

ОГРАНИЧЕННЫЕ РЕШЕНИЯ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ С "МЕДЛЕННЫМ" ВРЕМЕНЕМ

Изучается вопрос существования ограниченных решений на всей числовой оси нелинейной системы первого порядка с "медленным" временем.

Досліджується питання існування обмежених розв'язків на всій числовій осі нелінійної системи першого порядку з "повільним" часом.

Рассмотрим систему дифференциальных уравнений

$$\frac{dx(t, \varepsilon)}{dt} = A(\tau, \varepsilon)x + \varphi(\tau, x, \varepsilon), \quad (1)$$

где $x = (x_1, \dots, x_n)$, $\varepsilon > 0$ — малый параметр, $A(\tau, \varepsilon)$, $\varphi(\tau, x, \varepsilon)$ непрерывны по τ, x , $\varepsilon, \tau = \varepsilon^\alpha t$, $\alpha \in R_+$, $t \in R$.

Изучается вопрос существования ограниченных решений системы (1) на всей числовой оси, при этом существенно учитываются результаты работ [1–5].

Относительно системы (1) предполагаем, что

$$\|\varphi(\tau, 0, \varepsilon)\| \leq h, \quad (2)$$

$$\|\varphi(\tau, x_1, \varepsilon) - \varphi(\tau, x_2, \varepsilon)\| \leq L \|x_1 - x_2\|, \quad (3)$$

h, L постоянные, $A(\tau, \varepsilon)$ ограниченная $\forall t, \varepsilon$ на всей числовой оси квазидиагональная матрица:

$$\|A(\tau, \varepsilon)\| \leq H, \quad A(\tau, \varepsilon) = [A_1(\tau, \varepsilon), A_2(\tau, \varepsilon)],$$

где $A_1(\tau, \varepsilon)$ — n_1 -мерная, $A_2(\tau, \varepsilon) - n_2 = n - n_1$ -мерная матрицы, $H = \text{const}$.

Рассмотрим системы дифференциальных уравнений

$$\frac{du}{dt} = A_1(\tau, \varepsilon)u, \quad \frac{dv}{dt} = A_2(\tau, \varepsilon)v.$$

Пусть нормальные фундаментальные матрицы этих систем $\Phi_1(t, s, \varepsilon)$, $\Phi_2(t, s, \varepsilon)$ [1–5] удовлетворяют оценкам

$$\|\Phi_1(t, s, \varepsilon)\| \leq c \exp(-\omega(t-s)) \quad \forall t \geq s, \quad (4)$$

$$\|\Phi_2(t, s, \varepsilon)\| \leq c \exp(\omega(t-s)) \quad \forall t \leq s, \quad (5)$$

c, ω — положительные постоянные.

Положим

$$x = \begin{pmatrix} y \\ z \end{pmatrix}, \quad y \in R^{n_1}, \quad z \in R^{n_2},$$

тогда в силу структуры матрицы $A(\tau, \varepsilon)$ систему (1) перепишем таким образом:

$$\frac{dy}{dt} = A_1(\tau, \varepsilon)y + Y(\tau, x, \varepsilon); \quad \frac{dz}{dt} = A_2(\tau, \varepsilon)z + Z(\tau, x, \varepsilon). \quad (6)$$

Теперь наряду с системой (6) рассмотрим [4] систему интегральных уравнений

$$y = \int_{-\infty}^t \Phi_1(t, s, \varepsilon) Y(\sigma, x, \varepsilon) ds, \quad z = - \int_t^{\infty} \Phi_2(t, s, \varepsilon) Z(\sigma, x, \varepsilon) ds, \quad \sigma = \varepsilon^\alpha s. \quad (7)$$

Решим ее методом последовательных приближений

$$x_0 = \begin{pmatrix} y_0 \\ z_0 \end{pmatrix} = 0, \quad x_m = \begin{pmatrix} y_m \\ z_m \end{pmatrix}, \quad (8)$$

$$y_m = \int_{-\infty}^t \Phi_1(t, s, \varepsilon) Y(\sigma, x_{m-1}, \varepsilon) ds, \quad (9)$$

$$z_m = - \int_t^{\infty} \Phi_2(t, s, \varepsilon) Z(\sigma, x_{m-1}, \varepsilon) ds. \quad (10)$$

Оценим полученные приближения:

$$\|y_1\| \leq \int_{-\infty}^t \|\Phi_1(t, s, \varepsilon)\| \|Y(\sigma, 0, \varepsilon)\| ds.$$

Используя оценки (4) и (2), получаем

$$\begin{aligned} \|y_1\| &\leq \int_{-\infty}^t c e^{-\omega(t-s)} h ds = hc e^{-\omega t} \lim_{a \rightarrow -\infty} \int_a^t e^{\omega s} ds = hc e^{-\omega t} \lim_{a \rightarrow -\infty} \frac{1}{\omega} [e^{\omega s}]_a^t = \\ &= \frac{hc}{\omega} e^{-\omega t} \lim_{a \rightarrow -\infty} [e^{\omega t} - e^{\omega a}] = \frac{hc}{\omega} e^{-\omega t} (e^{\omega t} - 0) = hc / \omega \end{aligned}$$

