

Применение метода усреднения к решению смешанных задач для нелинейных гиперболических уравнений

С. А. Васи́лишин

Рассмотрим уравнение

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - Lu = \varepsilon F(t, x, u, u'_i, u'_x), \quad (1)$$

где $Lu = \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial}{\partial x_i} \left(a_{ij}(x) \frac{\partial u}{\partial x_j} \right) - a(x)u$; его коэффициенты определены в конечной связной области D изменения $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ и удовлетворяют в \bar{D} условиям:

$$a(x) \geq 0, \quad a_{ij} = a_{ji}, \quad \sum_{i,j=1}^n a_{ij} \xi_i \xi_j \geq \alpha \sum_{i=1}^n \xi_i^2, \quad \alpha = \text{const},$$

ε — малый параметр, а F — периодическая функция времени периода T .

Для уравнения (1) ставится смешанная задача: найти дважды непрерывно дифференцируемую функцию $u(t, x)$ в области $D \times (0 \leq t < T)$, удовлетворяющую уравнению (1) при начальных условиях

$$u \Big|_{t=0} = \varphi(x), \quad \frac{\partial u}{\partial t} \Big|_{t=0} = \psi(x) \quad (2)$$

и граничному условию

$$u|_S = 0, \quad (3)$$

где S — граница области D .

Для нахождения приближенного решения этой задачи используются методы Фурье и усреднения.

Такая задача для частных видов уравнения (1) решалась в работах [1—4] без обоснования применения метода Фурье. Обоснование метода Фурье для указанной задачи приведено в работе [5]. В этой работе доказано, что при малом ε и определенных условиях, наложенных на функции F , φ , ψ , существует единственное решение задачи (1) — (3), имеющее вид

$$u(t, x) = \sum_{k=1}^{\infty} u_k(t) v_k(x), \quad (4)$$

где $\{v_k\}_{k=1}^{\infty}$ — собственные функции задачи

$$\begin{aligned} Lv + \lambda^2 v &= 0, \\ u|_S &= 0, \end{aligned} \quad (5)$$

образующие ортогональную в области D систему.

Подставляя (4) в уравнение (1), умножая результат подстановки на v_m , интегрируя полученное равенство по области D и принимая во внимание

ортогональность системы $\{v_m\}$, получаем для определения $u_m(t)$ ($m = 1, 2, \dots$) счетную систему дифференциальных уравнений

$$\frac{d^2 u_m}{dt^2} + \omega_m^2 u_m = \varepsilon \Phi_m(t, u_1, u_2, \dots; u'_1, u'_2, \dots), \quad (6)$$

где Φ_m — нелинейные функции своих аргументов. Начальные условия для функций u_m принимают вид

$$u_m \Big|_{t=0} = \varphi_m, \quad \frac{du_m}{dt} \Big|_{t=0} = \psi_m, \quad (7)$$

где

$$\varphi_m = \frac{\int_D \varphi(x) v_m(x) dx}{\int_D v_m^2(x) dx}, \quad \psi_m = \frac{\int_D \psi(x) v_m(x) dx}{\int_D v_m^2(x) dx} \quad (m = 1, 2, \dots).$$

Таким образом, исходная задача сведена к задаче (6), (7), решение которой ищется методом усреднения, изложенным в монографии Н. Н. Боголюбова, Ю. А. Митропольского (6).

С этой целью в уравнении (6) произведем замену

$$u_m = \omega_m e^{i\omega_m t} + \omega_{-m} e^{-i\omega_m t}, \quad (8)$$

$$\dot{u}_m = i\omega_m \omega_m e^{i\omega_m t} - i\omega_m \omega_{-m} e^{-i\omega_m t},$$

где ω_m и ω_{-m} — комплексно сопряженные неизвестные медленно меняющиеся функции времени. Тогда для определения ω_m и ω_{-m} получаем счетную систему дифференциальных уравнений первого порядка в стандартной форме:

$$\frac{d\omega_m}{dt} = \varepsilon \frac{e^{-i\omega_m t}}{2i\omega_m} \Phi_m(t, \omega_1, \omega_2, \dots, \omega_{-1}, \omega_{-2}, \dots), \quad (9)$$

$$\frac{d\omega_{-m}}{dt} = -\varepsilon \frac{e^{i\omega_m t}}{2i\omega_m} \Phi_m(t, \omega_1, \omega_2, \dots, \omega_{-1}, \omega_{-2}) \quad (m = 1, 2, \dots).$$

