

УДК 517.9

**О принципе усреднения
для гиперболических уравнений второго порядка
с функционально-возмущенным аргументом**

Д. Г. Кореневский

§ 1. Введение

Как известно из теории обыкновенных квазилинейных неавтономных дифференциальных уравнений [1, 2], многие очень важные свойства решений этих уравнений удается исследовать, если предварительно обнаружена применимость к таким уравнениям метода усреднения (принципа усреднения), по явно входящему времени. Тогда применяя принцип усреднения, неавтономную систему дифференциальных уравнений приближенно редуцируют к более простой, автономной «усредненной» системе уравнений. При этом, находя решения более простой, приближенной, «усредненной» системы уравнений, получают вместе с тем достаточно полную информацию и о решениях точной, исходной, неавтономной системы уравнений.

Вопрос о том, к каким классам дифференциальных уравнений применим принцип усреднения Н. Н. Боголюбова, положительно решен для уравнения в обыкновенных производных без возмущения аргумента [1—5], для дифференциально-функциональных уравнений в обыкновенных производных в случае постоянного возмущения аргумента [6—8] и переменного возмущения аргумента [9], для линейных параболических уравнений без возмущения аргумента [10], для гиперболических уравнений с постоянным возмущением аргумента [11] (смешанная задача).

В данной работе устанавливаются условия применимости принципа усреднения к задаче Коши — Гурса (задаче Коши с данными на характеристиках) для дифференциально-функциональных уравнений гиперболического типа с возмущением аргумента, зависящим как от независимых переменных t, x , так и от искомого решения $U(t, x)$ и частных производных $U'_t(t, x), U'_x(t, x)$.

Более конкретно: рассматривается задача Коши — Гурса для случая уравнения запаздывающего типа, т. е.

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 U(t, x)}{\partial t \partial x} = & \varepsilon f \left(t, x, U(t, x), \frac{\partial U(t, x)}{\partial t}, \frac{\partial U(t, x)}{\partial x}, U(t - \tau, x), \right. \\ & \left. \frac{\partial U(t - \tau, x)}{\partial t}, \frac{\partial U(t - \tau, x)}{\partial x} \right), \end{aligned} \quad (1)$$

$$\tau = \tau(t, x, U(t, x), U'_t(t, x), U'_x(t, x)) \geq 0, \quad U(t, x)|_{t \in E_{t_0}} = U(t, x_0) = 0.$$

Здесь E_{t_0} — начальное множество, включающее характеристику $t = t_0$; $\varepsilon = \text{const}$ — малый параметр, удовлетворяющий условию $\varepsilon < 1$. Ставится

задача: определить условия, при которых справедлив принцип усреднения для задачи Коши — Гурса (1).

Как уже упоминалось, обоснование принципа усреднения для уравнений в частных производных с функционально-возмущенным аргументом, сводящихся к типу (1), в случае $\tau = \text{const}$ впервые было предметом обсуждения (применительно к смешанной задаче) в работе [11]. При этом процесс обоснования осуществлялся в два этапа.

1. Ввиду пропорциональности нелинейностей малому параметру ε представилось возможным путем применения метода разделения переменных перейти от смешанной задачи для уравнения в частных производных к задаче Коши для счетной системы дифференциально-разностных уравнений в обыкновенных производных и таким образом исследование смешанной задачи для уравнений в частных производных заменить исследованием задачи Коши для счетной системы дифференциально-разностных уравнений в обыкновенных производных.

2. Основываясь на достижениях в области обоснования принципа усреднения для счетных систем дифференциальных уравнений в обыкновенных производных, авторы доказывают справедливость принципа усреднения и для счетных систем дифференциально-разностных уравнений.

В случае же задачи Коши для дифференциально-функциональных уравнений в частных производных такой путь доказательства принципа усреднения не всегда приемлем, поскольку задача Коши (1) в некоторых случаях не допускает для себя редукции к задаче Коши для дифференциальных уравнений в обыкновенных производных, поэтому обоснование принципа усреднения в этих случаях нельзя осуществить по описанной выше схеме.

Ниже приводится доказательство принципа усреднения для задачи Коши с начальными данными на характеристиках (1), основанное на непосредственном рассмотрении уравнения в частных производных и использующее лемму Вендроффа — Беллмана. Между прочим, этот подход является новым и для уравнения в частных производных без возмущения аргумента. При этом следует обратить внимание, что применимость принципа усреднения нами установлена не для области, сравнимой с $\frac{L}{\varepsilon}$, как

это имело место в [1], а для несколько меньшей области, сравнимой с $\frac{L}{\sqrt{\varepsilon}}$.
$$\left(t_0 \leq t \leq t_0 + \frac{L}{\sqrt{\varepsilon}}, \quad x_0 \leq x \leq x_0 + \frac{L}{\sqrt{\varepsilon}} \right)$$
, и обусловлено это обстоятельство используемым методом доказательства.

