

УДК 517.947.5.37

Некоторые вопросы спектральной теории линейного дифференциального уравнения второго порядка с неограниченными операторными коэффициентами

В. И. Горбачук, М. Л. Горбачук

Пусть H — сепарабельное гильбертово пространство со скалярным произведением (\cdot, \cdot) и нормой $\|\cdot\|$. Обозначим $L_2(H, (0, b))$ ($0 < b \leq \infty$) множество всех вектор-функций $u(t)$ ($0 \leq t \leq b$) со значениями в H таких, что $\int_0^b \|u(t)\|^2 dt < \infty$. Как известно, $L_2(H, (0, b))$ является полным гильбертовым пространством со скалярным произведением

$$(u, v)_b = \int_0^b (u(t), v(t)) dt \quad (u, v \in L_2(H, (0, b))).$$

Рассмотрим дифференциальное уравнение

$$l[u] = u'' + Au - q(t)u = \lambda u \quad (1)$$

с краевым условием

$$u'(0) = Bu(0), \quad (2)$$

где $q(t) = q^*(t)$ (* обозначает переход к сопряженному оператору) — непрерывная в равномерной операторной топологии оператор-функция, значениями которой являются ограниченные операторы в H , λ — комплексное число, A — самосопряженный полуограниченный снизу оператор в H , B — ограниченный самосопряженный оператор со свойством $BD(A) \subset D(A)$ ($D(A)$ — область определения оператора A). Без ограничения общности можно считать, что $A > 0$ и оператор A^{-1} ограничен.

Кроме того, предположим, что функции $A^{\frac{1}{2}} q(t) A^{-\frac{1}{2}}$ и $Aq(t) A^{-1}$ сильно непрерывны по t .

В этой статье исследуется минимальный оператор задачи (1), (2) в пространстве $L_2(H, (0, b))$. В п. 1 приводятся некоторые вспомогательные сведения относительно сильных и слабых решений уравнения (1). В п. 2 изучается область определения минимального оператора и сопряженного к нему. Далее (п. 4), с помощью метода направляющих функционалов и результатов п. 3, устанавливается существование операторной спектральной функции задачи (1), (2).

1. Вектор функция $u(t)$ ($t \in [0, b]$) со значениями в H называется сильным решением уравнения (1), если $u(t)$ при каждом t принадлежит $D(A)$, два раза сильно дифференцируема и удовлетворяет уравнению (1).

На множествах $H_{++} = D(A)$ и $H_+ = D(A^{\frac{1}{2}})$ введем скалярные произведения

$$(f, g)_{++} = (Af, Ag) \quad (f, g \in H_{++}),$$

$$(f, g)_+ = (A^{\frac{1}{2}} f, A^{\frac{1}{2}} g) \quad (f, g \in H_+).$$

Тогда H_{++} и H_+ являются полными гильбертовыми пространствами относительно $(\cdot, \cdot)_{++}$ и $(\cdot, \cdot)_+$ соответственно, причем $\|\cdot\|_{++} \geq \gamma_1 \|\cdot\|_+ \geq \gamma_2 \|\cdot\|$ ($0 < \gamma_1, \gamma_2 = \text{const}$), т. е. H_{++} и H_+ можно считать пространствами с положительной нормой по отношению к $H_0 = H$ (см. [1]). Обозначим H_{--} и H_- пространства с отрицательной нормой, построенные по H_{++} , H_0 и H_- , H_0 соответственно. Таким образом, имеем цепочку пространств

$$H_{++} \subseteq H_+ \subseteq H_0 \subseteq H_- \subseteq H_{--}.$$

Вектор-функцию $u(t)$ ($t \in [0, b]$) со значениями в H назовем слабым решением уравнения (1), если $u(t)$ дважды слабо дифференцируема в H_{--} (т. е. скалярная функция $(u(t), f)$ два раза дифференцируема при любом $f \in H_{++}$) и

$$\frac{d^2}{dt^2} (u(t), f) + (u(t), Af) - (u(t), q(t)f) = \lambda (u(t), f) \quad (f \in H_{++}).$$

Однако оператор A можно рассматривать как оператор, действующий изометрически из H_{++} на H . Сопряженный к нему оператор, действующий из H в H_{--} , обозначим \tilde{A} . Ясно, что \tilde{A} является расширением оператора A , если его рассматривать из H в H_{--} . Теперь тот факт, что вектор-функция $u(t)$ — слабое решение уравнения (1), эквивалентен тому, что $u(t)$ дважды слабо дифференцируема в H_{--} и удовлетворяет уравнению

$$\tilde{l}[u] = \frac{d^2 u}{dt^2} + \tilde{A}u - q(t)u = \lambda u. \quad (1')$$

Методом последовательных приближений нетрудно показать, что интегральные уравнения

$$\omega_1(t, x, \lambda) = \cos \sqrt{A - \lambda E} (t - x) + \int_x^t \frac{\sin \sqrt{A - \lambda E} (t - \xi)}{\sqrt{A - \lambda E}} q(\xi) \omega_1(\xi, x, \lambda) d\xi,$$

$$\omega_2(t, x, \lambda) = \frac{\sin \sqrt{A - \lambda E} (t - x)}{\sqrt{A - \lambda E}} + \int_x^t \frac{\sin \sqrt{A - \lambda E} (t - \xi)}{\sqrt{A - \lambda E}} q(\xi) \omega_2(\xi, x, \lambda) d\xi$$

(E — тождественный оператор) имеют решения: первое — в классе сильно непрерывных операторных функций, а второе — в классе операторных функций, непрерывных в равномерной операторной топологии по совокупности переменных t, x . При фиксированных $t, x \in [0, b]$ решения $\omega_1(t, x, \lambda)$ и $\omega_2(t, x, \lambda)$ являются целыми операторными функциями по λ .