Начальные условия (7) при этом преобразуются к виду:

$$\omega_m \Big|_{t=0} = \frac{1}{2} \varphi_m - \frac{i}{2m} \psi_m, \quad (10)$$

$$\omega_{-m} \Big|_{t=0} = \frac{1}{2} \varphi_m + \frac{i}{2m} \psi_m \quad (m = 1, 2, \dots).$$

Уравнения первого приближения получаются из уравнений (9) путем усреднения правых частей (9) по явно входящему времени и имеют следующий вид:

$$\frac{d\bar{\xi}_m}{dt} = \varepsilon M_t \left\{ \frac{e^{-i\omega_m t}}{2i\omega_m} \Phi_m(t, \xi_1, \xi_2, \dots, \xi_{-1}, \xi_{-2}, \dots) \right\}, \quad (11)$$

$$\frac{d\bar{\xi}_{-m}}{dt} = -\varepsilon M_t \left\{ \frac{e^{i\omega_m t}}{2i\omega_m} \Phi_m(t, \xi_1, \xi_2, \dots, \xi_{-1}, \xi_{-2}, \dots) \right\} \quad (m = 1, 2, \dots).$$

Начальные условия остаются прежними:

$$\xi_m|_{t=0} = \frac{1}{2} \varphi_m - \frac{t}{2m} \psi_m, \quad (12)$$

$$\xi_{-m}|_{t=0} = \frac{1}{2} \varphi_m + \frac{t}{2m} \psi_m \quad (m = 1, 2, \dots).$$

Решение задачи (11), (12) дает первое приближение задачи (9), (10). Приближенный метод решения этой задачи указан в работе [7].

С помощью метода усреднения можно получить и приближения высших порядков.

Указанным способом может быть найдено решение уравнения

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} + a^2 \frac{\partial^4 u}{\partial x^4} = \varepsilon f(t, x, u, u'_x, u_t, u''_{xx}) \quad (13)$$

при начальных условиях

$$u \Big|_{t=0} = \varphi(x), \quad \frac{\partial u}{\partial t} \Big|_{t=0} = \psi(t) \quad (14)$$

и граничных условиях вида

$$u(t, 0) = u(t, l) = u''_{xx}(t, 0) = u''_{xx}(t, l) = 0. \quad (15)$$

Достаточные условия существования и единственности классического решения вида

$$u(t, x) = \sum_{k=1}^{\infty} u_k(t) \sin \frac{k\pi x}{l} \quad (16)$$

этой задачи даны в работе [8].

В качестве примера рассмотрим следующее интегро-дифференциальное уравнение поперечных колебаний стержня [9]:

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} + \frac{EI}{\mu} \frac{\partial^4 u}{\partial x^4} = \frac{1}{2} \frac{EF}{\mu l} \int_0^l \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 dx \cdot \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}. \quad (17)$$

где l — длина стержня, $\mu = \rho F$ — масса единицы длины стержня, F — площадь поперечного сечения, E — модуль упругости материала, I — осевой момент инерции поперечного сечения стержня. EI — изгибная жесткость стержня.

Пусть оба конца стержня шарнирно оперты; тогда граничные условия будут иметь вид

$$u(t, 0) = u(t, l) = u''_{xx}(t, 0) = u''_{xx}(t, l) = 0. \quad (18)$$

Возьмем начальные условия следующего вида:

$$u(0, x) = c \frac{2^{10}}{l^{10}} x^5 (l-x)^5, \quad (19)$$

$$\frac{\partial u}{\partial t} \Big|_{t=0} = 0,$$

где $c = u \left(0, \frac{l}{2} \right)$.