§ 2. Основная теорема

Рассмотрим уравнение (1).

Процедура усреднения: усредним функцию $f(\cdot)$ по явно входящим аргументам t , x , т. е. найдем предел

$$\lim_{\substack{T \rightarrow \infty \\ X \rightarrow \infty}} \frac{1}{TX} \int_{t_0}^{t_0+T} \int_{x_0}^{x_0+X} f(t, x, Z_1, Z_2, Z_3, Z_4, Z_5, Z_6) dt dx = f_0(Z_1, Z_2, Z_3, Z_4, Z_5, Z_6); \quad (2)$$

и задаче Коши — Гурса (1) поставим в соответствие следующую задачу Коши — Гурса:

$$\frac{\partial V(t, x)}{\partial t dx} = \varepsilon f_0 \left(V(t, x), \frac{\partial V(t, x)}{\partial t}, \frac{\partial V(t, x)}{\partial x}, V(t, x), \frac{\partial V(t, x)}{\partial t}, \frac{\partial V(t, x)}{\partial x} \right), \quad (3)$$

$$V(t_0, x) = V(t, x_0) = 0.$$

Уравнение (3) будем называть усредненным* по отношению к уравнению (1).

Относительно близости решений задач (1) и (3) может быть доказана следующая теорема.

Теорема (принцип усреднения). Пусть функции $f(t, x, Z_1, \dots)$, $\tau(t, x, Z_1, Z_2, Z_3)$ определены для $t > t_0$, $x > x_0$ и Z_1, Z_2, \dots, Z_6 , принадлежащих некоторой ограниченной области D евклидова пространства E_6 и пусть выполняются следующие условия:

а) функции f и τ непрерывны по совокупности всех аргументов, удовлетворяют условиям Липшица по аргументам, начиная с третьего, с постоянными Липшица L_f и L_τ соответственно и, кроме того, существуют положительные числа B и B_1 такие, что

$$\begin{aligned} |f(t, x, Z_1, \dots, Z_6)| &< B, \\ \left| \frac{\partial}{\partial t} f(t, x, Z_1, \dots, Z_6) \right| &< B_1, \\ \left| \frac{\partial}{\partial x} f(t, x, Z_1, \dots, Z_6) \right| &< B_1; \end{aligned}$$

б) для задачи (1) выполнены все условия теоремы существования классических решений [13];

в) для каждого Z_1, \dots, Z_6 в области D существует предел (2);

г) функция f_0 непрерывна и удовлетворяет условию Липшица с постоянной Липшица L_{f_0} ;

д) задача Коши — Гурса (3) имеет решение $V(t, x)$, для которого точка $\left(V(t, x), \frac{\partial V(t, x)}{\partial t}, \frac{\partial V(t, x)}{\partial x}, V(t, x), \frac{\partial V(t, x)}{\partial t}, \frac{\partial V(t, x)}{\partial x}\right)$ евклидова пространства E_6 лежит в области D вместе со своей окрестностью.

Тогда любому сколь угодно малому числу $\delta > 0$ и сколь угодно большому числу L можно поставить в соответствие такое число ε_0 , что если $V = V(t, x)$ есть решение усредненной системы (3), определенное при $t_0 < t < \infty$, $x_0 < x < \infty$ и лежащее в области D вместе со своей окрестностью, то для всех $0 < \varepsilon < \varepsilon_0$ в области $t_0 < t < t_0 + \frac{L}{\sqrt[4]{\varepsilon}}$, $x_0 < x < x_0 + \frac{L}{\sqrt[4]{\varepsilon}}$ справедливо неравенство

$$|U(t, x) - V(t, x)| < \delta, \quad (4)$$

в котором $U(t, x)$ — решение задачи (1), совпадающее с $V(t, x)$ при $t = t_0$ и $x = x_0$.

Доказательство. Будем непосредственно оценивать уклонение решения $U(t, x)$ исходной системы от решения $V(t, x)$ усреднённой системы в области $t_0 < t < t_0 + \frac{L}{\sqrt[4]{\varepsilon}}$, $x_0 < x < x_0 + \frac{L}{\sqrt[4]{\varepsilon}}$. Заменим исход-

* Характерным для принятой схемы усреднения является то, что за усредненное уравнение принимается не дифференциально-функциональное уравнение, к примеру, вида

$$\frac{\partial^2 V}{\partial t \partial x} = \varepsilon f_0(V(t, x), V'_t(t, x), V'_x(t, x), V(t-\tau, x), V'_t(t-\tau, x), V'_x(t-\tau, x))$$

(такая схема усреднения тоже возможна, хотя и менее предпочтительна ввиду более сложной структуры усредненного уравнения по сравнению с уравнением (3)), а уравнение в частных производных без возмущения аргумента. Для уравнений в обыкновенных производных на такую схему усреднения обратил внимание В. И. Фодчук [8], затем она была предметом обсуждения в статье Ю. И. Неймарка и Л. З. Фишмана [12].