или

$$\|y_1\| \leq hc / \omega.$$

Аналогично с учетом (5), (2) $\|z_1\| \leq hc / \omega$. Из этих неравенств следует

$$\|x_1\| \leq 2hc / \omega.$$

Покажем теперь, что при всех t и $m = 1, 2, \dots$ справедливо соотношение

$$\|x_m - x_{m-1}\| \leq \left(\frac{2cL}{\omega}\right)^m \frac{h}{L}. \quad (11)$$

Предположим по индукции, что (11) выполнено. Оценим разность $x_{m+1} - x_m$. Из (9), (10) имеем

$$\|y_{m+1} - y_m\| \leq \int_{-\infty}^t \|\Phi_1(t, s, \varepsilon)\| \|Y(\sigma, x_m, \varepsilon) - Y(\sigma, x_{m-1}, \varepsilon)\| ds,$$

отсюда, используя (3), (4), (11), получаем

$$\|y_{m+1} - y_m\| \leq \int_{-\infty}^t c e^{-\omega(t-s)} L \left(\frac{2cL}{\omega}\right)^m \frac{h}{L} ds = cL \left(\frac{2cL}{\omega}\right)^m \frac{h}{\omega L} = \frac{cL}{\omega} \left(\frac{2cL}{\omega}\right)^m \frac{h}{L},$$

т. е.

$$\|y_{m+1} - y_m\| \leq \frac{cL}{\omega} \left(\frac{2cL}{\omega}\right)^m \frac{h}{L}.$$

$$\|z_{m+1} - z_m\| \leq \frac{cL}{\omega} \left(\frac{2cL}{\omega}\right)^m \frac{h}{L}.$$

Из этих неравенств следует

$$\|x_{m+1} - x_m\| \leq \left(\frac{2cL}{\omega}\right)^{m+1} \frac{h}{L}. \quad (12)$$

Неравенство (12) есть неравенство (11) с заменой m на $m+1$. Неравенство (11) доказано. Из (11) вытекает, что если $L < \omega/2c$, то последовательность $x_m(t, \varepsilon)$ равномерно сходится. Положим

$$\lim_{m \rightarrow \infty} x_m(t, \varepsilon) = f(t, \varepsilon).$$

Из (11) следует

$$\|f(t, \varepsilon)\| \leq \frac{2ch}{\omega - 2cL}.$$

Переходя в (9), (10) к пределу при $m \rightarrow \infty$, убеждаемся, что $f(t, \varepsilon)$ является решением системы интегральных уравнений (7). Дифференцируя (7) по t , устанавливаем, что $f(t, \varepsilon)$ есть решение системы (6).

Таким образом, доказана следующая теорема.

Теорема. Пусть система нелинейных дифференциальных уравнений (1) такова, что справедливы сформулированные выше предположения. Тогда она имеет ограниченное решение.

Замечания. 1. Если в системе (1) $A(\tau, \varepsilon)$ и $\varphi(\tau, x, \varepsilon)$ периодичны по τ , то она имеет периодическое решение.

Достаточно полно это показано в работе [3].

2. Если в системе (1) матрица $A(\tau, \varepsilon)$ не квазидиагонального, а более общего вида, то при определенных условиях существует линейное преобразование с ограниченной (периодической) матрицей [3, 4], сводящее ее к рассмотренному виду (1).

Следует отметить глубокие исследования нелинейных систем с медленно меняющимися переменными в монографии [6].

1. Флатто Л., Левинсон Н. Периодические решения сингулярно возмущенных систем // Математика. - 1958. - Вып. 2:2. - С. 61 - 68.
2. Митропольский Ю. А., Лыкова О. Б. Интегральные многообразия в нелинейной механике. - М.: Наука, 1973. - 512 с.
3. Самойленко А. М. Инвариантные тороидальные многообразия систем с медленно меняющимися переменными // Проблемы асимптотической теории нелинейных колебаний. - Киев: Наук. думка, 1977. - С. 181 - 191.
4. Плисс В. А. Интегральные множества периодических систем дифференциальных уравнений. - М.: Наука, 1977. - 304 с.
5. Плисс В. А. Ограниченные решения неоднородных линейных систем дифференциальных уравнений // Проблемы асимптотической теории нелинейных колебаний. - Киев: Наук. думка, 1977. - С. 168 - 173.
6. Митропольский Ю. А. Нестационарные процессы в нелинейных колебательных системах. - Киев: Изд-во АН УССР, 1955. - 280 с.

Получено 11.04.91