

## Применение квадратурно-итерационного метода к нахождению характеристических чисел и собственных функций интегрального оператора

Г. П. Головач, А. Ф. Калайда

1°. Для интегрального уравнения

$$\varphi(x) = \nu \int_{\alpha}^{\beta} K(x, s) \varphi(s) ds \quad (1)$$

при непрерывности и кусочной аналитичности ядра  $K(x, s)$  строится так называемый предытерационный процесс

$$\begin{aligned} \varphi_{n+1}(x) &= \nu \sum_{j=0}^N A_j K(x, s_j) \varphi(s_j) + \nu \int_{\alpha}^{\beta} K(x, s) \varphi_n(s) ds - \\ &- \nu \sum_{j=0}^N A_j K(x, s_j) \varphi_n(s_j), \quad \varphi_0(x) \equiv 0 \quad (n = 0, 1, 2, \dots), \end{aligned} \quad (2)$$

$A_j, N + 1$  — соответственно коэффициенты и количество узлов некоторой квадратурной формулы, сходящийся в соответствующем пространстве функций к  $\varphi$  при условии сжимаемости оператора  $\Omega$

$$\Omega\psi = \nu \int_{\alpha}^{\beta} K(x, s) \psi(s) ds - \nu \sum_{j=0}^N A_j K(x, s_j) \psi(s_j). \quad (3)$$

В частности, в пространстве аналитических функций сходимость гарантируется условием (достаточным)

$$\begin{aligned} \|\Omega\| \leq |\nu| \sqrt{2\pi} \sigma_N (\beta - \alpha) \sup_{|z|=|t|=1} \left| K \left[ (\beta - \alpha)z + \right. \right. \\ \left. \left. + \frac{\alpha + \beta}{2}, (\beta - \alpha)t + \frac{\alpha + \beta}{2} \right] \right| < 1, \end{aligned} \quad (4)$$

где  $\sigma_N$  — число, зависящее от типа применяемой квадратурной формулы и стремящееся к нулю при  $N \rightarrow \infty$  (например, для формулы Симпсона  $\sigma_N \leq \frac{0,253}{\sqrt{2\pi} N^4}$ ),  $z$  и  $t$  — комплексные аргументы на плоскости [1].

Легко видеть, что предытерационный процесс (2) вследствие линейности интегрального оператора  $K$  можно свести к  $N + 1$  явно итерационным процессам.

В самом деле, из (2) при  $n \rightarrow \infty$  получаем

$$\varphi = \nu \bar{K} \bar{\varphi} + \Omega \varphi, \quad (5)$$

откуда

$$\varphi = \nu (I - \Omega)^{-1} \bar{K} \bar{\varphi}, \quad (6)$$

где  $\bar{K}$  — полунепрерывная матрица, состоящая из  $N + 1$  столбца,  $\bar{\varphi} = \{\varphi(x_i)\}$  —  $N + 1$ -компонентный вектор. Матрицу  $M = (I - \Omega)^{-1} \bar{K}$  можно найти методом простой итерации

$$M^{(l+1)} = \bar{K} + \Omega M^{(l)}, \quad M^{(0)} \equiv 0 \quad (l = 0, 1, 2, \dots), \quad (7)$$

что равносильно  $N + 1$  итерационным процессам

$$M_k^{(l+1)}(x) = A_k K(x, s_k) + \nu \int_a^b K(x, s) M_k^{(l)}(s) ds - \nu \sum_{j=0}^N A_j K(x, s_j) M_k^{(l)}(s_j), \quad (7')$$

$$M_k^{(0)}(x) \equiv 0 \quad (l = 0, 1, 2, \dots).$$

Фиксируя в (6) переменную  $x$   $N + 1$  раз, получим однородную систему алгебраических уравнений

$$\varphi(x_i) = \nu \sum_{k=0}^N M_k(x_i) \varphi(x_k) \quad (i = \overline{0, N}), \quad (8)$$

откуда в силу постановки задачи должно следовать уравнение

$$\det(I - \nu \bar{M}) = 0, \quad \bar{M} = \{M_k'(x_i)\}, \quad (9)$$

определяющее характеристические числа  $\nu$  интегрального оператора, принадлежащие кругу радиуса  $\|\nu^{-1} \Omega\|^{-1}$ . При этом, очевидно, из функций  $M_k(x)$  одновременно конструируются и собственные функции  $\varphi(x)$  уравнения (1), отвечающие найденным характеристическим числам.