Так как при фиксированных t, x, λ оператор $\omega_2(t, x, \lambda)$ непрерывно действует из H в H_+ , то сопряженный к нему оператор $\tilde{\omega}_2(t, x, \lambda)$ непрерывно действует из H_- в H и является расширением $\omega_2(t, x, \lambda)$: $\tilde{\omega}_2(t, x, \lambda)g = \omega_2(t, x, \lambda)g$, $g \in H$.

Л е м м а 1. При $f \in D(A)$, $g \in D(A^{\frac{1}{2}})$ вектор-функции $\omega_1(t, x, \lambda)f$ и $\omega_2(t, x, \lambda)g$ сильно непрерывны в H_{++} , сильно непрерывно дифференцируемы в H_+ и являются сильными решениями по t уравнения (1), удовлетворяющими начальным данным

$$\omega_1(x, x, \lambda)f = f, \quad \omega_1'(x, x, \lambda)f = 0; \quad (3)$$

$$\omega_2(x, x, \lambda)g = 0, \quad \omega_2'(x, x, \lambda)g = g. \quad (4)$$

При $f \in D(A)$ вектор-функция $\omega_2(t, x, \lambda)f$ сильно непрерывно дифференцируема в пространстве H_{++} .

Если же $f \in H$, $g \in H_-$, то $\omega_1(t, x, \lambda)f$ и $\omega_2(t, x, \lambda)g$ являются слабыми решениями уравнения (1).

Доказательство. При фиксированных λ , t , x и $f \in D(A)$ $\cos \sqrt{A - \lambda E} (t - x) f \in D(A)$. Так как при любом $g \in H$ $\int_x^t \frac{\sin \sqrt{A - \lambda E} (t - \xi)}{\sqrt{A - \lambda E}} q(\xi) \omega_1(x, \xi, \lambda) d\xi g \in D(A^{\frac{1}{2}})$, то $\omega_1(t, x, \lambda) f \in D(A^{\frac{1}{2}})$

($f \in D(A)$) и $A^{\frac{1}{2}} \omega_1(t, x, \lambda) f$ — сильно непрерывная по t вектор-функция. Поэтому

$$\begin{aligned} & \int_x^t \frac{\sin \sqrt{A - \lambda E} (t - \xi)}{\sqrt{A - \lambda E}} q(\xi) \omega_1(\xi, x, \lambda) f d\xi = \\ & = A^{-1} \int_x^t \frac{\sin \sqrt{A - \lambda E} (t - \xi)}{\sqrt{A - \lambda E}} A^{\frac{1}{2}} A^{\frac{1}{2}} q(\xi) A^{-\frac{1}{2}} A^{\frac{1}{2}} \omega_1(\xi, x, \lambda) f d\xi \in D(A), \end{aligned}$$

и значит, при $f \in D(A)$ $\omega_1(t, x, \lambda) f \in D(A)$.

Учитывая, что формальная вторая производная по t

$$\begin{aligned} & -(A - \lambda E) \cos \sqrt{A - \lambda E} (t - x) f + q(t) \omega_1(t, x, \lambda) f - \\ & - \int_x^t \sqrt{A - \lambda E} \sin \sqrt{A - \lambda E} (t - \xi) q(\xi) \omega_1(\xi, x, \lambda) f d\xi = \\ & = -(A - \lambda E) \cos \sqrt{A - \lambda E} (t - x) f + q(t) \omega_1(t, x, \lambda) f - \\ & - \int_x^t \sqrt{A - \lambda E} A^{-\frac{1}{2}} \sin \sqrt{A - \lambda E} (t - \xi) A^{\frac{1}{2}} q(\xi) A^{-\frac{1}{2}} A^{\frac{1}{2}} \omega_1(\xi, x, \lambda) f d\xi \end{aligned}$$

от $\omega_1(t, x, \lambda) f$ при $f \in D(A)$ имеет смысл и является сильно непрерывной по t , делаем вывод, что вектор-функция $\omega_1(t, x, \lambda) f$ имеет две сильные производные по t в H . Кроме того, $\omega_1(t, x, \lambda) f$ ($f \in D(A)$) удовлетворяет уравнению (1). Таким образом, вектор-функция $\omega_1(t, x, \lambda) f$ ($f \in D(A)$) является сильным решением уравнения (1) с начальными данными (3). Сильная непрерывность $\omega_1(t, x, \lambda)$ в H_{++} и $\omega_1'(t, x, \lambda)$ в H_+ очевидна.

Если же f — произвольный элемент из H , то из соотношения

$$\begin{aligned} & (\omega_1(t, x, \lambda) f, h) = (f, \cos \sqrt{A - \lambda E} (t - x) h) + \\ & + \left(f, \int_x^t \omega_1^*(\xi, x, \lambda) q(\xi) \frac{\sin \sqrt{A - \lambda E} (t - \xi)}{\sqrt{A - \lambda E}} h d\xi \right) \quad (h \in H_+) \end{aligned}$$

следует, что $(\omega_1(t, x, \lambda) f, h)$ — два раза дифференцируемая функция и

$$\frac{d^2}{dt^2} \omega_1(t, x, \lambda) + \tilde{A} \omega_1(t, x, \lambda) - q(t) \omega_1(t, x, \lambda) = \lambda \omega_1(t, x, \lambda).$$

Следовательно, $\omega_1(t, x, \lambda) f$ ($f \in H$) — слабое решение уравнения (1), удовлетворяющее условию (3).

Аналогичные рассуждения можно провести и для вектор-функции $\omega_2(t, x, \lambda) g$, когда $g \in D(A^{\frac{1}{2}})$ ($g \in H_-$ соответственно).

Лемма доказана.