Решение задачи (17) — (19) будем искать в виде (16). Тогда для определения $u_m(t)$ получаем систему уравнений

$$\frac{d^2 u_m}{dt^2} + \frac{\pi^4 E I m^4}{\mu l^4} u_m = - \frac{\pi^4 E F}{4 \mu l^4} m^2 \sum_{k=1}^{\infty} k^2 u_k^2 u_m \quad (m = 1, 2, \dots). \quad (20)$$

Находим правые части начальных условий (7):

$$\begin{aligned} \Phi_m &= c \frac{2^{11}}{\Gamma^{11}} \int_0^l x^5 (l-x)^5 dx = \\ &= \begin{cases} c \frac{2^{12} \cdot 5 \cdot 6!}{\pi^7 (2s-1)^7} \left[1 - \frac{112}{\pi^2 (2s-1)^2} + \frac{1008}{\pi^4 (2s-1)^4} \right] & \text{при } m = 2s - 1, \\ 0 & \text{при } m = 2s \quad (s = 1, 2, \dots), \quad \Psi_m = 0 \quad (m = 1, 2, \dots). \end{cases} \end{aligned}$$

Проводя замену (8) в системе (20), преобразуем ее к стандартной форме:

$$\begin{aligned} \frac{d\omega_m}{dt} &= - \frac{\pi^4 E F m^2}{8 \mu l^4 i \omega_m} e^{-i\omega_m t} \sum_{k=1}^{\infty} k^2 (\omega_k e^{i\omega_k t} + \omega_{-k} e^{-i\omega_k t})^2 (\omega_m e^{i\omega_m t} + \\ &\quad + \omega_{-m} e^{-i\omega_m t}), \\ \frac{d\omega_{-m}}{dt} &= \frac{\pi^4 E F m^2}{8 \mu l^4 i \omega_m} e^{i\omega_m t} \sum_{k=1}^{\infty} k^2 (\omega_k e^{i\omega_k t} + \omega_{-k} e^{-i\omega_k t})^2 (\omega_m e^{i\omega_m t} + \\ &\quad + \omega_{-m} e^{-i\omega_m t}), \end{aligned}$$

где

$$\omega_m = \frac{\pi^2 \sqrt{E I} m^2}{V \mu l^2} \quad (m = 1, 2, \dots).$$

Применяя метод усреднения к этой системе, получим:

$$\frac{d\xi_m}{dt} = \frac{i\pi^2 \sqrt{E F}}{8 \sqrt{\mu l^2} \sqrt{I}} \xi_m \left(m^2 \xi_m \xi_{-m} + 2 \sum_{k=1}^{\infty} k^2 \xi_k \xi_{-k} \right), \quad (21)$$

$$\frac{d\xi_{-m}}{dt} = - \frac{i\pi^2 \sqrt{E F}}{8 \sqrt{\mu l^2} \sqrt{I}} \xi_{-m} \left(m^2 \xi_m \xi_{-m} + 2 \sum_{k=1}^{\infty} k^2 \xi_k \xi_{-k} \right) \quad (m = 1, 2, \dots).$$

Начальные условия (12) в данном случае запишутся так:

$$\xi_m(0) = \xi_{-m}(0) = \begin{cases} c \frac{2^{12} \cdot 5 \cdot 6!}{\pi^7 (2s-1)^7} \left[1 - \frac{112}{\pi^2 (2s-1)^2} + \frac{1008}{\pi^4 (2s-1)^4} \right] & \text{при } m = 2s - 1, \\ 0 & \text{при } m = 2s \quad (s = 1, 2, \dots). \end{cases} \quad (22)$$

Из системы (21) при любом m получается соотношение

$$\xi_{-m} \frac{d\xi_m}{dt} = - \xi_m \frac{d\xi_{-m}}{dt},$$

интегрируя которое получаем:

$$\xi_m(t) \xi_{-m}(t) = \xi_m(0) \xi_{-m}(0).$$

Учитывая эти условия, преобразуем систему (21) к виду:

$$\frac{d\xi_{2s}}{dt} = 0, \quad \frac{d\xi_{-2s}}{dt} = 0,$$

$$\frac{d\xi_{2s-1}}{dt} = \frac{i\pi^2 \sqrt{EF}}{8 \sqrt{\mu l^2 \sqrt{l}}} \left((2s-1)^2 \xi_{2s-1}^2(0) + 2 \sum_{k=1}^{\infty} (2k-1)^2 \xi_{2k-1}^2(0) \right) \xi_{2s-1},$$

$$\frac{d\xi_{-(2s-1)}}{dt} = -\frac{i\pi^2 \sqrt{EF}}{8 \sqrt{\mu l^2 \sqrt{l}}} \left((2s-1)^2 \xi_{2s-1}^2(0) + 2 \sum_{k=1}^{\infty} (2k-1)^2 \xi_{2k-1}^2(0) \right) \xi_{-(2s-1)}$$