**З а м е ч а н и е.** Метод осреднения функциональных поправок для решения поставленной задачи с требуемой точностью неприменим, ибо он дает только нулевые приближения для  $\nu$ . Действительно, если вместо (2) записать итерационный процесс (1.20) из [2], то получим

$$\varphi_{n+1}(x) = \nu \sum_{j=0}^N A_j K(x, s_j) \varphi_{n+1}(s_j) + \Omega \varphi_n, \quad \varphi_0 = 0,$$

откуда при  $n = 0$  должно следовать уравнение

$$\det(\delta_{ii} - \nu A_j K(x_i, s_j)) = 0 \quad (\delta — символ Кронекера),$$

которое, как видим, не зависит от номера итерации.

2°. Рассмотрим вопрос о погрешности метода. Считаем, что уравнение (9) решается точно, погрешностями округления пренебрегаем. Звездочкой отмечаются приближенные величины.

По аналогии с [3] установим прежде всего неравенство

$$|\Delta \nu| \leq \frac{|\nu^*|^2 \|\psi_c^*\| (\|\psi^*\| + \|\Delta \psi\|) \|\Delta \bar{M}\|}{|(\psi^*, \psi_c^*)| - \|\psi_c^*\| (|\nu^*| \|\Delta \psi\| \|\Delta \bar{M}\| + \|\Delta \psi\| + \|\Delta \bar{M}\| |\nu^*| \|\psi^*\|)}, \quad (10)$$

где  $\psi^*$ ,  $\psi_c^*$  — векторы, определяющиеся из уравнений

$$\psi^* = \nu^* \bar{M}^{(p+1)} \psi^*, \quad \psi_c^* = \nu_c^* \bar{M}_c^{(p+1)} \psi_c^*, \quad (11)$$

$$\Delta \bar{M} = \bar{M}^{(p+1)} - \bar{M}, \quad \Delta \psi = \psi^* - \psi, \quad \Delta \nu = \nu^* - \nu,$$

$M_c$  — матрица, сопряженная к  $M$ ;  $p$  — количество итераций, проведенных по формуле (7).

Для этого умножим равенство

$$\Delta v \overline{M}^{(\rho+1)} \psi^* + v (\Delta \overline{M} \psi^* + \overline{M} \Delta \psi) = \Delta \psi$$

скалярно на  $\psi_c^*$ , после чего, учитывая (11), получим

$$\Delta v \left[ 1 + \frac{v^* (\Delta \overline{M} \Delta \psi, \psi_c^*) - (\Delta \psi, \psi_c^*) - v^* (\Delta \overline{M} \psi^*, \psi_c^*)}{(\psi^*, \psi_c^*)} \right] = \\ = \frac{v^2}{(\psi^*, \psi_c^*)} [(\Delta \overline{M} \Delta \psi, \psi_c^*) - (\Delta \overline{M} \psi^*, \psi_c^*)], \quad (12)$$

откуда (10) следует при условии, что

$$|(\psi^*, \psi_c^*)| - \|\psi_c^*\| (|v^*| \|\Delta \psi\| \|\Delta \overline{M}\| + \|\Delta \psi\| + \|\Delta \overline{M}\| |v^*| \|\psi^*\|) > 0. \quad (13)$$

Оценим погрешность собственного вектора  $\psi$ .

Пусть ранг матрицы  $I - v \overline{M}$  для системы (8) равен  $N + 1 - r = m$ , т. е.  $v$  —  $r$ -кратный корень. Тогда, как известно, можно определить  $m$  координат вектора  $\psi$  через остальные  $r$ , решая систему  $m$  алгебраических уравнений

$$C_0 \psi_t = v b_t, \quad \psi = \psi_t, \quad (14)$$

где

$$C_0 = I - v \overline{M}_1, \quad \overline{M}_1 = \{M_i(x_k)\} \quad (i, k = \overline{0, m-1}), \\ b_t = \{\overline{M}_{m+t-1}(x_k)\} \quad (t = \overline{1, r}).$$