Лемма 2. Справедлива формула

$$(u'', v) = \frac{d}{dt}(u', v) - \frac{d}{dt}(u, v') + (u, v'') \quad (5)$$

при следующих условиях на вектор-функции $u(t)$ и $v(t)$:

а) вектор-функция $u(t)$ со значениями в H имеет две слабые производные в пространстве H_- , а $v(t)$ со значениями в H_{++} имеет первую сильно непрерывную производную в H_{++} и вторую в H ;

б) вектор-функция $u(t)$ со значениями в H имеет первую слабую производную в H_- и вторую слабую производную в H_- , а $v(t)$ со значениями в H_{++} имеет сильную непрерывную первую производную в H_+ и вторую сильную производную в H .

Доказательство. Подсчитаем $\frac{d}{dt}(u', v)$:

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt}(u', v) &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \left(\frac{u'(t + \Delta t) - u'(t)}{\Delta t}, v(t + \Delta t) \right) + \\ &+ \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \left(u'(t), \frac{v(t + \Delta t) - v(t)}{\Delta t} \right) = (u'', v) + (u', v'). \end{aligned}$$

Аналогично,

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt}(u, v') &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \left(\frac{u(t + \Delta t) - u(t)}{\Delta t}, v'(t + \Delta t) \right) + \\ &+ \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \left(u(t), \frac{v'(t + \Delta t) - v'(t)}{\Delta t} \right) = (u', v') + (u, v''). \end{aligned}$$

Таким образом,

$$\frac{d}{dt}(u', v) - \frac{d}{dt}(u, v') = (u'', v) - (u, v''),$$

что и требовалось.

Введем обозначения

$$\omega_1(t, \lambda) = \omega_1(t, 0, \lambda),$$

$$\omega_2(t, \lambda) = \omega_2(t, 0, \lambda),$$

$$\tilde{\omega}_2(t, \lambda) = \tilde{\omega}_2(t, 0, \lambda).$$

Теорема 1. Задача Коши $u(0) = f$, $u'(0) = g$ ($f \in H$, $g \in H_-$) для уравнения (1) имеет единственное слабое решение. Это решение имеет вид

$$u(t, \lambda) = \omega_1(t, \lambda) f + \tilde{\omega}_2(t, \lambda) g.$$

Доказательство. Так как $\omega_1(t, \lambda) f$ и $\tilde{\omega}_2(t, \lambda) g$ при $f \in H$, $g \in H_-$ являются слабыми решениями уравнения (1), удовлетворяющими при $t = 0$ условиям (3) и (4) соответственно, то функция

$$u(t, \lambda) = \omega_1(t, \lambda) f + \tilde{\omega}_2(t, \lambda) g$$

является также слабым решением уравнения (1), причем $u(0, \lambda) = f$, $u'(0, \lambda) = g$.

Предположим теперь, что $\omega(t, \lambda)$ — слабое решение уравнения (1) такое, что $\omega(0, \lambda) = 0$, $\omega'(0, \lambda) = 0$, и покажем, что тогда $\omega(t, \lambda) \equiv 0$.

Умножая скалярно равенство

$$\frac{d^2}{dt^2} \omega_2(t, x, \bar{\lambda}) f + A \omega_2(t, x, \bar{\lambda}) f - q(t) \omega_2(t, x, \bar{\lambda}) f = \bar{\lambda} \omega_2(t, x, \bar{\lambda}) f$$

($f \in D(A)$), x — произвольная, но фиксированная точка из $[0, b]$ на $\omega(t, \lambda)$, а затем интегрируя от 0 до x , получим:

$$\int_0^x (\omega(t, \lambda), \omega_2''(t, x, \bar{\lambda}) f) dt + \int_0^x (\omega(t, \lambda), A\omega_2(t, x, \bar{\lambda}) f) dt - \\ - \int_0^x (\omega(t, \lambda), q(t) \omega_2(t, x, \bar{\lambda}) f) dt = \lambda \int_0^x (\omega(t, \lambda), \omega_2(t, x, \bar{\lambda}) f) dt. \quad (6)$$

Из леммы 1 вытекает, что функции $\omega_2(t, x, \bar{\lambda}) f$ ($f \in D(A)$) и $\omega(t, \lambda)$ удовлетворяют условию а) леммы 2, поэтому

$$\int_0^x (\omega(t, \lambda), l[\omega_2(t, x, \bar{\lambda}) f] - \bar{\lambda}\omega_2(t, x, \bar{\lambda}) f) dt = \\ = \int_0^x (\tilde{l}[\omega(t, \lambda)] - \lambda\omega(t, \lambda), \omega_2(t, x, \bar{\lambda}) f) dt + \\ + [(\omega(t, \lambda), \omega_2'(t, x, \bar{\lambda}) f) - (\omega'(t, \lambda), \omega_2(t, x, \bar{\lambda}) f)]_0^x.$$

Так как

$$\tilde{l}[\omega(t, \lambda)] - \lambda\omega(t, \lambda) = 0, \quad l[\omega_2(t, x, \bar{\lambda}) f] - \bar{\lambda}\omega_2(t, x, \bar{\lambda}) f = 0, \\ \omega(0, \lambda) = 0, \quad \omega_2(x, x, \bar{\lambda}) f = 0, \\ \omega'(0, \lambda) = 0, \quad \omega_2'(x, x, \bar{\lambda}) f = f,$$

то $(\omega(x, \lambda), f) = 0$ для любого $f \in D(A)$. Но $\overline{D(A)} = H$, и, учитывая, что x — произвольная точка из $[0, b]$, получим, что $\omega(x, \lambda) \equiv 0$.

Теорема доказана.

2. Обозначим D' совокупность функций $u(t) \in L_2(H, (0, b))$, удовлетворяющих условиям: а) $u(t)$ — вектор-функция со значениями из H_{++} , имеющая первую непрерывную в H_+ сильную производную $u'(t)$, абсолютно непрерывную в H ; б) $l[u] \in L_2(H, (0, b))$; в) $u'(0) = Bu(0)$. На D' определим оператор $L': L'u = l[u]$, $u \in D'$.