ную и усредненную системы эквивалентными в классе дважды непрерывно дифференцируемых функций интегральными уравнениями

$$U(t, x) = \begin{cases} 0 & \forall (t) \in E_{t_0}, \\ \varepsilon \int_{t_0}^t \int_{x_0}^x f \left(\xi, \eta, U(\xi, \eta), \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \xi}, \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \eta}, U(\xi - \tau, \eta), \dots \right) d\xi d\eta, \\ \dots, \frac{\partial U(\xi - \tau, \eta)}{\partial \eta} \end{cases} \quad (5)$$

$$V(t, x) = \varepsilon \int_{t_0}^t \int_{x_0}^x f_0 \left(V(\xi, \eta), \frac{\partial V(\xi, \eta)}{\partial \xi}, \frac{\partial V(\xi, \eta)}{\partial \eta}, V(\xi, \eta), \frac{\partial V(\xi, \eta)}{\partial \xi}, \frac{\partial V(\xi, \eta)}{\partial \eta} \right) d\xi d\eta. \quad (6)$$

Вычтем из (5) соотношение (6) и справа добавим и вычтем

$$f_0 \left(U(\xi, \eta), \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \xi}, \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \eta}, U(\xi, \eta), \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \xi}, \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \eta} \right):$$

$$\begin{aligned} U - V = & \varepsilon \int_{t_0}^t \int_{x_0}^x \left[f_0 \left(U(\xi, \eta), \dots, \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \eta} \right) - f_0 \left(V(\xi, \eta), \dots, \frac{\partial V(\xi, \eta)}{\partial \eta} \right) \right] \times \\ & \times d\xi d\eta + \varepsilon \int_{t_0}^t \int_{x_0}^x \left[f \left(\xi, \eta, U(\xi, \eta), \dots, \frac{\partial U(\xi - \tau, \eta)}{\partial \eta} \right) - f_0 \left(U(\xi, \eta), \dots, \right. \right. \\ & \left. \left. \dots, \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \eta} \right) \right] d\xi d\eta, \end{aligned} \quad (7)$$

откуда, используя условие г) теоремы, получим

$$\begin{aligned} |U - V| < & \varepsilon L_{f_0} \int_{t_0}^t \int_{x_0}^x |U - V| d\xi d\eta + \varepsilon \left| \int_{t_0}^t \int_{x_0}^x \left[f \left(\xi, \eta, U(\xi, \eta), \dots, \right. \right. \right. \right. \\ & \left. \left. \left. \dots, \frac{\partial U(\xi - \tau, \eta)}{\partial \eta} \right) - f_0 \left(U(\xi, \eta), \dots, \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \eta} \right) \right] d\xi d\eta \right|. \end{aligned} \quad (8)$$

Полученное интегральное неравенство весьма естественно оценивает разность $U - V$, так как ее величина определяется уклонением правой части f от своего среднего f_0 вдоль интегральной поверхности $U(t, x)$. Оценим в прямоугольнике $\{t_0 \leq t \leq t_0 + \frac{L}{4\sqrt{\varepsilon}}, x_0 \leq x \leq x_0 + \frac{L}{4\sqrt{\varepsilon}}\}$ второе слагаемое в выражении (8). Для этого распространим интегрирование по t и x на весь прямоугольник со сторонами $\frac{L}{4\sqrt{\varepsilon}}$, $\frac{L}{4\sqrt{\varepsilon}}$, разбивая его на k^2 равных прямоугольников с длинами сторон $\frac{1}{k} \frac{L}{4\sqrt{\varepsilon}}$. При этом имеем:

$$\left| \varepsilon \int_{t_0}^t \int_{x_0}^x \left[f \left(\xi, \eta, U(\xi, \eta), \dots, \frac{\partial U(\xi - \tau, \eta)}{\partial \eta} \right) - f_0 \left(U(\xi, \eta), \dots, \right. \right. \right. \right.$$