Из (14) при каждом  $t$  получаем

$$\psi_t = \{\psi_1^t, \psi_2^t, \dots, \psi_m^t, \underbrace{0, \dots, 0}_{t-1}, 1, 0, \dots, 0\}. \quad (15)$$

Вычитая почленно из уравнения (14) уравнение

$$C_0^* \psi_t^* = v^* b_t^*, \quad C_0^* = I - v^* \overline{M}_1^{(\rho+1)}, \quad (16)$$

будем иметь

$$C_0^* \Delta \psi_t = \Delta v b_t^* - \Delta v \Delta b_t + v^* \Delta b_t - (\Delta v \overline{M}_1^{(\rho+1)} - \Delta v \overline{M}_1 + v^* \Delta \overline{M}_1) (\Delta \psi_t - \psi_t^*). \quad (17)$$

Пусть  $v^*$  не является характеристическим числом для матрицы  $C_0^*$ , тогда из (17) можно найти

$$\Delta \psi_t = \Delta v (C_0^*)^{-1} (b_t^* - \Delta b_t - \overline{M}_1^{(\rho+1)} \Delta \psi_t + \Delta \overline{M}_1 \Delta \psi_t + \overline{M}_1^{(\rho+1)} \psi_t^* - \\ - \Delta \overline{M}_1 \psi_t^*) + v^* (C_0^*)^{-1} (\Delta b_t - \Delta \overline{M}_1 \Delta \psi_t + \Delta \overline{M}_1 \psi_t^*),$$

откуда при условии

$$1 - \|(C_0^*)^{-1}\| [|\Delta v| (\|\overline{M}_1^{(\rho+1)}\| + \|\Delta \overline{M}_1\|) + |v^*| \|\Delta \overline{M}_1\|] = \gamma > 0 \quad (18)$$

получаем

$$\|\Delta \psi_t\| = \|\Delta \psi\| \leq \gamma^{-1} \|(C_0^*)^{-1}\| \times \\ \times [ \|b_t^*\| |\Delta v| + (|\Delta v| + |v^*|) (\|\Delta b_t\| + \|\Delta \overline{M}_1\| \|\psi_t^*\|) + \\ + |\Delta v| \|\overline{M}_1^{(\rho+1)}\| \|\psi_t^*\| ]. \quad (19)$$

Полагая  $\|\psi_c^*\| = 1$ , из неравенств (10) и (19) находим

$$|\Delta v| \leq 2R_2(R_1 + \sqrt{R_1^2 - 4R_2R_3})^{-1}, \quad (20)$$

где 
$$\|\Delta\psi\| \leq 2B_2(B_1 + \sqrt{B_1^2 - 4B_2B_3})^{-1}, \quad (21)$$

$$R_1 = cc_1 - b_1d - aa_1 + bd_1, \quad R_2 = ab_1 + bc_1, \quad R_3 = cd_1 + a_1d,$$

$$B_1 = cc_1 - b_1d - a_1a + b_1d, \quad B_2 = a_1b + b_1c, \quad B_3 = c_1d + ad_1,$$

$$a = b \|\psi_t^*\|^{-1} = |\nu^*|^2 \|\Delta\bar{M}\|, \quad c = |\langle \psi^*, \psi_c^* \rangle| - |\nu^*| \|\Delta\bar{M}\| \|\psi_t^*\|,$$

$$d = |\nu^*| \|\Delta\bar{M}\| + 1,$$

$$a_1 = \|(C_0^*)^{-1} \|[ \|b_t^*\| + \|\Delta b_t\| + (\|\bar{M}_1^{(p+1)}\| + \|\Delta\bar{M}_1\|) \|\psi_t^*\| ],$$

$$b_1 = \|(C_0^*)^{-1} \|\nu^*| (\|\Delta b_t\| + \|\Delta\bar{M}_1\| \|\psi_t^*\|), \quad c = 1 - \|(C_0^*)^{-1} \|\|\Delta\bar{M}_1\| \|\nu^*|,$$

$$d_1 = \|(C_0^*)^{-1} \|\|\bar{M}_1^{(p+1)}\| + \|\Delta\bar{M}_1\|), \quad \|\psi_t^*\| \leq \|(C_0^*)^{-1} \|\nu^*| \|b_t^*\|.$$

Оценки (20), (21) получены в предположении, что все постоянные  $R_i$  и  $B_i$  положительны ( $i = \overline{1,3}$ ).