(s = 1, 2, ...).

Решение задачи (23), (22) имеет следующий вид:

$$\xi_{2s} = 0, \quad \xi_{-2s} = 0,$$

$$\xi_{2s-1} = \xi_{2s-1}(0) e^{i \frac{\pi^2 \sqrt{EF}}{8 \sqrt{\mu l^2 \sqrt{l}}} \left((2s-1)^2 \xi_{2s-1}^2(0) + 2 \sum_{k=1}^{\infty} (2k-1)^2 \xi_{2k-1}^2(0) \right) t},$$

$$\xi_{-(2s-1)} = \xi_{2s-1}(0) e^{-i \frac{\pi^2 \sqrt{EF}}{8 \sqrt{\mu l^2 \sqrt{l}}} \left((2s-1)^2 \xi_{2s-1}^2(0) + 2 \sum_{k=1}^{\infty} (2k-1)^2 \xi_{2k-1}^2(0) \right) t}$$

(s = 1, 2, ...).

Тогда первое приближение решения исходной задачи (17) — (19) имеет вид

$$\begin{aligned} \tilde{u}(t, x) = & \sum_{s=1}^{\infty} \xi_{2s-1}(0) \cos \left[\frac{\pi^2 \sqrt{EF}}{8 \sqrt{\mu l^2 \sqrt{l}}} \left((2s-1)^2 \xi_{2s-1}^2(0) + \right. \right. \\ & \left. \left. + 2 \sum_{k=1}^{\infty} (2k-1)^2 \xi_{2k-1}^2(0) \right) + \frac{\pi^2 \sqrt{E} I (2s-1)^2}{V \mu l^2} \right] \sin \frac{(2s-1) \pi x}{l}, \end{aligned}$$

где $\xi_m(0)$ (m = 1, 2, ...) определяется по формуле (22).

Л И Т Е Р А Т У Р А

1. Ю. А. Митропольский, Проблемы асимптотической теории нестационарных колебаний, Изд-во «Наука», М., 1964.
2. З. Ф. Сирченко, Применение метода усреднения к решению уравнений в частных производных, УМЖ, т. XIV, № 2, 1962.
3. А. Г. Илюхин, Приближенный метод решения смешанной задачи для нелинейного уравнения в частных производных гиперболического типа, содержащего малый параметр, УМЖ, т. XIV, № 3, 1962.
4. Д. Дж. Бенни, А. М. Нил, Кажущиеся резонансы слабо нелинейных стоячих волн, Механика, Периодич. сб. перев. иностран. ст., 1, 1964.
5. А. И. Гусейнов, К. К. Гасанов, О применимости метода Фурье к решению смешанной задачи для одного класса квазилинейных гиперболических уравнений, ДАН СССР, т. 148, № 4, 1963.
6. Н. Н. Боголюбов, Ю. А. Митропольский, Асимптотические методы в теории нелинейных колебаний, Физматгиз, М., 1958.

7. О. А. Жаутыков, О применении метода усреднения к решению одного уравнения в теории колебаний, Сб. «Приближенные методы решения дифференциальных уравнений», вып. 2, Изд-во «Наукова Думка», К., 1964.
8. К. И. Худовердиев, Применение метода Фурье к решению смешанной задачи для одного класса нелинейных уравнений четвертого порядка, Уч. зап. АГУ им. С. М. Кирова, сер. физ.-матем. и хим. наук, № 4, 1961.
9. Г. Каудерер, Нелинейная механика, ИЛ, М., 1961.

Поступила 11.X 1965 г.

Киев