$$\begin{aligned}
& \left. \left[\dots, \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \eta} \right] d\xi d\eta \right| \leq \left| \sum_{i,j=0}^{k-1} \varepsilon \int_{t_i}^{t_{i+1}} \int_{x_j}^{x_{j+1}} \left\{ f \left(\xi, \eta, U(\xi, \eta), \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \xi}, \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \eta} \right), \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \eta}, \right. \right. \\
& U \left(\xi - \tau \left(\xi, \eta, U(\xi, \eta), \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \xi}, \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \eta} \right), \eta \right), \dots, \frac{\partial}{\partial \eta} U \left(\xi - \right. \\
& \left. \left. - \tau \left(\xi, \eta, U(\xi, \eta), \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \xi}, \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \eta} \right), \eta \right) \right) - f \left(t_i, x_j, U_{ij}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \xi}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \eta} \right), \\
& U \left(t_i - \tau \left(t_i, x_j, U_{ij}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \xi}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \eta} \right), x_j \right), \\
& \left. \frac{\partial}{\partial \xi} U \left(t_i - \tau \left(t_i, x_j, U_{ij}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \xi}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \eta} \right), x_j \right) \right), \\
& \left. \left. \left. \left. \left. \frac{\partial}{\partial \eta} U \left(t_i - \tau \left(t_i, x_j, U_{ij}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \xi}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \eta} \right), x_j \right) \right) \right] - \left[f_0 \left(U(\xi, \eta), \dots, \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \eta} \right) - \right. \right. \right. \right. \\
& \left. \left. \left. \left. - f_0 \left(U_{ij}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \xi}, \dots, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \eta} \right) \right] \right] d\xi d\eta \right| + \\
& + \left| \sum_{i,j=0}^{k-1} \varepsilon \int_{t_i}^{t_{i+1}} \int_{x_j}^{x_{j+1}} \left[f \left(t_i, x_j, U_{ij}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \xi}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \eta}, U \left(t_{ij} - \tau(t_i, x_j, U_{ij}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \xi}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \eta}), x_j \right) \right), \right. \right. \\
& \left. \left. \frac{\partial}{\partial \xi} U \left(t_i - \tau \left(t_i, x_j, U_{ij}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \xi}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \eta} \right), x_j \right), \right. \right. \\
& \left. \left. \left. \left. \left. \frac{\partial}{\partial \eta} U \left(t_i - \tau \left(t_i, x_j, U_{ij}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \xi}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \eta} \right), x_j \right) \right) - f_0 \left(U_{ij}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \xi}, \dots \right. \right. \right. \right. \\
& \left. \left. \left. \left. \left. \dots, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \eta} \right) \right] d\xi d\eta \right|. \tag{9}
\end{aligned}$$

Здесь справа прибавили и вычли

$$f(t_i, x_j, U_{ij}, \dots) - f_0(U_{ij}, \dots),$$

где U_{ij} , $\frac{\partial}{\partial \xi} U_{ij}$, $\frac{\partial}{\partial \eta} U_{ij}$ — значения, которые принимает непрерывное вместе со своими частными производными решение $U(t, x)$ в узловых точках разбиения (t_i, x_j) ($i, j = 0, 1, \dots, k - 1$).

Условия теоремы позволяют оценить первую сумму в выражении (9). Обозначим эту сумму через Σ_1 . На каждом прямоугольнике $[t_i \leq t \leq t_{i+1}, x_j \leq x \leq x_{j+1}]$ имеем:

$$|U(t, x) - U_{ij}| \leq 2\varepsilon \int_{t_i}^{t_{i+1}} \int_{x_j}^{x_{j+1}} B d\xi d\eta \leq 2\varepsilon B \frac{L^2}{k^2 V \varepsilon} \leq 2B \frac{L^2}{k^2};$$

$$\left| \frac{\partial U(t, x)}{\partial t} - \frac{\partial U_{ij}}{\partial t} \right| \leq 2\varepsilon \int_{x_j}^{x_{j+1}} B d\eta \leq 2\varepsilon B \frac{L}{k \sqrt[4]{\varepsilon}} \leq 2B \frac{L}{k};$$

$$\left| \frac{\partial U(t, x)}{\partial x} - \frac{\partial U_{ij}}{\partial x} \right| \leq 2\varepsilon \int_{t_i}^{t_{i+1}} B d\xi \leq 2\varepsilon B \frac{L}{k \sqrt[4]{\varepsilon}} \leq 2B \frac{L}{k};$$

$$\left| \frac{\partial U(t, x)}{\partial t} \right| \leq B \frac{L}{k} \sqrt[4]{\varepsilon^3};$$

$$\left| \frac{\partial U(t, x)}{\partial x} \right| \leq B \frac{L}{k} \sqrt[4]{\varepsilon^3};$$

$$\left| \frac{\partial^2 U(t, x)}{\partial t^2} \right| \leq \varepsilon \int_{x_j}^{x_{j+1}} B_1 d\eta \leq \varepsilon B_1 \frac{L}{k \sqrt[4]{\varepsilon}} = B_1 \frac{L}{k} \sqrt[4]{\varepsilon^3};$$

$$\left| \frac{\partial^2 U(t, x)}{\partial t \partial x} \right| \leq \varepsilon B;$$

$$\left| \frac{\partial^2 U(t, x)}{\partial x^2} \right| \leq \varepsilon \int_{t_i}^{t_{i+1}} B_1 d\xi \leq \varepsilon B_1 \frac{L}{k \sqrt[4]{\varepsilon}} \leq B_1 \frac{L}{k} \sqrt[4]{\varepsilon^3}.$$