Обозначим также D'_0 множество функций $u(t) \in D'$, равных нулю вне какого-нибудь интервала $[0, \beta] \subset [0, b]$, вообще говоря, различного для разных $u(t)$, а через L'_0 — сужение L' на D'_0 .

Из формулы Лагранжа ($u, v \in D'$, $0 \leq \alpha_1 < \alpha_2 < b$)

$$\int_{\alpha_1}^{\alpha_2} (l[u](t), v(t)) dt - \int_{\alpha_1}^{\alpha_2} (u(t), l[v](t)) dt = [(u'(t), v(t)) - (u(t), v'(t))]_{\alpha_1}^{\alpha_2} \quad (7)$$

следует, что L'_0 эрмитов и $L' \subset L_0'^*$. Пусть L_0 — замыкание L'_0 . Оператор L_0 назовем минимальным оператором задачи (1) — (2) на интервале $[0, b]$.

Заметим, что если $v \in D'$, а $u(t)$ имеет первую в H_- и вторую в H_- слабые производные, то формула (7) приобретает вид

$$\int_{\alpha_1}^{\alpha_2} (l[\tilde{l}u](t), v(t)) - (u(t), l[v](t)) dt = [(u'(t), v(t)) - (u(t), v'(t))]_{\alpha_1}^{\alpha_2}. \quad (7')$$

Она имеет место и тогда, когда u и v удовлетворяют условию а) леммы 2.

Теорема 2. $D(L_0)$ состоит из тех и только тех вектор-функций $u(t) \in L_2(H, (0, b))$, для которых $u'(t)$ существует в H_- и абсолютно не-

прерывна в H_{--} , $l[u] \in L_2(H, (0, b))$ и $u'(0) = Bu(0)$. При этом

$$u(t) = \omega_1(t, 0)f + \omega_2(t, 0)Bf + \int_0^t \omega_2(t, x, 0)u^*(x)dx, \quad (8)$$

где $u^*(x) = \tilde{l}[u]$, $f \in H$.

Доказательство. Пусть $u(t) \in D(L_0^*)$. Тогда

$$(L_0 y, u)_b = (y, u^*)_b \quad (9)$$

для любой вектор-функции $y(t) \in D(L_0)$.

Предположим сначала, что $u^* = 0$. Так как вектор-функции вида $y(t) = \varphi(t)f$, где $\varphi(t)$ — произвольная скалярная финитная бесконечно дифференцируемая функция на $[0, b]$, а $f \in D(A)$, принадлежат D_0 , то

$$\int_0^b \varphi''(t)(f, u(t))dt = \int_0^b \varphi(t)F(t)dt, \quad (10)$$

где $F(t) = -(Af, u(t)) + (q(t)f, u(t))$.

Обозначим $\omega(t) = \int_0^t (t-s)[q(s)u(s) - \tilde{A}u(s)]ds$. Вектор-функция $\omega(t)$

со значениями в H_{--} имеет первую абсолютно непрерывную производную в H_{--} , а вторая ее производная локально интегрируема с квадратом в пространстве H_{--} .

Для любых конечного $b_1 \leq b$, скалярной два раза дифференцируемой функции $\varphi(t)$, удовлетворяющей условиям $\varphi(0) = \varphi'(0) = \varphi(b_1) = \varphi'(b_1) = 0$, и векторов $g_1, g_2 \in H_{--}$ справедливо равенство

$$\int_0^{b_1} \varphi''(t)(u(t), f)dt = 0, \quad (11)$$

где $u_1(t) = u(t) - \omega(t) - g_1 - g_2 t$. Подбирая теперь векторы g_1 и g_2 так, чтобы функция

$$\psi(t) = \int_0^t (t-s)u_1(s)ds$$

удовлетворяла условиям $\psi(b_1) = \psi'(b_1) = 0$ (этимися условиями g_1 и g_2 определяются для заданного b_1 однозначно), и беря в (11) $\varphi(t) = (f, \psi(t))$,

получим, что $\int_0^{b_1} |(u_1(t), f)|^2 dt = 0$ для любого $f \in H_{++}$. Отсюда вытекает,

что функция $u_1(t)$ почти всюду равна нулю на $[0, b_1]$. Поэтому первая производная от $u(t) = \omega(t) + g_1 + g_2 t$ абсолютно непрерывна на произвольном конечном интервале $[0, b_1]$, а значит, и на $[0, b]$. Теперь из (10), путем интегрирования по частям, получим, что $l[u] = 0$, т. е. u — слабое решение уравнения $l[u] = 0$.

Если в качестве $y(t)$ в равенстве (9) при $u^* = 0$ взять функции вида $y(t) = \psi(t)(f + tBf)$, где $f \in D(A)$, а $\psi(t)$ — бесконечно дифференцируемая функция, равная единице в окрестности нуля и нулю в окрестности точки b , а затем воспользоваться тождеством (7') при $u = y(t)$ и $v = u(t)$, то придем к тому, что

$$(f, u'(0)) - (Bf, u(0)) = (f, u'(0) - Bu(0)), \quad f \in H_{++},$$

т. е. $u'(0) = Bu(0)$. Таким образом, в случае $u^* = 0$ функция $u(t) \in D(L_0^*)$ является слабым решением уравнения $l[u] = 0$, удовлетворяющим условию $u'(0) = Bu(0)$, и по теореме 1 имеет вид

$$u(t) = \omega_1(t, 0)f + \omega_2(t, 0)Bf \quad (f \in H).$$

Пусть теперь $u^* \neq 0$, Рассмотрим вектор-функцию

$$v(t) = \int_0^t \omega_2(t, x, 0) u^*(x) dx.$$

Нетрудно проверить, что $v(t)$ имеет абсолютно непрерывную производную в H_{--} и является решением уравнения $\tilde{l}[v] = u^*$, удовлетворяющим условиям

$$v(0) = 0, \quad v'(0) = 0.$$

Тогда на основании (7') и (9) имеем

$$(L_0 y, u - v)_b = (y, u^*) - (y, u^*) = 0 \quad \text{для } y \in D_0'.$$

Поэтому функция $z(t) = u(t) - v(t)$ является слабым решением уравнения $l[u] = 0$ и удовлетворяет условию $z'(0) = Bz(0)$. Отсюда следует, что $u(t)$ абсолютно непрерывно дифференцируема в H_{--} , $\tilde{l}[u] = u^* \in L_2(H, (0, b))$, $u'(0) = Bu(0)$ и $u(t)$ имеет вид (8).

