 0,5 - \beta^{(2)}(x_0),$$

и D_B непусто для тех точек x_0 , для которых $\beta^{(1)}(x_0) \leq 0,5; \beta^{(2)}(x_0) \leq 0,5$. Следовательно, в области (35) для краевой задачи правомочно применение рассматриваемого численно-аналитического метода.

По итерационной схеме (8) для задачи (36), (37) получаем первое приближение $x_1(t, x_0) = (x_{11}(t, x_0), x_{12}(t, x_0))$ вида

$$x_{11}(t, x_0) = -0,025t^2 + (0,025 - x_{01})t,$$

$$x_{12}(t, x_0) = 0,0033t^3 - 0,025t^2 + (0,0717 - 0,5x_{02})t + 0,5x_{02} + 0,05.$$

Решением приближенного определяющего уравнения (26) при $t = 0$ является $x_0 = x_0^{(0)} = (0,0975; 0,045)$. Эта точка задает следующее приближенное начальное значение решения задачи (36), (37):

$$z_0(x_0^{(0)}) = x_0^{(0)} + k_1 H d(x_0^{(0)}) = (0; 0,0725).$$

Расчеты показывают, что значения точного решения $x = x^*(t) = (0,1t; 0,1t)$ достаточно хорошо аппроксимируются даже приближениями невысокого порядка.

- Самойленко А. М., Ронто Н. И. Численно-аналитические методы исследования решений краевых задач.—Киев: Наук. думка, 1985.—224 с.
- Самойленко А. М., Ронто Н. И. Численно-аналитические методы исследования периодических решений.—Киев: Вища шк., 1976.—180 с.
- Самойленко А. М., Ронто Н. И. Модификация численно-аналитического метода последовательных приближений для краевых задач обыкновенных дифференциальных уравнений // Укр. мат. журн.—1990.—42, № 8.—С. 1107—1116.
- Приближенное решение операторных уравнений / М. А. Красносельский, Г. М. Вайнико, П. П. Забрейко и др.—М.: Наука, 1969.—455 с.

Получено 11.06.91