Далее, учитывая теорему Лагранжа о конечных приращениях, получаем, что интеграл

$$\begin{aligned} & \varepsilon \int_{t_i}^{t_{i+1}} \int_{x_j}^{x_{j+1}} \left\{ L_f \left[|U(\xi, \eta) - U_{ij}| + \left| \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \xi} - \frac{\partial u_{ij}}{\partial \xi} \right| + \left| \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \eta} - \frac{\partial U_{ij}}{\partial \eta} \right| + \right. \right. \\ & \quad \left. \left. + \left| U \left(\xi - \tau \left(\xi, \eta, U(\xi, \eta), \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \xi}, \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \eta} \right), \eta \right) - \right. \right. \right. \\ & \quad \left. \left. \left. - U \left(t_i - \tau \left(t_i, x_j, U_{ij}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \xi}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \eta} \right), x_j \right) \right| + \left| \frac{\partial}{\partial \xi} U \left(\xi - \tau \left(\xi, \eta, U(\xi, \eta), \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \xi}, \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \eta} \right), \eta \right) - \right. \right. \right. \\ & \quad \left. \left. \left. - \frac{\partial}{\partial \xi} U \left(t_i - \tau \left(t_i, x_j, U_{ij}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \xi}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \eta} \right), x_j \right) \right| + \right| \frac{\partial}{\partial \eta} U \left(\xi - \tau \left(\xi, \eta, U(\xi, \eta), \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \xi}, \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \eta} \right), \eta \right) - \right. \right. \\ & \quad \left. \left. \left. - \frac{\partial}{\partial \eta} U \left(t_i - \tau \left(t_i, x_j, U_{ij}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \xi}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \eta} \right), x_j \right) \right| \right] + 2L_f \left| |U(\xi, \eta) - U_{ij}| + \right. \right. \\ & \quad \left. \left. + \left| \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \xi} - \frac{\partial U_{ij}}{\partial \xi} \right| + \left| \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \eta} - \frac{\partial U_{ij}}{\partial \eta} \right| \right] \right\} d\xi d\eta \leq \left| \varepsilon \int_{t_i}^{t_{i+1}} \int_{x_j}^{x_{j+1}} \left\{ L_f \left| |U(\xi, \eta) - U_{ij}| + \right. \right. \right. \right. \end{aligned} \quad (10)$$

$$\begin{aligned}
& -|U_{ij}| + \left| \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \xi} - \frac{\partial U_{ij}}{\partial \xi} \right| + \left| \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \eta} - \frac{\partial U_{ij}}{\partial \eta} \right| + B \frac{L}{k} \sqrt[4]{\varepsilon^3} (|\xi - t_i| + \\
& + |\tau(\xi, \eta, U(\xi, \eta), \dots) - \tau(t_i, x_j, U_{ij}, \dots)|) + B \frac{L}{k} \sqrt[4]{\varepsilon^3} |\eta - x_j| + \\
& + B_1 \frac{L}{k} \sqrt[4]{\varepsilon^3} (|\xi - t_i| + |\tau(\xi, \eta, U(\xi, \eta), \dots) - \tau(t_i, x_j, U_{ij}, \dots)|) + \\
& + \varepsilon B |\eta - x_j| + \varepsilon B (|\xi - t_i| + |\tau(\xi, \eta, U(\xi, \eta), \dots) - \tau(t_i, x_j, U_{ij}, \dots)|) + \\
& + B_1 \frac{L}{k} \sqrt[4]{\varepsilon^3} |\eta - x_j| + 2L_{f_0} \left[|U(\xi, \eta) - U_{ij}| + \left| \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \xi} - \frac{\partial U_{ij}}{\partial \xi} \right| + \right. \\
& \left. + \left| \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \eta} - \frac{\partial U_{ij}}{\partial \eta} \right| \right] d\xi d\eta \leq \left| \varepsilon \int_{t_i}^{t_{i+1}} \int_{x_j}^{x_{j+1}} \left(L_f + 2L_{f_0} + L_\tau \left[\varepsilon B + \right. \right. \right. \\
& \left. \left. \left. + (B + B_1) \frac{L}{k} \sqrt[4]{\varepsilon^3} \right] \right) \left(|U(\xi, \eta) - U_{ij}| + \left| \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \xi} - \frac{\partial U_{ij}}{\partial \xi} \right| + \left| \frac{\partial U(\xi, \eta)}{\partial \eta} - \right. \right. \\
& \left. \left. - \frac{\partial U_{ij}}{\partial \eta} \right| \right) + 2 \frac{L^2}{k^2} (B + B_1) \sqrt{\varepsilon} + 2B \frac{L}{k} \sqrt[4]{\varepsilon^3} \right\} d\xi d\eta \leq \left| \varepsilon \int_{t_i}^{t_{i+1}} \int_{x_j}^{x_{j+1}} \left(L_f + \right. \right. \\
& \left. \left. + 2L_{f_0} + L_\tau \left[\varepsilon B + (B + B_1) \frac{L}{k} \sqrt[4]{\varepsilon^3} \right] \right) \left(2B \frac{L^2}{k^2} \sqrt{\varepsilon} + 4B \frac{L}{k} \sqrt[4]{\varepsilon^3} \right) + \right. \\
& \left. + 2 \frac{L^2}{k^2} (B + B_1) \sqrt{\varepsilon} + 2B \frac{L}{k} \sqrt[4]{\varepsilon^3} \right\} d\xi d\eta \leq \left| \frac{L^2}{k^2} \sqrt{\varepsilon} \left(L_f + 2L_{f_0} + \right. \right. \\
& \left. \left. + L_\tau \left[\varepsilon B + (B + B_1) \frac{L}{k} \sqrt[4]{\varepsilon^3} \right] \right) \left(2B \frac{L^2}{k^2} \sqrt{\varepsilon} + 4B \frac{L}{k} \sqrt[4]{\varepsilon^3} \right) + \right. \\
& \left. + 2 \frac{L^2}{k^2} (B + B_1) \sqrt{\varepsilon} + 2B \frac{L}{k} \sqrt[4]{\varepsilon^3} \right\} d\xi d\eta \leq
\end{aligned}$$