Обратное утверждение теоремы непосредственно следует из формулы (7).

З а м е ч а н и е 1. Из доказательства теоремы 2 видно, что оператор L_0 можно получить, замыкая сужение L_0' на конечные комбинации вида $y(t) = \sum_k \varphi_k(t) f_k$, где $\varphi_k(t)$ — скалярные финитные в окрестности точки b бесконечно дифференцируемые функции, $f_k \in D(A)$, удовлетворяющие условию $y'(0) = By(0)$.

З а м е ч а н и е 2. Из (8) вытекает, что если $y \in D(L_0^*)$, то $y'(t)$ абсолютно непрерывна в H_{--} .

Т е о р е м а 3. В случае конечного b оператор L_0^* совпадает с замыканием оператора L' .

Д о к а з а т е л ь с т в о. Включение $L' \subset L_0^*$, а значит $\bar{L}' \subset L_0^*$, вытекает из формулы (7). Нужно доказать, что $L_0^* \subset \bar{L}'$.

Пусть $u \in D(L_0^*)$ и $L_0^* u = u^*$. По теореме 2

$$u(t) = \omega_1(t, 0) f + \omega_2(t, 0) Bf + \int_0^t \omega_2(t, x, 0) u^*(x) dx.$$

Выберем последовательность $f_n \in D(A)$, сходящуюся к f , и последовательность конечнозначных вектор-функций $u_n^*(x)$ со значениями в $D(A)$, сходящуюся в $L_2(H, (0, b))$ к $u^*(x)$. Тогда вектор-функции ($n = 1, 2, \dots$)

$$u_n(t) = \omega_1(t, 0) f_n + \omega_2(t, 0) Bf_n + \int_0^t \omega_2(t, x, 0) u_n^*(x) dx$$

принадлежат $D(L')$, $u_n \rightarrow u$ и $L'u_n = u_n^* \rightarrow u^*$ в $L_2(H, (0, b))$ при $n \rightarrow \infty$, т. е. u принадлежит $D(L')$.

Теорема доказана.

Т е о р е м а 4. В случае $b < \infty$ вектор-функция $u(t) \in D(L_0^*)$ принадлежит $D(L_0)$ тогда и только тогда, когда она удовлетворяет условию $u(b) = u'(b) = 0$.

Д о к а з а т е л ь с т в о. По предыдущей теореме $L_0 = L_0^{**} = L'^*$. Поэтому для любой функции $y(t) \in D(L')$

$$\int_0^b (l[y], u) dt = \int_0^b (y, u^*) dt, \quad u^* = L_0 u.$$

Так как $u \in D(L_0^*)$, то в силу теоремы 2 можно применить формулу (7'), в результате чего получим, что

$$(y'(b), u(b)) - (y(b), u'(b)) = 0. \quad (12)$$

Беря в (12) в качестве $y(t)$ функции вида $y(t) = \psi(t)f$, где $f \in D(A)$, а $\psi(t)$ — скалярная бесконечно дифференцируемая функция, удовлетворяющая условиям $\psi(0) = \psi'(0) = \psi'(b) = 0$, $\psi(b) = 1$, получим, что $(f, u'(b)) = 0$, т. е. $u'(b) = 0$. Если же $\psi(t)$ выбрать так, чтобы $\psi(0) = \psi'(0) = \psi(b) = 0$, $\psi'(b) = 1$, то получим, что $(f, u(b)) = 0$, т. е. $u(b) = 0$.

Обратное утверждение теоремы вытекает непосредственно из формулы (7).

Теорема 5. Пусть $b < \infty$. Если вектор-функция $u(t) \in D(L_0)$, то она имеет непрерывную сильную производную в H .

Доказательство. Обозначим $L_0^{(1)}$ минимальный оператор задачи

$$l^{(1)}[u] = u'' + Au = \lambda u, \quad u'(0) = Bu(0). \quad (13)$$

Нетрудно видеть, что $D(L_0)$ совпадает с областью определения оператора $L_0^{(1)}$. Поэтому рассуждения можно вести для оператора $L_0^{(1)}$.

Итак, пусть $u(t) \in D(L_0^{(1)})$. Тогда, принадлежа и $D(L_0^{(1)*})$, $u(t)$ представляется в виде (см. формулу (8))

$$u(t) = \cos \sqrt{A} t f + \frac{\sin \sqrt{A} t}{\sqrt{A}} B f + \int_0^t \frac{\sin \sqrt{A} (t-x)}{\sqrt{A}} u^*(x) dx, \quad u^* = L_0^{(1)*} u.$$

Учитывая теперь, что $u(b) = u'(b) = 0$ (под u' понимается производная в H_-), получаем:

$$\cos \sqrt{A} b f + \frac{\sin \sqrt{A} b}{\sqrt{A}} B f + \frac{\sin \sqrt{A} b}{\sqrt{A}} f_1 - \frac{\cos \sqrt{A} b}{\sqrt{A}} f_2 = 0, \quad (14)$$

$$-\sqrt{A} \sin \sqrt{A} b f + \cos \sqrt{A} b B f + \cos \sqrt{A} b f_1 + \sin \sqrt{A} b f_2 = 0, \quad (15)$$

где $f_1 = \int_0^b \cos \sqrt{A} x u^*(x) dx$, $f_2 = \int_0^b \sin \sqrt{A} x u^*(x) dx$. Заметим, что равенство (15) понимается в H_- .