Анализируя апостериорные оценки (20), (21), приходим к выводу, что большему по абсолютной величине характеристическому числу  $\nu$  отвечает большая погрешность, пропорциональная  $|\nu|^2$ ; следовательно, с увеличением  $|\nu|$  при заданной точности вычислений необходимо будет уменьшать погрешность  $\Delta M$ .

Исходя из неравенств (10), (19) с учетом нормировки функций  $\psi_c^*$ , вместо оценок (20), (21) можно получить более слабые, но зато удобные для использования оценки

$$|\Delta v| \leq 2\bar{R}_2 \bar{R}_1^{-1}, \quad \|\Delta\psi\| \leq 2\bar{B}_2 \bar{B}_1^{-1}, \quad (22)$$

где

$$\bar{R}_1 = \bar{c}\bar{c}_1 - \bar{b}_1\bar{d} - \bar{a}\bar{a}_1 + \bar{b}\bar{d}_1, \quad R_2 = \bar{a}\bar{b}_1 + \bar{b}\bar{c}_1,$$

$$B_1 = \bar{c}\bar{c}_1 - \bar{b}\bar{d}_1 - \bar{a}_1\bar{a} + \bar{b}_1\bar{d}, \quad B_2 = \bar{a}_1\bar{b} + \bar{b}_1\bar{c},$$

$$\bar{a}_1 = \|(C_0^*)^{-1} \|\|\bar{M}^{(p+1)}\| + \|\Delta\bar{M}\|) \sigma, \quad \bar{b}_1 = \sigma |\nu^*| \|\Delta\bar{M}\| \|(C_0^*)^{-1} \|, \quad (23)$$

$$\bar{c}_1 = 1 - |\nu^*| \|\Delta\bar{M}\| \|(C_0^*)^{-1} \|, \quad \bar{d}_1 = \|(C_0^*)^{-1} \|\|\bar{M}^{(p+1)}\| + \|\Delta\bar{M}\|),$$

$$\bar{b} = |\nu^*|^2 \|\bar{M}^{(p+1)}\| \|(C_0^*)^{-1} \|\|\Delta\bar{M}\|, \quad \bar{c} = |\langle \psi^*, \psi_c^* \rangle| -$$

$$- |\nu^*|^2 \|(C_0^*)^{-1} \|\|\bar{M}^{(p+1)}\| \|\Delta\bar{M}\|, \quad \sigma = 1 + |\nu^*| \|(C_0^*)^{-1} \|\|\bar{M}^{(p+1)}\|.$$

При выводе этих оценок были использованы следующие неравенства:

$$\|\Delta\bar{M}\| \leq \|\bar{M}\|, \quad \|b_t^*\| \leq \|\bar{M}^{(p+1)}\|, \quad \|\Delta b_t\| \leq \|\Delta\bar{M}\|.$$

Отметим, что полученные оценки (20)—(22) не зависят от предложенного в предыдущем пункте метода и справедливы при достаточно малых погрешностях  $\Delta\bar{M}$ , если только  $\langle \psi^*, \psi_c^* \rangle \neq 0$ .

Для получения оценки квадратурно-итерационного метода покажем справедливость следующего неравенства:

$$\sup_{|x| \leq \frac{1}{2}} |f(x)| \leq \sqrt{\oint_{|z|=1} |f(z)|^2 ds} = \|f\|_{A}, \quad (24)$$

где  $f(z)$  — аналитическая функция  $z = x + iy$  в круге  $\|z\| < 1$ .

Действительно, в силу аналитичности  $f$  можно записать неравенство

$$\sup_{|x| \leq \frac{1}{2}} |f(x)| = \sup_{|x| \leq \frac{1}{2}} \left| \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n \right| \leq \sum_{n=0}^{\infty} \frac{|a_n|}{2^n} \leq 2 \sup_{n \geq 0} |a_n|. \quad (25)$$

С другой стороны,

$$\begin{aligned} \sqrt{\oint_{|z|=1} |f(z)|^2 ds} &= \sqrt{\oint_{|z|=1} \left( \sum_{n,k=0}^{\infty} \operatorname{Re}(a_n a_k) \cos(n-k)\theta \right) ds} \\ &= \sqrt{2\pi \sum_{n=0}^{\infty} |a_n|^2} \geq \sqrt{2\pi} \sup_{n \geq 0} |a_n|, \quad \theta = \arg z. \end{aligned} \quad (26)$$

Из сравнения (25) и (26) вытекает (24).