(учитывая тот факт, что $\varepsilon < 1$, цепочку неравенств (10) можем продолжить следующим образом:)

$$\begin{aligned}
& \leq \left| \frac{L^2}{k^2} \left\{ \left(L_f + 2L_{f_0} + L_\tau \left[B + (B + B_1) \frac{L}{k} \right] \right) \left(2B \frac{L^2}{k^2} \sqrt{\varepsilon} + 4B \frac{L}{k} \sqrt[4]{\varepsilon^3} \right) + \right. \right. \\
& \left. \left. + 2 \frac{L^2}{k^2} (B + B_1) \sqrt{\varepsilon} + 2B \frac{L}{k} \sqrt[4]{\varepsilon^3} \right\} \right|.
\end{aligned}$$

Сумма Σ_1 содержит k^2 интегралов (10); таким образом, для любого сколь угодно малого $\delta > 0$ можно указать такое число k , что равномерно относительно ε ($0 < \varepsilon < \varepsilon_1 < 1$) имеем

$$\Sigma_1 = \left| \sum_{i,j=0}^{k-1} \varepsilon \int_{t_i}^{t_{i+1}} \int_{x_j}^{x_{j+1}} \{ [f(\xi, \eta, U(\xi, \eta), \dots) - f(t_i, x_j, U_{ij}, \dots)] - \right.$$

$$-\{f_0(U(\xi, \eta), \dots) - f_0(U_{ij}, \dots)\} d\xi d\eta \Big| < \frac{\delta}{2} \exp(-L_{f_0} L). \quad (11)$$

Зафиксируем k и оценим вторую сумму в (9). В силу условия в) теоремы можно построить такую монотонно убывающую функцию $\kappa(t, x)$, стремящуюся к 0 при $t \rightarrow \infty, x \rightarrow \infty$, что во всей области $[t > t_0, x > x_0] \times D$

$$\left| \int_{t_0}^t \int_{x_0}^x \left[f\left(t_i, x_j, U_{ij}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \xi}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \eta}, U(t_i - \tau(t_i, x_j, U_{ij}, \dots), x_j), \dots\right) - f_0\left(U_{ij}, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \xi}, \dots, \frac{\partial U_{ij}}{\partial \eta}\right) \right] d\xi d\eta \right| \leqslant x t \kappa(t, x). \quad (12)$$

Очевидно, если t и x лежат на каком-либо прямоугольнике, кроме первого ($i = 1, j = 1$), можно написать:

$$\begin{aligned} & \left| \varepsilon \int_{t_0}^{t_l} \int_{x_0}^{x_l} [f(t_i, x_j, U_{ij}, \dots) - f_0(U_{ij}, \dots)] d\xi d\eta \right| < \\ & < \varepsilon \frac{L^2}{\sqrt{\varepsilon}} \kappa\left(\frac{L}{k\sqrt{\varepsilon}} + t_0, \frac{L}{k\sqrt{\varepsilon}} + x_0\right) = \kappa_1(\varepsilon). \end{aligned} \quad (13)$$

Для первого отдельно

$$\left| \varepsilon \int_{t_0}^{t_l} \int_{x_0}^{x_l} [f(t_i, x_j, U_{ij}, \dots) - f_0(U_{ij}, \dots)] d\xi d\eta \right| < \varepsilon t x \kappa(t, x) \leqslant \kappa_2(\varepsilon), \quad (14)$$