Применяя к обеим частям (15) оператор $A^{-\frac{1}{2}}$, а затем умножая (14) на $\cos \sqrt{A} b$, (15) — на $(-\sin \sqrt{A} b)$ и складывая, найдем, что

$$f - A^{-\frac{1}{2}} f_2 = 0,$$

откуда следует, что $f \in D(A^{\frac{1}{2}})$. Тогда вектор-функция

$$u'(t) = -\sqrt{A} \sin \sqrt{A} t f + \cos \sqrt{A} t B f + \int_0^t \cos \sqrt{A} (t-x) u^*(x) dx$$

со значениями в H является непрерывной сильной производной от функции $u(t)$.

Теорема доказана.

С л е д с т в и е. Если $u(t) \in D(L_0)$ ($t \in [0, b]$, $b < \infty$) и $\chi(t)$ — скалярная функция, дважды непрерывно дифференцируемая и такая, что $\chi'(0) = 0$, то вектор-функция $\chi(t)u(t)$ также принадлежит $D(L_0)$.

Доказательство. Ясно, что вектор-функция $z(t) = \chi(t)u(t) \in L_2(H, (0, b))$ и $z'(t)$ абсолютно непрерывна в H_{-} . Далее,

$$\tilde{l}[z] = \chi''(t)u(t) + 2\chi'(t)u'(t) + \chi(t)\tilde{l}[u]$$

и, в силу доказанной теоремы, принадлежит $L_2(H, (0, b))$. Учитывая, что $u(b) = u'(b) = 0$ и $u'(0) = Bu(0)$, непосредственно убеждаемся, что $z(b) = z'(b) = 0$ и $z'(0) = Bz(0)$, т. е. $z(t) \in D(L_0)$.

3. Пусть $b < \infty$. Обозначим $\varphi(t, \lambda) = \omega_1(t, \lambda) + \omega_2(t, \lambda)B$ и

$$I_\lambda = I_{\lambda, b} = \int_0^b \varphi^*(t, \lambda) \varphi(t, \lambda) dt.$$

Теорема 6. При любом комплексном λ оператор I_λ обратим.

Доказательство. Для доказательства воспользуемся тем фактом, что если оператор K представляется в виде суммы двух неотрицательных операторов K_1 и K_2 :

$$K = K_1 + K_2,$$

из которых один обратим (например, K_1), то K также обратим.

Итак, положим $K_1 = \int_0^{b_1} \varphi^*(t, \lambda) \varphi(t, \lambda) dt$, $K_2 = \int_{b_1}^b \varphi^*(t, \lambda) \varphi(t, \lambda) dt$, где b_1 подберем после. Операторы K_1 и K_2 неотрицательны и $I_\lambda = K_1 + K_2$. Покажем, что K_1 — обратимый оператор. Имеем:

$$\begin{aligned} (K_1 f, f) &= \left(\int_0^{b_1} \varphi^*(t, \lambda) \varphi(t, \lambda) dt f, f \right) = \\ &= \left(\int_0^{b_1} \cos \sqrt{A - \bar{\lambda} E} t \cos \sqrt{A - \lambda E} t dt f, f \right) + \\ &+ \left(\int_0^{b_1} \left(\int_0^t \omega_1^*(x, \lambda) q(x) \frac{\sin \sqrt{A - \bar{\lambda} E} (t-x)}{\sqrt{A - \bar{\lambda} E}} dx \right) \cos \sqrt{A - \lambda E} t dt f, f \right) + \dots \\ &\dots + \left(\int_0^{b_1} \left\{ B \int_0^t \omega_2^*(x, \lambda) q(x) \frac{\sin \sqrt{A - \bar{\lambda} E} (t-x)}{\sqrt{A - \bar{\lambda} E}} dx \int_0^t \frac{\sin \sqrt{A - \lambda E} (t-x)}{\sqrt{A - \lambda E}} d(x) \times \right. \right. \\ &\quad \left. \left. \times \omega_2(x, \lambda) B dx \right\} dt f, f \right) = (Tf, f) + (Sf, f), \end{aligned}$$

где

$$T = \int_0^{b_1} \cos \sqrt{A - \bar{\lambda} E} t \cos \sqrt{A - \lambda E} t dt, \quad S = K_1 - T.$$

Легко подсчитать, что $\|S\| \leq cb_1^2$ ($c = \text{const}$ не зависит от b_1). Далее $(\sqrt{\mu - \lambda} = \sigma + i\tau)$,

$$\begin{aligned} \left(\int_0^{b_1} \cos \sqrt{A - \bar{\lambda} E} t \cos \sqrt{A - \lambda E} t dt f, f \right) &= \int_0^{b_1} \left[\int_0^\infty \cos \sqrt{\mu - \bar{\lambda} t} \cos \sqrt{\mu - \lambda t} \times \right. \\ &\quad \left. \times d(E_\mu f, f) \right] dt = \int_0^\infty \left[\int_0^{b_1} \cos \sqrt{\mu - \bar{\lambda} t} \cos \sqrt{\mu - \lambda t} dt \right] d(E_\mu f, f) = \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \int_0^{\infty} \left(\frac{\sin(2\sigma b_1)}{2\sigma} + \frac{\sin(2i\tau b_1)}{2i\tau} \right) d(E_{\mu} f, f) = \\
&= \int_0^{\infty} \left(\frac{b_1 \sin(2\sigma b_1)}{2\sigma b_1} + \frac{b_1 \operatorname{sh}(2\tau b_1)}{2\tau b_1} \right) d(E_{\mu} f, f).
\end{aligned}$$

Учитывая, что

$$\frac{\sin(2\sigma b_1)}{2\sigma b_1} > 0 \text{ при } 0 < 2\sigma b_1 < \pi, \quad \left| \frac{\sin(2\sigma b_1)}{2\sigma b_1} \right| < \frac{1}{\pi} \text{ при } 2\sigma b_1 > \pi$$

и

$$\frac{\operatorname{sh}(2\tau b_1)}{2\tau b_1} \geq 1,$$

получим, что

$$(Tf, f) \geq c_1 b_1 (f, f) \quad (0 < c_1 = \text{const не зависит от } b_1).$$

Таким образом, оператор T обратим, $\|T^{-1}\| \leq c b_1^{-1}$ и $\|T^{-1}S\| \leq \frac{c}{c} b_1 = c_2 b_1$ ($c_2 = \text{const}$).