Таким образом, если под нормой  $\|\bar{M} - \bar{M}^{(p+1)}\|$  понимать

$$\|\bar{M} - \bar{M}^{(p+1)}\| = \sup_{0 \leq i \leq N} \sum_{k=0}^{\infty} |M_k(x_i) - M_k^{(p+1)}(x_i)|, \quad |x| \leq \frac{1}{2},$$

то с использованием (24) можно записать

$$\|\bar{M} - \bar{M}^{(p+1)}\| \leq \|M - M^{(p+1)}\| \leq \|M - M^{(p+1)}\|_A. \quad (27)$$

В свою очередь

$$\begin{aligned} \|M - M^{(p+1)}\|_A &= \left\| \sum_{k=p+1}^{\infty} \Omega^k \bar{K} \right\|_A \leq \sum_{k=p+1}^{\infty} \|\Omega\|^k \|\bar{K}\|_A = \\ &= \|\Omega\|^{p+1} \|\bar{K}\|_A (1 - \|\Omega\|)^{-1}. \end{aligned} \quad (28)$$

Из (22) и (28) видно, что при  $p \rightarrow \infty$   $|\Delta v| \rightarrow 0$ ,  $\|\Delta \psi\| \rightarrow 0$ .

3°. Пример. Уравнение

$$\varphi(x) = v \int_0^1 (s + x\sqrt{s}) \varphi(s) ds$$

имеет характеристические числа  $v_1 = 1,0822$ ,  $v_2 = -41,5822$ . Нормированная собственная функция, отвечающая числу  $v_1$ ,  $\varphi_1 = 0,5591x + 0,4401$ .

Итерационный процесс (7') для данного уравнения с использованием формулы трапеций при  $N=1$

$$M_0^{(l+1)} \equiv 0,$$

$$M_1^{(l+1)}(x) = \frac{1}{2}(x+1) + v \int_0^1 (s + x\sqrt{s}) M_1^{(l)} ds - \frac{v}{2}(x+1) M_1^{(l)}(1)$$

в первом приближении дает

$$M_1^{(1)}(x) = \frac{1}{2}(x+1).$$

Поэтому уравнения (9), (8) дадут первое приближение для  $v$  и  $\varphi$ :

$$v_1^{(1)} = 1, \quad |v_1 - v_1^{(1)}| \leq 0,0822, \quad \varphi_1^{(1)} = \frac{1}{2}(x+1), \quad \|\varphi_1 - \varphi_1^{(1)}\| = 0,0599.$$

Во втором приближении получаем

$$M_1^{(2)}(x) = \frac{1}{2}(x+1) + v \left( \frac{x}{30} - \frac{1}{12} \right).$$

Следовательно, из (9) и (8) можно найти

$$v_1^{(2)} = 1,0557, \quad |v_1 - v_1^{(2)}| \leq 0,0265,$$

$$\varphi_1^{(2)}(x) = 0,5650x + 0,4350, \quad \|\varphi_1 - \varphi_1^{(2)}\| = 0,0051.$$

В третьем приближении имеем

$$M_1^{(3)}(x) = \frac{1}{2}(1+x) + v \left( \frac{x}{30} - \frac{1}{12} \right) + v^2 \left( -\frac{31}{1800}x - \frac{1}{180} \right)$$

и

$$v_1^{(3)} = 1,0884, \quad |v_1 - v_1^{(3)}| \leq 0,0062, \quad \varphi_1^{(3)}(x) = 0,5616x + 0,4384,$$

$$\|\varphi_1 - \varphi_1^{(3)}\| = 0,0017.$$

#### ЛИТЕРАТУРА

1. G. H ä m m e r l i n, Z. angew. Math. und Mech., 43, 15, 1963.
2. А. Ю. Л у ч к а, Теория и применение метода осреднения функциональных поправок, «Наукова думка», К., 1963.
3. Д. К. Ф а д д е е в, В. Н. Ф а д д е е в а, Вычислительные методы линейной алгебры, Физматгиз, М. — Л., 1963.

Поступила 13.I 1970 г.

Киевский государственный университет