где

$$\kappa_2(\varepsilon) = \varepsilon \frac{L^2}{\sqrt{\varepsilon}} 2B.$$

Тогда

$$\begin{aligned} & \left| \varepsilon \int_{t_l}^{t_{l+1}} \int_{x_j}^{x_{j+1}} [f(t_i, x_j, U_{ij}, \dots) - f_0(U_{ij}, \dots)] d\xi d\eta \right| \leqslant \\ & \leqslant \left| \varepsilon \int_{t_0}^{t_{l+1}} \int_{x_0}^{x_{j+1}} [\cdot] |d\xi d\eta| \right| + \left| \varepsilon \int_{t_0}^{t_l} \int_{x_0}^{x_j} [\cdot] |d\xi d\eta| \right| \leqslant 2\kappa_1(\varepsilon) + \kappa_2(\varepsilon). \end{aligned} \quad (15)$$

Следовательно,

$$\left| \sum_{i,j=0}^{k-1} \varepsilon \int_{t_l}^{t_{l+1}} \int_{x_j}^{x_{j+1}} [f(t_i, x_j, U_{ij}, \dots) - f_0(U_{ij}, \dots)] d\xi d\eta \right| \leqslant 2k^2 \kappa_1(\varepsilon) + k^2 \kappa_2(\varepsilon). \quad (16)$$

При фиксированном k функции $\kappa_1(\varepsilon)$ и $\kappa_2(\varepsilon)$ стремятся к нулю при $\varepsilon \rightarrow 0$. Поэтому для любого $\varepsilon > 0$ можно указать такое ε_0 , что для всех $\varepsilon < \varepsilon_0$ получим

$$\begin{aligned} & \left| \sum_{i,j=0}^{k-1} \varepsilon \int_{t_l}^{t_{l+1}} \int_{x_j}^{x_{j+1}} [f(t_i, x_j, U_{ij}, \dots) - f_0(U_{ij}, \dots)] d\xi d\eta \right| < \\ & < \frac{\delta}{2} \exp(-L_{f_0} L). \end{aligned} \quad (17)$$

Из (11) и (17) следует для всех $t_0 \leq t \leq t_0 + \frac{L}{\sqrt[4]{\varepsilon}}$, $x_0 \leq x \leq x_0 + \frac{L}{\sqrt[4]{\varepsilon}}$ оценка:

$$\left| \varepsilon \int_{t_0}^t \int_{x_0}^x [f(\xi, \eta, U(\xi, \eta), \dots) - f_0(U(\xi, \eta), \dots)] d\xi d\eta \right| < \delta \exp(-L_{f_0} L). \quad (18)$$

Таким образом,

$$|U - V| \leq \varepsilon L_{f_0} \int_{t_0}^t \int_{x_0}^x |U - V| d\xi d\eta + \delta \exp(-L L_{f_0}). \quad (19)$$

Оценить $|U - V|$ теперь можно, если воспользоваться следующей леммой Вендроффа — Беллмана (аналог леммы Гронуолла для функций двух независимых переменных).

Лемма Вендроффа — Беллмана [14, стр. 214]. Если $\varphi(t, x) \leq C + \int_{t_0}^t \int_{x_0}^x N(\xi, \eta) \varphi(\xi, \eta) d\xi d\eta$, где $C \geq 0$, $N(\xi, \eta), \varphi(\xi, \eta) \geq 0$, то $\varphi(t, x) \leq C \exp \left(\int_{t_0}^t \int_{x_0}^x N(\xi, \eta) d\xi d\eta \right)$. Тогда из (19) и леммы Вендроффа — Беллмана немедленно следует утверждение теоремы $|U(t, x) - V(t, x)| < \delta$.

§ 3. Следствие и обобщение

Из доказанной теоремы вытекает, как частный случай, принцип усреднения для задачи Коши — Гурса гиперболических дифференциальных уравнений без возмущения аргумента

$$\frac{\partial U(t, x)}{\partial t \partial x} = \text{ef} \left(t, x, U(t, x), \frac{\partial U(t, x)}{\partial t}, \frac{\partial U(t, x)}{\partial x} \right), \quad U(t_0, x) = U(t_0, x_0) = 0. \quad (20)$$

Поскольку обоснование принципа усреднения для уравнений (20), насколько нам известно, не было предметом обсуждения в научной литературе*, то мы приведем формулировку принципа усреднения для задачи (20) в виде такого следствия. При этом область применимости принципа усреднения в отличие от теоремы можно расширить от $\frac{L}{\sqrt[4]{\varepsilon}}$ до $\frac{L}{\sqrt{\varepsilon}}$.