Выберем теперь b_1 так, чтобы $c_2 b_1$ было меньше единицы. Тогда оператор $E + T^{-1}S$ имеет обратный, а поэтому и оператор $K_1 = T + S = T(E + T^{-1}S)$ также обратим.

Теорема доказана.

4. Пусть \mathfrak{H} — линейное пространство с квазискалярным произведением $[u, v]$ ($u, v \in \mathfrak{H}$) и T — эрмитов оператор в \mathfrak{H} , определенный на плотном множестве $D(T) \subset \mathfrak{H}$.

Отображение $\Phi(\lambda, u) \rightarrow \Phi_\lambda(u)$ из $R \times \mathfrak{H}$ (R — вещественная ось) в H называется направляющим «функционалом» для оператора T , если:

- 1) отображение $\Phi(\lambda, u)$ линейно по u ;
- 2) при каждом фиксированном $u \in \mathfrak{H}$ $\Phi_\lambda(u)$ — голоморфная на R вектор-функция по λ ;
- 3) при любых $\lambda \in R$ и $u \in \mathfrak{H}$ уравнение

$$(T - \lambda E)v = u \tag{16}$$

имеет решение $v \in D(T)$ тогда и только тогда, когда $\Phi_\lambda(u) = 0$;

4) для любого замкнутого ограниченного интервала Δ из R имеется отображение $\Psi^{(\Delta)}(\lambda, f) \rightarrow \Psi_\lambda^{(\Delta)}(f)$ из $\Delta \times H$ в \mathfrak{H} , обладающее свойствами:

- а) для любого $\lambda \in \Delta$ отображение $\Psi_\lambda^{(\Delta)}(f)$ линейно по f ;
- б) для произвольного $f \in H$ $\Psi_\lambda^{(\Delta)}(f)$ — голоморфная вектор-функция по λ на R ;
- в) $\Phi_\lambda(\Psi_\lambda^{(\Delta)}(f)) = f$;
- г) оператор $\hat{\Psi}_\lambda^{(\Delta)}(f)$ непрерывен из H в $\hat{\mathfrak{H}}$ ($\hat{\mathfrak{H}}$ — пространство, полученное после отождествления в \mathfrak{H} с нулем тех элементов u , для которых $[u, u] = 0$, $\hat{\Psi}_\lambda^{(\Delta)}(f)$ — оператор, соответствующий $\Psi_\lambda^{(\Delta)}(f)$ при этом отождествлении).

Обозначим через V множество эрмитовых операторных функций $F(t)$ ($t \in (-\infty, \infty)$) в H таких, что:

- 1') при каждом $t \in (-\infty, \infty)$ $F(t)$ — ограниченный оператор в H ;
- 2') $F(0) = 0$;
- 3') $F(t)$ — неубывающая функция по t ;
- 4') $F(t) = F(t - 0)$.

Имеет место теорема, принадлежащая Г. К. Лангеру [2] (для некоторого частного случая она имеется в работе [3] Ф. С. Рофе-Бекетова).

Теорема 7. Пусть эрмитовый оператор T имеет направляющий «функционал» $\Phi(\lambda, u)$ со значениями в гильбертовом пространстве H и $E(\Delta)$ — его разложение единицы (вообще говоря, обобщенное). Тогда существует операторная функция $F(t) \in V$ такая, что для $u, v \in \mathfrak{H}$

$$[E(\Delta)u, v] = \int_{\Delta} (F(dt)\Phi(t, u), \Phi(t, v)). \quad (17)$$

Функция $F(t)$ единственна тогда и только тогда, когда оператор T максимально симметрический.

Возьмем теперь в качестве \mathfrak{H} линейное пространство функций из $L_2(H, (0, b))$ ($b \leq \infty$), финитных в окрестности точки b , со скалярным произведением $(\cdot, \cdot)_b$, а в качестве оператора T — сужение L_0 на множество вектор-функций $u(t) \in D(L_0) \cap \mathfrak{H}$. Так как $D(L_0) \subset D(L_0) \cap \mathfrak{H}$, то замыкание указанного сужения совпадает с оператором L_0 . Поэтому с точностью до замыкания в качестве оператора T можно сразу взять оператор L_0 .

«Функционал»

$$\Phi(\lambda, u) = \int_0^b \varphi^*(t, \bar{\lambda}) u(t) dt \quad (u(t) \in \mathfrak{H})$$

является направляющим для оператора L_0 .

Проверка свойств 1) и 2) направляющего «функционала» не представляет труда. Докажем, что выполняются свойства 3) и 4).

Пусть v — решение из $D(L_0)$ уравнения (16) для $\lambda \in R$ и $u \in \mathfrak{H}$. Умножим тождество $(L_0 - \lambda E)v = u$ скалярно на $\varphi(t, \bar{\lambda})h$ ($h \in D(A)$):

$$\int_c^b ((L_0 - \lambda E)v, \varphi(t, \bar{\lambda})h) dt = \int_0^b (u, \varphi(t, \bar{\lambda})h) dt.$$

Учитывая, что $\varphi(t, \bar{\lambda})h \in D(L_0^*)$ ($h \in D(A)$) — сильное решение уравнения (1) с $\bar{\lambda}$ вместо λ и $v \in D(L_0)$, с помощью формулы (7') получим, что $\int_0^b (\varphi^*(t, \bar{\lambda})u(t), h) dt = 0$, $h \in D(A)$, откуда, в силу плотности $D(A)$ в H , следует что $\Phi(\lambda, u) = 0$.

Обратно, пусть для некоторого $u \in \mathfrak{H}$ и $\lambda \in R$

$$\Phi(\lambda, u) = \int_0^b \varphi^*(t, \bar{\lambda})u(t) dt = 0. \quad (18)$$

Так как $u(t) \in \mathfrak{H}$, то $u(t)$ обращается в нуль вне некоторого интервала $[0, a] \subset [0, b]$.

Рассмотрим вектор-функцию

$$v(t) = \int_a^t \omega_2(t, x, \lambda) u(x) dx.$$

Нетрудно убедиться, что $v(t)$ удовлетворяет уравнению

$$\tilde{l}[v] - \lambda v = u, \quad (19)$$

причем $v(t)$ обращается в нуль вне интервала $[0, a]$.

Умножая (18) скалярно на $h \in D(A)$ в пространстве H и используя (19) и (7'), получим

$$0 = \int_0^b (\varphi(x, \bar{\lambda})h, u(x)) dx = \int_0^b (\varphi(x, \bar{\lambda})h, \tilde{l}[v] - \lambda v) dx =$$

$$\begin{aligned}
&= (\varphi(0, \bar{\lambda})h, v'(0)) - (\varphi'(0, \bar{\lambda})h, v(0)) = \\
&= (h, v(0)) - (Bh, v(0)) = (h, v'(0)) - (h, Bv(0)).
\end{aligned}$$

Но $\overline{D(A)} = H$, поэтому $v'(0) = Bv(0)$. По теореме 4 вектор-функция $v(t)$ принадлежит области определения оператора L_0 в пространстве $L_2(H, (0, a))$, т. е. $v(t) = \lim_{n \rightarrow \infty} v_n(t)$, где $v_n(t) \in D(L_0')$ в пространстве $L_2(H, (0, a))$ и такие, что $l[v_n(t)] \rightarrow L_0 v$ в $L_2(H, (0, a))$. Продолжая нулем $v_n(t)$ на весь интервал $[0, b]$, получим, что продолженная последовательность $v_n(t) \in D(L_0')$ в $L_2(H, (0, b))$ и такова, что $v_n \rightarrow v$ и $l[v_n] \rightarrow L_0 v$.

Таким образом, $v \in D(L_0) \cap \mathfrak{H}$ и является решением уравнения (16). Свойство 3) доказано.

Докажем, что «функционал» (18) обладает свойством 4) направляющего «функционала».

Пусть $\psi(t)$ — бесконечно дифференцируемая неотрицательная функция такая, что

$$\psi(t) = \begin{cases} 1 & \text{при } 0 < t < a_1, \\ 0 & \text{при } a_2 < t \leq b, \quad 0 < a_1 < a_2 < b. \end{cases}$$

Обозначим $I_{\lambda, \psi} = \int_0^b \psi(t) \varphi^*(t, \bar{\lambda}) \varphi(t, \lambda) dt$. $I_{\lambda, \psi}$ является аналитической оператор-функцией по λ в пространстве H и, будучи при $\lambda \in R$ суммой двух неотрицательных операторов I_{λ, a_1} и $\int_{a_1}^b \psi(t) \varphi^*(t, \lambda) \varphi(t, \lambda) dt$, из которых первый по теореме 6 имеет обратный, оператор $I_{\lambda, \psi}$ обратим, причем $I_{\lambda, \psi}^{-1}$ — также аналитическая оператор-функция по λ на вещественной оси.

Операторы $\Psi_{\lambda}^{(\Delta)}$, фигурирующие в свойстве 4), введем следующим образом:

$$\Psi_{\lambda}^{(\Delta)} f = \Psi_{\lambda} f = \psi(t) \varphi(t, \lambda) I_{\lambda, \psi}^{-1} f, \quad f \in H.$$

Линейный по f оператор $\Psi_{\lambda} f$ непрерывно действует из $R \times H$ в \mathfrak{H} . Кроме того, при фиксированном f $\Psi_{\lambda} f$ является аналитической вектор-функцией по λ на R . Далее, $\Phi(\lambda, \Psi_{\lambda} f) = \int_0^b \varphi^*(t, \lambda) \psi(t) \varphi(t, \lambda) I_{\lambda, \psi}^{-1} f dt = I_{\lambda, \psi} I_{\lambda, \psi}^{-1} f = f$.

Следовательно, Ψ_{λ} удовлетворяет всем свойствам а) — г) из 4), и «функционал» Φ_{λ} является направляющим для оператора L_0 .

На основании теоремы 7 получим следующее утверждение.

Теорема 8. *Существует операторная функция $q(t) \in V$ такая, что для любых $u, v \in L_2(H, (0, b))$ справедливо равенство*

$$\int_0^b (u(t), v(t)) dt = \int_{-\infty}^{\infty} (dq(\lambda) \Phi(\lambda, u), \Phi(\lambda, v)),$$

причем функция $q(\lambda)$ единственна тогда и только тогда, когда оператор L_0 максимально симметрический.

ЛИТЕРАТУРА

1. Ю. М. Березанский, Разложение по собственным функциям самосопряженных операторов, «Наукова думка», К., 1965.
2. H. L a n g e r, Über die Methode der richtenden Functionalen von M. G. Krein, Acta Math. Hungarica, 21, 1970.
3. Ф. С. Рофе-Бекетов, Разложение по собственным функциям бесконечных систем дифференциальных уравнений. Функциональный анализ и его применения, Тр. В Всесоюз. конф. по функц. анал. и его применениям, Баку, 1961.

Поступила 4.XI 1969 г.
Институт математики АН УССР