Следствие теоремы. Пусть $f(t, x, Z_1, Z_2, Z_3)$ определена для $t > t_0$, $x > x_0$ и Z_1, Z_2, Z_3 , принадлежащих некоторой ограниченной области D евклидова пространства E_3 и пусть выполняются следующие условия:

а) функция f непрерывна по совокупности всех аргументов, удовлетворяет условиям Липшица по аргументам, начиная с третьего, и, кроме того, существует положительное число B такое, что $|f| \leq B$;

б) для задачи (20) выполнены все условия теоремы существования классических решений;

в) для каждого Z_1, Z_2, Z_3 в области D существует предел

$$\lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{TX} \int_{t_0}^{t_0+T} \int_{x_0}^{x_0+X} f(t, x, Z_1, Z_2, Z_3) dt dx = f_0(Z_1, Z_2, Z_3); \quad (21)$$

* После того, как рукопись статьи была подготовлена, в печати появилась статья М. Киселевич [15], также посвященная обоснованию принципа усреднения для задачи Коши — Гурса для частного вида уравнений (20) и использующая при доказательстве теорему о непрерывной зависимости от параметра.

г) функция f_0 удовлетворяет условию Липшица по всем аргументам;
д) задача Коши — Гурса

$$\frac{\partial V(t, x)}{\partial t \partial x} = \varepsilon f_0 \left(V(t, x), \frac{\partial V(t, x)}{\partial t}, \frac{\partial V(t, x)}{\partial x} \right), \quad (22)$$

$$V(t_0, x) = V(t, x_0) = 0$$

имеет классическое решение $V(t, x)$, для которого точка $\left(V(t, x), \frac{\partial V(t, x)}{\partial t}, \frac{\partial V(t, x)}{\partial x} \right)$ евклидова пространства E_3 лежит в области D вместе со своей окрестностью.

Тогда любому сколь угодно малому $\delta > 0$ и сколь угодно большому L можно поставить в соответствие такое ε_0 , что для всех $0 < \varepsilon < \varepsilon_0$ в области $t_0 < t < t_0 + \frac{L}{\sqrt{\varepsilon}}, \quad x_0 < x < x_0 + \frac{L}{\sqrt{\varepsilon}}$ справедливо неравенство

$$|U(t, x) - V(t, x)| < \delta,$$

в котором $U(t, x)$ — решение задачи (20), совпадающее с $V(t, x)$ при $t = t_0$, $x = x_0$.

Все приведенные выше положения без существенных затруднений обобщаются на векторно-матричные уравнения (1) и (20), а также на случай ненулевых начальных данных (достаточно предварительно сделать замену зависимой переменной).

ЛИТЕРАТУРА

1. Н. Н. Боголюбов, Ю. А. Митропольский, Асимптотические методы в теории нелинейных колебаний, «Наука», М., 1963.
2. Ю. А. Митропольский, Лекции по методу усреднения в нелинейной механике, «Наукова думка», К., 1966.
3. Ю. А. Митропольский, Проблемы асимптотической теории нестационарных колебаний, «Наука», М., 1964.
4. В. М. Волосов, Усреднение в системах обыкновенных дифференциальных уравнений, УМН, т. 17, № 6, 1962.
5. М. М. Хапаев, О методе усреднения в некоторых задачах, связанных с усреднением, Дифференциальные уравнения, т. 2, № 5, 1966.
6. В. П. Рубанник, Колебания в квазилинейных системах с запаздыванием, «Наука», М., 1969.
7. В. И. Фодчуки, Метод усреднения для дифференциально-разностных уравнений нейтрального типа, УМЖ, т. 20, № 2, 1968.
8. В. И. Фодчуки, О непрерывной зависимости решений дифференциальных уравнений с запаздывающим аргументом от параметра, УМЖ, т. 16, № 2, 1964.
9. В. М. Волосов, Г. Н. Медведев, Б. И. Моргунов, О применении метода усреднения к некоторым системам с отклоняющимся аргументом, Вестник МГУ, 1969.
10. Р. З. Хасьминский, О принципе усреднения для параболических и эллиптических дифференциальных уравнений и марковских процессов с малой диффузией. Теория вероятностей и ее применение, № 1, 1963.
11. Ю. А. Митропольский, В. И. Фодчуки, Асимптотические методы нелинейной механики применительно к нелинейным дифференциальным уравнениям с запаздывающим аргументом, УМЖ, т. 18, № 3, 1966.
12. Ю. И. Неймарк, Л. З. Фишман, О поведении в целом фазовых траекторий квазилинейных дифференциальных уравнений с запаздывающим аргументом, Изв. вузов, Радиофизика, № 6, 1966.
13. Д. Г. Кореневский, С. Ф. Фещенко, Теорема существования и единственности задачи Коши для гиперболического уравнения с авторегулируемым запаздыванием, Дифференциальные уравнения, т. 3, № 8, 1967.
14. Э. Беккенбах, Р. Беллман, Неравенства, «Мир», М., 1965.
15. М. Киселевич, Теорема типа Н. Н. Боголюбова для гиперболических уравнений, УМЖ, т. 22, № 3, 1970.

Поступила 9.XII 1970 г.

Институт математики АН УССР